

ر.م. أوهابية

الدَّارَةُ الْكُھْرَبَائِيَّة

الجزء الثاني

الطبعة الأولى ١٩٩٥م

سلسلة أمّ المؤمنين

الهندسة الكهربائية

ر.م. أوهايبية

الدَّارة الكهربائيّة

الجزء الثاني

المجلد الأول على اللغة العربية

© جميع الحقوق محفوظة للمجلس الأعلى للغة العربية، الجزائر 2005

الإيداع القانوني: 2005/1121

ر دم ك: 4-4-9960-9961

تقديم (ترجمة)

إن هذا الكتاب الذي عرضه عليّ الأستاذ رضا أوهائية والذي يعالج موضوع الكهرباء عموماً يعدّ ثمرة سنين من الجهد. ولقد شرفني مؤلفه عندما طلب مني أن أضع له تقديمًا.

ويحتوي الكتاب الذي بين أيدينا على خمسة أجزاء، تطرق المؤلف في كلّ جزء إلى جانب من جوانب علم الكهرباء بعناية شديدة.

أما المواضيع فقد تناولها بصفة تدريجية وغالباً ما يوضّحها بأمثلة وتطبيقات تيسّر للقارئ الاستيعاب وتجعل الفائدة أشمل.

ولقد توخّى المؤلف في تناول المواضيع منهجية واضحة، بحيث رتب المواضيع ترتيباً يداغوجياً، مع جعل محتواها يتماشى والمسائل الحديثة، والإكثار من المخطّطات والمجسّدات، وكأنّما يوجّه دعوة ملحة للقارئ لاكتشاف المسائل المطروحة.

أما أجزاء الكتاب فقد وردت مستقلة يمكن قراءتها منفصلة عند الاقتضاء، وهكذا توصّل المؤلف إلى تغطية برنامج الثانويات تغطية شاملة وكاملة. ولعلّ هذا الكتاب يمكن أن يكون مرجعاً في التدريس للأستاذ والتلميذ، بل وحتى لجمهور أوسع يرغب في الاطلاع على ميدان الكهرباء.

وإني متيقّن أن هذا الكتاب، بصدوره، سيُثري لا محالة المكتبة العلمية الوطنية.

شركي براهيم

مهندس متخرّج من معهد SUPELEC ، باريس.

دكتوراه مدرسة Nantes المركزية.

أستاذ محاضر في الآليات، جامعة تلمسان.

مقدمة

الحمد لله وحده والصلاة والسلام على من لا نبي بعده :

الرسالة الحضارية

لقد ظهرت في المكتبة العربية عدة مؤلفات وترجمات تمس ميدان الهندسة الكهربائية تمكن المختصين العرب التزود من هذا العلم الواسع والإبحار فيه بلغتهم الأم. وتعتبر هذه السلسلة المتواضعة جواب إلى كل من تكلم عن اللغة العربية ورمائها بالعجز والقصر عن إقامة أبحاث علمية، فأقول لهم أن لسان العرب أوسع الألسنة مذهبا وأكثرها ألفاظا. كما تعتبر هذه السلسلة تنمة لجهد السادة الزملاء الذين سبقونا بالتأليف والترجمة لإثراء المكتبة العربية.

إن عجز العرب عن التقدم في الميدان العلمي والتكنولوجي لا يمكن بحال من الأحوال أن نجعل من سببه ضعف اللغة العربية كما يعتقد البعض، وإنما يرجع أساسا إلى ضعف إرادة العرب الذي أوصلهم إلى الاعتقاد بعدم جدوى لغتهم وعدم قدرتها على مواكبة العلوم. إن العربي يتشوق بلغة فانية ولا يتحمس للغة العربية الخالدة... بل وصل به الأمر أن يستحي بالنطق بها

ويهزأ ممن استعمل المصطلحات العربية، مدعياً عدم جدواها وقدرتها على مواكبة العلوم. لذا حق لنا أن نسأل هذا السؤال : هل العيب في اللغة العربية أم في أهلها الذين ناموا حتى تعدّتهم عجلة الزمن من جهة، ومن جهة أخرى تفاني الغرب واستماتتهم في التقدم العلمي ؟

وللإجابة عن هذا السؤال نقول وبالله التوفيق : إن موقع الناس من العلم بقدر درجاتهم في الإمام به وكلما كانت إرادة أمة قوية في بحوثها واكتشافاتها، أعطت لنفسها فرصة التقدم العلمي من جهة وفرصة تبليغ لغتها من جهة أخرى. وهذا ما أدركه الغرب تمام الإدراك فراح يتوغل في البحث والاكتشاف حتى جعل من حضارته ولغاته المتعددة تراثاً لا يمكن الاستغناء عنه، وبالمقابل غفل عنه العرب فتخلفوا وتقهقروا وعجزوا عن استرجاع أجدادهم الذين كانوا السباقين في الميدان العلمي والمعرفي وجعلوا من اللغة العربية أداة معرفة لا يمكن الاستغناء عنها.

هو نداء أبعثه إلى كل غيور على هذه الأمة أن يسهم بأفكاره ونتاج قلمه لإثراء المكتبة العربية بكل ما تحتاج إليه من علوم ومعرفة، كل في اختصاصه. عل الله إن غيرنا ما بأنفسنا من كسل وخمول وإجحاف في حق لغتنا الأم، غير الله سبحانه وتعالى واقعنا لنستعيد ما كان عليه أسلافنا الأولون، وإنها لمسؤولية أمام الله وأمام التاريخ وأمام الأمة العربية... رسالة أبعث بها لأجيال المستقبل، الشباب العربي، عله يرفع التحدي فيحظى بما لم نخط به نحن، وينهض بما عجزنا عنه نحن ويشيد ما كان من حضارة مدنية.

فصول الكتاب

رتبت فصول الكتاب بحيث يتدرج الطالب في ميدان الهندسة الكهربائية ابتداء من المفاهيم الأولية إلى غاية أن يتمكن من استيعاب بعض المفاهيم الأساسية لهذا العلم، مع إمكانية اكتسابه خبرة تجعله يحيط ببعض الشيء بالدارات الإلكترونية، وقد أرفقت مواضيع الكتاب بأمثلة وتطبيقات عملية تعين الطالب على التعامل السهل مع مضمون الكتاب، بالإضافة إلى وضوح الصورة أمامه فيما يخص تطبيقات الكهرباء والإلكترونيات في الحياة اليومية.

عموما فإن الكتاب مقسم إلى خمسة أجزاء، كل جزء منها يتناول ميدانا محددا من علم الكهرباء، إلا الجزء الأول فهو يحتوي على باين :

الجزء الأول : الكهرباء الساكنة + الكهرباء المتحركة.

الجزء الثاني : الدارة الكهربائية.

الجزء الثالث : الكهرومغناطيسية.

الجزء الرابع : القياس الكهربائي (مبادئ تصميم وصناعة أجهزة القياس).

الجزء الخامس : الإلكترونيات (النوابط الإلكترونية الفعالة).

كل جزء يحتوي على عدة فصول، وكل فصل يعالج مفهوما معينا. يبدأ الجزء الأول بالحديث عن الكهرباء الساكنة والكهرباء المتحركة حيث فصول الباب الأول تدور حول دراسة الشحنات الكهربائية ومدى تأثيرها في المحيط، وأما مواضيع الباب الثاني فتعالج حالة تحرك هذه الشحنات عبر محيط معين وقد تناولنا على وجه الخصوص الحركة عبر الأسلاك الناقلة. وحين

يغطي القارئ الكريم هذا الجزء يمكنه أن يياشر فصول الجزء الثاني بحيث يستطيع مع نهاية هذا الباب أن يتحكم في الدارات الكهربائية.

ويشتمل الجزء الثالث على دراسة مدى تأثير الشحنات الكهربائية على المحيط بين قوى الجذب والنفر لتكون دراسة تمهيدية للكهرومغناطيسية لتكون بدورها مدخلا مبسطا لمواضيع الجزء الرابع الذي يتناول تصميم وكيفية صنع بعض أجهزة القياس الشائعة الاستعمال. وأما الجزء الخامس فهو خاص ببعض النوابط الإلكترونية القاعدية لتكون دراسة تمهيدية للدارات الإلكترونية، التي ستبعض فيما بعد بتوفيق الله عز وجل.

بنية البحث

يتناول الكتاب المواضيع بأسلوب بسيط يختلف عن المؤلف – وما نحسبه إلا كذلك – من عدة نواحي نختصرها في النقاط الموضحة أدناه.

تعتمد بنية الكتاب على تناول المواضيع مستقلة عن بعضها البعض من بدايتها بحيث حاولنا ألا نستعمل مفاهيم في موضوع معين تبقى مبهمة، يكون الطالب لم يتطرق لها بعد. فالمواضيع تعالج عن طريق سؤال وجواب، بالإضافة إلى أسلوب المخاطبة في بعض الأحيان لشد انتباه القارئ الكريم ليولي المفهوم المتناول أهمية خاصة.

فالكتاب لا يتطلب لقارئه سوى بعض المفاهيم الرياضية البسيطة ليتدرج لما هو أعقد وأصعب. فالانطلاقة تكون فكرة بسيطة تخلو من الرياضيات المحضة، حيث يعتمد على شرح المفاهيم الفيزيائية الهامة.

بالإضافة إلى اصطحاب مفاهيم الكهرباء والإلكترونيات بأمثلة عملية من الحياة اليومية للطالب، مع الإشارة إلى النقاط الهامة من الموضوع ليتسنى للطالب أن يلخصه ويخرج بأكبر قسط ممكن من المعرفة، ولن يكون ذلك إلا بالتخلي عن البراهين الرياضية كخطوة أولى لتوضيح المفاهيم مع التركيز على الجانب الفيزيائي لشرحها، فعند طرح فكرة معينة نقوم بمعالجتها من خلال الشرح الفيزيائي للأشياء لتتقدم تدريجياً في الموضوع نحو البراهين الرياضية التي يتم توضيح كيفية الوصول إليها.

والهدف المنشود من وراء هذا الأسلوب أن تنشأ للطالب استقلالية نسبية عن الأستاذ قصد بعث نزعة البحث والتنقيب لديه ليتمكن من تشخيص وتحليل المواضيع لوحده، وهو السبب المقصود من وراء التكرار الملاحظ في الكتاب. وللتأكد من أن المفاهيم الهامة قد استوعبها القارئ دون عناء، فقد أدرجت خلال كل فصل خمسة أسئلة ضمن المسائل المقترحة تشكل خلاصة الموضوع المتطرق له، وجب على الطالب أن يجيب عنها قبل التطرق لمواضيع أخرى. ونظراً لأن المهارة والخبرة في التعامل مع الدارات الإلكترونية تحتاج إلى تدريب متنوع وتمرس مكثف، وقصد رفع المستوى فإن هذه السلسلة اشتملت – بالإضافة إلى أمثلة وتمارين محلولة – على مسائل في نهاية كل فصل، جاءت لتدعيم الدروس يطلب حلها والبرهنة عليها، وسوف يجد القارئ الكريم حلولها في آخر الكتاب.

الخاتمة

لقد اكتملت هذه السلسلة بعد عمل مضني ومتواصل دام خمس سنوات في الإعداد والمراجعة، التقنية منها واللغوية، وأملني كل أملي أن تكون هذه السلسلة مفيدة للطالب والمترجم والمهندس والفني، وكافة الزملاء الذين يؤمنون بلغة الضاد ويعملون في حقل ودعم التعريب.

وما أذكر نفسي فأنا لا أعتبر، بل ولم يخطر على بالي، أن هذا الجهد الذي بين يديك فريد كامل وجب تبنيه جملة وتفصيلاً. بل إني أقف عبر كل سطر وكل كلمة من هذه السلسلة أنصت إلى كل نصيحة مخلصه تنبع من القلب إلى القلب، أو إلى أي نقد بناء من غيور على أمته يشعري بخطئي، أو إلى أي مراجعة تدعم أو تؤاخذ ما جاء في السلسلة... إن صدري رحب لكل من يهمس في أذني بنصيحة أو عتاب أو مؤاخذه أو نقد بناء.

وختاماً أتقدم بالشكر الجزيل إلى كل الذين وقفوا وراء إنجاز هذا الجهد من قريب أو من بعيد، وإلى كل الذين لم ييخلوا علي بمساعدتهم العملية ومقترحاتهم المفيدة، وعلى سبيل المثال لا الحصر السادة الباحثين العاملين بالميدان : الدكتور محمد خضراوي، الدكتور عبد الحليم بن بلقاسم، الدكتور إبراهيم بوزوية، الأستاذ كريم لكحل، الأستاذ أحمد جمعي. ولا يفوتني أن أتوجه بالشكر كذلك إلى عمال وأساتذة المعهد الوطني للكهرباء والإلكترونيات (INELEC)، جامعة بومرداس، وأخص منهم بالذكر الدكتور

العربي رفوفي، الدكتور الحاج بوردوسن، الدكتور كمال مغريش، الدكتور زكي صاري، السيد يوسف بوسته، السيدة فريدة زيراري، السيدة أسيا بري. كما أنحي إعجابا وتقديرا أمام الأنسة وافية أوهاييه للصبر الجميل الذي تحلت به والمجهود الجبار الذي بذلته لتدفعني دوما نحو إتمام هذا العمل. كما لا يفوتني وأنا أختتم كلمتي هذه، أن أقف وقفة إجلال وعرفان أمام شريكة أحلامي وطموحاتي السيدة نسيمة العربي أوهاييه وأشيد بحماسها الفياض فهي لم تدخر أي جهد أو نصح لتوفر لي الجو المناسب للبحث والكتابة مساهمة منها في ترقية اللغة العربية، فشكرا وألف شكر. إلى كل هؤلاء أثني عليهم وأسأل الله لهم خير الجزاء.

وأخيرا أتوجه إلى كل العاملين بالميدان العلمي والمهتمين بالتعريب أن يقومونا إن أخطأنا وأن يوجهونا الوجهة الحق. أسأل الله أن يرزقنا الصديق والإخلاص في القول والعمل، وكما من بإتمام هذا الكتاب أن يتم النعمة بقبوله وأن يجعله نافعا لعبده وآخر دعوانا أن الحمد لله رب العالمين.

ر.م. أوهاييه

عين طاية، في 20 يونيو 2000

الدارة الكهربائية

الكهرباء، جزء لا يتجزأ من علم الفيزياء، علم يهتم بدراسة عدد كبير من الظواهر الكونية التي تظهر للعيان للوهلة الأولى على أنها مختلفة، إلا أنها مرتبطة ببعضها البعض تعود بنا كلها إلى دراسة الشحنات الكهربائية.

نموذج الدارة الكهربائية

الكهرباء أرقى الفروع العلمية التي يدرسها الإنسان وأعقدُها، فهي عصب الحضارة الحديثة وبدونها تنقطع شرايين المصانع وتتوقف عن الحياة والحركة، ويسود العالم ظلام دامس.

تبنى هذه الحضارة الصناعية أساساً على دارات كهربائية تتفاوت في تعقيدها من حيث بُنيتهَا ومُكوناتها. وفي هذا الفصل دراسة تمهيدية مُتواضعة لأبسط الدارات الكهربائية، وذلك قصد تلقينك وإدخالك عالم الكهرباء لاستيعاب مفاهيمها المعقدة. فما هي الدارة الكهربائية يا تُرى، وبما تمتاز؟

1. عموميات

لأبد من وجود منبع للطاقة الكهربائية حتى ينشأ تيار كهربائي، الذي يكون وراء منح الاستطاعة اللازمة لتشغيل المستقبلات أو الحمولات. فدورُ منبع الطاقة هو منح الطاقة الكهربائية للحمولة المستقبلية قصد تشغيلها حسب المطلوب الذي صُممت له، قد يكون

تحويل هذه الطاقة الكهربائية إلى طاقة ميكانيكية مثلما هو الحال عند حمولة كالمحرك الكهربائي مثلا.

فالدارة المائية مثلا، تحتوي على مضخات دورها هو دفع الماء داخل الأنابيب ليصل إلى المستهلكين... وما الدارة الكهربائية إلا مثال يُشبهه إلى حد بعيد هذه الدارة المائية، حيث سريان التيار الكهربائي عبر السلك الناقل يُشبه كثيرا سريان الماء داخل الأنابيب، والمولدات - وهي منابع الطاقة - تُشبه المضخات.

أما مقاومة الدارة الكهربائية التي تُعارض سريان التيار عبر الأسلاك الناقلة فهي تُشبهه إلى حد بعيد فعل احتكاك الماء بداخل الأنابيب، مما يظهر مقاومة لعبور الماء داخل الأنابيب.

فكما أن مجموع هذه العناصر - مضخات، أنابيب ومقاومة احتكاك الماء - يُشكّل الدارة المائية فكذلك الحال بالنسبة للمولدات، الأسلاك الناقلة ونوابط المقاومات فهي تُشكّل الدارة الكهربائية التي يعبرها التيار الكهربائي.

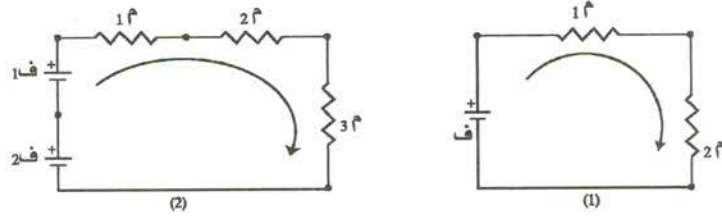
الدارة الكهربائية هي وصل منابع الطاقة (منابع الجهد) بالحمولات بواسطة مسار واحد مُغلق أو أكثر للشحنات الكهربائية، ولا يكون هذا المسار إلا بواسطة أسلاك ناقلة لا عازلة. فإن كان المسار واحداً ووحيداً فالدارة الكهربائية تُعرف بالدارة المتسلسلة، حيث نفس التيار يعبر كل مكونات هذه الدارة... ومن هنا نفهم أن الدارة أنواع وهو موضوع الفقرة الموالية.

2. أنواع الدارة الكهربائية

1.2. الدارة المتسلسلة

الدارة المتسلسلة هي الدارة التي تجمع المصادر والحملات في مسار واحد ووحيد للشحنات، فهي إذن في تركيب تسلسلي.

وقد تم الاصطلاح على أن السريان، سريان التيار الكهربائي طبعاً، يكون من القطب الموجب للبطارية نحو المقاومتين ثم نحو القطب السالب للبطارية (الشكل 1.1)، على عكس سريان الشحنات والمتمثلة في الإلكترونات. وكلما مرَّ إلكترون عبر المقاومة M_1 ، لأبد أن يمر عبر المقاومة M_2 وبالتالي يعبر البطارية ف والتي تُمثل منبع حركة هذا الإلكترون.



الشكل 1. الدارة المتسلسلة

بمرور نفس الإلكترون عبر كل مكونات الدارة الكهربائية، نقول أن المسار الكهربائي واحد ووحيد، وعليه سُميت هذه الدارة بالدارة المتسلسلة.

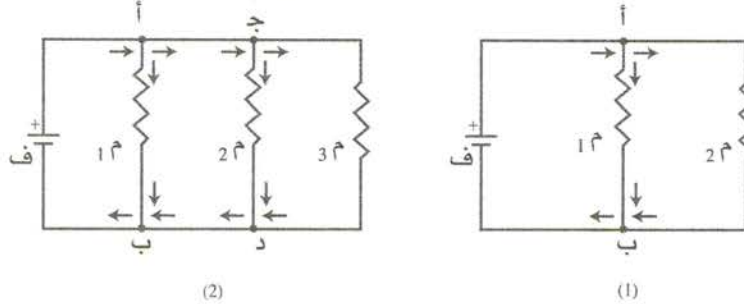
وفي الشكل 2.1 مثال ثان للدارات الكهربائية المتسلسلة، فتلاحظ أن المقاومات متسلسلة، طرف الواحدة منها موصول بطرف المقاومة

الموالية كما أن القطب الموجب للبطارية ف₂ موصول بالقطب السالب للبطارية ف₁.

الكل موصول بين قطبي سلسلة المقاومات الثلاثة : إنها الدارة الكهربائية المتسلسلة، حيث انسياب التيار الكهربائي يكون نفسه عبر كل مكونات الدارة.

2.2. الدارة المتوازية

يُوضَّح الشكل 2 نوعا آخر من الدارات الكهربائية : الدارة المتوازية، حيث المقاومات موصولة بنفس الجهد إذ كل طرف مقاومة موصول بآخر لتركب المجموعة كلها عبر قطبي البطارية.



الشكل 2. الدارة المتوازية.

فالشكل 1.2 يُبين مسارين لعبور الشحنات. ففي النقطة أ، تنقسم الشحنات ليعبر بعضها م₁ فيما يعبر الباقي م₂، ثم تتجمع ثانية في النقطة ب لتعبر البطارية من جديد... وهكذا.

في الدارة المتوازية، يمتاز التيار الكهربائي بأنه عند كل نقطة يتفرع لينقسم بين مجموع الفروع ليتجمع في مسار العودة ليتكوّن من جديد ليعبر المنبع. وإليك مثال ثان لتترسخ لديك المفاهيم.

في الشكل 2.2، تنقسم الشحنات في النقطة أ بحيث بعضها يعبر M_1 ، والبقية تتجه نحو النقطة جـ حيث ستقسم من جديد، فالبعض يعبر M_2 والبقية تعبر M_3 . وأما في النقطة د فتتجمع الشحنات العابرة M_2 و M_3 ، والتي ستتجمع مع الشحنات العابرة M_1 في النقطة ب لتكون من جديد مجموع الشحنات العابرة للبطارية ف.

سؤال يحزُّ في نفسك : عندما تصل الشحنات لنقطة مُعيَّنة من دائرة متوازية، ما هي نسب الانقسام بين فروع هذه النقطة ؟ هل هي دوماً متساوية ؟

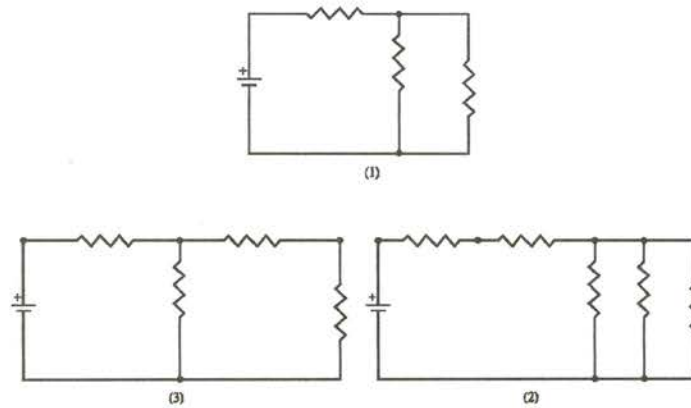
عندما تصل الشحنات إلى نقطة تفرُّع، أيّ تفرُّع وليس بالضروري أن تكون الدارة متوازية، فإنَّ الشحنات تنقسم بين هذه الفروع وليس بالضروري أن يكون انقساماً بالتساوي، إذ النسب المثوية للشحنات الواصلة لنقطة التفرُّع غير متساوية عند الانقسام ويرجع هذا أساساً لقيمة مقاومة الفرع، التي تعترض عبور الشحنات. فبقدر ما تكون المقاومة ضعيفة بقدر ما يتسرَّب عبر فرعها عدد أكبر من الشحنات، والعكس صحيح. ومن هنا تكون قد تفتنت إلى أنَّ في حالة تساوي مقاومات الفروع لنقطة واحدة فإنَّ إنقسام الشحنات يكون بالتساوي، وعليه فنفس التيار يعبر كل فروع هذه النقطة المعينة.

كخلاصة لدراسة الدارات الكهربائية المتوازية نقول أن نفس الجهد V مطبق عبر كل فروع الدارة، فإن إحتوى كل فرع على مقاومة واحدة فإن الجهد V يظهر بين قطبي كل مقاومة، في حين التيار ينقسم بين فروع هذه الدارة بنسب تتفاوت حسب قيم مقاومات هذه الفروع.

3.2. الدارة الخليطة

الدارة الخليطة هي الدارة التي تجمع بين الدارة المتسلسلة والدارة المتوازية، إذ بعض النوابط المكونة لهذه الدارة تكون في تركيب تسلسلي وبهذا يمر نفس التيار عبر هذه النوابط، والبعض الآخر تكون في تركيب متوازي حيث نفس الجهد يتأمل بين قطبي كل نبط.

وفي الشكل 3 تمثيل لدارة خليطة، وهي تقريبا الوجه العام للدارات الكهربائية المدروسة في العلوم الصناعية إذ هي خليط بين مختلف الدارات الكهربائية، فبعضها دارات متسلسلة وبعضها دارات متوازية.



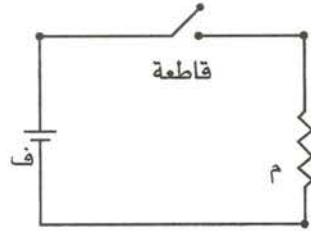
الشكل 3. الدارة الخليطة.

3. مسار التيار الكهربائي

المسار الكهربائي هو ناقل يوصل الدارة الكهربائية بما تحتويه، فمن خلاله تعبر الشحنات الكهربائية عبر مكونات الدارة. يتكون المسار الكهربائي أساساً من أسلاك معدنية ناقلة، عموماً من مادة النحاس. قد يحدث أن يُقطع هذا السلك أو أن يكون رديء التوصيل. فما يحدث في هذه الحالة؟

1.3. الدارة المغلقة

في حالة ما إذا أُغلقت القاطعة للشكل 4، فإن الدارة تُصبح متسلسلة وبذلك تعبر الشحنات من أحد قطبي البطارية نحو القطب الآخر عبر المقاومة م، وعليه فنفس التيار يعبر الدارة مروراً بالمسار الكهربائي. كل دائرة تحتوي على ثلاثة مكونات أساسية هي :



الشكل 4. الدارة المفتوحة.

- تحتوي على الأقل على منبع واحد للجهد يكون مصدر التيار الكهربائي العابر لهذه الدارة.
- تحتوي على مسار كهربائي غير مقطوع لسريان الشحنات من أحد قطبي المنبع نحو القطب الثاني.
- يحتوي المسار الكهربائي على مقاومة، دورها تبديد الحرارة أو تحديد شدة التيار.

لاحظ جيدا أن مقاومات الأسلاك الموصلة بين مختلف نوابط الدارة صغيرة جدا مقارنة بمقاومة النوابط ولذلك فهي غالبا مُهملة، إذ قيمتها لا تتعدى $\Omega 1$ في حين مقاومة النوابط أكبر بكثير من هذه القيمة، وعليه تُهمل مقاومة الأسلاك وتؤخذ على أنها معدومة أي صفر المقاومة.

2.3. الدارة المفتوحة

كل دائرة يظهر فيها فتح أو قطع في المسار الكهربائي تُدعى دائرة مفتوحة، وهي دائرة عديمة التيار أي أنه ليس هناك انسياب للتيار عبر المسار باعتباره مقطوعا أو مفتوحا. كيف ولماذا ؟

لا انسياب للتيار عبر دائرة مفتوحة كالموضحة في الشكل 4 عندما تكون القاطعة مفتوحة، وكأن الدارة ذات مقاومة ضخمة جدا تؤول إلى ما لانهاية. بالفعل، فكل دائرة مفتوحة تُفترض مقاومتها على أنها ما لانهاية، الشيء الذي يشرح لماذا ينعدم التيار في الدارة المفتوحة أو المقطوعة.

عند فتح الدارة أو قطع المسار، يتوقف سريان التيار عبر الدارة في الحين. كما يمكن أن يتوقف سريان التيار بسبب ردائة السلك أو لقطع غير ظاهر خاصة إذا غُلف السلك بمادة عازلة، فتلاحظ أن ليس هناك فتح مقصود ولكن التيار معدوم. في هذه الحالة، استوجب استعمال أجهزة وتقنيات القياس الذي عولج بإسهاب في الجزء الرابع.

كخلاصة إذن، فلانسياب التيار عبر المسار الكهربائي لأبد من دائرة مغلقة، بمعنى أن المسار الكهربائي يكون مغلقاً لا يحتوي على قطع أو فتح.

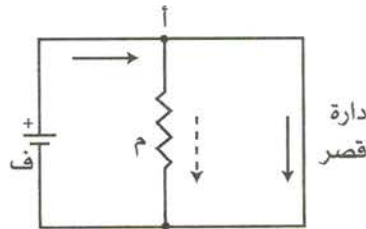
3.3. الدارة المقصورة

وتُدعى كذلك دائرة القصر، هي المسار الكهربائي المغلق بين قطبي منبع الجهد، لكن ما تمتاز به مقاومة هذا المسار أنها مقاومة مُهملة تتناهي إلى الصفر.

إن الدارة المقصورة هي عبارة عن حُمولة موصولة بين قطبي منبع الجهد حيث مقاومتها مُهملة، تُقارب الصفر، الشيء الذي يجعل التيار المناسب عبر الدارة تكون شدته ضخمة جداً يتسبب في إتلاف بعض نوابط الدارة والمنبع معا إن لم تُؤخذ في الاعتبار بعض الاحتياطات اللازمة لحماية الدارة والمنبع كذلك.

إن شدة التيار العابر لدائرة القصر ضخمة جداً، لأن مقاومة دائرة القصر تقريبا معدومة يُحكم أن مقاومة السلك الناقل ضعيفة جداً شبه معدومة.

لاحظ أن التيار المتولد عن منبع الجهد في الشكل 5 لا ينقسم في النقطة أ عبر فرعيها، بل يعبر كله نحو الدارة المقصورة. لماذا؟



الشكل 5. دائرة القصر.

عندما تصل الشحنات إلى النقطة أ، من البديهي أنها سوف تنقسم عبر فرعي هذه النقطة. لكن الشحنات، المفروضة أنها تعبر المقاومة م، سوف تجد معارضة هذه المقاومة. في حين، سوف تلاحظ هذه الشحنات أن المجال مفتوحا أمامها — ودون معارضة — عبر دائرة القصر.

حتى تتمكن من فهم هذا المبدأ، حاول ولو ذهنيا أن تضع نفسك مكان الشحنات الكهربائية. لا شك أن هذه الشحنات تفضل المسار الذي لا تُلَاقِي فيه معارضة تُذكر على الذي يحتوي على معارضة. ومن ذلك سوف تعبر كل الشحنات دائرة القصر دون المقاومة م.

إذن التيار يتبع المسار الذي لا يُقَابِل فيه أي معارضة تُذكر، ولذلك فكلما وُجدت دائرة قصر موازية لمقاومة فإن كل التيار يعبر دائرة القصر دون المقاومة.

من خلال ما تقدم، تكون قد تنبّهت إلى سبب خطورة الدائرة المقصورة على منبع الجهد أو أي جهاز أو حمولة تتركب عبر الدائرة، فالتيار يعبر المسار الأقل معارضة الممثل في الدائرة المقصورة لتغيير وسائط الدائرة فتصبح الشدة ضخمة جدا تؤدي إلى إتلاف بعض مكونات الدائرة.

4. محتويات الدائرة الكهربائية

بغض النظر عن السلك الناقل الذي يوصل بين محتويات الدائرة فإن الدائرة الكهربائية تتكون أساسا من :

1. منبع الطاقة

ويضمن استمرارية سريان وانساب التيار عبر الأسلاك الناقلة، التي توصل بين مكونات الدارة. يعتبر المنبع هو أصل الطاقة اللازمة لتشغيل الدارة وضمان هذه الاستمرارية في سيلان التيار، إذ بدون هذا المنبع يتوقف التيار وينعدم. ولاحظ أن الدارة الكهربائية يمكن لها أن تحتوي على أكثر من منبع واحد.

2. الحمولة

وهي مستقبل للطاقة التي تُمنح من قبل المنبع، فحين تستهلك هذه الطاقة تؤدي هذه الحمولة الوظيفة التي من أجلها صُنعت وركبت عبر الدارة الكهربائية. وعموماً، فإن هذه الحمولات تستقبل الطاقة في حالة معينة فتُحوّلها إلى طاقة جديدة تختلف تماماً عن الأولى.

3. نوابط الدارة

وهي عناصر منفصلة ومنفردة تُضاف عبر الدارة لتؤدي وظيفة مُعرّفة مسبقاً، قد تختلف وظائف هذا النوابط داخل دارة معينة إلاّ أنّها تتكامل فيما بينها قصد هدف واحد معين.

تضم النوابط على سبيل المثال المقاومة، المكثفة، الوشيعة، الشائبة، والترانزسטר بشتى أنواعه، إلخ. خلال الأجزاء الخمسة من سلسلة الهندسة الكهربائية، سوف نحاول بعون الله تعالى تعريفك بأغلب النوابط الإلكترونية الموجودة في السوق، وقد تم تصنيفها في المحلق 1 خلال هذا الجزء الثاني. عموماً، هذه هي مُحتويات الدارة... إلاّ أنّ هناك عناصر أخرى قد تُوجد في دارة دون أخرى، سنحاول بعون الله التطرق لبعضها من خلال سلسلتنا هذه.

مسائل

1. ما هي الدارة الكهربائية ؟ اجتهد في تعريفها.
2. أذكر أنواع الدارة الكهربائية مع توضيح الفرق بينها.
3. متى تكون الدارة الكهربائية متسلسلة ومتى تكون متوازية ؟ بما تمتاز كل واحدة منها عن الأخرى ؟ اشرح.
4. ما هو المسار الكهربائي ومما يتكون ؟
5. ما مصدر التيار الكهربائي الذي يعبر الدارة ؟ عرفه.
6. في حالة انقطاع المسار أو ردائة نقل السلك، ما يحدث في الدارة ؟ ما تعريف هذه الدارة ؟
7. متى تكون الدارة مغلقة ؟ هل التيار معدوم في هذه الحالة ؟ اشرح.
8. عرف الدارة المقصورة. ما الذي يمكن أن تحدثه ؟
9. اجتهد في معرفة كيفية تفادي الدارة المقصورة.
10. ما تعريف الحمولة ؟ ما الهدف من تركيبها في الدارة ؟

خصائص الدارة الكهربائية

تتكون الدارة الكهربائية من مسار مغلق يضم ويوصل جميع مكونات الدارة. وفي هذا الفصل، دراسة تمهيدية للدارة النموذجية... مما تحتويه وما تمتاز به، بالإضافة إلى كيفية تناولها ومعالجتها قصد استخراج مختلف وسائطها المجهولة.

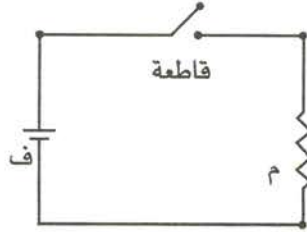
1. مميزات الدارة

من خلال هذه الفقرة، سوف نحاول أن نتعرض إلى بعض المصطلحات التي يكثر استعمالها في علم الهندسة الكهربائية والتي تتميز بها جل الدارات الكهربائية.

1.1. القاطعة

تصنع القاطعة أساساً من مادتين، مادة ناقلة وأخرى عازلة. فأمّا الناقلة فهي معدنية والهدف منها هو توصيل المسار الكهربائي للتيار. وأما المادة العازلة فالهدف منها هو تمكين مستعمل القاطعة من توقيف أو تسهيل انسياب التيار عبر المسار الكهربائي دون التعرض لرجّات أو لصدمات كهربائية التي يُمكن أن تحدث لو تم لمس المادة المعدنية مباشرة.

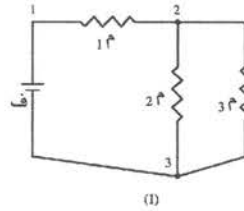
تستعمل القاطعة عادة لفتح أو غلق المسار الكهربائي أمام الشحنات الكهربائية، ومن ذلك تسهيل أو توقيف إنسياب التيار الكهربائي عبر مسار الدارة الكهربائية مثلما يوضحه الشكل 1.



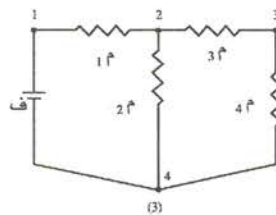
الشكل 1. دارة ذات قاطعة مفتوحة في وجه المسار الكهربائي.

2.1. الجذع

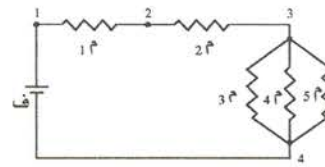
كل مسار كهربائي متسلسل يعبره نفس التيار يُسمى الجذع، إذن فجذع الدارة - ويُدعى كذلك الفرع - ما هو إلا فرع من الفروع المتسلسلة لأي نوع من الدارات. ولتوضيح ذلك، إليك هذا المثال للشكل 2.



(1)



(3)



(2)

الشكل 2. تمثيل الجذوع والعقد.

الشكل 1.2 :

- الجذع 2 - 1 - 3 : يحتوي على المقاومة M_1 والمنبع ف.
- الجذع 3 - 2 : هو في حقيقته جذعان متوازيان، كل جذع يحتوي على مقاومة M_2 و M_3 .

الشكل 2.2 :

- الجذع 3 - 2 - 1 - 4 : ويحتوي على البطارية ف والمقاومتين M_1 و M_2 .
- الجذع 4 - 3 : وهو فعلا ثلاثة جذوع متوازية، كل جذع بمقاومة : M_3 ، M_4 ، M_5 .

الشكل 3.2 :

- الجذع 4 - 1 - 2 : ويحتوي على البطارية ف والمقاومة M_1 .
- الجذع 4 - 3 - 2 : ويحتوي على سلسلة المقاومتين M_3 و M_4 .
- الجذع 4 - 2 : ويحتوي على المقاومة M_2 .

3.1 العقدة

هي نقطة يلتقي عندها جذعان أو أكثر. فالشكل 1.3 يُمثل تلاقي جذعَيْن أي أنّهما موصولان ومربوطان معا عبر نقطة وصل، أما الشكل 2.3 فيُمثل تقاطع جذعَيْن لكن دون وصل ولا تماس.

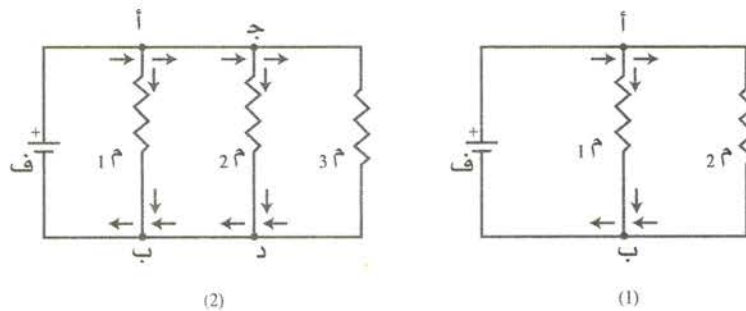


الشكل 3. تقاطع مسارين كهربائيين بوصلة أو دونها.

تُعرّف العقدة على أنها نقطة وصل من دائرة كهربائية حيث يُوصل فيها نيبطان اثنان أو أكثر، بمعنى تقاطع بتماس لجذعين أو أكثر. فالشكل 1.2 مثلاً يحتوي على ثلاث عقد، والشكل 2.2 يحتوي على أربع عقد وأما الشكل 3.2 فهو كذلك يحتوي على أربع عقد. ولكي يسهل عليك استخراج عدد العقد، وجب علينا دراسة مفهوم جديد هو النقطة متساوية الكمون. فما المقصود بنقطة متساوية الكمون ؟

عندما تكون المقاومة بين عقدتين تُقارب الصفر، فإن الجهد بينهما يكون معدوماً لأن $V = I \times R$ ش $R = 0$ باعتبار أن $I = 0$ ، مثلما يتعلّق الأمر بمقاومة الأسلاك الناقلة.

ففي الشكل 2.4، الجهد المتأمل بين أ و جـ أو بين د و ب هو معدوم، أي نفس الكمون موجود في العقدة أ وفي العقدة جـ، كما أنّه نفس الكمون موجود في العقدة د والعقدة ب. إذن فالمسار الكهربائي الموجود بين أ و جـ يحتوي على نفس الكمون فهو بمثابة عقدة وحيدة، ونفس الشيء صادق على المسار الكهربائي الموجود بين د و ب.



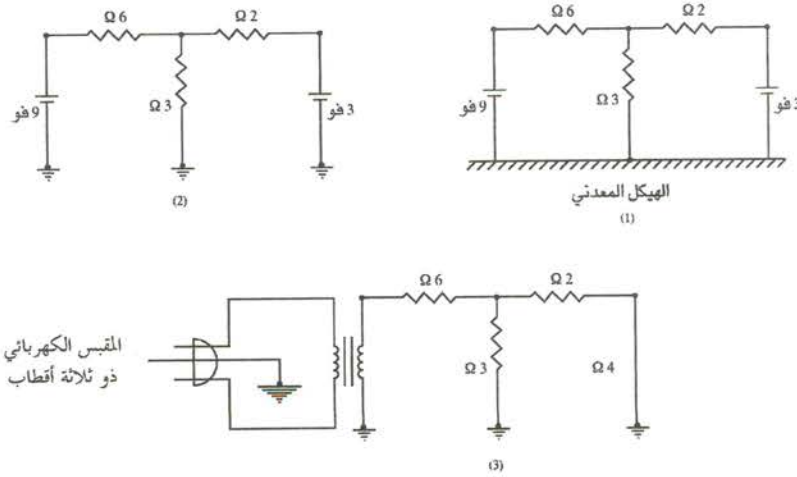
الشكل 4. تمثيل نقطة متساوية الكمون

تُعرّف النقطة المتساوية الكمون على أنّها ذلك المسار الكهربائي، حيث الشحنات تحتوي على نفس الكمون، أو بمعنى آخر هي المسار الموجود بين عقدتين أو أكثر والتي تحتوي على نفس الكمون. فمثلاً لتوضيح ذلك، لاحظ دارات الشكل 2.

2. الهيكل المعدني والأرض

تُركّب النوابط الإلكترونية عادة فوق إطار ناقل يُدعى الهيكل المعدني (الشكل 5) الذي يُعتبر جزءاً من الدارة. ومن خلال الشكل 1.5، يتبين أن بعض محتويات الدارة تتصل مباشرة بالهيكل المعدني.

ولأجل ضعف مقاومته، فإن الهيكل المعدني ينقل الكهرباء عبر الدارة تماماً مثل سلك ناقل معدني، وبذلك فهو يُعتبر نقطة متساوية الكمون (الشكل 2.5) تربط بين نوابط الدارة فيتكامل المسار الكهربائي بين العقد.



الشكل 5. الهيكل المعدني والأرض.

يحتوي مَقْبَس التغذية للأجهزة الإلكترونية عادة على ثلاثة أقطاب (الشكل 3.5). عندما يُوصَل المقبس بمأخذ المنشآت السكنية مثلاً، فإنَّ القطب الثالث يُوصَل بالأرض. ومن ثَمَّ فإنَّ الهيكل المعدني موصول مباشرة بالأرض، ومن ذلك تفهم سبب تسمية الهيكل المعدني بالأرض. وعليه، فإنَّ الجهود المسجَّلة بين عقد الأرض هي متساوية وتُؤخذ كمبدأ مرجعي يُعادل الصفر. وأما إن كان المقبس لا يحتوي على قطب ثالث، فإن الهيكل المعدني هو الذي يعتبر الأرض.

3. قانون كيرشوف

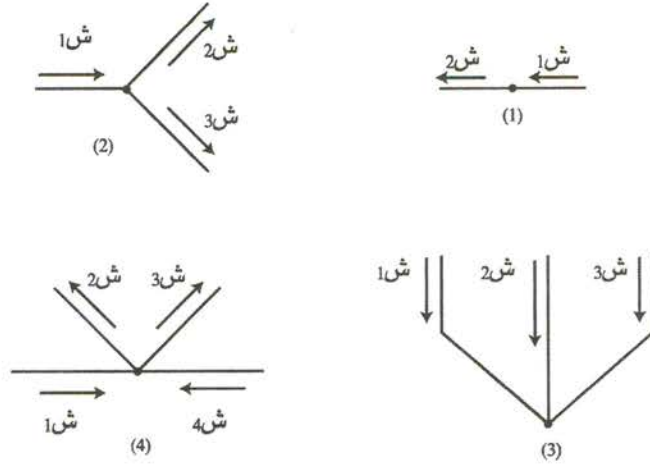
توصل العالم كيرشوف¹ سنة 1847 إلى وضع قانونين للجهود والتيارات وهما قانون العيون وقانون العقد.

1.3. قانون العقد

ينص قانون العقد على أنَّ مجموع التيارات المتجهة نحو عقدة معينة هو مساو لمجموع التيارات الخارجة والنابهة عن هذه العقدة. كما يُعرف هذا القانون كذلك باسم مُكتشفه : قانون كيرشوف للتيار.

ففي الشكل 1.6، التيار الداخل للعقدة هو I_1 والتيار الخارج منها هو I_2 ، وقانون العقد ينص على أنَّ :

1. كيرشوف : (Gustav Robert KIRCHHOFF : 1824-1887) عالم فيزيائي ألماني، توصل عام 1845 من وضع قانون العقد. كما اهتم كذلك بتطوير قانون أوم واستطاع عام 1857 من تحديد سرعة انتشار الموجة المغناطيسية داخل سلك ناقل. كما كانت مساهمته في شرح الإشعاع الحراري قاعدة صلبة لكثير من العلماء الذين عاصروه.



الشكل 6. تمثيل قانون العقد.

$$I_1 = I_2$$

$$ش_1 = ش_2$$

وكذلك الحال بالنسبة للشكل 2.6، فالتيار الداخل للعقدة هو

ش₁ بينما يخرج منها تياران هما ش₂ وش₃، إذن :

$$I_1 = I_2 + I_3$$

$$ش_1 = ش_2 + ش_3$$

أما الشكل 3.6، فكل التيارات تدخل العقدة دون وجود لتيارات

تخرج منها، وعليه نكتب :

$$I_1 + I_2 + I_3 = 0$$

$$ش_1 + ش_2 + ش_3 = 0$$

وأما الشكل 4.6 فقانون العقد ينص على أن :

$$I_1 + I_4 = I_2 + I_3$$

$$ش_1 + ش_4 = ش_2 + ش_3$$

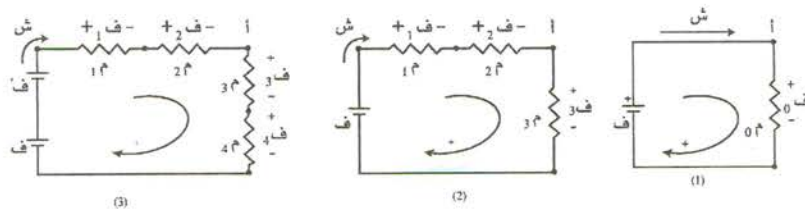
2.3. قانون العيون

ينصّ قانون العيون على أنّ مجموع الجهود عبر مسار كهربائي مغلق يساوي الصفر، أي أنّه وابتداء من نقطة مُعيّنة من الدارة المغلقة، يتمّ إتباع مسار كهربائي من الدارة المغلقة ثم العودة إلى نقطة الانطلاق فإنّ مجموع الجهود يُعادل الصفر.

يُمكنك اختيار أيّ مسار يجمع أيّ عدد تريد من النوابط، لكن مع مُراعاة أنّ المسار المختار يجب أن يمر على عقدة من الدارة المغلقة مرّة واحدة فقط، إذ لا يُمكن تطبيق قانون العيون - والمعروف بقانون كيرشوف للجهود - على مسار يمر بعقدة أكثر من مرّة.

إنّ المسار المغلق لدائرة كهربائية معيّنة يُدعى عيّنا - أو حلقة - وعليه تلاحظ سبب تسميته بقانون العيون. والآن سوف نحاول بتوفيق المولى عزّ وجلّ أن نُزوّدك بأمثلة، وقبل ذلك إليك المبدأ العام للقانون :

- أولاً تختار نقطة الانطلاق.
- ثم تختار اتجاهها موجبا للعين، غالبا ما يكون اتجاه عقارب الساعة.
- بعدها تُعرّف الكمون الموجب (+) لكل نبيط من العين.
- ثم تجمع الجهود مع مُراعاة إشارة كل جهد لتكون مُعادلة للصفر.



الشكل 7. تمثيل قانون العيون

في الشكل 1.7، تم اختيار الاتجاه الموجب للعين، وهو يُطابق اتجاه التيار I كما هو موضح على الشكل. باعتبار أن اتجاه التيار I هو اتجاه عقارب الساعة، فإن الجهد V المتأمل بين قطبي المقاومة R يكون في الاتجاه المعاكس.

انطلاقاً من العقدة أ عبر المقاومة R ثم البطارية V ، نلاحظ أن جهد البطارية يُطابق الاتجاه الموجب المختار، إذن نكتب $V = V_0$ ، وأن جهد المقاومة R يُعاكسه فهو $-V_0$. ومن ذلك نكتب القانون :

$$V - V_0 = 0 \quad \text{فـ} \quad V = V_0$$

ومن ذلك نكتب :

$$V = V_0 \quad \text{فـ} \quad V = V_0$$

وهكذا أثبتنا أنه عبر التركيب المتوازي، فإن الجهد المشترك واحد، أي نفس الجهد.

في الشكل 2.7، الاتجاه المختار هو نفس اتجاه التيار I ، فيتولد عبر النوابط جهود معاكسة لاتجاه التيار. وانطلاقاً من النقطة أ نحصل على $V = V_1 - V_2 - V_3 = 0$ ، وعليه قانون العيون يُكتب كما يلي :

$$V - V_1 - V_2 - V_3 = 0 \quad \text{فـ} \quad V = V_1 - V_2 - V_3$$

أما الشكل 3.7، وانطلاقاً من النقطة أ، نحصل على $V = V_1 - V_2 - V_3 - V_4 = 0$ ، وهذا يُوصلنا إلى قانون العيون، أي :

$$V + V_1 - V_2 - V_3 - V_4 = 0 \quad \text{فـ} \quad V = -V_1 + V_2 + V_3 + V_4$$

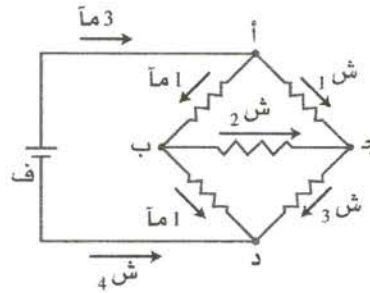
$$V + V_1 - V_2 - V_3 - V_4 = 0$$

أعمال تطبيقية

تمرين 1

الشكل 8 يوضح دائرة شهيرة تُعرف باسم جسر ويتستون.

1. ما هو نوع الدارة ؟ إستنبط عدد العقد. كم هو عدد الجذوع ؟
2. بواسطة قانون كيرشوف للتيار، أحسب شدة كل من التيارات ش₁، ش₂، ش₃، ش₄.



الشكل 8. جسر ويتستون.

الجواب

1. يظهر عبر جسر ويتستون أن الدارة خليطة تجمع بين تركيب متوازي ومتسلسل، وأما عدد العقد فهو 4 تجمع بينها 6 جذوع.
2. بالنظر إلى قانون العقد، يُمكن استخراج الشدة ش₁ من العقدة أ :

$$\bar{M}_3 = \bar{M}_1 + \text{ش}_1$$

$$\text{وعليه : } \text{ش}_1 = \bar{M}_3 - \bar{M}_1 = \bar{M}_2$$

وأما بتطبيق القانون على العقدة ب، فتُستخرج الشدة ش_2 :

$$\text{ش}_2 = \bar{M}_1 - \bar{M}_0$$

وعليه تكون الشدة ش_2 معدومة، وهو شرط تحقيق التوازن، وفي

الفصل 9 من الجزء الرابع عرض لذلك. وأما من العقدة جـ،

فُتُستخرج الشدة ش_3 :

$$\text{ش}_3 = \text{ش}_1 + \text{ش}_2 = \bar{M}_2 - 0$$

$$\text{وعليه : } \text{ش}_3 = \bar{M}_2$$

ومن العقدة د، تُستخرج الشدة ش_4 :

$$\text{ش}_4 + \text{ش}_3 + \bar{M}_1 = 0$$

وعليه : $\text{ش}_4 = -\bar{M}_3$ ، وما الإشارة السالبة (-) إلا تبيان على أنَّ

اتجاه التيار ش_4 هو في الاتجاه المعاكس للاتجاه الموضَّح على الشكل 8.

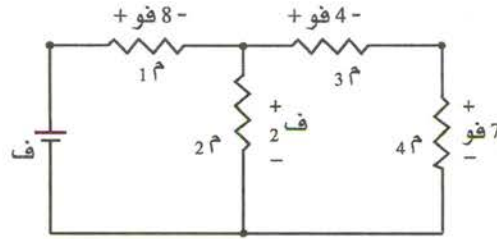
تمرين 2

لتكن دائرة الشكل 9.

1. ابحث عن نوع الدارة المقترحة، ثم استخرج عدد العقد وعدد العيون.

2. ابحث عن جهد المنبع F ثم الجهد F_2 .

الدارة الكهربائية



الشكل 9. التمرين 2.

الجواب

1. الدارة خليطة تحتوي على 4 عقد و 3 عيون.
2. من خلال قانون العيون، يُمكن استخراج جهد المنبع ف :

$$ف = 8 \text{ فو} + 4 \text{ فو} + 7 \text{ فو}$$
وعليه : $ف = 19 \text{ فو}$ ، وبواسطة نفس القانون يُستنبط $ف_2$:

$$ف = 8 \text{ فو} + ف_2$$
ومن ثم فإن $ف_2 = 11 \text{ فو}$. ونلاحظ أنه عبر العين المقابلة يُمكن استخراج نفس النتيجة، أي :

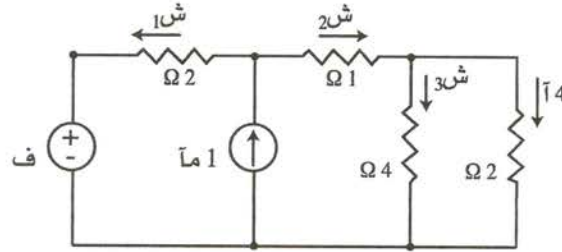
$$ف_2 = 4 \text{ فو} + 7 \text{ فو} = 11 \text{ فو}$$

مسائل

1. ما الهدف من تركيب القاطعة عبر الدارة ؟ أذكر مادتي صنعها والسبب في ذلك ؟
2. ما وجه التشابه والاختلاف بين المفاهيم التالية : العقدة، نقطة الوصل، نقطة متساوية الكمون ؟ اشرح.

3. ما وجه التشابه والاختلاف بين الجذع والعين ؟ اشرح.
4. ما الفرق بين الهيكل للمعدني والأرض ؟ ما الهدف من وضعهما عبر الدارة ؟
5. ما وجه التشابه بين قانوني كيرشوف ؟
6. من خلال الشكل 2.6، أحسب شدة التيار ش₂ إن كانت ش₁ = 9 آ وش₃ = 2 آ.
7. من خلال الشكل 3.6، أحسب شدة التيار ش₁ إن كانت ش₂ = 5 آ وش₃ = 0,5 آ، استنبط اتجاهه.
8. من خلال الشكل 4.6، أحسب شدة التيار ش₄ إن كانت ش₁ = 2,5 آ، ش₂ ≈ ش₃ ≈ 0,001 آ. ما تعليقك ؟
9. استنبط الجهد ف₃ من خلال الشكل 2.7، إن كان ف₁ = 5 فولط، ف₂ = 2 فولط، ف = 20 فولط.
10. أحسب الجهد ف₂ من خلال الشكل 2.7، إن كانت م₁ = 1,5 كΩ، م₂ = 500 Ω، م₃ = 100 Ω علماً أن منبع الجهد هو ف = 50 فولط. استنبط الشدة ش.
11. استخراج الجهد ف_ب من خلال الشكل 8، إن كان ف_ا = 3 فو، ف_د = 7 فو، علماً أن منبع الجهد هو ف = 15 فو. استنبط الجهد ف_ا، ف_ب، ف_د.

12. ابحث عن الجهد المتأمل عبر M_3 من الشكل 9، إن كانت $M_3 = 4 \Omega$ ، $M_1 = 1 \Omega$ ، $M_2 = 3 \Omega$ ، $M_4 = 1 \Omega$ ، باعتبار أن جهد المنبع هو $F = 15$ فولت، استنبط تيار كل جذع.



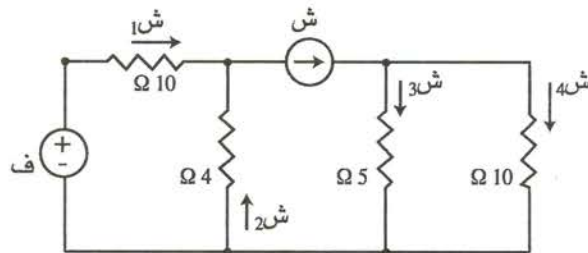
الشكل 10. المسألة 13.

13. تُدرس دائرة الشكل 10 ويُطلب البحث عن :

1. عدد العقد، عدد الجذوع وعدد العيون.

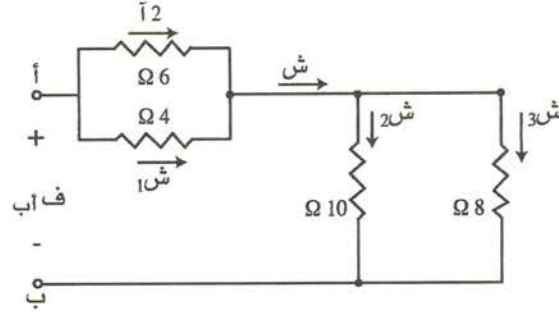
2. تيار كل جذع من الدائرة.

3. جهد المنبع F .



الشكل 11. المسألة 14.

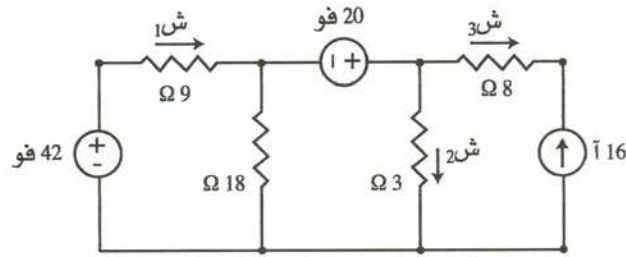
14. أحسب شدة كل تيار من دائرة الشكل 11. كم هو عدد العقد، عدد العيون وعدد الجذوع ؟



الشكل 12. المسألة 15.

15. تُدرس الدارة الموضحة في الشكل 12.

1. كم هو عدد العقد، العيون والجزء؟
2. استخراج تيار كل جذع من الدارة.
3. أحسب المقاومة المكافئة للدارة. استنبط الجهد V_{AB} .
16. باستعمال قانوني كيرشوف، يُطلب إيجاد الشدات I_1 ، I_2 ، I_3 من الشكل 13.



الشكل 13. المسألة 16.

استغلال الدارة

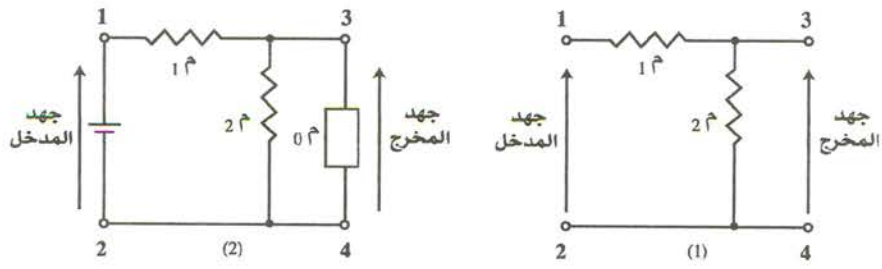
تختلف وتنوّع الدارات الكهربائية من حيث تعقيدها ومُكوّناتها، ومن ذلك وجب تصنيفها لتسهيل دراستها واستخراج مختلف وسائطها المجهولة.

1. مدخل ومخرج الدارة

1.1. بوابة المدخل

يُقصد بالمدخل، ويُسمى كذلك الدخول، الجزء الأمامي من الدارة الكهربائية فهو بوابة الدخول محصورة بين قطبين إثنين فقط يُطلق عليهما اسم قطبي المدخل.

فالمدخل بالنسبة للتيار هو باب الدخول إلى الدارة، فالشكل 1.1 هو تمثيل لمدخل أُخذ بين القطبين 1 و2. جهد المدخل هو الجهد المطبق بين قطبي المدخل، وغالبا ما يُمنح بواسطة منبع جهد كبطارية مثلا (الشكل 2.1).



الشكل 1. مخرج ومدخل الدارة.

2.1. بوابة المخرج

المخرج، ويُدعى كذلك الخروج، وهو الجزء الخلفي من الدارة فهو بوابة الخروج محصورة بين قطبين اثنين فقط هما قطبي المخرج (الشكل 1.1). جهد المخرج وهو الجهد المتأمل بين قطبي المخرج والمتولد عن جهد المدخل، وعادة ما يكون "جنيه" عبر قطبي مقاومة الحمل R_L (الشكل 2.1) التي تُركب في المخرج كمستقبل لطاقة تمنح من المدخل.

3.1. رباعي القطب

عندما تحتوي دارة على قطبين اثنين فقط - غالبا هما قطبي المدخل - تُسمى ثنائي القطب، أما عندما تحتوي على المخرج والمدخل فهي تُسمى رباعي القطب وهذا لاحتوائها على بوابتين، بوابة المدخل وبوابة المخرج (الشكل 1.1)، ومن ذلك فهي تحتوي على أربعة أقطاب.

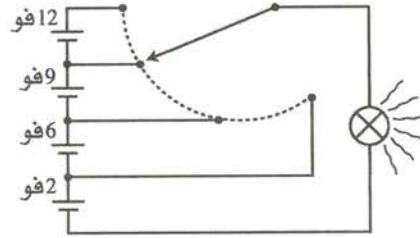
من خلال الدراسة الحالية، تلاحظ أن كل الدارات لا تحتوي إلا على المقاومات دون غيرها من النوايط الإلكترونية الأخرى. مثل هذه الدارة تدعى دائرة مقاومة، في حين الدارة المفاعلة هي الدارة التي،

زيادة على المقاومات، تحتوي على مكثفات أو وشيعات أو كلاهما. وفي هذه الحالة تسمى دارة رباعية القطب مفاعلة... وفي الفصل 13 دراسة مفصلة لهذه المفاهيم.

2. خصائص الدارة المتسلسلة

1.2. التيار المشترك

في الدارة المتسلسلة، يعبر كل النوابط الموصولة تيار واحد ووحيد، لا تتغير شدته إلا بتغير جهد المدخل. في الشكل 2، تظهر أربع منابع للجهد مُستقلة عن بعضها البعض. بتحريك القاطعة فوق أحد هذه المصادر فإن التيار يتغير، إذ بزيادة الجهد تظهر زيادة واضحة في إضاءة المصباح مما يدل على تغير التيار.



الشكل 2. التيار المشترك يخضع لتغيرات الجهد.

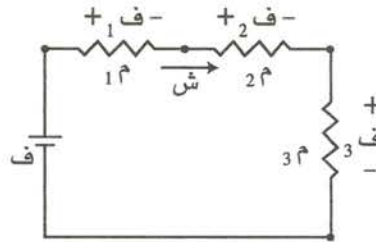
ومنه نستنتج أنه لكل مقاومة م، تيار ثابت لا يتغير ما دام منبع الجهد ثابتا. فعند تغير الجهد، يتغير بالضرورة التيار المشترك لدارة متسلسلة. وكذلك الحال إذا أخذنا جهدا ثابتا، فإن التيار ثابت بثبوت قيمة المقاومة م، فحين تكبر هذه المقاومة تصغر شدة التيار، أي تجمعهما علاقة تناسب عكسي.

كل الدارات المتسلسلة وكل الجذوع تتميز بعبور تيار مشترك ينساب عبر كل محتويات السلسلة، لا تتغير شدته إلا إذا تغير جهد المنبع أو لسبب ما قد يحدث تغير في إحدى وسائط الدارة... ولكن تنبه إلى أن هذا التغير في الشدة هو نفسه عبر كل السلسلة.

2.2. الاستطاعة الكلية

لقد علمت أن الاستطاعة المستهلكة داخل مقاومة تُبدد في شكل حرارة. الآن، سوف ندرس ماهية الاستطاعة الكلية في دارة متسلسلة (الشكل 3) تحتوي على مجموعة من المقاومات.

من خلال قانون العيون، نستطيع كتابة ما يلي :



الشكل 3. دارة متسلسلة.

$$V - V_1 - V_2 - V_3 = 0 \quad \text{ف - ف}_1 - \text{ف}_2 - \text{ف}_3 = 0$$

بالتعويض نحصل على المعادلة التالية :

$$V = R_1 I + R_2 I + R_3 I \quad \text{ف} = \text{ف}_1 + \text{ف}_2 + \text{ف}_3$$

لو ضربنا طرفي المعادلة بمعامل مشترك، وليكن الشدة I مثلاً، نحصل على ما يلي :

$$ش\ ف = م_1 ش + م_2 ش + م_3 ش$$

$$I V = R_1 I^2 + R_2 I^2 + R_3 I^2$$

ويكون الجداء $ش \times ف$ هو الاستطاعة الممنوحة من طرف الموّلد $ف$ ، في حين $م_1 \times ش^2$ ، $م_2 \times ش^2$ و $م_3 \times ش^2$ هي الاستطاعات المبدّدة داخل المقاومات $م_1$ ، $م_2$ و $م_3$ على التوالي. إذن، الاستطاعة المبدّدة في الدارة المتسلسلة هي مجموع الاستطاعات المبدّدة في كل مقاومة من هذه الدارة، إذن :

$$P = P_1 + P_2 + P_3 + \dots \quad عه = عه_1 + عه_2 + عه_3 + \dots$$

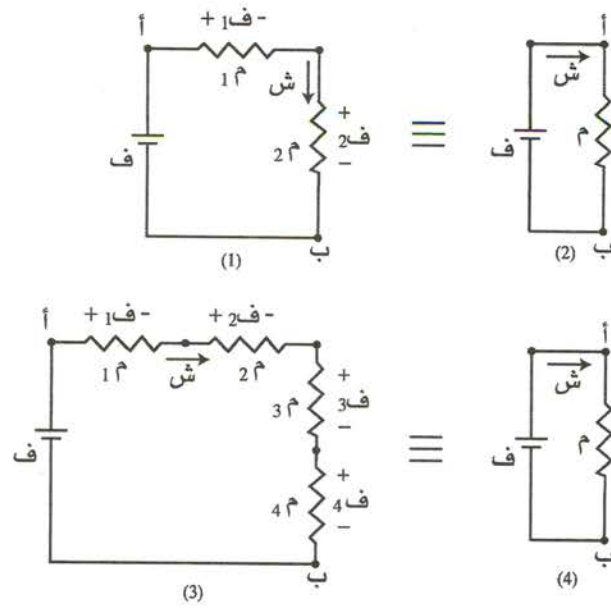
وعليه فالاستطاعة الممنوحة من طرف المنبع تعادل مجموع الاستطاعات المسجلة عبر مختلف مكونات الدارة.

3. تركيب النوابط المتسلسلة

1.3. تركيب المقاومات

تحتوي الدارة المتسلسلة على مجموعة من المقاومات، من الأحسن والأجدر بنا ولربح الوقت في الدراسة والحسابات الرياضية، أن نجعل لهذه المقاومات مقاومة مُكافئة تُعوّضها كلها لتعمل نفس عملها. المقاومة المكافئة لدارة متسلسلة تُؤخذ بين قطبين، وتكون عبارة عن مجموع المقاومات بين هذين القطبين. كيف ذلك ؟

الدائرة الكهربائية



الشكل 4. تمثيل المقاومة المكافئة لدائرة متسلسلة.

إليك هذا المثال : في الشكل 1.4 مثلث دائرة متسلسلة، حيث نفس التيار يعبر البطارية V والمقاومتين R_1 و R_2 . إذا طبقنا قانون العيون، سوف نحصل على ما يلي :

$$V - V_1 - V_2 = 0 \quad V - I R_1 - I R_2 = 0$$

وتطبيقا لقانون أوم، نحصل على المعادلة التالية :

$$V - I R_1 - I R_2 = 0 \quad V - I R_1 - I R_2 = 0$$

وتبسيطا للمعادلة، نكتب ما يلي :

$$V = I (R_1 + R_2) \quad V = I (R_1 + R_2)$$

$$I = \frac{V}{R_1 + R_2} \quad \text{إذن : ش} = \frac{F}{m_1 + m_2}$$

ومن الشكل 2.4 الممثل للدارة المكافئة، فإن التيار ش = $\frac{F}{m}$ هو

نفسه الذي يعبر m_1 و m_2 . فنستنتج إذن أن :

$$R = R_1 + R_2 \quad m = m_1 + m_2$$

حيث m هي المقاومة المكافئة بين القطبين أ و ب للشكل 1.4. وفي الشكل 3.4 مثال ثان، إذ شدة التيار المتولدة عن الجهد F تُكتب على الشكل التالي :

$$I = \frac{V}{R_1 + R_2 + R_3 + R_4} \quad \text{ش} = \frac{F}{m_1 + m_2 + m_3 + m_4}$$

في حين أن شدة التيار للشكل 4.4 هي :

$$I = \frac{V}{R} \quad \text{ش} = \frac{F}{m}$$

إذن نستنتج أن :

$$R = R_1 + R_2 + R_3 + R_4 \quad m = m_1 + m_2 + m_3 + m_4$$

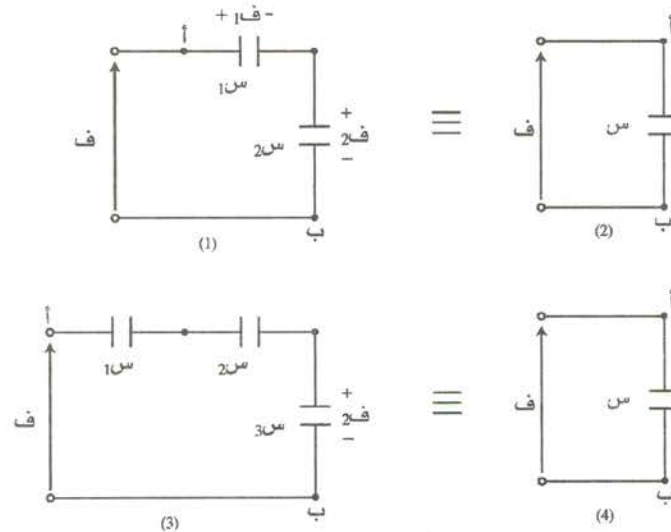
فنقول أن المقاومة المكافئة بين نقطتين أ و ب هي مجموع المقاومات الموجودة بين هاتين النقطتين. وفي حالة تساوي المقاومات يُمكن كتابة : $m = m_1 = m_2 = m_3 = m_4$ ، وعندها يكون التيار

$$\text{ش} = \frac{F}{m_4}$$

أما إذا وُجدت مقاومة صغيرة جدا (مثلا m_2) في سلسلة المقاومات، فإننا نكتب $m \approx m_1 + m_3 + m_4$. ونلاحظ من خلال هذه الحالة لماذا لا نؤخذ مقاومة الأسلاك بعين الاعتبار، إذ تُعتبر صغيرة جدا مقارنة بغيرها كمقاومة المقاوم مثلا.

2.3. تركيب المكثفات

في هذه الدراسة، سوف نتطرق للبحث عن المكثفة المكافئة لدائرة متسلسلة. تمتاز دائرة متسلسلة أن نفس التيار يعبر كل النوابط، أي أن التيار هو نفسه عبر كلتا المكثفتين s_1 و s_2 للشكل 1.5.



الشكل 5. تمثيل المكثفة المكافئة لدائرة متسلسلة.

بعبارة أخرى، في مُدَّة زمنية مُعَيَّنة توجد هناك نفس الشحنة عبر كل مكثفة، وإذا طَبَّقنا قانون العيون نكتب ما يلي :

$$V - V_1 - V_2 = 0$$

$$ف - ف_1 - ف_2 = 0$$

وعند تحويل هذه المعادلة تُصبح كالتالي :

$$V = V_1 + V_2$$

$$ف = ف_1 + ف_2$$

وإذا قسمنا طرفي المعادلة على الشحنة المشتركة ك، فإننا نحصل

على ما يلي :

$$\frac{V}{q} = \frac{V_1}{q} + \frac{V_2}{q}$$

$$\frac{ف}{ك} = \frac{ف_1}{ك} + \frac{ف_2}{ك}$$

وبالنظر للفصل 5 من الجزء الأول، فإن هذه المعادلة تُكتب كالتالي :

$$\frac{1}{C} = \frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2}$$

$$\frac{1}{س} = \frac{1}{س_1} + \frac{1}{س_2}$$

وأخيرا نحصل على المعادلة التالية :

$$C = \frac{1}{\frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2}} = \frac{C_1 \times C_2}{C_1 + C_2} \quad \frac{س_2 \times س_1}{س_2 + س_1} = \frac{1}{\frac{1}{س_1} + \frac{1}{س_2}} = س$$

حيث س هي المكثفة المكافئة للشكل 2.5. ونفس النتيجة - تقريبا -

نحصل عليها للشكل 3.5 :

$$\frac{V}{q} = \frac{V_1}{q} + \frac{V_2}{q} + \frac{V_3}{q}$$

$$\frac{ف}{ك} = \frac{ف_1}{ك} + \frac{ف_2}{ك} + \frac{ف_3}{ك}$$

ومنه :

$$\frac{1}{C} = \frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2} + \frac{1}{C_3}$$

$$\frac{1}{س} = \frac{1}{س_1} + \frac{1}{س_2} + \frac{1}{س_3}$$

فنكتب ما يلي :

$$C = \frac{1}{\frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2} + \frac{1}{C_3}} \quad S = \frac{1}{\frac{1}{S_1} + \frac{1}{S_2} + \frac{1}{S_3}}$$

والنتيجة مُتماثلة مهما كان عدد المكثفات المركبة في دائرة متسلسلة، وقد تنبّهت إلى أنّ المكثفة المكافئة دائما أصغر من المكثفات المتسلسلة، بل هي أصغر من أصغر مكثفة.

خلاصة التركيب المتسلسل : كخلاصة لكل ما تقدّم، إليك مُميّزات الدائرة المتسلسلة :

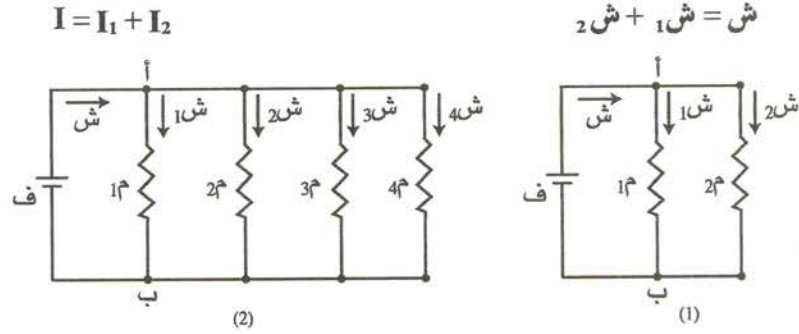
1. نفس التيار يعبر النوابط المركبة على تسلسل.
2. الجهد هو مجموع الجهود عبر كل نبيط على حدة.
3. المكثفة المكافئة هي $S = \frac{1}{\frac{1}{S_1} + \frac{1}{S_2} + \frac{1}{S_3} + \dots + \frac{1}{S_n}}$
4. المقاومة المكافئة هي مجموع المقاومات المتسلسلة.

4. خصائص الدائرة المتوازية

1.4. الجهد المشترك

تتماز الدائرة المتوازية (الشكل 1.6) بكون التيار ش، ويُدعى التيار الأساسي، هو الذي وراء توليد عدّة تيارات ثانوية تتفرّع عبر الجذوع

يكون مجموعها مساويا للتيار الأساسي ش. ويمكن البرهنة على ذلك بوضع في كل جذع جهاز أمبير متر، فستلاحظ أن :



الشكل 6. الجهد المشترك لدارة متوازية.

كما يمكن البرهنة على ذلك بواسطة قانون العقد. ففي الشكل 2.6، تلاحظ أن كمون العقدة أ هو نفس الكمون لكل العقد العلوية ومن ذلك فهي عبارة عن عقدة وحيدة هي العقدة أ، وكذلك الحال بالنسبة للعقدة ب. فنحصل على ما يلي :

$$ش = ش1 + ش2 + ش3 + ش4 \quad I = I1 + I2 + I3 + I4$$

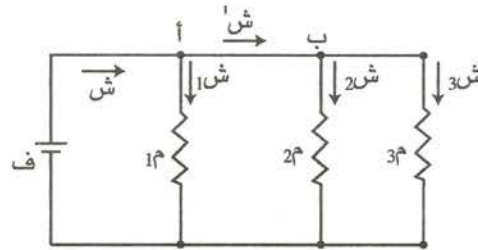
بفعل تساوي الكمون بين العقد العلوية (العقدة أ) وتساوي الكمون بين العقد السفلية (العقدة ب) فإن جميع المقاومات مركبة بين فرق كمون واحد.

فمن خلال الشكل 1.6، نستطيع القول أن نفس الجهد ف موجود بين قطبي المقاومة م1 والمقاومة م2. وكذلك الحال بالنسبة

للكل شكل 2.6، فنفس الجهد ف مُسجَّل عبر كل مقاومة باعتبار أن كل قطب من المقاومة موصول بما يُقابله من قطب المقاومة التالية.

2.4. الاستطاعة الكلية

إنَّ الاستطاعة المبدَّدة في كل جذع من الدارة المتوازية (الشكل 7) تُمنح من منبع الجهد ف، فما هي إذن الاستطاعة الكلية المبدَّدة عبر مختلف المقاومات ؟



الشكل 7. دارة متوازية.

تطبيقا لقانون العقد على النقطة ب، نحصل على ما يلي :

$$I' = I_2 + I_3 \quad \text{ش} = \text{ش}_2 + \text{ش}_3$$

وإذا طَبَّقناه على العقدة أ، نحصل على المعادلة التالية :

$$I = I' + I_1 \quad \text{ش} = \text{ش}' + \text{ش}_1$$

وبالتعويض في المعادلتين السابقتين، نحصل على ما يلي :

$$I = I_1 + I_2 + I_3 \quad \text{ش} = \text{ش}_1 + \text{ش}_2 + \text{ش}_3$$

ولو ضربنا هذه المعادلة بمعامل مُشترك، وليكن الجهد ف (الجهد

المشترك لجميع المقاومات)، فإننا سوف نحصل على ما يلي :

$$\text{ف ش} = \text{ف ش}_1 + \text{ف ش}_2 + \text{ف ش}_3$$

$$V \times I = V I_1 + V I_2 + V I_3$$

لاحظ أنّ الجداء $F \times S$ هو الاستطاعة الممنوحة من قبل منبع الجهد F ، في حين الجداءات $F \times S_1$ ، $F \times S_2$ و $F \times S_3$ هي الاستطاعات المبذّدة في المقاومات M_1 ، M_2 و M_3 على التوالي.

ومن هنا، نقول أنّ الاستطاعة الكلية المبذّدة في دارة متوازية هي مجموع الاستطاعات المبذّدة في كل جذع على حدة، ونكتب العبارة التالية :

$$P = P_1 + P_2 + P_3 + \dots \quad \text{عه} = \text{عه}_1 + \text{عه}_2 + \text{عه}_3 + \dots$$

خلاصة

تلاحظ أنّه مهما كان تركيب الدارة، متسلسلا أم متوازيا، فإن مجموع الاستطاعات المبذّدة عبر كل النوابط منبعها واحد وهو منبع الجهد، أي $\text{عه} = F \times S$ هي الاستطاعة الكلية الممنوحة للدارة.

5. تركيب النوابط المتوازية

1.5. تركيب المقاومات

سنبحث عن المقاومة المكافئة في دارة متوازية، كالتّي مُثلت في الشكل 1.6. تطبيقا لقانون العقد في النقطة أ، نحصل على التالي :

$$I = I_1 + I_2 \quad S = S_1 + S_2$$

وباعتبارها دارة متوازية فسينتج جهد مشترك عبر كل النوابط المركبة، إذن :

$$V = R_1 I_1 \Rightarrow I_1 = \frac{V}{R_1} \quad F = F_1 \leftarrow S_1 = \frac{F}{M_1}$$

$$V = R_2 I_2 \Rightarrow I_2 = \frac{V}{R_2} \quad \text{ف} = \text{م} = \text{ش} \leftarrow \text{ش} = \text{ف} = \frac{\text{ف}}{\text{م}}$$

ومن الدارة المكافئة، نعلم أنّ :

$$V = R I \Rightarrow I = \frac{V}{R} \quad \text{ف} = \text{م} = \text{ش} \leftarrow \text{ش} = \frac{\text{ف}}{\text{م}}$$

حيث م هي المقاومة المكافئة للدارة المتوازية. وبالتعويض في

المعادلة الأولى، نكتب ما يلي :

$$\frac{V}{R} = \frac{V}{R_1} + \frac{V}{R_2} \quad \frac{\text{ف}}{\text{م}} = \frac{\text{ف}}{\text{م}_1} + \frac{\text{ف}}{\text{م}_2}$$

واختزالا للمُعامل المشترك ف، نحصل على المعادلة التالية :

$$\frac{1}{R} = \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} \quad \frac{1}{\text{م}} = \frac{1}{\text{م}_1} + \frac{1}{\text{م}_2}$$

فتنتج عنها العبارة التالية :

$$R = \frac{1}{\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2}} \quad \text{م} = \frac{1}{\frac{1}{\text{م}_1} + \frac{1}{\text{م}_2}}$$

أو العبارة المبسطة :

$$R = \frac{R_1 \times R_2}{R_1 + R_2} \quad \text{م} = \frac{\text{م}_1 \times \text{م}_2}{\text{م}_1 + \text{م}_2}$$

فنعمم القانون على الشكل 2.6، فنكتب العبارة التالية :

$$R = \frac{1}{\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + \frac{1}{R_3} + \frac{1}{R_4}} \quad \text{م} = \frac{1}{\frac{1}{\text{م}_1} + \frac{1}{\text{م}_2} + \frac{1}{\text{م}_3} + \frac{1}{\text{م}_4}}$$

وإذا تساوت المقاومات فالتيار هو حاصل القسمة للنسبة $\frac{F}{M}$ ،
وتكون كل تيارات الجذوع متساوية بمعنى $ش = \frac{F}{M} = ن.ش_1$ ، حيث
ن هو عدد المقاومات و $ش_1$ هو التيار العابر لكل جذع (م هي
المقاومة) من الدارة المتوازية.

2.5. تركيب المكثفات

لنفرض أنه بَدَل المقاومات في الشكل 1.6 توجد مكثفات،
وسوف نقوم بحول الله تعالى بحساب المكثفة المكافئة.

باعتبار أن الدارة متوازية، فإن التيار يختلف من جذع لآخر وعليه
فإن كل مكثفة تحتوي على شحنتها الخاصة. فالمكثفة $س_1$ تحتوي على
شحنة $ك_1$ بحيث $ك_1 = س_1 \times ف$. بينما المكثفة $س_2$ تحتوي على
شحنة $ك_2$ بحيث $ك_2 = س_2 \times ف$.

وأما في الدارة المكافئة، فإن المكثفة المكافئة تحتوي على شحنة $ك$
بحيث $ك = ف \times س$. إذن مجموع الشحنتين لكلتا المكثفتين هو :

$$ك = ك_1 + ك_2 \quad q = q_1 + q_2$$

بالتعويض نحصل على المعادلة التالية :

$$ك = ف (س_1 + س_2) \quad q = V (C_1 + C_2)$$

وعليه :

$$\frac{q}{V} = (C_1 + C_2) \quad (S_1 + S_2) = \frac{K}{F}$$

حيث $K = F \times S$ هي كمية المكثفة المكافئة، إذن :

$$C = C_1 + C_2 \quad S = S_1 + S_2$$

وستحصل على نفس النتيجة بالنسبة للشكل 2.6، أي :

$$C = C_1 + C_2 + C_3 + C_4 \quad S = S_1 + S_2 + S_3 + S_4$$

وختاماً نقول أنّ المكثفة المكافئة لدائرة متوازية هي مجموع المكثفات لهذه الدائرة.

خلاصة التركيب المتوازي

كخلاصة لكل ما تقدم في دراسة مُميّزات الدائرة المتوازية، فإنّنا نجتمعها في النقاط التالية :

1. نفس الجهد يظهر بين قطبي النوابط المركبة على تواز.
2. التيار الأساسي هو مجموع التيارات المتفرّعة عبر كل نبيط على حدة.
3. المكثفة المكافئة هي مجموع المكثفات المتوازية.

$$4. \text{ المقاومة المكافئة هي : } M = \frac{1}{\frac{1}{M_1} + \dots + \frac{1}{M_n}}$$

أعمال تطبيقية

تمرين

ثلاث مقاومات على تسلسل حيث $R_1 = 50 \Omega$ ، $R_2 = 45 \Omega$ ، $R_3 = 30 \Omega$. أحسب المقاومة المكافئة. كم هي شدة التيار العابر للمقاومة R_1 إذا طبق بين قطبي الدارة جهد يعادل 360 فولت؟ أحسب الاستطاعة المبذورة في كل نبيط. كم هي الاستطاعة الكلية؟

الجواب

المقاومة المكافئة هي $R = 45 + 30 + 50 = 125 \Omega$ ، وأما التيار العابر للمقاومة $R_1 = 50 \Omega$ فهو نفس التيار الذي يعبر بقية السلسلة، أي :

$$I = \frac{U}{R} = \frac{360}{125} = 2,88 \text{ أ}$$

وعليه فالاستطاعة المبذورة داخل كل نبيط هي :

$$P_1 = I^2 \cdot R_1 = 414,72 \text{ واط.}$$

$$P_2 = I^2 \cdot R_2 = 373,248 \text{ واط.}$$

$$P_3 = I^2 \cdot R_3 = 248,832 \text{ واط.}$$

ومنه فالاستطاعة الكلية هي مجموع هذه الاستطاعات الثلاث،

أي :

$$P = P_1 + P_2 + P_3 \approx 1037 \text{ واط}$$

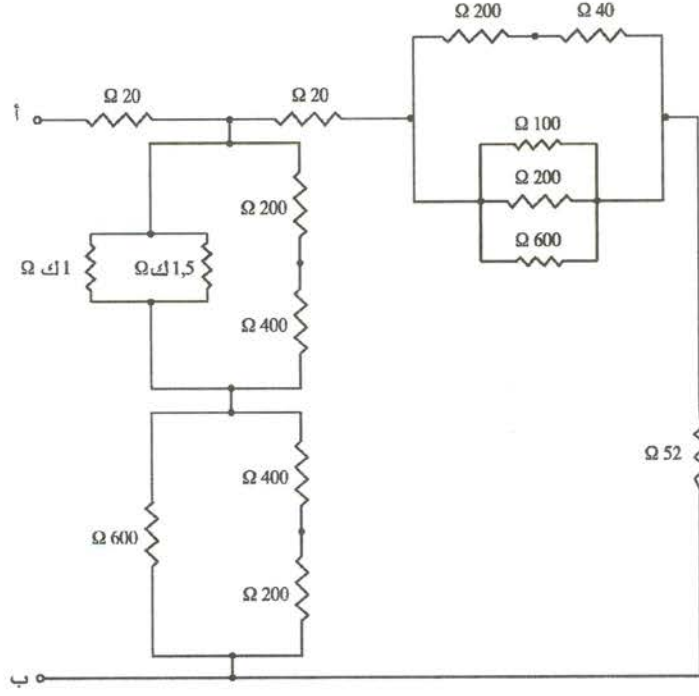
أو : $P \approx 1,037 \text{ كواط}$.

المسائل

1. عرف مدخل ومخرج الدائرة الكهربائية.
2. ما الفرق بين رباعي القطب وثنائي القطب ؟ عرفهما.
3. متى تكون الدائرة الكهربائية مقاومة ومتى تكون مفاعلة ؟ عرف المفاعلة واذكر نوعيها.
4. تتزايد المقاومة المكافئة في التركيب التسلسلي على خلاف التركيب المتوازي، بينما المكثفة عكس ذلك تماماً. اشرح وبين ذلك.
5. ما الفرق بين الجهد المشترك، التيار المشترك والتيار الأساسي ؟ ما نوع الدارة التي تسجل عبرها هذه المفاهيم الثلاثة ؟
6. داخل دائرة متسلسلة، جهد يعادل 10 فولط يُتأمل بين قطبي مقاومة $R_1 = 10 \Omega$. أحسب شدة تيار الدارة. إن كان يُخفّض التيار بالنصف، فما هي قيمة المقاومة R_2 المضافة داخل الدارة ؟ أرسم الدارة مع المقاومة المضافة R_2 .
7. مقاومتان $R_1 = 15 \Omega$ و $R_2 = 45 \Omega$ مُركبتان على تواز عبر بطارية جهدها $E = 45 \text{ فول}$. استخرج رسم الدارة، ثم أحسب الجهد الملاحظ

عبر كل مقاومة. استخراج تيار كل جذع ثم استنبط التيار الأساسي للدارة. كم هي المقاومة المكافئة للدارة ؟

8. أحسب المقاومة المكافئة المتأملة بين النقطتين أ و ب لدارة الشكل 8.



الشكل 8. المسألة 8.

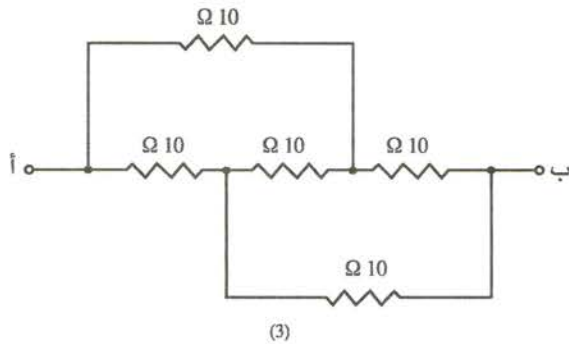
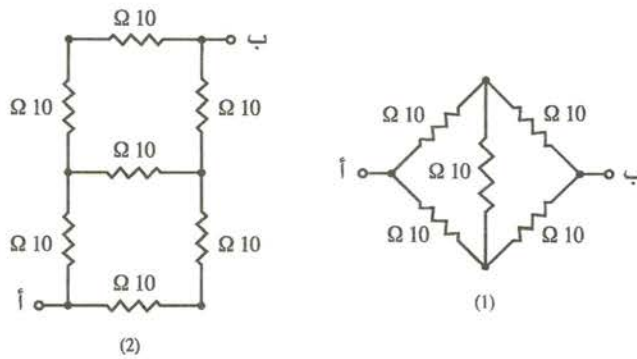
9. أحسب المقاومة المكافئة المتأملة بين النقطتين أ و ب للدارات الثلاث من الشكل 9.

10. التيار الأساسي من دائرة متوازية شدته 50 مآ يتفرع عبر مقاومتين $R_1 = 300 \Omega$ و $R_2 = 20 \Omega$.

1. أحسب شدة كل جذع من الدارة المتوازية. لاحظ

نسبة المقاومتين مقارنة بنسبة التيارين.

2. أحسب الجهد المشترك.



الشكل 9. المسألة 9.

11. أحسب سعة المكثفة س من دائرة الشكل 10 علماً أن المنبع 2 فولط

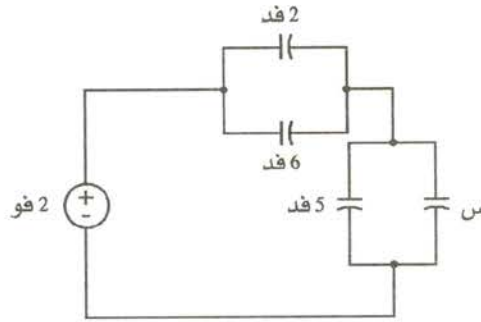
يمنح هذه الدارة طاقة قدرها 10 جول.

(تلميح : الطاقة عم = $\frac{1}{2} = س_0$ ف. 2، حيث س₀ هي المكثفة المكافئة).

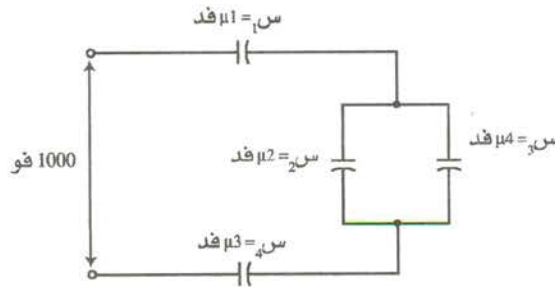
12. إليك التجميع المتوازي لمكثفات الشكل 11.

1. أحسب سعة المكثفة المكافئة. إستنبط شحنة المكثف^{تين} س₁ و س₂ إذا طُبّق عبر الدارة جهد متناوب قيمته الناجعة هي 1000 فولط.
2. أحسب جهد المكثف^{تين} س₁ و س₂. إستنبط شحتهما.

13. جذعان متوازيان م₁ = 100 Ω و م₂ = 60 Ω موصولان عبر قطبي منبع جهده 100 فولط، يصدر عنه تيار أساسي شدتها 18 أمبير. فكم هي المقاومة المكافئة ؟ إذا كان التيار العابر للمقاومة م₁ شدته 8 أمبير، أحسب شدة التيار العابر للمقاومة م₂.



الشكل 10. المسألة 11.



الشكل 11. المسألة 12.

14. ثلاث مكثفات غير موصولة تُشحن كالتالي :

- مكثفة 1 : السعة $C_1 = 3 \mu\text{F}$ ، تُشحن تحت تأثير جهد يُعادل 2 000 فولط.

- مكثفة 2 : السعة $C_2 = 10 \mu\text{F}$ ، تُشحن تحت تأثير جهد يُعادل 400 فولط.

- مكثفة 3 : السعة $C_3 = 5 \mu\text{F}$ ، تُشحن تحت تأثير جهد يُعادل 10 000 فولط.

1. أحسب شحنة كل مكثفة.

2. تُركَّب هذه المكثفات في تواز، فإن إعتبرنا ألا وجود

لخسائر حرارية، كم هو الجهد المشترك للدائرة المتوازية ؟

كم تُصبح شحنة كل مكثفة ؟

3. كم هي الطاقة المخزنة في الحالة الأولى وفي الحالة الثانية ؟

4. هل هناك خسائر عند وصل المكثفات في التوازي ؟ إن

وُجدت فأين تذهب ؟

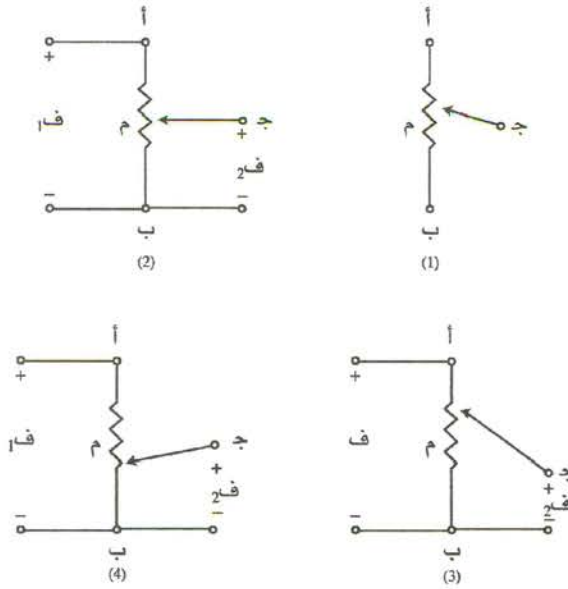
ضوابط الدارة

تحتاج في بعض الأحيان أن تتحكم في جهد معين، إذ لا تُريده دوماً ثابتاً، أو أنك تحتاج في بعض التطبيقات إلى ضبط شدة التيار من حين لآخر. ففي هذه الفقرة، سوف نعالج بتوفيق المولى عز وجل بعض الوسائل التي تسمح بضبط بعض وسائط الدارة، كخفض ورفع صوت المذياع، أو كيفية تصغير الخسائر الحرارية.

1. مقياس الكمون

1.1. تأثير حركة الزلاّقة

مقياس الكمون هو مقاومة تحتوي على ثلاثة أطراف كما هو موضح على الشكل 1.1، ويُدعى كذلك بمقياس الجهد. المقاومة بين القطبين أ و ب هي المقاومة الكلية م، وأما المقاومة م₁ بين القطبين ب و جـ أو بين القطبين أ و جـ فهي جزء من المقاومة م حيث القطب جـ هو محور متحرك عبر المقاومة الكلية م، يمكنه بذلك انتخاب عدّة قيم للمقاومة م داخل المجال [0، م].



الشكل 1. تمثيل مقياس الكمون.

فعندما يكون القطب المتحرك جـ قريباً من القطب أ، تكون المقاومة R_1 بين القطبين بـ وجـ قيمة كلية بمعنى $R_1 = R$. وأما عندما يكون القطب جـ قريباً من القطب بـ، فإن المقاومة بين بـ وجـ تكون معدومة بمعنى $R_1 = 0$. وما بين هذين الحدين، فإن مقياس الكمون ينتخب مقاومات تنحصر بين القيمة الدنيا $R_1 = 0$ والقيمة القصوى $R_1 = R$.

أما عملية انتخاب قيم المقاومة R_1 ، فتتم بواسطة تحريك بسيط للقطب جـ (الذي يُدعى الزلاقة)، وهذه الحركة إما دورانية أو مستقيمة حسب تصميم المنتجين لمثل هذه النوابط.

2.1. مراقبة الجهد

في الشكل 2.1، يُطبَّق جهد F_1 عبر القطبين أ و ب، فنحصل على جهد متغيّر F_2 عبر القطبين ب و جـ (أو القطبين أ و جـ). فلو وضعنا القطب المتحرّك (الزلاّقة جـ) في وسط المقاومة م ($M = \frac{F_2}{2}$)، فسنحصل على جهد F_2 يكون نصف الجهد F_1 ، أي

$$F_2 = \frac{F_1}{2}.$$

وبقدر ما نرفع الزلاّقة جـ نحو القطب أ (الشكل 3.1)، بقدر ما يظهر جهد أكبر بين القطبين ب و جـ إلى غاية أن يُصبح $F_2 = F_1$ وذلك عندما تتحقّق المعادلة $M = 1$. وأما عندما يُطابق القطب المتحرّك جـ القطب ب (الشكل 4.1)، تكون المقاومة M_1 صُغرى ($M_1 = 0$) ويظهر بين القطبين ب و جـ الجهد F_2 معدوماً، أي $F_2 = 0$.

ومن هذا نستنتج أنّ مقياس الكمون يُراقب الجهد في دائرة معيّنة. ومن تطبيقات هذا النبيت، التحكم في صوت المذياع والتلفزة، فأنت بواسطة هذا النبيت تستطيع أن تزيد أو أن تُنقص من الصوت.

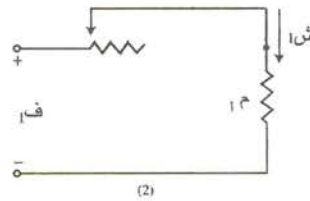
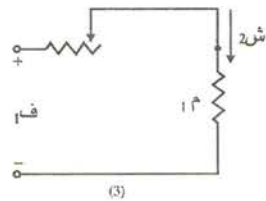
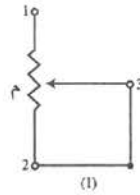
ولذلك فإنّ الشكل 2 من الفصل 3 تركيب غير واقعي، نظراً لكيفية التشغيل وكذلك التكلفة المرتفعة (أربع بطاريات + قاطعة بأربع تحويلات). ولذلك فإنّه من المستحسن استعمال مقياس كمون للتحكم في إضاءة المصباح، إذ بين القطبين أ و ب تُوضع البطارية (مثلاً 12 فولت) وبين القطبين ب و جـ (أو بين القطبين أ و جـ) يُوضع المصباح.

2. المعدلة

1.2. مراقبة التيار

وتُدعى كذلك الرِّبُوسَّطَات، وهي مقاومة مُتَغَيِّرة، تماماً مثل مقياس الكُمون إلاَّ أنَّها تحتوي على قُطْبَيْنِ إِنْثَيْنِ فقط كما أنَّها تُخْتَصُّ بِمُراقَبة عبور التيار فترفع أو تُخَفِّض من شدته.

يمكن تركيب مقياس الكُمون على شكل مُعَدِّلَة وذلك بِوَصْل أحد قُطْبَيْهِ بِالْقُطْبِ المُتَحَرِّكِ لِلزَّلَاقَةِ جـ لنحصل بذلك على نَبِيط بِقُطْبَيْنِ فقط (الشكل 1.2)، تماماً مثل المقاومة إلاَّ أنَّها تأخذ قيماً عديدة بَدَل القيمة الواحدة والثابتة.



الشكل 2. تركيب معدلة

ولأجل ذلك يُمكن تركيب مقياس الكُمون لِيُراقِب عبور التيار وذلك بِإِهْمَال أحد قُطْبَيْ النَبِيط، بِمعنى تَرْك أحد القُطْبَيْنِ الثَّابِتَيْنِ دون

وَصَل داخل الدارة، أي القطب أ أو القطب ب حراً دون تركيب (يوضع في الهواء) كما يُوضحه الشكلان 2.2 و 3.2.

2.2. نبيط ثنائي القطب

يوضح الشكل 2.2 تركيب مُعدلة حيث أُخذت مقاومتها دنيا، فينجم عن ذلك تيار ذو شدة I_1 تكون ضخمة جداً. وأما الشكل 3.2، فإن المقاومة جعلت قصوى مما يجعل سريان التيار ذي شدة صغيرة جداً.

وبذلك فإن شدة التيار العابر للدارة يكون بدلالة مجموع المقاومة المستعملة عبر المعدلة، فتتغير قيمة هذه المقاومة ودون أن يُغير شيء في الدارة، يمكننا التحكم في شدة التيار، وبذلك نضبطه على أي شدة بين القيمتين السابقتين : الشدة القصوى للشكل 2.2 والشدة الصغرى للشكل 3.2.

ولتلخيص ما سبق فإن الفرق بين المعدلة ومقياس الكمون هو أن :

1. مقياس الكمون نبيط ثلاثي القطب مهمته التحكم في فرق الكمون بين قطبي المخرج.

2. المعدلة نبيط يحتوي على طرفين (قطبين) فقط، مهمته مراقبة وضبط شدة التيار.

3. كلاهما مقاومة متغيرة تأخذ كل القيم المحصورة بين الصفر و ∞ المقاومة الكلية للنبيط.

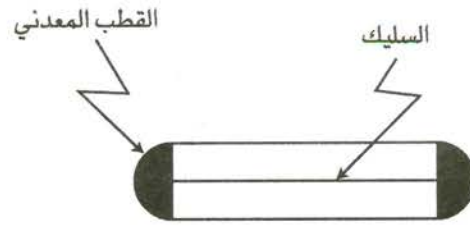
3. الفاصمة

1.3. كيفية الصنع

في بعض الدارات الكهربائية، ولتطبيقات خاصة، يُشترط أن لا يبلغ التيار شدات عالية تكون معينة ومُحددة، وإلاّ فسيؤدي الأمر إلى تخطيط وإتلاف الأجهزة والتركيبات الإلكترونية. فما العمل يا تُرى في مثل هذه الحالات ؟

لهذا الغرض بالذات صُمِّمت الفاصِمة المنصهرة، وتُعرف كذلك بالصَّهْوَر، وهي عبارة عن سُلَيْك ناقل حيث نقطة انصهاره (أي ذوبانه) تكون محدّدة بالضبط، إذ قُطِر هذا الناقل متناسب طردا مع شدة التيار الذي يُطلب منعه من عبور الفاصمة.

وأما عن كيفية صنع الفاصمة، فيوصل هذا السُلَيْك الناقل بقطعتين معدنيتين (الشكل 3) واللّتان تُشكّلان قطبي الفاصمة، والكل داخل وعاء زجاجي شفاف يُمكن — مراقبة وبالعين المجردة — انقطاع السُلَيْك من عدمه... هذه إحدى كِيفِيات صنع الفاصمة، وغيرها كثير متواجد في السوق.



الشكل 3. الفاصمة الزجاجية

2.3. وظيفة الصهور

يركب الصَّهور في التركيبات الإلكترونية ليحفظها من التيارات التي تزيد عن حدّها، فبمجرد ما تحتاز شدة التيار قيمة مُحدّدة مسبّقا (من طرف المنتج)، فإن السلك الناقل للصهور يذوب في الحين. وبذلك تُصبح الدارة مفتوحة، بمعنى لا عبور للتيار مما يسمح بتفادي عبور هذه التيارات الحادة نحو التركيب.

إن تصميم الفاصمة يقتصر أساسا على تحديد خاصياتها الفنية، والتي تتمثل في الطول ل بالإضافة إلى الشكل ع والذي يرمز إلى مساحة المقطع العرضي. ومثل هذا التصميم يجعل الوسيطين ل و ع متناسبان مع الشدة العابرة للفاصمة.

فإن حدث وعبر تيار ذو شدة قصوى أكبر من التي كُتبت على زجاج الفاصمة، يذوب السلك الناقل في الحين ليعزل هذا التيار الضخم عن الدارة المرغوب في حمايتها بواسطة هذه الفاصمة.

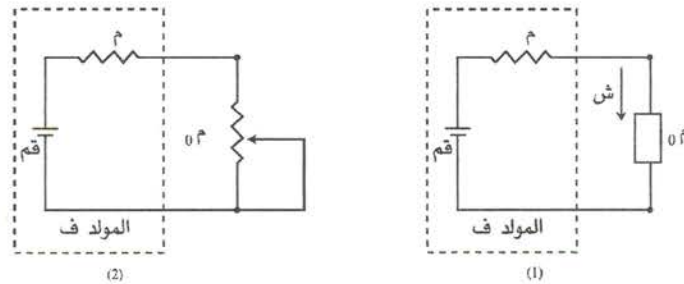
4. مواءمة المقاومة

1.4. مبدأ تحويل الاستطاعة

رأينا في كل ما سبق من الدراسات أن الاستطاعة الممنوحة من طرف المنبع، أي الجهد، يذهب جزءا منها سدا دون جدوى في شكل خسائر حرارية بواسطة ظاهرة جول. وقلنا أن الاستطاعة تُبدد في مقاومة صافية في شكل حرارة، أما الآن فسُنحاول دراسة كيفية تحويل هذه الاستطاعة كلية إلى الحمل دون خسائر تُذكر. فكيف ذلك؟

في بعض التطبيقات، تحتاج إلى أنك تُحوّل كل الطاقة التي يمنحها المنبع إلى الحمل المستعمل، وتعلم أن الحمل أنواع كثيرة يُمكن لمقاومته أن تختلف بصفة معتبرة.

لنفرض أن لديك آلة تسجيل تمتاز بمقاومة حمولة R_L تريد تغذيتها بمنبع جهد V ذي قوة كهرومُحرّكة P ومقاومة داخلية r (الشكل 1.4)، فما العمل لكي يشتغل مُسجِّلُك بكل الاستطاعة الممنوحة من طرف منبع الجهد V ؟ كم هي قيمة مقاومة الحمل ليكون التحويل أقصى؟



الشكل 4. كيفية التحويل الأقصى

2.4. التحويل الأقصى للاستطاعة

إنّ الاستطاعة الممنوحة من طرف المنبع هي $e = f \times \text{ش}$. أما التي تُبدّد في الحمل M_0 فهي $e_0 = M_0 \times \text{ش}^2$. علما أنه بواسطة قانون العيون يُمكننا كتابة المعادلة التالية :

$$e = (R_0 + r) \cdot I \quad \text{قم} = (M_0 + \text{م}) \cdot \text{ش}$$

فبالتحويل تُصبح هذه المعادلة كالتالي :

$$I = \frac{e}{R_0 + r} \quad \text{ش} = \frac{\text{قم}}{M_0 + \text{م}}$$

تعويضاً في المعادلة الأولى، أي $e_0 = M_0 \times \text{ش}^2$ ، نحصل على مايلي :

$$P_0 = R_0 \left(\frac{e}{R_0 + r} \right)^2 \quad e_0 = M_0 \left(\frac{\text{قم}}{M_0 + \text{م}} \right)^2$$

عبارة الاستطاعة المبدّدة في الحمل M_0 هي على شكل دالة، حيث المتغيّر هو المجهول M_0 . بما أنّنا نبحث عن أيّ قيمة لمقاومة الحمل M_0 يكون التحويل أقصى. الحصول على القيمة القصوى يعني اشتقاق الدالة بالنسبة للمتغيّر M_0 ، إذن :

$$\frac{d P_0}{d R_0} = \frac{(r^2 - R_0^2) \cdot e^2}{(r + R_0)^4} \quad \frac{\text{تفا } e_0}{\text{تفا } M_0} = \frac{\text{قم}^2 \cdot (M_0^2 - \text{م}^2)}{4(M_0 + \text{م})^4}$$

وتلاحظ أنه لدراسة التغيرات يكفيك البسط، باعتبار أن المقام دوماً موجباً. إذن فمن حيث أن قم² دوماً موجبة، نكتب المعادلة التالية :

$$r^2 - R_0^2 = 0 \quad \text{م} - \text{م} = 0$$

$$r^2 = R_0^2 \quad \text{ومن ثم : م} = \text{م}$$

وبما أن المقاومة يستحيل أن تكون سالبة، فإن الحل هو :

$$R_0 = r \quad \text{م} = \text{م}$$

إذن لتسجيل تحويل أقصى للطاقة الممنوحة من طرف المولد ف لابد من أن تكون مقاومة الحمل م مساوية للمقاومة الداخلية م للمولد ف، وهو ما يُعرف بمُصطلح مُواءمة المقاومة. وكلمة "المواءمة" يُقصد بها لغة الموافقة، التوافق، التلاءم، والانسجام.

3.4. كيفية تحقيق المواءمة

لو استخرجنا جهد المخرج ف₀، فسنحصل على ما يلي :

$$V_0 = \frac{R_0}{r + R_0} \cdot e \quad \text{ف} = \frac{\text{م}}{\text{م} + \text{م}} \cdot \text{قم}$$

علماً أن التحويل الأقصى للاستطاعة يكون عندما م = م، إذن :

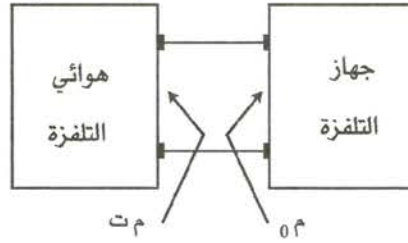
$$V_0 = \frac{e}{2} \quad \text{ف} = \frac{\text{قم}}{2}$$

بمعنى أن المواءمة تحصل عندما يكون جهد الحمل ف₀ نصف جهد المولد ف، ولذلك وللتأكد بأن تحويلاً أقصى تم بين الجهازين،

يُضبط جهد المخرج على نصف جهد المدخل (الشكل 2.4) بواسطة مقاومة متغيرة كـمقياس الكُمون مثلاً.

4.4. شرط تصنيع الحمولات

ولمزيد من التوضيح أكثر، إليك هذا المثال : إنَّ نوعية الصورة على جهاز التلفزة مرتبطة بالاستطاعة المحوَّلة إليه، فالجهاز يُمثل وكأنَّه مقاومة M_0 يُمكن اعتبارها حمولة تُركَّب بين طرفي الهوائي (الشكل 5).



الشكل 5. مواءمة التلفزة على الهوائي.

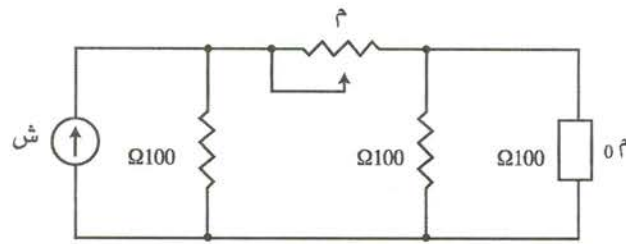
للحصول على صورة جيِّدة، استلزم علينا منح استطاعة قصوى لهذا الحمل M_0 . ومن خلال نظرية المواءمة، يلزم أن تكون المقاومة M_0 تُعادل مقاومة تيفن¹ M_1 للهوائي، وعادة ما تكون 300 أوم. إذن أجهزة الاستقبال التلفزيوني تُصنع على أساس أن مقاومتها هي $M_0 = 300 \Omega$ قصد مواءمتها مع مقاومة تيفن للهوائيات، وذلك للحصول على أجود صورة ممكنة.

وقياساً، نفس الشيء يحدث لأجهزة الهاتف عند تركيبها بين قطبي المولد، إذ مقاومة الحمل للهاتف تُعادل $M_0 = 600 \Omega$ ، وقس على ذلك تركيبك للمذياع بين قطبي تغذية مُستقرة.

1. طالع الفصل القادم لمعرفة مدلول اصطلاح "تيفن".

الدائرة الكهربائية

أعمال تطبيقية



الشكل 6. التمرين اخلول

تمرين

صُمِّمت دائرة الشكل 6 لتمنح للحمل $M = 100 \Omega$ أعظم استطاعة، إلا أنَّ المقاومة M تُؤثِّر على ذلك إذا تغيَّرت. فعلى أيِّ قيمة تُضبط لتسمح بأعظم تحويل للاستطاعة نحو الحمل M ؟

الجواب

الحمل $M = 100 \Omega$ والمقاومة 100Ω متوازيان وبذلك فالمقاومة المكافئة

$$\Omega 50 = \frac{100 \times 100}{100 + 100} \text{ : لهما هي}$$

ولتحقيق التحويل الأقصى للطاقة لأبَدَّ من تساوي المقاومة 100Ω

للمولد ش بالمقاومة المكافئة للدائرة، وعليه :

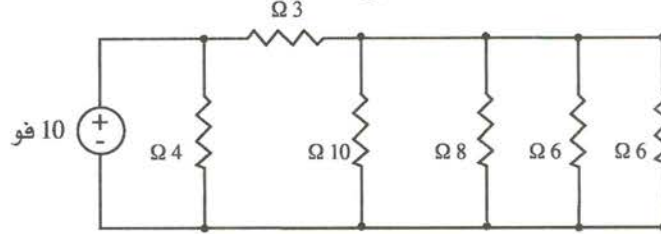
$$\Omega 100 = M + 50$$

ومنه فإنَّ $M = 50 \Omega$ ، وبذلك وجب ضبطها على هذه القيمة

لتحقيق المطلوب : المواءمة.

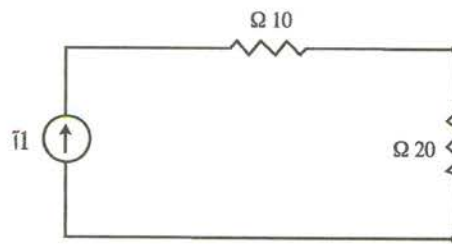
مسائل

1. أذكر كيفية اشتغال مقياس الكمون. فيما يتحكم ؟ اشرح.
2. أذكر كيفية اشتغال المعدلة. فيما تتحكم ؟ كيف يمكن تحويل مقياس الكمون إلى معدلة ؟ اشرح.



الشكل 7. المسألة 8

3. أذكر كيفية صناعة الفاصمة وكيفية اشتغالها. كيف يمكنها أن تحفظ الدارات من الرجاءات الكهربائية ؟ اشرح وبيّن سبب ذلك.
4. ما مفهوم المواءمة ومتى تحدث ؟ اذكر كيفية تحقيقها عمليا في الدارة.
5. اجتهد في ذكر ضوابط غير التي درست.
6. دائرة متوازية تحتوي على $R_1 = 20\Omega$ ، $R_2 = 10\Omega$ ، $R_3 = 5\Omega$ يمر تيار عبر المقاومة R_1 شدته $I_1 = 1A$. أحسب جهد كل جذع من الدارة ثم استنبط I_2 و I_3 العابرَيْن للمقاومتَيْن R_2 و R_3 على التوالي.
7. عدد من المصابيح الكهربائية مُركبة في تسلسل وموصولة بين قطبي منبع جهد. نفرض أنّ سُلَيْك أحدها أحترق وانقطع، فكم هي شدة التيار ؟ علّل مع تقديم البديل.
8. أحسب الاستطاعة الممنوحة من طرف المنبع لدائرة الشكل 7.



الشكل 8. المسألة 9

9. إليك دائرة الشكل 8.

1. أحسب الاستطاعة الممنوحة من طرف منبع التيار.
2. بغرض تبديد هذه الاستطاعة عبر الدارة، هل من الممكن استعمال زوج نبيط مقاوم $10 / \Omega$ و $10 / \Omega$ واط و $20 / \Omega$ واط ؟ لماذا ؟
10. تغذية مُستقرّة تمتاز بقوة كهرومُحرّكة قم = 12 فولط ومقاومتها الداخلية $= 50 \Omega$. كم هي مقاومة الحمل م_ه التي تضمن تحوّلاً أقصى للاستطاعة من التغذية نحو الحمل م_ه ؟ ما اسم العملية ؟
11. مُولّد متناوب جهده الناجع يعادل 120 فولط ويمتاز بمقاومة داخلية $= 250 \Omega$ ، يُوصل عبر حمل مقاومته م_ه.

1. أحسب الشدة الناجعة لتيار الدارة إذا أُعطيت للحمل م_ه القيم : 1Ω ، 50Ω ، 100Ω ، 150Ω ، 200Ω ، 220Ω ، 240Ω ، 250Ω ، 260Ω ، 280Ω ، 300Ω ، 500Ω ، 1000Ω .
2. أحسب الاستطاعة المبذّدة داخل كل حمل م_ه.
3. أرسم منحنى تغيّرات الاستطاعة المبذّدة بدلالة مقاومات الحمل م_ه. استخرج من المنحنى مقاومة الحمل م_ه التي تُبدّد أعظم استطاعة. ما استنتاجك حول ذلك ؟

دراسة النظريات

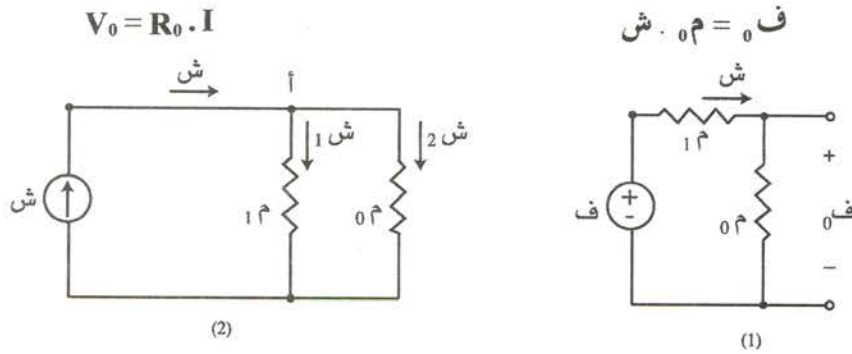
سَعْيًا وراء تبسيط العمليات الحسابية للبحث عن بعض وسائط الدارة الكهربائية، وُضعت قوانين لتوفر الوقت والمكان للعاملين بها، ومن ذلك نجاعة وفعالية في دراسة هذه الدارات الكهربائية.

1. نظرية قاسم الجهد

كل دائرة متسلسلة هي قاسم جهد... باعتبار أن نفس التيار يعبر كل المقاومات الموصولة بتسلسل، فإن الجداء $M \times$ ش يكون جزءا من جهد المنبع المطبق، حيث M هي إحدى هاته المقاومات المتسلسلة وش هي شدة التيار العابر لها والمتولد عن منبع الجهد.

تُستعمل دائرة قاسم الجهد عندما يكون الجهد المحصل عليه في المخرج هو أكبر من القيمة التي يحتاج إليها، فتوصل هذه الدارة ليُصبح جهد المخرج السابق هو جهد المدخل ف لدائرة قاسم الجهد، وتحديد قيمة جهد المخرج لهذه الدارة يتم بواسطة تسلسل المقاومات. كيف ذلك ؟

في الشكل 1.1 مثال على قاسم الجهد : التيار I الذي يعبر R_0 هو نفسه الذي يعبر R_1 وعليه قانون أوم ينص على أن :



الشكل 1. دائرة كهربائية مقاومة.

وقانون العيون يسمح لنا بكتابة المعادلة التالية :

$$V - V_1 - V_0 = 0 \quad \text{ف} - \text{ف}_1 - \text{ف}_0 = 0$$

وبعد التعويض نحصل على المعادلة التالية :

$$V = I R_1 + I R_0 \quad \text{ف} = \text{ش}_1 + \text{ش}_0$$

$$V = I (R_1 + R_0) \quad \text{أو : ف} = \text{ش} (R_1 + R_0)$$

باستخراج الشدة تُصبح المعادلة كالتالي :

$$I = \frac{V}{R_0 + R_1} \quad \text{ش} = \frac{\text{ف}}{R_0 + R_1}$$

بالتعويض في معادلة قانون أوم نحصل على :

$$V_0 = \frac{R_0}{R_0 + R_1} \cdot V \quad \text{ف}_0 = \text{ف} \cdot \frac{R_0}{R_0 + R_1}$$

وهو ما يُعرف بقاسم الجهد، إذ تُلاحظ أنَّ جهد المخرج F_0 هو جزء من جهد المدخل F ، فهو عبارة عن نسبة حاصل القسمة للمقاومتين المتسلسلتين.

2. نظرية قاسم التيار

كل دائرة متوازية هي قاسم التيار، أي كل تيار يعبر جذعا من الدائرة المتوازية هو كسر، أي جزء، من التيار الأساسي المتولد عن المصدر. يكون الجهد عبر دائرة متوازية نفسه بين قطبي النوابط كلها وهو جهد المصدر F ، لذلك لا يستوجب حسابه بل يُلجأ إلى معرفة التيار العابر في كل جذع من الدائرة المتوازية. تطبيقا لقانون العقد على النقطة أ من الشكل 2.1، نكتب المعادلة التالية :

$$I = I_1 + I_0 \quad \text{ش} = \text{ش}_1 + \text{ش}_0$$

وباعتبار أنَّ الجهد نفسه عبر كل النوابط، بمعنى $F = F_0 = F_1$ ،

إذن :

$$V = I_1 R_1 = I_0 R_0 \quad F = \text{ش}_1 R_1 = \text{ش}_0 R_0$$

باستخراج الشدة تُصبح المعادلة كالتالي :

$$I_1 = \frac{V}{R_1} \quad \text{ش}_1 = \frac{F}{R_1}$$

بالإضافة إلى أنَّ :

الدائرة الكهربائية

$$I_0 = \frac{V}{R_0}$$

$$\frac{F}{R_0} = I_0$$

نُعوّض النتيجة في معادلة قانون العقد، فنحصل على ما يلي :

$$I = \frac{V}{R_1} + \frac{V}{R_0}$$

$$\frac{F}{R_1} + \frac{F}{R_0} = I$$

بوضع F عامل مُشترك وباعتباره يعادل $F = I_1 \times R_1$ ، تُصبح

المعادلة كالتالي :

$$I = I_1 R_1 \left(\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_0} \right)$$

$$I = I_1 \left(\frac{1}{R_0} + \frac{1}{R_1} \right)$$

باستخراج الشدة I_1 ، تُصبح المعادلة كالتالي :

$$I_1 = \frac{R_0}{R_1 + R_0} I$$

$$I_1 = \frac{R_0}{R_1 + R_0} I$$

أما لو أَسْتَخرجت الشدة I_0 ، علما أن $F = I_0 \times R_0$ ، فإن

المعادلة تكتب من جديد كالتالي :

$$I_0 = \frac{R_1}{R_1 + R_0} I$$

$$I_0 = \frac{R_1}{R_1 + R_0} I$$

وهي نتيجة مماثلة لما قبلها. وتلاحظ من خلال هاتين النتيجةين

الآخريتين، أن تيار أحد جذوع الدارة المتوازية هو نسبة من التيار الأساسي I والمتولد عن المينع.

ملاحظة هامة

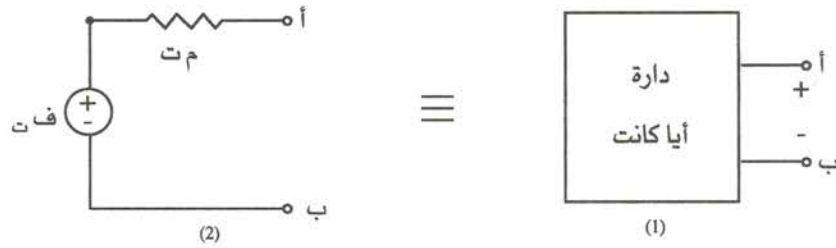
تكون قد لاحظت على الشكل 2.1، أن منابع الطاقة ليست بالضرورة منابع الجهد فقط، إذ هناك مُولّدات للتيار، ورمزها هو ما تُشاهده على نفس الشكل بحيث أن اتجاه السهم يُوضّح الاتجاه الموجب للتيار.

3. نظرية تيفنن

1.3. مبدأ النظرية

تُستعمل نظرية تيفنن، نسبة إلى مُكتشفها المهندس الفرنسي تيفنن¹ لإختزال الدارات الكهربائية وتبسيطها، فهي ذات أهمية كبيرة إذ تُستعمل لإيجاد جهود وتيارات مجهولة في دارة معيّنة.

بواسطة هذه النظرية يُمكن تعويض عدّة مُولّدات وعدّة نوابط مهما كان تركيبها في الدارة المدروسة، بدارة مكافئة مُتسلسلة بين قطبين أ و ب (الشكل 2) حيث الجهد V هو جهد تيفنن و R هي مقاومة تيفنن.



الشكل 2. دارة تيفنن المكافئة.

1. تيفنن (M. Léon THEVENIN : 1857-1926) فيزيائي فرنسي توصّل عام 1883 من وضع هذه النظرية الشهيرة.

بعبارة أخرى، يُمكن استبدال أيّ دارة كهربائية مهما كان تعقيدها ومهما كان تركيب نوابطها بدارة مكافئة هي دارة تيفنن، التي لا تحتوي إلاّ على منبع جهد تيفنن F متسلسلا مع مقاومة تيفنن M .
كيف يتم تحديد هذين الوسيطين... ذلك ما سنتعرّض له بحول الله تعالى في المعالجة التالية :

2.3. جهد ومقاومة تيفنن

يُحدّد جهد تيفنن F بين نقطتين لدارة مدروسة بعد فتح ونزع الحمل بين هاتين النقطتين، فيكون جهد تيفنن F هو الجهد المتأمل عبر الدارة المفتوحة.

أما مقاومة تيفنن M بين نقطتين فهي المقاومة المكافئة لمقاومات الدارة المدروسة بين هاتين النقطتين، بشرط أن تكون دارة المخرج مفتوحة (أي نزع الحمل من الدارة) والمولدات معدومة إذ تُضبط على الصفر. والمولدات نوعان :

- مولد تيار : لكي يُعَدَم التيار لأبَد من فتح المسار الكهربائي، إذن لضبط مُولد التيار على الصفر يكفي أن تترع أحد طرفيه من الدارة المدروسة.

- مولد جهد : الجهد هو فرق في الطاقة الكمونية بين نقطتين، فإن تساوت الطاقة الكمونية بينهما يكون الجهد معدوما، إذن لكي يُعَدَم مُولد الجهد يكفي تعويضه بدارة قَصْر.

3.3. دارة تيفن

هي الدارة المكافئة التي تحتوي على جهد تيفن F بتسلسل مع مقاومة تيفن M . إذن نظرية تيفن تنص على استبدال أي دارة يُنظر إليها بين نقطتين أ و ب (الشكل 1.2) بدارة مكافئة لها نفس خاصيات الدارة الأصلية، تحتوي على مُولد جهد يُمثل جهد تيفن F متسلسلا مع مقاومة مكافئة تُمثل مقاومة تيفن M (الشكل 2.2).

وأما لمعرفة قيمتي جهد تيفن F ومقاومة تيفن M ، وجب اتباع الخطوات التالية :

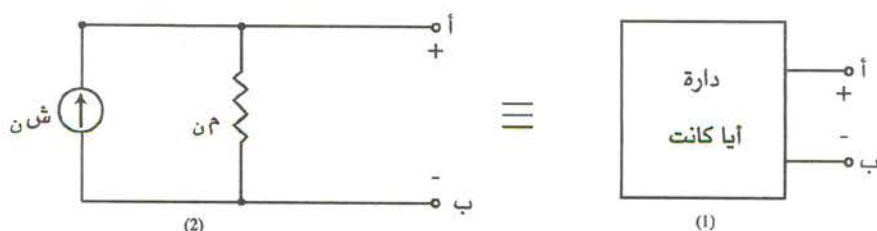
1. لمعرفة جهد تيفن F ، يُترع الحمل ويُقاس أو يُحسب الجهد بين قطبي الحمل، فإن أردت القياس ركبّت فولطمتر بين قطبي الحمل المتروك وإلاّ حسبت الجهد المتأمل بين هاتين النقطتين دون الحمل.
2. لمعرفة مقاومة تيفن M ، يُترع الحمل كذلك ويُعوّض كل مُولد للتيار بدارة مفتوحة وكل مُولد للجهد بدارة قصر، ثم تُقاس المقاومة المتأملة بين قطبي الحمل المتروك أو تُحسب نظريا.

4. نظرية نورطن

1.4. مبدأ النظرية

تُستعمل نظرية نورطن، وهي تسمية نسبة للباحث نورطن¹ العامل بأحد المخابر الأمريكية، لاختزال التيارات إذ تسمح باستبدال كل الدارة الموجودة بين النقطتين أ و ب (الشكل 3) بدارة مكافئة متوازية.

1. نورطن (E. L. NORTON).



الشكل 3. دائرة نورطن المكافئة.

أهم ما يمتاز به هذه الدائرة المكافئة المتوازية أنها تحتوي على نفس خاصيات الدائرة الأصلية ولا تضم في تركيبها إلا مُولد تيار وحيد $ش$ متوازيًا مع مقاومة $م$.

2.4. تيار ومقاومة نورطن

تيار نورطن $ش$ هو التيار العابر لدائرة القصر الموضوعة بدّل الحمل بين النقطتين أ وب، بمعنى أن التيار $ش$ العابر لدائرة القصر هو نفسه تيار نورطن $ش$ ، أي $ش = ش$.

أما مقاومة نورطن $م$ فهي المقاومة المتأمله بين النقطتين أ و ب دون تركيب الحمل، وما حساب أو قياس هذه المقاومة إلا بطريقة مُماثلة تمامًا للتي دُرست لاستخراج مقاومة تيفن $م$ ، بمعنى أن $م = م$.

3.4. دائرة نورطن

دائرة نورطن هي الدائرة المكافئة لأيّ شبكة بين نقطتين أ و ب (الشكل 1.3)، وذلك بتمثيل هذه الشبكة على شكل مولد تيار $ش$ موازيًا للمقاومة $م$ (الشكل 2.3).

ولتفادي أيّ خلط - وكذلك لتمثيل الدارة على أكمل وجه - إليك طريقة استخراج قيمتي التيار i والمقاومة R لدارة نورطن :

1. لمعرفة تيار نورطن i ، يُعوّض الحمل بدارة قصر، ثم تُقاس أو تُحسب شدة التيار i العابر لدارة القصر. فبالأمبيرمتر تُقاس شدة التيار i العابر لدارة القصر، وبذكائك ونجابتك تُحسب هذه الشدة i نظريا. ومن ثم تُكتب المعادلة $i = R \cdot i$.

2. لمعرفة المقاومة R ، يُترع الحمل ويُعوّض كل مولد جهد بدارة قصر، وكل مولد تيار بدارة مفتوحة، ثم تُقاس المقاومة بين نقطتي الحمل المتزوع بواسطة الأومّتر أو تُحسب نظريا دوما بين هاتين النقطتين. وتلاحظ أنّها مُماثلة تماما لمقاومة تيفن R ، أي $R = R$.

5. نظرية تحويل المنبع

1.5. مبدأ التحويل

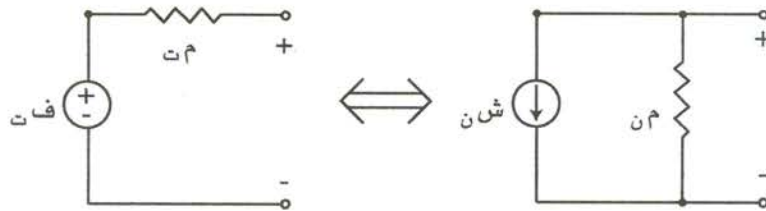
تُستعمل كلتا النظريتين، نظرية تيفن ونظرية نورطن، لاختزال التيارات والجهود وذلك حسب الحاجة إليهما، فهما يُبسّطان الدارة أيّا كان تعقيدها وهذا قصد تسهيل الفهم والحساب، وربما لاستخراج أحد وسائط هذه الدارة المدروسة.

وقد يُلجأ لاحدى هاتين النظريتين على حساب الأخرى طبقا للسهولة والمرونة المنشودة وراء النظريات، وربما المنفعة التي تمتاز بها

إحداها على الأخرى في تركيبات خاصة. فمثلا في حالة الدارات المتوازية يُفضَّل استعمال نظرية نورطن، بينما نظرية تيفنن فهي أنفع وأجدر بالدارات المتسلسلة والخليطة.

أوضحت دراسة النظريتين أنَّ الدارة كلها، ومهما كان تعقيدها، تُستبدل بدارة بسيطة مُكافئة إذ تحتوي على نفس خاصَّيات الدارة الأصلية. فنظرية تيفنن تنصُّ على استبدال شبكة مُعيَّنة بمُولد جهد مُتسلسل مع مقاومة، في حين أنَّ نظرية نورطن تنصُّ على استبدال الشبكة المدروسة بمُولد تيار متواز مع مقاومة.

من هذا المنطلق، يُمكن استنتاج أنَّه من الممكن جدا التنقُّل من نظرية لأخرى (الشكل 4) مع الاستبقاء على جميع خاصَّيات الدارة المدروسة : إنَّها العلاقة نورطن - تيفنن أو ما يُعرف بنظرية تحويل المنبع.



الشكل 4. العلاقة نورطن - تيفنن.

2.5. كيفية تحقيق التحويل

فعلا، هناك قاعدة تسمح بالتنقُّل من دارة تيفنن (ف، م) إلى دارة نورطن (ش، م)، والعكس صحيح وذلك بسهولة تامة (الشكل 4)، وهي عملية تتمثَّل فيما يلي :

1. التنقل من تيفن إلى نورطن :

مقاومة نورطن : $m_o = m_e$

تيار نورطن : $sh_o = \frac{f_o}{m_o}$

2. التنقل من نورطن إلى تيفن :

مقاومة تيفن : $m_e = m_o$

جهد تيفن : $f_o = m_o \times sh_o$

يتم هذا التنقل من دائرة لأخرى عندما تكون إحداها معلومة، ولهذا فإنّ البحث عن دائرة نورطن المكافئة أو دائرة تيفن المكافئة يكون لدائرة مُعقَّدة يُفضَّل استعمال نظرية على حساب الأخرى، وإن طُلب منك النظرية الثانية قُمت بالتحويل المدروس مع مُراعاة قطبية المنابع... ولاحظ جيّدًا الشكل 4.

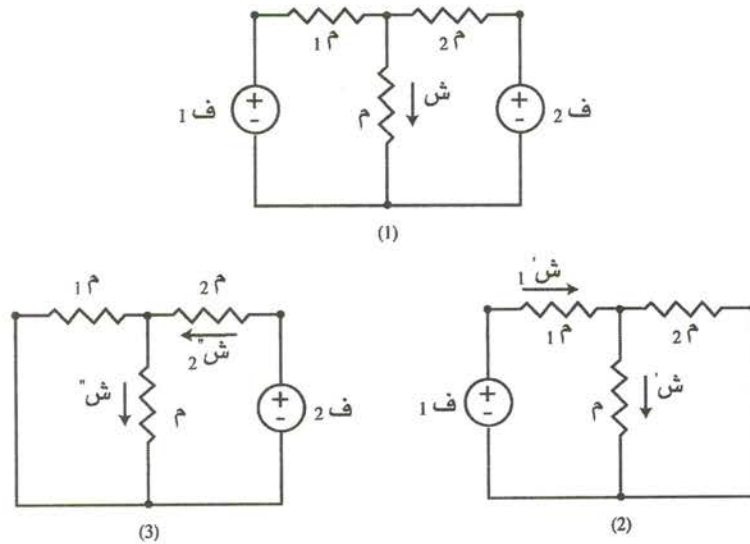
6. نظرية التراكم

1.6. مبدأ التراكم

لحد الساعة، تم - وبحمد الله - دراسة الدارات الكهربائية التي تحتوي على منبع واحد ووحيد للطاقة، منبع جهد أو منبع تيار. فما العمل لو احتوت الدارة المدروسة على أكثر من مُولد واحد للطاقة ؟ كيف تتم عملية البحث عن وسائط الدارة، وما أكثرها، في هذه الحالة ؟

في هذه الحالة، يستوجب استعمال نظرية التراكب لإيجاد أي وسيط لدارة تحتوي على أكثر من منبع واحد للطاقة، وذلك بإيجاد قيمة هذا الوسيط لكل منبع على حدة، ثم جمعها لتكوّن القيمة الفعلية لهذا الوسيط تحت تأثير جميع منابع الدارة، أي دراسة إسهام كل منبع لتوليد هذا الوسيط المدروس.

يُمثل الشكل 1.5 دارة كهربائية ذات منبعين للجهد V_1 و V_2 ، والمطلوب هو إيجاد شدة التيار I العابر للمقاومة M . تنصُّ نظرية التراكب على أن البحث عن الشدة I يتم عن طريق دراسة تأثير المنبع الأول V_1 على هذه الشدة، ثم بعدها وبنفس الطريقة دراسة تأثير V_2 . كيف يتم ذلك؟



الشكل 5. نظرية التراكب.

يُبحث عن الشدة ش الناتجة عن تأثير كل مُولد على حدة. بمعنى ضبط بقية المنابع على الصفر، أي تخميدها، فإن كانت مولدات تيار تُجعل مفتوحة وإن كانت مولدات جهد فإنها تُعوّض بدارة قصر. وحاصل هذه العملية هو جمع قيم ش الناتجة عن كل مولد على حدة، بمعنى :

$$I = I' + I'' \quad \text{ش} = \text{ش}' + \text{ش}''$$

كما هو موضح على الشكل 5.

2.6. مفهوم الاسهام

عند البحث عن وسيط معيّن من دارة كهربائية، يجب مُراعاة نفس القطبية ونفس اتجاه سهم الوسيط عند حسابه لكل منبع، وإلاّ فسوف تقع في الخطأ المحتوم.

ففي مثالنا السابق، يجب أخذ نفس اتجاه التيار ش عند حسابه بواسطة المولّد ف₁ (الشكل 2.5)، أو بواسطة المولّد ف₂ (الشكل 3.5). إليك هذا المثال : المقاومات من الشكل 5 هي م₁ = 3 كΩ، م₂ = 5 كΩ، م₃ = 8 كΩ، ف₁ = 24 فو، ف₂ = 20 فو. أحسب شدة التيار ش العابر للمقاومة م.

بالاحتفاظ على المولد ف₁ وضبط المولد الثاني ف₂ على الصفر، أي تعويضه بدارة قصر (أي إخماده) كما يوضّحه الشكل 2.5، يُمكن البحث عن شدة التيار ش الناتجة عن المولد ف₁. وتطبيقا لقانون العيون، يُمكن كتابة المعادلة التالية للشكل 2.5 :

$$V_1 = R I + R_1 I_1 \quad \text{ف}_1 = \text{م}_1 + \text{ش}_1$$

وتطبيقا لنظرية قاسم التيار نحصل على العبارة التالية :

$$I_r = \frac{R_2}{R_2 + R} I_{r1} \quad \text{ش}^{\circ} = \frac{2M}{M + 2M} \text{ش}^{\circ}$$

$$I_{r1} = \frac{R_2 + R}{R_2} I_r \quad \text{وعليه : ش}^{\circ} = \frac{M + 2M}{2M} \text{ش}^{\circ}$$

وبالتعويض في المعادلة السابقة نحصل على ما يلي :

$$I_r = \frac{R_2}{R_1 (R + R_2) + R R_2} V_1 \quad \text{ش}^{\circ} = \frac{2M}{2M + (M + 2M)} \text{ش}^{\circ}$$

والتطبيق العددي يُظهر قيمة هذه الشدة وهي ش[°] $\approx 0,00152 \text{ آ}$ ،
أو ش[°] = 1,52 مآ. وفي مرحلة قادمة، يُعَدَم المولد ف₁ (الشكل 3.5)،
ويُبحث عن شدة نفس التيار التي تَنجُم هذه المرة عن المولد ف₂.
وبنفس البرهنة ونفس الطريقة نحصل على المعادلة التالية :

$$\text{ش}^{\circ} = \frac{1M}{1M + (1M + M)} \text{ش}^{\circ}$$

$$I_{r''} = \frac{R_1}{R_1 (R + R_1) + R R_1} V_2$$

وعليه وبعد التطبيق العددي، تُصبح هذه الشدة تُعادل
ش[°] = 0,00105 آ، أو ش[°] = 1,05 مآ. ومن خلال نظرية التراكب،
فالشدة ش المحسوبة في نفس الاتجاه للشكل 1.5 هي ناتج مجموع
الشدتين المحسوبتين لكل مولد (الشكلان 2.5 و 3.5)، أي إسهام
المولدين ف₁ و ف₂ لتنتج الشدة الكلية ش. وعليه فهي :

$$I = I' + I'' \quad \text{ش} = \text{ش}^{\circ} + \text{ش}^{\circ} = 1,52 + 1,05 = 2,57 \text{ مآ}$$

أعمال تطبيقية

تمرين 1

إليك دائرة الشكل 1.6.

1. استعمل نظرية تحويل المنبع لتبسط هذه الدارة، حيث المخرج يُؤخذ بين قطبي المقاومة م.
2. ابحث عن المقاومة م التي تسمح بنقل أعظمي للاستطاعة.
3. أحسب الاستطاعة العظمى.

الجواب

1. تنصُّ نظرية تحويل المنبع على استبدال دائرة الشكل 1.6 بدارة الشكل 2.6، ومنه نقوم بالتحويلات الباقية لنحصل في الأخير على دائرة الشكل 7.6، حيث م هي مقاومة الحمل.
2. إنَّ تحويلًا أعظمي للاستطاعة نحو المقاومة م عملية تستدعي مُواءمة المقاومة، ومن ذلك وجب أن تتحقق المعادلة $M=25\ \Omega$ ليتم التحويل الأعظمي للاستطاعة.

3. وأما البحث عن الاستطاعة العظمى الممنوحة من المؤكد 10 فو فهي :

$$P = V I = R I^2 = \frac{V^2}{R} \quad \text{عـه} = \text{ف ش} = \text{م ش} = \frac{2}{\text{ف م}}$$

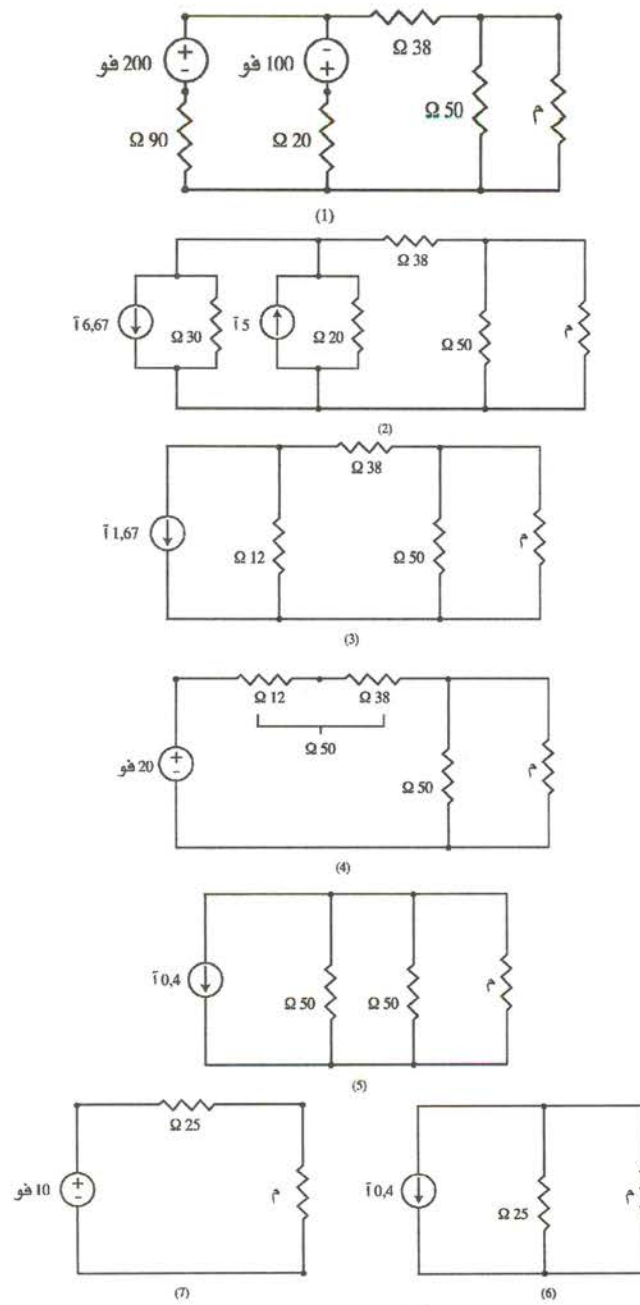
وباعتبار أنَّ الجهد الملاحظ عبْر م مجهولاً فسيُستخرج بواسطة

$$\text{نظرية قاسم الجهد، أي : ف} = \frac{25}{25+25} \cdot 10 \text{ فو} = 5 \text{ فو}$$

$$\frac{25}{25} = \frac{25}{25} = \text{عـه} = \text{النسبة التالية : عـه}$$

ومن ثم فالاستطاعة العظمى هي $\text{عـه} = 1 \text{ واط}$.

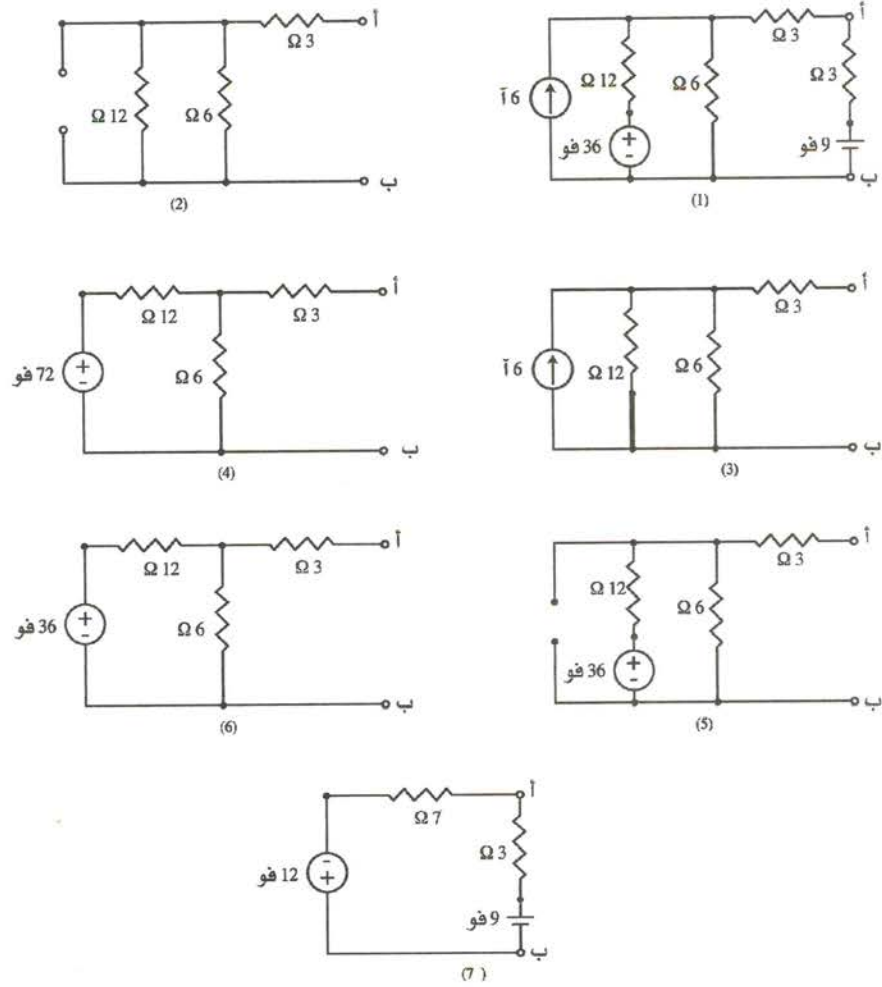
الدارة الكهربائية



الشكل 6. التمرين 1.

تمرين 2

ما هي دارة تيفنن المنظور إليها بين النقطتين أ و ب من الشكل 1.7،
مُستعملا في ذلك نظرية التراكب.



الشكل 7. التمرين 2.

الجواب

إنّ الجذع المركّب بين النقطتين أ و ب يُعتبر حَمَلاً بكامله، ومن ذلك وجب التعامل معه كأَيِّ حمل م كان. ولاستخراج مقاومة تيفنن يُلجأ إلى إخمد كل المنابع، ومن ذلك فإن المنبع 6 آ يُصبح دائرة مفتوحة وأما المنبع 36 فو فيصبح دائرة قصر، فنحصل على الشكل 2.7 وتكون مقاومة تيفنن هي :

$$M = 3 + \frac{12 \times 6}{6 + 12} = 3 + (6//12) = 7 \Omega$$

وعليه $M = 7 \Omega$ ، وأما لاستخراج جهد تيفنن فتُستعمل نظرية التراكب. ومن ذلك :

- إسهام المنبع 6 آ : انعدام المنبع 36 فو يُؤدي إلى الحصول على الشكل 3.7، ولتطبيق نظرية قاسم الجهد لاستخراج جهد تيفنن بين النقطتين أ و ب تُستبدل هذه الدائرة بدائرة الشكل 4.7، وعليه :

$$F'_{AB} = \frac{6}{6 + 12} \cdot (72 -)$$

$$\text{إذن } F'_{AB} = -24 \text{ فو}$$

- إسهام المنبع 36 فو : وأما انعدام المنبع 6 آ فيؤدي إلى دائرة الشكل 5.7 والتي تُحوّل إلى الشكل 6.7، وبواسطة قاسم الجهد يُمكن

$$\text{كتابة المعادلة التالية : } F''_{AB} = \frac{6}{12 + 6} \cdot 36$$

ومنه فجهد تيفنن هو : $F''_{AB} = 12 \text{ فو}$. ونظرية التراكب تنصُّ على جمع نتائج إسهام كل منبع، ومن ذلك :

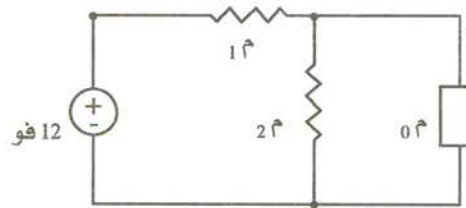
$$F_c = F_{AB} = F_{AB} + F_{AB}'' = -12 \text{ فو}$$

$$V_T = V'_{AB} + V''_{AB} = -12$$

وعليه، تُصبح دائرة تيفنن المنظور إليها بين النقطتين أ و ب هي الموضحة في الشكل 7.7.

مسائل

1. ما الفرق بين نظريتي قاسم التيار وقاسم الجهد؟ متى تُطبّق كل نظرية؟
2. ما الهدف من تبسيط الدارات بواسطة نظريتي تيفنن ونورطن؟ اشرح.
3. ما الفرق بين دائرة تيفنن المكافئة ودائرة نورطن المكافئة؟ اشرح.
4. عرّف نظرية تحويل المنبع. أذكر كيفية التحويل.
5. ألا يُشترط في نظرية التراكب احترام القطبية؟ علّل ذلك مع ذكر النظرية.
6. ابحث عن دائرة تيفنن بين النقطتين أ و ب من الشكل 1.7، باستعمال هذه المرة نظرية تحويل المنبع.
7. ثلاث مقاومات $M_1 = 60 \Omega$ ، $M_2 = 80 \Omega$ ، $M_3 = 100 \Omega$ ، رُكبت في تسلسل بين قطبي منبع جهده 180 فو. أحسب جهد المخرج المتأمل عبر المقاومة M_3 .
8. ثلاث مقاومات $M_1 = 250 \Omega$ ، $M_2 = 100 \Omega$ ، $M_3 = 150 \Omega$ ، مُركبة في تواز بين قطبي منبع تيار شدته 1 أ. أحسب شدة كل تيار.



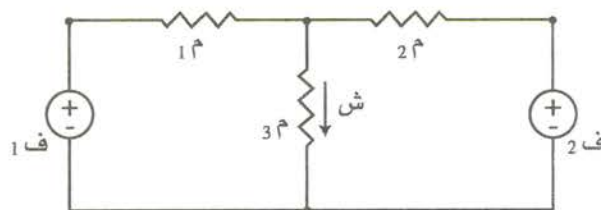
الشكل 8. المسألة 9

9. ابحث عن دائرة تيفنن المنظور إليها بين قطبي الحمل M_0 من الشكل 8 حيث $M_1 = 9 \Omega$ ، $M_2 = 3 \Omega$ ، $M_0 = 10 \Omega$. أرسم الدائرة المكافئة.

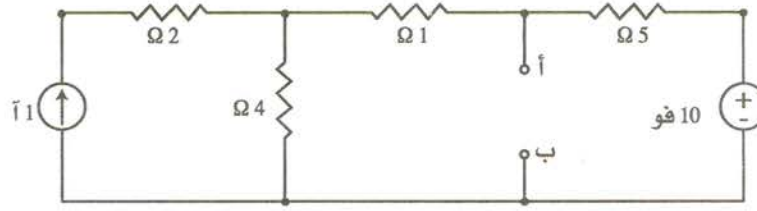
10. ابحث عن دائرة نورطن المنظور إليها بين قطبي الحمل M_0 من الشكل 8 حيث $M_1 = 900 \Omega$ ، $M_2 = 300 \Omega$ ، $M_0 = 100 \Omega$. أرسم الدائرة المكافئة.

11. بواسطة نظرية تحويل المنبع، ابحث عن دائرة تيفنن المكافئة لدائرة المسألة 10.

12. باستعمال نظرية التراكب، ابحث عن الشدة I العابرة للمقاومة $M_3 = 8 \Omega$ من الشكل 9 حيث $I_1 = 24$ فو، $I_2 = 20$ فو، $M_1 = 3 \Omega$ ، $M_2 = 5 \Omega$.



الشكل 9. المسألة 12

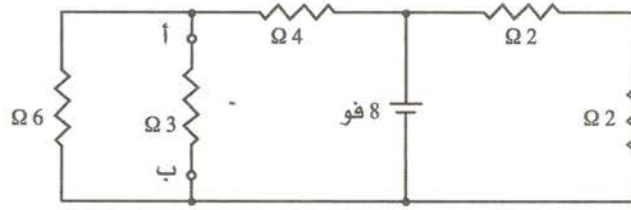


الشكل 10. المسألة 13

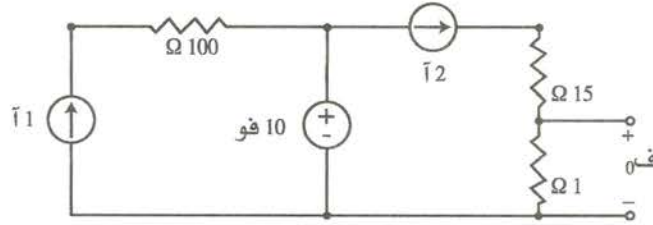
13. ابحث عن دارة نورطن بين النقطتين أ و ب من الشكل 10، ومن ثم أرسمها.

14. استخرج دارة تيفن بين طرفي المقاومة 3 أوم من الشكل 11.

15. استخرج الجهد V_o الملاحظ بين طرفي المقاومة 1 أوم من الشكل 12، مستعملًا في ذلك نظرية التراكب.



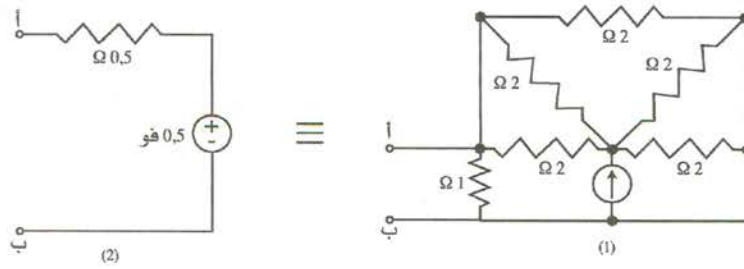
الشكل 11. المسألة 14



الشكل 12. المسألة 15

16. برهن على أن الشكل 1.13 مكافئ ومُطابق للشكل 2.13.

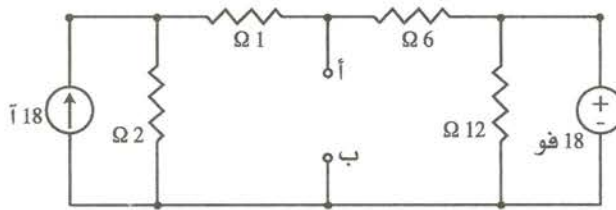
الدارة الكهربائية



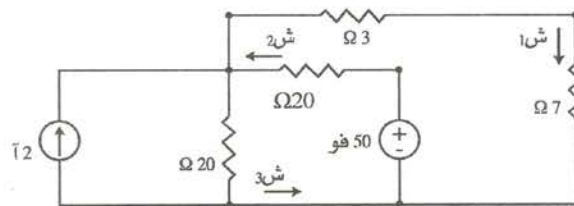
الشكل 13. المسألة 16

17. تُدرس دارة الشكل 14.

1. استخرج دارة نورطن المتأملة بين القطبين أ و ب.
 2. استخرج دارة تيفنن المتأملة بين القطبين أ و ب من نفس الدارة.
 3. تحقق من نظرية تحويل المنبع.
18. لتكن دارة الشكل 15. باستعمال نظرية التراكب، ابحث عن الشدات ش₁، ش₂، ش₃.



الشكل 14. المسألة 17



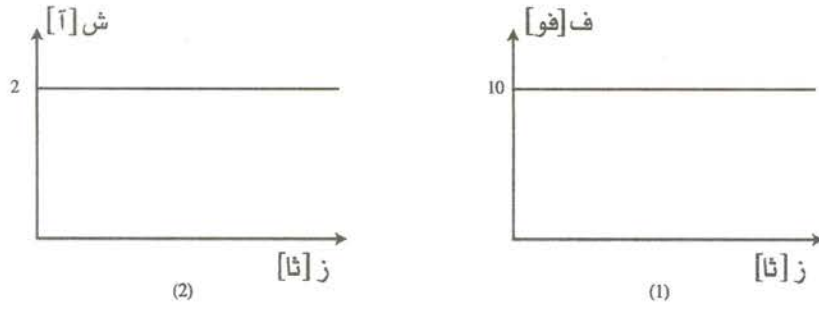
الشكل 15. المسألة 18

الإشارة الدورية

اقتصرت الدراسة لحد الآن على تناول الدارات الكهربائية ذات التيار المستمر، إذ تعرّضنا لدراسة عدّة قوانين وظواهر كهربائية تشتغل بمثل هذا التيار. فأعلم أنّ هناك دارات كهربائية يعبرها تيار متغير غير التيار المستمر كالتيار المتناوب مثلاً. وفي الفصول القادمة تجد معالجة مفصلة لمثل هذا التيار، وأما في هذا الفصل، فسوف نتطرق إلى دراسة ماهية التيار الدوري.

1. المنابع المستمرة

المولدات لا تتغيّر قيمها مع مرور الزمن، إذ تكون ثابتة لا تتأثر بمرور الوقت. فمثلاً البطارية تبذل جهداً مستمراً ثابتاً لا يتغيّر مهما مرّ من الوقت، وبما أنّ جهدها ثابت فإنّ التيار المتولد عنه يكون ثابتاً كذلك. فقيمتا الجهد والتيار لا تتغيّران من لحظة لأخرى، الشيء الذي يجعل رسم منحنيهما بواسطة تمثيل ديكارت مُشابه للشكل 1.



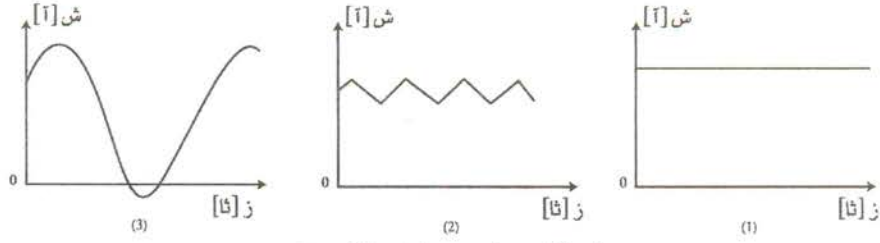
الشكل 1. تمثيل الجهد المستمر والتيار المستمر

فالمستقيم الأفقي ينطلق من قيمة الجهد الثابت والذي يُعادل $ف = 10$ من الشكل 1.1، أو تمثيل الشكل 2.1 وهو شدة تيار ثابتة تُعادل $ش = 2$. تنطلق الكميتان من قيمة معينة ومُحددة لا تتأثران بمرور الزمن، الشيء الذي بعث على تسميتهما بالجهد المستمر والتيار المستمر.

لكن على عكس الكميات المستمرة هناك الكميات المتناوبة، فمثلا التيار المتناوب هو التيار الذي يأخذ شدة معينة في كل لحظة من الزمن وهذا لمدة زمنية مُحددة تُدعى الدور، عندها يُعيد التيار المتناوب قيمه السابقة وهذا لمدة دور كامل مُوالي لسابقه. ومن هنا سُميت هذه الكميات بكميات دورية.

2. الإشارة الكهربائية

يُرسَم منحنى الإشارة الكهربائية بدلالة الزمن، وهو يمثل عموما إما الجهد أو التيار. وفي منحنيات الشكل 2، تمثيل للإشارات الكهربائية المتداولة كثيرا في الدارات الكهربائية... وإليك الفرق بين هذه الأنواع الثلاثة :



الشكل 2. أنواع التيار الكهربائي

– التيار المستمر

وهو تيار باتجاه وحيد لا يتغير مع مرور الوقت، إذ يمتاز بشدة ثابتة بحيث أن منحناه بدلالة تغيرات الزمن هو عبارة عن مستقيم أفقي مواز لمحور الفواصل (الشكل 1.2).

– التيار وحيد الاتجاه

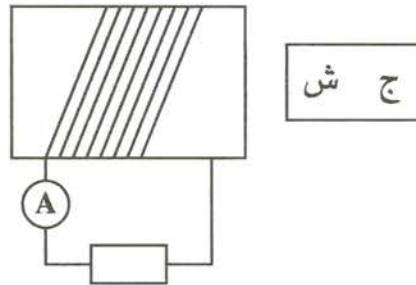
وهو تيار باتجاه وحيد تتغير شدته لكن... لا يتناوب بين قيم سالبة وأخرى موجبة، بل هو دوماً في نفس الاتجاه (الشكل 2.2). هذا النوع من التيارات ينساب في اتجاه واحد، ووحيد إلا أن منحنى الإشارة الكهربائية يتغير بدلالة الزمن على عكس إشارة التيار المستمر ثابت الشدة.

– التيار الدوري

وهو تيار كهربائي متغير، تارة شدة موجبة وتارة شدة سالبة (الشكل 3.2)، بحيث أن هذا التيار يستعيد نفس الشدة بعد مرور لحظات زمنية متساوية. بين كل لحظة وأخرى مؤالية لها، هناك مجال زمني ثابت يعاود نفسه يدعى الدور.

إن المتمعن في الإشارة الكهربائية للشكل 2.2، سوف يلاحظ أن هذه الإشارة وحيدة الاتجاه هي إشارة خاصة، بحيث هي إشارة دورية تعيد نفسها باستمرار إلا أنها لا تحتوي على قيم سالبة. وبذكر الإشارة الدورية، فأنت تتساءل حتما عن كيفية توليد إشارة دورية مثل هذه. إليك لمحة ولو كانت خاطفة عن كيفية توليد الإشارة المتناوبة، ولمن كان مهتما بالتفاصيل ففي الجزء الثالث توضيح كيفية وشروط توليد التيار المتناوب الدوري.

وشيعه خاضعة لفيض متغير ناجم عن حركة المغناطيس نحو داخل وخارج الوشيعه (الشكل 3)، الشيء الذي يبعث على ظهور تيار مُسْتَحَث يُسَجَّل وجوده الفعلي عبر جهاز الأمبير متر.



الشكل 3. كيفية توليد التيار المتناوب

يتغير اتجاه التيار كلما غير المغناطيس المتحرك اتجاهه. فلو اتسمت حركة المغناطيس بالانتظام والاعتدال، فإن الفيض والتيار يكونان مُنتَظَمان دوريا.

3. خاصيات الإشارة الدورية

تتماز الكميات الدورية، التيار الدوري أو الجهد الدوري على حد سواء، بخاصّيات عدة مقارنة بالكميات المستمرة، ولعل أهمها هو ما يظهر على الشكل 3.2. فالكمية المتناوبة تحتوي على نوبتين، واحدة موجبة وأخرى سالبة خلال مُدّة زمنية ثابتة هي الدور د. وبوجه عام إليك خاصّيات التيار المتناوب.

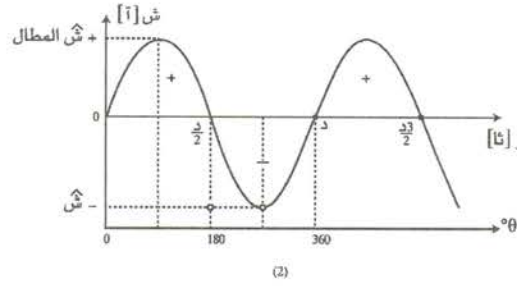
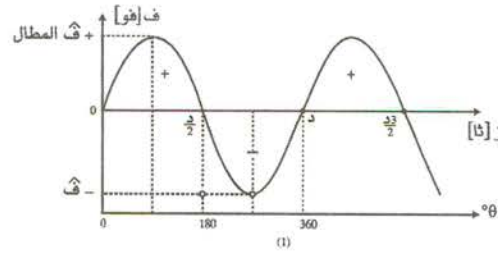
1.3. الدور

الدور هو الزمن الذي تستغرقه الإشارة لإعادة نفسها، فالإشارة الدورية هي إشارة تأخذ نفس القيم عند فترات زمنية متساوية تُدعى الدور (الشكل 4)، ويُرمز له بالحرف د.

فالدور إذن هو الوقت المطلوب والمستغرق لقطع دَوْرَة كاملة، فهو مُدّة الدورة. وعليه فالوحدة العالمية لقياس الدور هي الثانية، وبذلك نقول أنّ الكمية دورية : تيار دوري أو جهد دوري.

تُخصّص الكمية الدورية بالصفة "الجيبية" عندما يكون رسم المنحنى البياني (أي منحنى الكمية الدورية بدلالة الزمن) يُمثّل دالة جيبية، بمعنى تناظر المنحنى حول محور الفواصل (الشكل 4). ومن ذلك، فالشكل 3.2 لا يُمثّل تياراً جيبياً مع العلم أنّه تيار دوري ذو دور د.

الدائرة الكهربائية



الشكل 4. الإشارة الجيبية

2.3. التردد

يُعرّف تردد إشارة دورية بعدد الدورات تقسيم الزمن الذي أستغرقته، بمعنى :

$$f = \frac{N}{t} \quad \text{عدد الدورات} \quad \text{زمن حدوث كل الدورات [ثا]} = N$$

التردد N للتيار الدوري هو إذن عدد الأدوار خلال مُدة زمنية قدرها ثانية واحدة، فهو بذلك عكس الدور d وعليه :

$$f = \frac{1}{T} \quad \text{ن} = \frac{1}{d}$$

وبذلك تكون الوحدة العالمية لقياس الدور هو عكس الثانية، أي $[ثا^{-1}]$ وهي وحدة تُعرف بالهرتز¹، أي N [هرتز] فتُختصر لتُكتب : N [هنز].

1. هرتز (1857-1894 : Heinrich Hertz) عالم فيزيائي ألماني، اهتم بدراسة الموجات الكهرومغناطيسية الذي مكّنه عام 1888 من إكتشاف الموجات الكهرومغناطيسية.

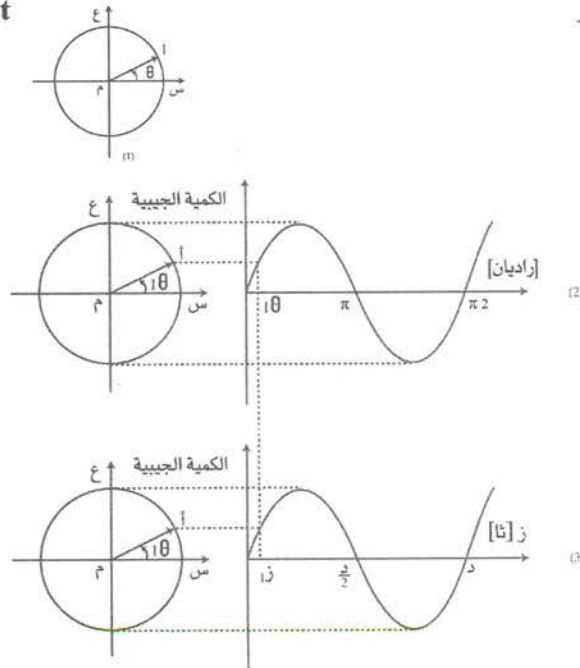
فمثلا تيار المنشآت السكنية الذي تمنحه شركة التوزيع الجزائرية سونلغاز يحتوي على دور قدره $\frac{1}{50}$ ثانية، أو بعبارة أخرى هو $\frac{1}{50} = 20$ مثا، وبذلك يكون تردد هذا التيار هو $\frac{1}{20} = 50$ هرتز.

3.3. النبض

ويُدعى كذلك بالتردد الزاوي أو السرعة الزاوية، ويُعرّف على أنه دوران الشعاع¹ م^أ - والممثل للكمية الجيبية - بسرعة ثابتة حول المركز م (الشكل 1.5)، وبذلك فهو تلك الزاوية θ المقطوعة في ظرف زمني قدره z ، وعليه فالنبض هو وفق العلاقة :

$$\omega = \frac{\theta}{t}$$

$$\frac{\theta}{z} = \omega$$



الشكل 5. تمثيل دوران شعاع بدلالة الصفحة ثم الزمن.

2. في الفصل 9، شرح مفصل كيفية تمثيل كمية جيبية بواسطة شعاع.

حيث ω هو الرمز المصطلح عليه لتمثيل النبض ويُقرأ أوميغا (حرف إغريقي)، في حين θ هي الزاوية المقطوعة بالراديان و z الزمن المسجل للزاوية θ ويُحسب بالثانية. فالنبض ω إذن، ما هو إلا مُعدّل الدوران المقاس في لحظة من الزمن z_1 ، ابتداء من نقطة الانطلاق (معلم الصفر) إلى غاية النقطة التي سُجّل فيها الزمن z_1 والمعروفة بالزاوية θ_1 (الشكل 2.5).

خلال دَوْرانه حول المحور الثابت م س، فإنّ الشعاع م أ — والذي يُمثّل كمية جيّبة معيّنة — يقطع دَوْرَة معلومة، وما مجموع هذه الدورات في الثانية الواحدة إلاّ التردد ن. وباعتبار أنّ دورانا واحداً حول المحور الثابت م س يُعادل $\theta = 2\pi$ راديان $= 360^\circ$ خلال مُدّة دَوْرَة، فإنّ النبض هو :

$$\omega = \frac{\theta}{t} = \frac{2\pi}{t} \quad \frac{\pi 2}{z} = \frac{\theta}{z} = \omega$$

$$\omega = \frac{2\pi}{T} \quad \frac{\pi 2}{\Delta} = \omega \text{ وعليه :}$$

علماً أنّ التردد هو عكس الدور، فإنّ المعادلة السابقة تُصبح :

$$\omega = \frac{2\pi}{T} = 2\pi f \quad \omega = \frac{\pi 2}{\Delta} = 2\pi N$$

ومن هذه المعادلة الأخيرة نستخرج الوحدة العالمية لقياس النبض وهي الراديان على الثانية، أي ω [راديان/ثا]. وفي الشكل 3.5 كيفية التنقل من التمثيل الزاوي إلى التمثيل الزمني لكمية جيّبة.

4.3. طول الموجة

وهو كمية فيزيائية ترمز إلى طول الإشارة الكهربائية المتغيرة بالنسبة لتردد إهتزازات هذه الإشارة المتغيرة، فهذه الكمية تستعمل غالباً في البث الكهرومغناطيسي أو في الانتشار الصوتي، وتُعرّف على أنها طول دورة كاملة أو بعبارة أخرى هي المسافة المقطوعة من طرف موجة خلال دورة واحدة.

إذن فطول الموجة يتوقف على قيمتي التردد والسرعة التي يتم بها الإرسال والبث، وعليه فصيغته هي :

$$\lambda = \frac{V}{f} \quad \frac{\text{سر}}{n} = \lambda$$

حيث λ هو الرمز المصطلح عليه لتمثيل طول الموجة، وهو حرف إغريقي يُقرأ لومبدا أو لوندا، ومن البديهي أنّ الوحدة العالمية لقياسه هي المتر، وحدة قياس المسافات.

أما سر فهي سرعة الانتشار ووحدة المتر على الثانية، أي سر [م/ثا]، وفي أغلب التطبيقات من عالم الكهرباء والإلكترونيات تُؤخذ هذه السرعة على أنها سرعة الضوء والمقدّرة بحوالي 300 000 كم/ثا، إذ هي حقا سرعة الإشعاع الكهرومغناطيسي وكتطبيق على ذلك إشعاع الهوائي في حين ن هو تردد الإشعاع اللاسلكي.

وأما عندما يتعلّق الأمر بذبذبات الصوت، الصادرة عن مكبّر الصوت مثلاً، فإنّ سرعة الانتشار هي سرعة الصوت والتي تُعادل 344 م/ثا.

أعمال تطبيقية

تمرين

الطاقة الممنوحة للمنشآت السكنية والتجارية تُوزَّع في شكل إشارة جهد جيبي، حيث قيمته الناجعة 220 فولط وتردده 50 هرتز، على خلاف ما يُعمل به في أمريكا إذ الجهد الناجع هو 120 فولط وتردد الإشارة الجيبية 60 هرتز. استخرج دورَي النظامين الجزائري والأمريكي.

الجواب

دور إارة الجهد الجيبي للمنوح من طرف سونلغاز هو $\frac{1}{50} = 0,02$ ثانية أو د = 20 مثا، وأما في أمريكا فالدور د = 0,0167 ثانية أو د = 16,7 مثا.

مسائل

1. ما الفرق بين الكمية المستمرة والكمية الدورية ؟ اذكر خاصياتهما.
2. متى تمتاز الإشارة الكهربائية بتيار وحيد الاتجاه ؟ بما تختلف عن الإشارة المستمرة ؟
3. متى تكون الإشارة الدورية إشارة متناوبة ؟ أذكر خاصياتهما.
4. متى تكون الإشارة المتناوبة إشارة جيبية ؟ أذكر الفرق بينهما.

5. اجتهد في إستخراج الفرق بين المفاهيم الثلاثة : الدور، التردد، النبض.
6. نبض تيار متناوب يعادل 600 راديان/ثانية. كم هو تردد ودور هذا التيار ؟
7. كم هو دور كل من الترددَيْن 1 ميغاهرتز و 2 ميغاهرتز ؟
8. كم هو دور وتردد الإشارة التي تستغرق دورة كاملة خلال $\frac{1}{1000}$ ثا ؟
9. أحسب طول الموجة λ لموجة كهرومغناطيسية ترددها 30 جيغاهرتز ؟
10. كم تردد موجة كهرومغناطيسية طول مَوْجتها 6 متر ؟
11. أحسب طول الموجة λ لموجة صوتية تصدر عن مُكَبِّر الصوت بتردد 100 هز.

التيار المتناوب

إن دراسة الإشارة الدورية سوف تؤدي بنا حتما إلى دراسة الإشارة المتناوبة، باعتبار أنها هي حالة خاصة للإشارة الدورية. فالتيار المتناوب يحتوي على نوبتين متتابعتين، واحدة موجبة وأخرى سالبة، تُعيدان نفسيهما بعد مرور مدة زمنية محدودة هي الدور.

1. عبارة التيار المتناوب

عندما يتعلّق الأمر بكمية مستمرة، كجهد أو تيار بطارية مثلا، فإنّ الرسم البياني يكون عبارة عن مستقيم أفقي مواز لمحور الفواصل (محور الزمن) كالذي مُثل في الشكل 1 من الفصل 6، وعليه تكتب معادلة التيار المستمر وفق كمية كهربائية تكتب عبارتها وفق المعادلة التالية :

$$V = 10 \text{ Volts}$$

$$F = 10 \text{ فولط}$$

$$I = 2 \text{ Ampères}$$

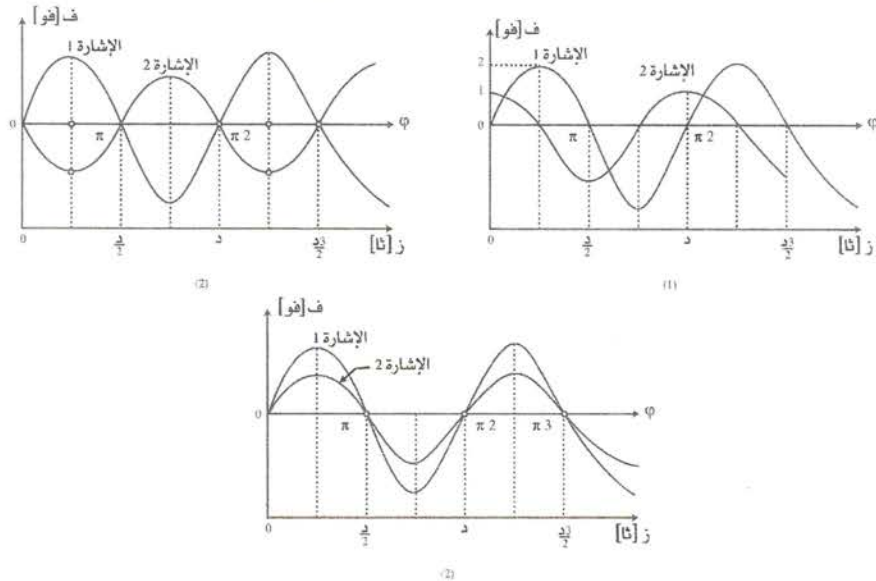
$$I = 2 \text{ أمبير}$$

أما إذا تعلّق الأمر بالتيار المتناوب، فإنّ الأمر يختلف تماما بحيث أنّ شكل موجته يُشبه منحنى الدالة الجيبية.

1.1. المطال

هو القيمة العظمى الموجبة للكمية الجيبية وتحدث في لحظة زمنية معينة ومُحددة بدقة، إذ في غير هذه اللحظة تكون قيمة الإشارة الجيبية أصغر من هذه القيمة العظمى الموجبة والمعروفة بالمطال.

عندما يتعلق الأمر بكمية دورية جيبية، فإن هذه الإشارة الجيبية تتغير بين قيمتين عظميين متساويتين بالقيمة المطلقة. لا تُبلغ القيمتان العظمتان إلا مرتين فقط، مرة قيمة عظمى موجبة وأخرى قيمة عظمى سالبة، وهذا للحظتين اثنتين خلال دور كامل د.



الشكل 1. فرق الطور بين إشارتين جيبيتين

في حالة جهد جيبى فإن المطال هو القيمة العظمى الموجبة، ويُشار له بالرمز $\hat{f}$ ، أي أن الجهد الجيبى محصور بين $(\hat{f}+)$ و $(\hat{f}-)$ ، أما

إذا كان الأمر يتعلّق بالتيار الجيبي فالرمز هو $\hat{S}$ ، وبذلك فهو محصور خلال دور كامل بين $(+\hat{S})$ و $(-\hat{S})$.

2.1. الطور

لنعتبر مُولّدَيْن للإشارات يعملان بنفس السرعة، أو بعبارة أخرى نفس التردد لكن يختلفان في مبدأ الزمن، إذ يتأخّر أحدهما عن الآخر بفترة زمنية ولو قصيرة. ومن ذلك يكون الرسم البياني لجُهدَيْهما غير مُتطابق (الشكل 1.1) :

- في اللحظة $z_0 = 0$ ، تبدأ الإشارة الأولى من الصفر في حين الإشارة الثانية تكون قد بلغت قيمتها العظمى الموجبة والتي تُعادل 1 فولط.
- في اللحظة $z_1 = \frac{\pi}{4}$ ، الإشارة الثانية تتناقص لتبلغ معلم الصفر بينما تبلغ الإشارة الأولى قيمتها العظمى الموجبة والتي تُعادل 2 فولط.
- في اللحظة $z_2 = \frac{\pi}{2}$ ، إذا تناقصت الإشارة الأولى لتبلغ المبدأ فإن الإشارة الثانية تكون قد بلغت القيمة العظمى السالبة، وهكذا.

3.1. عبارة المعادلة

عندما تقول أنّ $F = 10$ فو جهداً مستمراً، فأنت ترمي من وراء كلامك هذا إلى أنّ قيمة الجهد F تُعادل 10 فولط لأي لحظة من الزمن عند أخذ القياس، وبذلك تُمثّل قيمة الجهد المستمر بالمعادلة $F = 10$ فو.

أما في حالة الجهد المتناوب فلا بُد من مُراعاة كل الخاصّيات التي تمتاز بها الكميات المتناوبة عن الكميات المستمرة، ولذلك لا بُد من أخذها بعين الاعتبار عند كتابة قيمة كمية متناوبة.

تُكتب الكمية المتناوبة في شكل معادلة الدالة الجيبية حيث تُجمع كل هذه الخاصّيات، وعندها تأخذ هذه الكمية المتناوبة، تيارا كانت أم جهدا، مدلولاً دقيقاً وواضحاً. ففي حالة الجهد المتناوب v ، المعادلة هي :

$$v = \hat{V} \sin (\omega t + \theta) \quad \text{ف} = \hat{V} \sin (\omega t + \theta)$$

حيث :

- $\hat{V}$ هو مطال الإشارة الجيبية ووحدة الفولط : $\hat{V}$ [ف]
- ω هو النبض ووحدة الراديان على الثانية : ω [راديان/ثا]
- t هو الزمن ووحدة الثانية : t [ثا].
- θ هو الطور الابتدائي وهو ثابت يُمثّل الطور في اللحظة $t = 0$ ووحدة الراديان : θ [رايان].
- $(\omega t + \theta)$ هو الطور للحظة t وهو عبارة عن الزاوية المتغيّرة.

الكمية المستمرة هي قيمة ثابتة لا تتغيّر بمرور الزمن، وأما الكمية المتناوبة فهي متغيّرة بدلالة الزمن، بمعنى لحظية. وقد سُمي بالتيار المتناوب لتناوبه بين قيم سالبة وأخرى موجبة لمدة دور كامل، إذ تُجمع هذه القيم في نوبتين : نوبة موجبة والثانية سالبة.

والتيار المتناوب ينساب خلال نوبة معينة في اتجاه معين وبحلول النوبة الثانية يتغير سرّياته كلية ليُصبح في الاتجاه المعاكس، وبذلك فهو يتناوب بين اتجاهين متعاكسين.

2. الاختلال

من خلال الشكل 1.1 يظهر اختلاف في الزاوية بين الإشارتين وهو ما يُسمى بفرق زاوية الطور أو اختصاراً فرق الطور، كما يُطلق عليه اصطلاح فرق الصفحة أو الاختلال. يُرمز للاختلال بالرمز $\phi\Delta$ حيث ϕ هو حرف إغريقي يُقرأ فاي. فعلى هذا الشكل، فرق الطور يُعادل $\phi\Delta = 90^\circ$ ، ولكي تتطابق الإشارتان وجب تقديم الإشارة الثانية برُبّع دَوْرَة $\left(\frac{2}{4}\right)$ بمعنى $\frac{\pi}{2}$ راديان.

في الشكل 1.1 تم تمثيل فرق طور خاص، لذلك يجب أن تعرف أن فرق الطور $\phi\Delta$ هو فرق في الزاوية بين إشارتين بنفس التردد، يحصر في المجال $0 \leq \phi\Delta \leq \pi$. لكن هناك فروق الطور الشهيرة والتي سيكثر تعاملك معها أثناء دراستك للدارات الكهربائية، لذلك وجب معرفتها، وهي ثلاثة :

1. تعامد الطور

إذا كان فرق الطور يُساوي 90° (الشكل 1.1) بحيث أن الإشارة تكون في القيمة العظمى، الموجبة أو السالبة، عندها تكون الإشارة الثانية في مبدأ الصفر. ثم تتناقص الإشارة الأولى لتبلغ معلم الصفر،

بينما الإشارة الثانية تُصبح قيمة عظمى سالبة أو موجبة. في هذه الحالة، تكون الإشارتان مُتعامدة الطور.

2. تعاكس الطور

إذا كان فرق الطور يُعادل 180° (أي π راديان). فإنّ كلتا الإشارتين تأخذان قيمة الصفر في نفس اللحظة (الشكل 2.1)، لكن بعدها تُصبح إحدهما قيمة عظمى موجبة والثانية قيمة عظمى سالبة لنفس اللحظة. في هذه الحالة، الإشارتان مُتعاكسة الطور.

3. تطابق الطور

إذا كان فرق الطور يعادل الصفر، فالإشارتان مُتطابقتان بمعنى أنّهما في نفس اللحظة تبلغان القيمة العظمى موجبة كانت أم سالبة، وكذلك تنعدمان في نفس اللحظة (الشكل 3.1). في هذه الحالة، الإشارتان مُتطابقة الطور.

ملاحظة هامة

1. فرق طور يُعادل $\Delta\phi = 20^\circ$ مثلاً يعني أنّ إشارة تسبق أخرى، أو تتأخر عنها بزاوية قدرها 20° . فإن سبقتها، ففرق الطور يُدعى الطور المتقدم وإن كانت مُتأخرة فهو يُدعى الطور المتخلف.

2. لا دخل للمطال في فرق الطور، إذ يُمكن أن يكون نفس المطال للإشارتين كما يُمكن أن يختلفا، ومن ذلك تُلاحظ أنّه في حالة إشارتين مُتعاكستَي الطور وبنفس المطال فإنّ جمع الإشارتين معدوم، أي أنّه يُعادل الصفر.

3. الكمية الدورية والكمية المتناوبة

1.3. نظرية فورييه

تكون الإشارة دَوْرِيَّة عندما تُعيد نفسها خلال مجالات زمنية تُعرف بالدور د، بحيث لو سُجِّل الجهد مثلاً في زمن مُحدَّد ز فسوف يُسجل نفس الجهد ونفس القطبيَّة بعد مرور زمن قدره ز + د.

يُشترط في الإشارة الدورية أن تكون متماثلة بالنسبة للمطال والقطبيَّة في الأزمنة ز + د، ز + 2د، ز + 3د، إلخ. ولعل أهم خاصيَّة تمتاز بها الإشارة الدورية هو إمكانية تحللها إلى سلسلة من الموجات الجيبيَّة الصافية بحيث أنَّ الموجة الرئيسيَّة، وتُدعى الأساسيَّة، تحتوي على نفس تردد الإشارة الدورية المدروسة. بينما الموجات الأخرى، وتُدعى التوافقيَّات، تحتوي على ترددات هي مُضاعفات التردد الأساسي. ويمكن جمع مُركَّبات الدالة الدورية ع(ز) في العبارة التالية :

$$ع(ز) = أ_0 + \sum \hat{A}_n \cos(n \omega t) + \sum \hat{B}_n \sin(n \omega t)$$

$$f(t) = A_0 + \sum \hat{A}_n \cos(n \omega t) + \sum \hat{B}_n \sin(n \omega t)$$

حيث :

– A_0 هو القيمة المتوسطة للدالة المدروسة.

– $\hat{A}_n$ هو مطال الدالة تجب للصف ن.

– $\hat{B}_n$ هو مطال الدالة جب للصف ن.

وهذه العبارة تُعرف بمُتتاليات فورييه¹، كما تُعرف كذلك بِتَحَلُّل فورييه. حَسَبَ نظرية فورييه يُمكن استخراج مختلف هذه الدوال المحللة، كل على حدة، وفقا للصيغ التالية :

$$A_0 = \frac{1}{T} \int_0^T f(t) dt \quad \text{أ} \quad \int_0^T \frac{1}{T} dt = \text{تفاض}$$

$$\hat{A}_n = \frac{2}{T} \int_0^T f(t) \cos(n \omega t) dt \quad \text{أ} \quad \int_0^T \frac{2}{T} dt = \text{تفاض}$$

$$\hat{B}_n = \frac{2}{T} \int_0^T f(t) \sin(n \omega t) dt$$

$$\hat{B}_n = \frac{2}{T} \int_0^T f(t) \sin(n \omega t) dt \quad \text{ب} \quad \int_0^T \frac{2}{T} dt = \text{تفاض}$$

فإن كانت الدالة $f(t)$ زوجية فلا تُؤخذ إلاّ الدوال $\cos$ ، وأما إن كانت $f(t)$ فردية فتؤخذ الدوال $\sin$.

2.3. انتخاب التوافقيات

لدراسة الدارات المتناوبة، يعتمد المختصون عموما على فرضية أنّ الإشارة المتناوبة جيبية وهو ما قمنا به لحد الآن، وذلك لسهولة العمليات الحسابية ووضوح الظواهر الكهربائية. بالإضافة إلى ذلك،

1. فورييه (Joseph-Jean Fourier : 1768-1830) فيزيائي ورياضي فرنسي.

فإنَّ تشوُّه الإشارة الجيبية يُؤدِّي إلى أخطاء لا تُذكر تماماً، وعليه فإنَّ مُوَلِّد الإشارات يمنح إشارة جيبية تكاد تُطابق الإشارة الجيبية المثالية.

الإشارة المشوَّهة تتألَّف من موجة جيبية رئيسية وواحدة أو أكثر من موجة جيبية فرعية، ومجموعها يُدعى الإشارة المركَّبة. وقد أثبتت الدراسات الرياضية بواسطة مُتتاليات فورييه، وكذلك عن طريق جهاز خاص يُعرف بمُحلِّل التوافقيات التردُّدية، أنَّ الإشارات المركَّبة تحتوي على عدة موجات جيبية خالصة بترددات ومطالات مختلفة، بحيث أنَّ الموجة الرئيسية - وتُدعى الأساسي - تحتوي على نفس تردد الإشارة المركبة بينما المركبات الجيبية الفرعية - وتُدعى التوافقيات - فهي تحتوي على ترددات مختلفة هي أضعاف تردد الأساسي.

يُقصد لغة بالتوافقي - مُفرد توافقيات - معنى إيقاعي، موسيقي، تناغمي، تألّفي، مُتناسق، مُطرب.

إنَّ التردد التوافقي الثاني يُعادل مرَّتَيْن التردد الأساسي، بينما التردد التوافقي الثالث فهو ثلاث مرات التردد الأساسي، وهكذا... إلَّا أنَّ اختلاف التوافقيات فيما بينها أو بالنسبة للأساسي لا ينحصر في التردد فقط، بل يتعدّاه إلى المطال والطور معاً. فمطال الأساسي هو دوماً أكبر من غيره، في حين يُعبَّر عن مطال التوافقيات بالنسب المئوية للمطال الأساسي.

3.3. الإشارة المركبة والإشارة المتناوبة

من الواضح جداً أنك تتساءل عن الفرق بين الكمية الدورية والكمية المتناوبة خاصة، بالإضافة إلى الكمية المركبة. للإجابة على هذا التساؤل وجب معرفة مدلول مُتتاليات فورييه، ولن نلجأ في تعرُّضنا هذا للبرهنة على هذه المتتاليات ومصدرها الرياضي، بل سنكتفي بكتابة الصيغة، ولمن أراد المزيد ما عليه إلا بالكتب المختصة.

كل دالة دورية ع(ز) ذات دور د يُمكن صياغتها على النحو التالي :

$$ع(ز) = أ_0 + \hat{أ}_1 \cos\left(\frac{2\pi}{D} z + \varphi_1\right) + \hat{أ}_2 \cos\left(\frac{4\pi}{D} z + \varphi_2\right) + \dots + \hat{أ}_n \cos\left(\frac{2\pi n}{D} z + \varphi_n\right) + \dots$$

$$f(t) = A_0 + \hat{A}_1 \cos\left(\frac{2\pi}{T} t + \varphi_1\right) + \hat{A}_2 \cos\left(\frac{4\pi}{T} t + \varphi_2\right) + \dots + \hat{A}_n \cos\left(\frac{2\pi n}{T} t + \varphi_n\right) + \dots$$

$$+ \hat{أ}_2 \cos\left(\frac{4\pi}{D} z + \varphi_2\right) + \dots + \hat{أ}_n \cos\left(\frac{2\pi n}{D} z + \varphi_n\right) + \dots$$

$$+ \dots + \hat{أ}_n \cos\left(\frac{2\pi n}{D} z + \varphi_n\right) + \dots$$

وهذا التحلل للدالة ع(ز) يُعرف بمتتاليات فورييه حيث :

- المعامل $أ_0$ هو القيمة المتوسطة للدالة ويُمثل الكمية المستمرة

للإشارة ع(ز).

- الدالة $\left[\hat{أ}_1 \cos\left(\frac{2\pi}{D} z + \varphi_1\right) + \dots + \hat{أ}_n \cos\left(\frac{2\pi n}{D} z + \varphi_n\right) + \dots \right]$ تُدعى الأساسي، في حين بقية

الدوال تُشكل التوافقيات.

- المعامل $\hat{A}$ فيُمثِّل مطال التوافق N .

- الزاوية ϕ فهي الصفحة الابتدائية للتوافق N المسجلة للحظة $z = 0$.

تُصبح الكمية الدورية والممثلة بالدالة $E(z)$ كمية متناوبة عندما تنعدم القيمة المتوسطة A_0 لهذه الدالة $E(z)$ ، وهي الحالة المطابقة للدالة الجيبية، وعليه فهي كمية جيبية معادلتها العامة هي :

$$\hat{A}_n \cos\left(\frac{2\pi n}{T} t + \phi_n\right) \quad \hat{A}_n \cos\left(\frac{2\pi n}{T} t + \phi_n\right)$$

وكل معادلة توافق هذه العبارة هي دالة أو إشارة جيبية نبضها هو $\omega = \frac{2\pi n}{T}$ ، أي أن ترددها هو n ، حيث $\frac{n}{T} = \frac{\omega}{2\pi}$ ، حيث n هو عدد حقيقي يشمل 1، 2، 3، ...

وانطلاقاً من هذا المفهوم، نلاحظ من خلال معادلة مُتتاليات فورييه أن الدالة الدورية $E(z)$ هي عبارة عن مجموع كميات جيبية مصحوبة بقيمة ثابتة تُمثل الكمية المستمرة.

لا تكون الكمية الدورية كمية متناوبة إلا بانعدام الكمية المستمرة، فتكون بذلك الكمية المتناوبة عبارة عن مجموع كميات جيبية تخلو تماماً من الكمية المستمرة، وما الكمية المركبة إلا مجموع الكميات الجيبية الصافية فتكون بذلك كمية متناوبة خاصة.

عموماً، الكمية المتناوبة غير مُتناظرة حول محور الزمن الأفقي، وكل كمية غير جيبية هي الإشارة التي لا يكون شكلها عبارة عن مسار منحني الدالة الجيبية، ومن ذلك الإشارة المثلثة والمستطيلة مثلاً.

4.3. وظيفة المرشح

انطلاقاً من مُتتاليات فورييه، تُلاحظ أهم خاصّيات الدوال الجيبية التي وجب معرفتها وفهمها فهما عميقاً. كل إشارة جيبية ذات تردد n ، يُمكن تحلّلها إلى عدة إشارات جيبية صافية مختلفة المطال وذات ترددات n ، $2n$ ، $3n$ ،... قد تكون هذه الترددات مَصْدَر تشويش تُعيق الجهاز أو الدارة على الاشتغال اللائق بهما، كما يُمكن أن تكون سبب تداخل محطات البث الإذاعي أو التلفزيوني، ومن ذلك صُمِّمت دائرة إلكترونية تضمن وظيفة المرشح.

يقتصر دور المرشّح أساساً على انتخاب مجموعة من الترددات دون أخرى لتفادي التشويش والتداخل، فيُصمَّم بحيث أن كل تردد غير مرغوب فيه يُمنع من تفاعله مع الشبكة المدروسة حتّى لا يُحدث اضطراباً فيها.

يُمكن بواسطة المرشح انتخاب تردد أو مجموعة ترددات دون أخرى عبر المذياع أو التلفزة لانتقاء محطة البث التي تفضّل برامجها، ومجموع الترددات المنتخبة عبر المرشح تُدعى نطاق الإمرار (طالع الفصل 15).

إنَّ أغلب القوانين المستعملة في الكهرباء هي قوانين خطية، وتطبيقها على كمية دورية معيّنة يعني تطبيق هذه القوانين على كل توافقٍ والذي يُمثّل كمية جيّبة صافية، ثمَّ جمع النتائج المحصّل عليها في شكل نتيجة وحيدة جامعة. لكن بالمقابل، احترس عندما تكون هذه القوانين غير خطية.

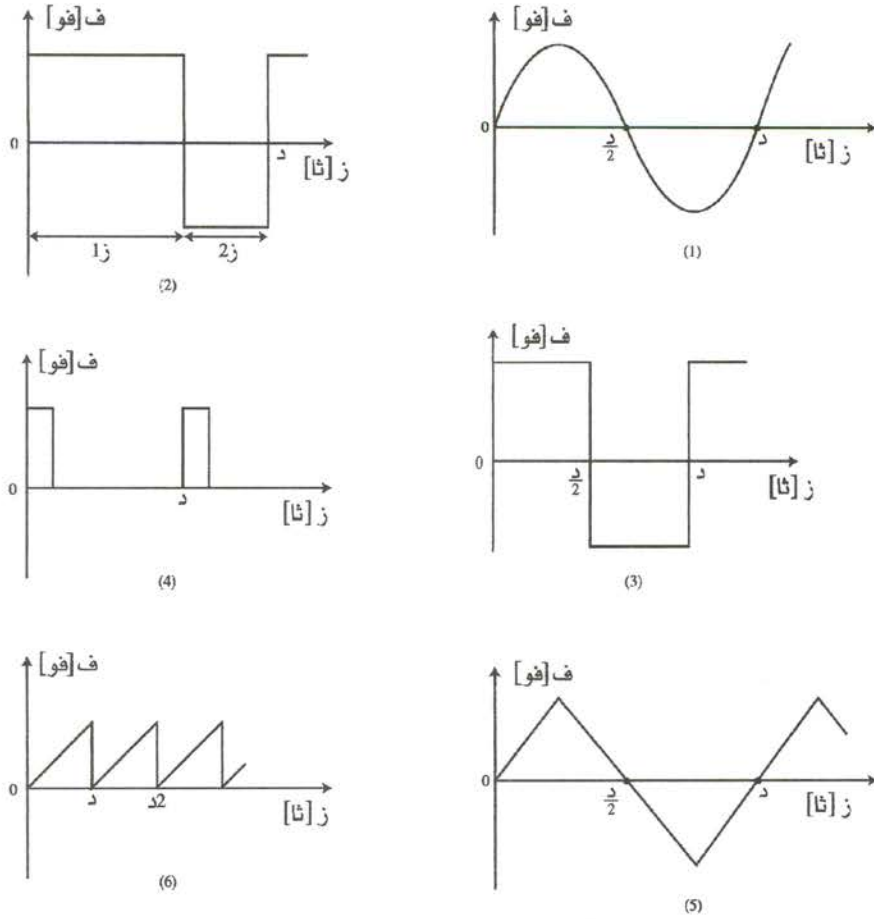
4. أنواع الإشارات

من خلال هذا الكتاب، سوف تلاحظ أنَّ دراسة المواضيع والمفاهيم المختلفة مُقتصرة أساساً على الكميات الجيّبة. لأنَّ الجهود والتيارات في هذه الدراسة هي غالباً كميات جيّبة. إلّا أنَّ النتائج المحصّل عليها فهي مُتنوّعة الموجات، بمعنى أنَّ شكل الإشارة المحصّل عليها عبر قطبيّ المخرج للدائرة المدروسة ليس بالضرورة إشارة جيّبة، بل قد تختلف عنها تماماً في الشكل.

إنَّ تحديد شكل إشارة المخرج يتم بواسطة التصميم الأوّلي للدائرة ومكوّناتها، إذ يرجع ذلك للهدف الذي من أجله رُكّبت هذه الدارة. فبعض الدارات تمنح إشارات خاصة يظهر من خلال شكلها رسم منحني شهير كالإشارة المربّعة مثلاً. في حين، قد تمنح هذه الدارات عبر قطبيّ مخرجها إشارات مُتنوّعة الأشكال.

وانطلاقاً من هذا المفهوم، وجب أن تعرف أشهر الإشارات الدورية التي يكثر تداولها في الدارات الإلكترونية.

الدائرة الكهربائية



الشكل 2. أنواع الإشارات الأساسية

- الإشارة الجيبية : وهي إشارة دورية والتي تتصرف تماماً كدالة جيبية، فيظهر شكلها مطابقاً تماماً لمسار منحنى الدالة الجيبية. ومن خلال الشكل 1.2، يتبين أن الإشارة الجيبية هي حالة خاصة للإشارة المتناوبة إذ تمتاز الإشارة الجيبية أن كلا النوبتين، الموجبة والسالبة، متساويتان ومتناظرتان حول محور الفواصل وهو محور الزمن.

– الإشارة المستطيلة : وهي إشارة دورية (الشكل 2.2) تنحصر بين قيمتين لا ثالث لهما، قد تُزاح كلية فوق محور الفواصل لتُصبح موجبة تماماً فهي إشارة من نوع تيار وحيد الاتجاه، كما يُمكن أن تكون غير مُتناظرة حول محور الزمن فيسجل زيجان نحو الأعلى أو نحو الأسفل.

يُمكن للإشارة المستطيلة أن يتساوى فيها المجالان Z_1 و Z_2 لتُصبح إشارة مربعة أو ما يُعرف بإشارة مستطيلة متناظرة وهي الإشارة التي مثلت في الشكل 3.2، وبذلك تكون نسبة الدورة $\frac{Z_2}{Z_1} = 1$.

وأما إن حدث وأن كانت هذه النسبة كبيرة تماماً عن الوحدة $\left(\frac{Z_2}{Z_1} \gg 1\right)$ ، فالإشارة حينها تُعرف بالنابضة. وفي هذه الحالة هي موجبة تماماً كما يوضحه الشكل 4.2، كما يمكن توليد نابضات سالبة.

– الإشارة المثلثة : وهي إشارة دورية خطية، تارة مُتزايدة وتارة مُتناقصية، مُتبعة في ذلك تناسب بين الجهد والزمن، وعليه فهي إشارة خطية (الشكل 5.2) لا يُشترط فيها تناظرها حول المحور الأفقي الممثل للزمن.

– إشارة سن المنشار : إشارة دورية تُشبه إلى حد بعيد الإشارة المثلثة باعتبارها خطية، إلا أنها غير مُتناقصية بحيث عند بلوغ الجهد الأقصى الموجب تقفز مباشرة نحو الصفر لتُعيد الكرة من جديد (الشكل 6.2). وفي الفصل 10 من الجزء الرابع، تجد أحد تطبيقاتها الشهيرة بشيء من التفصيل.

ملاحظة

هناك جهاز يُعرف بمُولد الإشارات، وهو جهاز يمكنه أن يمنح ثلاث إشارات بين قطبي مخرجه : المستطيلة المتناظرة (أي المربعة)، المثلثة والجيبية، وكل إشارة تمتاز بتردد يسمح المجال الممتد من 0,1 هرتز إلى غاية 10 ميغاهرتز. كما يمكن كذلك، ومن خلال مقياس كمون، التحكم في مطال هذه الإشارات وهو الذي يمتد عموماً إلى غاية 10 فولط ذروة لذروة.

أعمال تطبيقية

تمرين

75 دورة من إشارة جيبية تستغرق 3 ثوان. كم هو تردد ودور الإشارة ؟

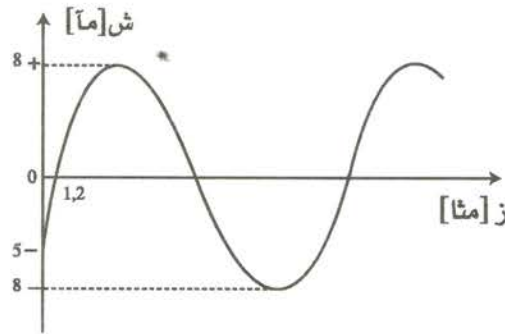
الجواب

تردد الإشارة الجيبية هو : $n = \frac{75}{3} = 25$ هرتز، وعليه فالدور هو $d = 0,04$ ثا أو $d = 40$ مثا.

مسائل

1. عرف المطال. أذكر الفرق بينه وبين القيمة القصوى.
2. ما موقع الطور من الاختلال ؟ أذكر الفرق بينهما.
3. ما الفرق بين التردد الأساسي والترددات التوافقية ؟ اجتهد في ذكر السبب من دراستها.
4. ما الدافع إلى تسمية الإشارة المتناوبة بهذا الاصطلاح ؟ كيف تتصرف وما هو اتجاه التيار ؟ اشرح.
5. اجتهد في ذكر بعض الإشارات الدورية. فيما تشابه وفيما تختلف ؟
6. موجة جيبية مُعادلتها $f=100$ جب θ [فو]. أحسب الجهود المطابقة لأطوار 30° ، 45° ، 90° ، 270° .

7. إشارة جيبية ش(ز) مُتَغَيِّرَة بدلالة الزمن تم رسمها بالنظر إلى معادلتها، فنتج الشكل 3.



الشكل 3. المسألة 7

1. استخراج مطال الإشارة الجيبية من المنحنى.
2. أحسب طور الإشارة φ .
3. كم هو النبض ω ؟ استنبط التردد ω والدور ω .
4. أكتب معادلة الإشارة الجيبية.
8. معادلة تيار متناوب جيبي بدلالة الزمن تُكتب على الشكل التالي :

$$i = 10 \sin (6280 t)$$
ش = 10 جب (6 280 ز)
 حيث ش [مأ] وز [ثا]. استخراج المطال، التردد، الدور، النبض، والصفحة الابتدائية.
9. لتكن الشدة المعروفة بالمعادلة التالية، حيث ش [أ] وز [ثا] :

$$ش = 0,5 \cos \left(60t - \frac{\pi}{2} \right) + 0,8 \cos (60t)$$

$$i = 0,5 \cos \left(60t - \frac{\pi}{2} \right) + 0,8 \cos (60t)$$

1. ما طبيعة هذه الشدة ؟ استخرج النبض وأستنبط الدور والتردد.

2. أكتب الشدة المتغيرة في شكل معادلة عامة. كم هي الصفحة الابتدائية إذا كان مطالها $\hat{ش} = 0,943$ أمبير ؟

3. أكتب معادلة الشدة.

10. أرسم المنحنى الذي يُمثل تيارا جيبيًا مطاله 20 أمبير وتردده 25 هرتز، مع العلم أن $ش = 20$ أمبير عند اللحظة $ز = 0$. أحسب النبض.

11. يُطبّق عبر مقاومة $م = 50 \Omega$ جهد متناوب دوره 5 مټا، بحيث لمدة دورة كاملة يتزايد الجهد خطيا من صفر إلى $+100$ فولٲ ثم يعود فجأة إلى الصفر.

1. أرسم الإشارة المطبّقة. ما اسمها ؟

2. كم هو تردد هذه الإشارة ؟

3. أرسم شكل إشارة التيار العابر لهذه المقاومة.

4. أرسم المنحنى $ع(ز)$.

القيم الجيبية

تُعرف الإشارة المستمرة (الجهود أو التيارات) بثبوت قيمها مهما مرّ من الزمن، بينما الإشارة الجيبية تأخذ قيما مختلفة تُعاد بمرور فترات زمنية متساوية. فبفعل عامل الزمن، وجب أن ندرس كل القيم الخاصة والتي يكثر استعمالها عند دراسة الإشارة الجيبية.

1. عموميات

تتماز الإشارة المتناوبة بتأثرها بمرور الزمن، إذ تختلف قيمها عن بعضها البعض باختلاف لحظة القياس، ومن ذلك وجب تحديد نوع القيمة المرغوب فيها.

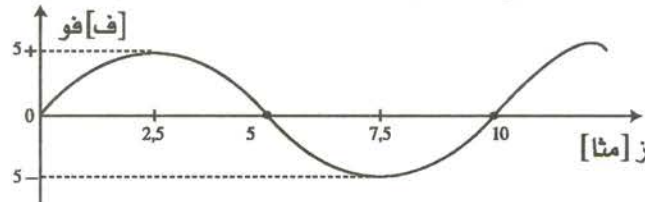
إنّ دراسة الدارات ذات التيار المتناوب تقتصر دوما على التيار الجيبي باعتبار أنّ الإشارة الجيبية هي حالة خاصة للتيار المتناوب، لأنّ الدارات ذات التيار الجيبي تتماز بسهولة التعامل معها بالإضافة إلى أنّ مخرج مثل هذه الدارات يمنج غالبا تغيّرات جيبية، كما أنّه يُمكن من حساب الطور لأنّ الدالة الجيبية تنجم عن حركة دائرية تستغرق 2π راديان (360°).

إلا أنه لكل قاعدة شواذ، فهناك بعض الدارات تمتاز بأنها تمنح إشارات تختلف تماما عن الإشارة الجيبية، حتى وإن قُذف بهذه الأخيرة عبر قطبي مدخل الدارة. ومن الإشارات غير الجيبية، الإشارة المثلثة والإشارة المربعة مثلا. ولعل ما سيتبع يكون أهم ميزات الإشارة الجيبية عن غيرها، وفي ذلك دراسة إشارة الشكل 1.

2. القيمة اللحظية

القيمة اللحظية لكمية مُعَيَّنة هي الميزة التي تختصُّ بها هذه الكمية المدروسة في لحظة زمنية مُحدَّدة، فالقيمة اللحظية هي قيمة الإشارة المتغيرة بدلالة الزمن مُسجَّلة في لحظة مُحدَّدة من الزمن. عادة تُمثَّل بالحرف f^1 في حالة الجهد، و i^1 في حالة التيار.

كتوضيح لماهية القيمة اللحظية، إليك هذا المثال المطابق للشكل 1 والذي يُمثِّل كمية جيبية يُمكن أن تكون جهدا أو تيارا، ولنفرض أنها جهدا جيبيا.



الشكل 1. كمية جيبية بدلالة الزمن

القيمة اللحظية للجهد الجيبي عند الزمن $z = 0$ هي $f = 0$ ، أو تسجيلها عند الزمن $z = 2,5$ منا يُعطينا قيمة لحظية تُعادل $f = 5+$ فولط.

1. كل كمية مرفوقة بفتحة، تُعبّر غالبا عن القيمة اللحظية لهذه الكمية... إلا ما يُنبّه لغير ذلك. وأعترف أنه ترميز ضعيف، إلا أن السبب يعود لعجزني في إيجاد طريقة للتفريق بين الحروف لما يقابل الحروف اللاتينية من Minuscul و Majuscul.

وكذلك الحال بالنسبة للزمن $z = 7,5$ مثا إذ الجهد اللحظي هو $f = 5$ - فولط، كما أن الجهد اللحظي يُعَدُّ مَرَّةً أُخْرَى ($f = 0$) في اللحظة الزمنية $z = 5$ مثا وأخرى في $z = 10$ مثا.

إذن الجهد اللحظي f هو تسجيل قيمة الإشارة المدروسة في لحظة زمنية مُحدَّدة بدقّة، وكذلك الحال بالنسبة للقيمة اللحظية للتيار الجيبي، وتُدعى التيار اللحظي i .

3. القيمة القصوى

القيمة القصوى هي القيمة العظمى التي يُمكن لكمية جيبيّة أن تُبلَّغها، وهي تُدعى كذلك بقيمة الذروة. ومن هنا، تُلاحظ أنّها تُساوي المطال في مثل هذه الكميات.

القيمة القصوى الموجبة هي أكبر قيمة موجبة تُسجَّلها الإشارة في لحظة زمنية مُحدَّدة، في حين القيمة القصوى السالبة هي أبعد قيمة عن الصفر من محور الزمن التي يُمكن لإشارة مُتغيِّرة بدلالة الزمن أن تُسجَّلها. أما إذا تعلّق الأمر بكمية جيبيّة، وهي موضوع دراستنا هذه، فإنّها إشارة متناظرة حول محور الزمن، ولذلك فإنّ هاتين القيمتين القصويتين تكونان مُتساويتين بقيمة مطلقة لكن بإشارتين مُختلفتين، إحداهما سالبة والأخرى موجبة.

غالبا ما يُشار لقيمة الذروة بالرمز F إذا تعلّق الأمر بالجهد، أو بالرمز I في حالة التيار. ففي الشكل 1، القيمة القصوى الموجبة هي

قيمة الذروة وهي كذلك المطال والتي تُعادل $\hat{f} = 5+$ فولط، وأما القيمة القصوى السالبة فتُعادل $5-$ فولط والتي يُمكن كتابتها في شكل المعادلة : $-(\hat{f}) = 5-$ فولط.

4. القيمة ذروة لذروة

القيمة من الذروة إلى الذروة، أو اختصاراً القيمة ذروة لذروة، لإشارة مُعينة هي مجموع تغيُّر الكمية المدروسة بين القيمة القصوى الموجبة والقيمة القصوى السالبة.

وعليه ففي حالة الإشارة الجيبية، فإن القيمة ذروة لذروة للكمية الجيبية هي مجموع تغيُّرات الجهد أو التيار بين قيمة الذروة الموجبة وقيمة الذروة السالبة، وبذلك فهي :

$$f_{\text{ذ}} = \hat{f} - (-\hat{f}) = 2\hat{f} = 2f_{\text{ذ}}$$

$$V_{\text{PP}} = \hat{V} - (-\hat{V}) = 2\hat{V} = 2V_{\text{P}}$$

$$\text{أو : } i_{\text{ذ}} = \hat{i} - (-\hat{i}) = 2\hat{i} = 2i_{\text{P}} \quad \text{ش}_2 = 2\hat{\text{ش}} = 2i_{\text{ذ}}$$

وعليه فإن القيمة ذروة لذروة للإشارة الجيبية هي ضعف قيمة الذروة أو المطال.

ومن خلال الشكل 1 يُمكن استخراج القيمة ذروة لذروة، فلو تعلّق الأمر بالجهد الجيبي فإن الجهد ذروة لذروة هو :

$$V_{PP} = 2 \hat{V} = 2 V_P = 10 \text{ volts} \quad \text{ف} = 2 = \hat{V} = 10 \text{ فولت}$$

5. القيمة المتوسطة

القيمة المتوسطة خلال مجال مُعَيَّن من الزمن تُمثَّل مُتَوَسِّط أو مُعَدَّل القيم المأخوذة لكمية معيّنة خلال هذا الزمن، ويُشار لها عادة بالرمز $\bar{f}$ عندما يتعلّق الأمر بالجهد أما في حالة تيار فيُشار لها بالرمز $\bar{I}$ ، وتُقرأ الجهد المتوسّط $\bar{V}$ أو الشدة المتوسطة $\bar{I}$.

بصفة عامة، كل كمية أيّا كانت فإنّ الخط الأفقي فوق رمز هذه الكمية يعني مُتَوَسِّط هذه الكمية، فالكثابة $\bar{e}$ تعني الاستطاعة المتوسطة. القيمة المتوسطة، ولتكن الجهد المتوسّط مثلاً، المحسوبة بين لحظتين من الزمن t_1 و t_2 هي :

$$\bar{V} = \frac{1}{t_2 - t_1} \int_{t_1}^{t_2} v \, dt \quad \bar{f} = \frac{1}{t_2 - t_1} \int_{t_1}^{t_2} f \, dt$$

حيث $\bar{f}$ هي القيمة اللحظية للكمية المدروسة ألا وهي الجهد. فإنّ تعلّق الأمر بجهد دوري ذي دور D ، فإنّ الجهد المتوسّط المأخوذ لمجال زمني قدره دور D هو :

$$\bar{V} = \frac{1}{D} \int_0^D v \, dt \quad \bar{f} = \frac{1}{D} \int_0^D f \, dt$$

ونفس النتيجة يُمكن استخراجها للتيار المتوسط. ومن هنا نستخلص أنّ الشدة المتوسطة لتيار دوري ما هي إلاّ شدة تيار مستمر، يحمل نفس كمية الكهرباء التي يحملها التيار الدوري وخلال نفس المدة الزمنية.

وحيث يتعلق الأمر بإشارة جيبية كالتى مُثلت في الشكل 1، إذ تحتوي على قيم لحظية موجبة خلال النوبة الموجبة، وأخرى قيم لحظية سالبة خلال النوبة السالبة. فالإشارة الجيبية مُتناظرة حول المحور الأفقي، وبذلك فالقيمة المتوسطة لكمية جيبية خلال دور كامل تُعادل الصفر، نظراً لتساوي النوبتين. وبالتالي مجموع القيم اللحظية - السالبة منها والموجبة - يؤدي إلى تعادلهما، وبذلك فالقيمة المتوسطة معدومة. أما القيمة المتوسطة لكمية جيبية خلال مدة نصف دور، أي لنوبة موجبة فقط، كالجهد المتوسط مثلاً، فهي :

$$\bar{V} = \frac{2}{\pi} \hat{V} = 0,637 \times \hat{V} \quad \bar{V} = \frac{2}{\pi} \hat{V} \times 0,637$$

والشدة المتوسطة خلال نصف دور كذلك هي :

$$\bar{I} = \frac{2}{\pi} \hat{I} = 0,637 \times \hat{I} \quad \bar{I} = \frac{2}{\pi} \hat{I} \times 0,637$$

ما يُلاحظ في المخابر أنّ التيار المستمر والتيار المتناوب يتسببان معا في ظاهرة جول، فبالنظر إلى الطاقة الكهربائية المبددة في شكل حرارة داخل مقاومة معيّنة، يُمكن الجزم بأنّ التيار المتناوب الدوري يُمكن

استبداله بتيار مستمر، وذلك لنوع خاص من القيم الجيبية والمعروفة بالشدة الناجعة.

6. القيمة الناجعة

القيمة الناجعة لكمية مُعَيَّنة، ولتكن الجهد مثلاً، خلال مدة زمنية محصورة بين t_1 و t_2 تُكتب في العلاقة العامة التالية :

$$V_{rms} = \frac{1}{t_2 - t_1} \int_{t_1}^{t_2} v^2 dt \quad \left[\frac{1}{z_1 - z_2} \right]_{z_1}^{z_2} = \overline{f}$$

حيث f هو الرمز المصطلح عليه لتمثيل الجهد الناجع¹، وبذلك يكون الرمز sh يُمثل الشدة الناجعة. بينما f يُمثل الجهد اللحظي.

من خلال الدراسات السابقة، تعلم أن الجهد المستمر بين قطبي مقاومة يُؤكّد حرارة تكون ناجمة عن تحويل الطاقة الكهربائية، وهو الشيء المماثل تماماً لما يحدث مع جهد متناوب. وعليه، فالقيمة الناجعة للتيار الدوري تُعرّف على أنها الشدة المستمرة المولدة لنفس كمية الحرارة المنتشرة عندما تعبر نفس المقاومة خلال نفس المدة الزمنية.

بعبارة أخرى، الجهد الناجع هو ذلك الجهد المستمر الذي يُولد نفس الكمية من الحرارة لإشارة دورية، أي القيمة الناجعة للتيار المتغيّر بدلالة الزمن هي الشدة الناجعة التي لأبّد على التيار المستمر أن يُعاد لها

1. كلمة ناجع هي مرادف اصطلاحي للمعنى الإنجليزي "جذر متوسط المربع" الذي يقابل

Root Mean Square = rms

لكي يُؤكّد في نفس المقاومة نفس الكمية من الحرارة خلال نفس المدة الزمنية لعبور الشحنات الكهربائية.

عندما يتعلّق الأمر بكمية جيّبة، ويُفترض أنّ مجال الزمن المدروس يُعادل دوراً كاملاً ϕ أو أيّ عدد صحيح من الأدوار، فإنّ حل المعادلة السابقة يُؤدّي إلى استخراج القيمة الناجعة للجهد والمعرفة بالعلاقة التالية :

$$V_{rms} = \frac{\hat{V}}{\sqrt{2}} \quad \text{ف} = \frac{\hat{V}}{\sqrt{2}}$$

حيث $\hat{V}$ هو المطال أو جهد الذروة للكمية الجيبية ذات الصيغة العامة :

$$v = \hat{V} \sin(\omega t + \phi) \quad \text{ف} = \hat{V} \sin(\omega t + \phi)$$

7. الاستطاعة داخل المقاومة

1.7. الاستطاعة اللحظية

الاستطاعة هي سرعة استهلاك الطاقة أو تحويلها من وجه إلى آخر. بعبارة أخرى، الاستطاعة ببساطة هي سرعة القيام بعمل. وبذلك فصيغتها هي :

$$P = \frac{W}{t} \quad \text{ع} = \frac{W}{t}$$

$$P = \frac{W}{q} \times \frac{q}{t} \quad \text{أو : ع} = \frac{W}{q} \times \frac{q}{t}$$

$$P = V \cdot I$$

وعليه فهي : عه = ف × ش

الجهود والتيار يُمكن كتابتهما في عدّة صيغ تكون عادة مُترابطة فيما بينها، كصيغة القيمة الناجعة بدلالة قيمة الذروة. وباعتبار أنّ الاستطاعة هي جداء الجهد في الشدة، فالاستطاعة إذن يُمكن استخراج قيمها المتنوّعة، وهو موضوع فقرتنا هذه.

تُعرّف الاستطاعة اللحظية من خلال المعادلة التالية :

$$p = v \cdot i$$

$$عه = ف \times ش$$

حيث :

- فَ هو الجهد اللحظي ووحدته الفولط : فَ [فو].

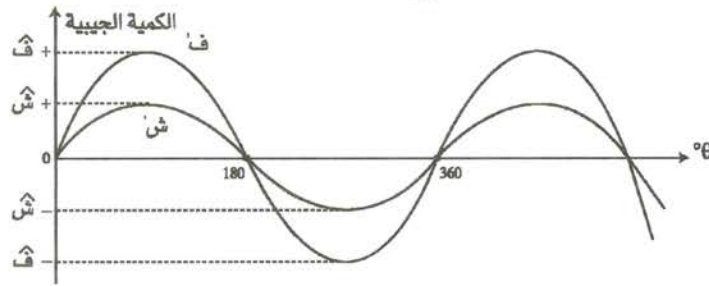
- شَ هي الشدة اللحظية ووحدتها الأمبير : شَ [آ].

للحظة زمنية مُحدّدة بدقة يُحسب الجهد اللحظي فَ والشدة اللحظية للتيار شَ، ويكون جداء الضرب لهاتين القيمتين اللحظيتين هو الاستطاعة اللحظية عه المسجّلة لنفس اللحظة الزمنية التي قيست فيها الكميتان فَ وشَ، وتكون وحدة قياس الاستطاعة اللحظية عه هي الواط. وعندما يتعلّق الأمر بدارات ذات إشارات متناوبة فإن فَ وشَ يُعتبران دالتين جيبيتين، وعليه فالاستطاعة اللحظية عه في تغيّر مُتواصل لمدة دَوْرَة كاملة، باعتبار أنّه خلال الدور د الجهد اللحظي فَ والشدة اللحظية شَ يأخذان قيما تختلف عن سابقتها بتقدّم الزمن عبر الدور الواحد.

إذن كخلاصة للمقالة، نقول أنّ الاستطاعة اللحظية للحظة زمنية مُعيّنة هي جداء الجهد لهذه اللحظة في شدة التيار لنفس اللحظة الزمنية.

2.7. الاستطاعة المتوسطة

الاستطاعة المتوسطة هي متوسط أو مُعدّل الاستطاعة اللحظية خلال دورة كاملة. وتبدو أنّها ذات منفعة أكبر من الاستطاعة اللحظية، باعتبار أنّها تُحسب جُملة، زيادة على سهولة قياسها بجهاز خاص هو الواطمتر أو مقياس الواط، وهو الموضوع الذي عُولج من خلال الفصل 8 من الجزء الرابع.



الشكل 2. تطابق الطور بين الجهد والتيار لدارة مقاومة

في حالة الدارات المقاومة، الجهد الجيبي والتيار الجيبي متطابقا الطور إذ لا فرق في الزاوية بينهما، بمعنى أنّ الاختلال ϕ معدوم (الشكل 2). إذا اعتبرنا أنّ الجهد الجيبي عبارته هي :

$$v = \hat{V} \cdot \sin \theta \quad \text{ف} = \hat{V} \cdot \sin \theta$$

والتيار الجيبي المطابق له في الدارة المقاومة عبارته هي :

$$i = \hat{I} \cdot \sin \theta \quad \text{ش} = \hat{\text{ش}} \cdot \text{جب } \theta$$

وباعتبار أنّ الاستطاعة اللحظية ما هي إلاّ جداء الكميتين الجيبيتين، إذن :

$$p = v \cdot i \quad \text{عه} = \hat{\text{ف}} \cdot \hat{\text{ش}}$$

وعليه تُكتب المعادلة التالية :

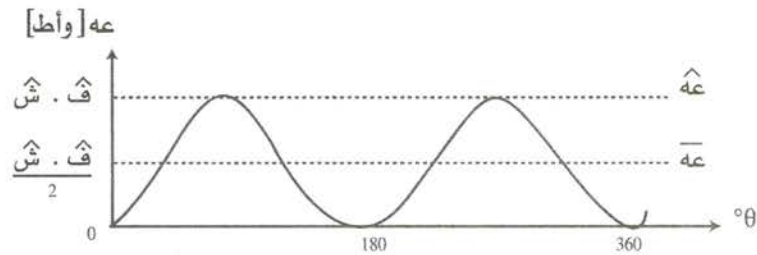
$$p = (\hat{V} \sin \theta)(\hat{I} \sin \theta) \quad \text{عه} = (\hat{\text{ف}} \text{ جب } \theta)(\hat{\text{ش}} \text{ جب } \theta)$$

$$p = \hat{V} \hat{I} \sin^2 \theta \quad \text{ومن ثم : عه} = \hat{\text{ف}} \hat{\text{ش}} \text{ جب } \theta$$

$$\sin^2 \theta = \frac{1}{2} - \frac{1}{2} \cos (2\theta) \quad \text{علما أن : جب } \theta^2 = \frac{1}{2} - \frac{1}{2} \cos (2\theta) \quad \text{تجب } (2\theta)$$

فعبارة الاستطاعة اللحظية تُصبح في الشكل التالي :

$$p = \frac{\hat{V} \hat{I}}{2} (1 - \cos 2\theta) \quad \text{عه} = \frac{\hat{\text{ف}} \hat{\text{ش}}}{2} (1 - \cos 2\theta) \quad \text{تجب } (2\theta)$$



الشكل 3. الاستطاعة اللحظية لمقاومة.

فيُنتج عن هذه المعادلة الأخيرة أنّ الاستطاعة اللحظية e دوماً موجبة والشكل 3 يُوضّح ذلك عندما تُحمل الاستطاعة اللحظية على مَعْلَم مُتعامِد، إذ تُلاحظ أنّها تتغيّر باتّباع دالة جيبية، أدنى قيمة لها الصفر وأما القيمة القصوى فهي $\hat{f} \times \hat{sh}$. وبذلك تكون الاستطاعة المتوسطة خلال دَوْرَة كاملة تُعادل :

$$\bar{P} = \frac{\hat{V} \times \hat{I}}{2} \quad \bar{e} = \frac{\hat{f} \times \hat{sh}}{2}$$

8. علاقة القيم الناجعة بالذروات

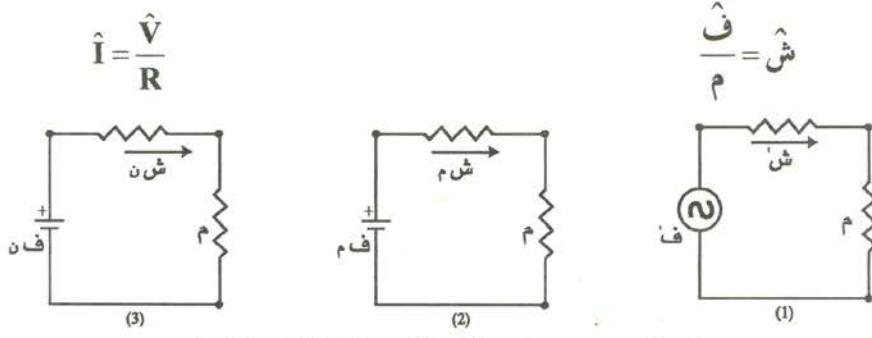
عند هذا المستوى المتقدّم تدريجياً، سنُحاول بعون الله تعالى، تبيان العلاقة الجامعة بين القيم الناجعة وقيم الذروات، وبالتالي استخراج الاستطاعة المتوسطة بدلالة القيم الناجعة.

1.8. الاستطاعة المستمرة

الجهد الناجع هو الجهد المستمر الذي يُؤكّد نفس الاستطاعة المتوسطة، فمثلاً الاستطاعة المتوسطة داخل المقاومة M من الشكل 1.4 هي كالتالي :

$$\bar{P} = \frac{\hat{V} \times \hat{I}}{2} \quad \bar{e} = \frac{\hat{f} \times \hat{sh}}{2}$$

وعلماً أنّ :



الشكل 4. استخراج الاستطاعة بدلالة القيم الناجعة

فإن الاستطاعة المتوسطة يُمكن كتابتها على الشكل التالي :

$$\bar{P} = \frac{\hat{V}^2}{2R} \quad \bar{P} = \frac{\hat{V}^2}{2R}$$

في الشكل 2.4، منبع الجهد المستمر (البطارية) V_m يُولد الاستطاعة المستمرة P_m ، حيث :

$$P_{DC} = \frac{V_{DC}^2}{R} \quad P_m = \frac{V_m^2}{R}$$

والحرف "م" في رمز جهد البطارية V_m ، أو الاستطاعة المستمرة P_m ، يرمز للكمية المستمرة.

2.8. العلاقة التربيعية

إذا كانت الاستطاعة المستمرة P_m تُساوي الاستطاعة المستمرة المتولدة عن مُولد جيبى V_m ، فإن الجهد المستمر يُدعى الجهد الناجع ويُرمز له V_e كما هو موضح على الشكل 3.4، في هذه الحالة نكتب :

الدائرة الكهربائية

$$P_{DC} = \frac{V_{rms}^2}{R}$$

$$\frac{F^2}{M} = \text{عه}$$

$$\frac{V_{rms}^2}{R} = \frac{\hat{V}^2}{2R}$$

$$\frac{F^2}{M} = \frac{\hat{F}^2}{2M} \quad \text{إذن :}$$

إذا اخترلنا وأخذنا جذع ترييع كل طرف فسنحصل على العلاقة التالية :

$$V_{rms} = \frac{\hat{V}}{\sqrt{2}}$$

$$F = \frac{\hat{F}}{\sqrt{2}}$$

$$\hat{V} = \sqrt{2} \cdot V_{rms}$$

$$\text{وعليه : } \hat{F} = \sqrt{2} \cdot F$$

وهكذا نكون قد أثبتنا بأن القيمة الناجعة تُساوي جداء العدد

0,707 ضرب القيمة القصوى أو المطال. وبنفس الطريقة يُمكن البرهنة

على أن :

$$I_{rms} = \frac{\hat{I}}{\sqrt{2}}$$

$$\frac{\hat{S}}{2V} = \text{ش}$$

إذن يُمكن كتابة المعادلة الأولى للاستطاعة المتوسطة على الشكل

التالي :

$$\bar{P} = \frac{\hat{V}}{\sqrt{2}} \times \frac{\hat{I}}{\sqrt{2}}$$

$$\frac{\hat{F}}{2V} \times \frac{\hat{S}}{2V} = \text{عه}$$

وبالتعويض في المعادلة السابقة، يُمكننا كتابة ما يلي :

$$\bar{P} = V_{rms} \cdot I_{rms}$$

$$\text{عه} = \text{ش} \cdot \text{ف}$$

أي أنّ الاستطاعة المتوسطة هي عبارة عن جداء الضرب للقيمتين الناجعتين للشدة في الجهد.

9. قياس الإشارة المتناوبة

مثله مثل التيار المستمر، فإنّ التيار المتناوب يُمكن قياسه بواسطة الأمبير متر، إلّا أنّه في هذه الحالة يكون أمبير متر مُتناوب، الذي يقيس شدة التيار بواسطة عملية إلكترونية تُعرف بالتقويم.

وباعتبار أنّ الشدة الناجعة هي التي تُولد نفس كمية الحرارة للتيار المستمر، فإنّ الجهاز يسمح بقراءة للشدة الناجعة على سُلّم مُرَقَّم. وكذلك الحال بالنسبة للفلوطمتر المتناوب، حيث قراءاته على السلم تُوافق الجهد الناجع، وفي الفصل 7 من الجزء الرابع تصميم وكيفية اشتغال مثل هذا الجهاز.

كما أن هناك جهاز آخر يُستعمل لقياس التيار المتناوب أو الجهد المتناوب، إلّا أنّه يُوضّح القياس الكهربائي في شكل صورة ضوئية تُشير إلى شكل الإشارة المتناوبة المقاسة، فيظهر من خلال شاشة هذا الجهاز مسار مُنحني هذه الإشارات : إنّه راسم الاهتزازات. ولمزيد من المعرفة والإستيعاب، تجد في الفصول 10، 11 و 12 من الجزء الرابع تفصيل هذا الجهاز وكيفية اشتغاله.

يُوضع راسم الاهتزازات بين قطبي مقاومة م تنتمي إلى دائرة مُعَيَّنة ذات تغذية متناوبة حتى يبدو للعيان الجهد ف المتأمل بين قطبي هذه المقاومة. هذه طريقة أولى، كما يُمكن إظهار شكل التيار العابر لهذه المقاومة. كيف ذلك ؟

تعلم أنّ الجهد ف مُتناسب طردا مع شدة التيار ش العابر للمقاومة م، وما يبدو على الشاشة هو شكل الجهد ف لسلّم مُعَيَّن ومُحدّد، وبمعرفة المقاومة م والقياسات اللحظية للجهد ف يُمكننا استنتاج قيم الشدة ش لكل لحظة من الزمن.

هذا النوع من راسمات الاهتزاز يُدعى راسم الاهتزازات وحيد المخطّط، وذلك لاحتواءه على قناة وحيدة. وهناك نوع آخر يحتوي على قناتين أي مقبسين للمدخل، إذ في كل مدخل يُمكن تطبيق إشارة جهد، وهكذا يُمكن ملاحظة منحنين في نفس الشاشة، إنّه راسم الاهتزازات ثنائي المخطّط.

يمثل هذا الجهاز، يُمكن إظهار جهد بين قطبين لدائرة مُعَيَّنة مع إظهار في نفس الوقت التيار العابر لهذه الدائرة. ومن ذلك توضيح الاختلال أو الإنزياح الموجود بين الجهد والتيار لنفس الدائرة.

أعمال تطبيقية

تمرين

يُنْعَش تيار دوري بحركة خطية جيبية معادلتها هي :

$$i = 5 \sin \left[\frac{\pi}{6} (20t + 1) \right]$$

$$i = 5 \sin \left[(20t + 1) \frac{\pi}{6} \right]$$

حيث i [أ] و t [ثا].

1. أحسب مطالها، نبضها، دورها، وصفحتها الابتدائية.
2. يُعَيَّر الزمن من 0 إلى د. كم هي قيمة الزمن عندما تكون الشدة i :
 - قصوى موجبة ؟
 - تُعَادِل نصف المطال ؟
3. أرسم المنحنى البياني لمسار هذه الشدة i المتغيرة بدلالة الزمن t .

الجواب

معادلة الحركة هي على الشكل التالي :

$$i = \hat{I} \sin (\omega t + \varphi) \quad \text{ش} = \hat{I} \sin (\omega t + \varphi)$$

بمعنى $\hat{I} = 5 \times 10^{-3}$ جب $\left(\frac{\pi}{6} + 20t \right)$ حيث i [أ] و t [ثا].

1. إذن مطال الحركة : هو $\hat{ش} = 10 \times 5 = 5 \text{ مآ}$.

تَبْضُها هو : $\omega = \frac{\pi 20}{6}$ راديان/ثانية.

دروها هو : $د = \frac{\pi 2}{\omega} = \frac{\pi 2}{\pi 20} = 0,6 = 6 \times 10^{-2}$ ثانية.

صفحتها الابتدائية هي : $\varphi = \frac{\pi}{6}$ راديان.

2. مجال الزمن يمتد من 0 إلى د، وعليه :

- القيمة القصوى الموجبة هي المطال $\hat{ش}$ ، أي :

$\hat{ش} = \hat{ش} \text{ جب } \left(\frac{\pi}{6} + ز \frac{\pi 20}{6} \right)$ ، لأن الشدة قصوى موجبة.

إذن : جب $\left(\frac{\pi}{6} + ز \frac{\pi 20}{6} \right) = 1$

حيث : جب $\left(\frac{\pi}{2} \right) = 1$

وعليه : $\frac{\pi}{2} = \frac{\pi}{6} + ز \frac{\pi 20}{6}$

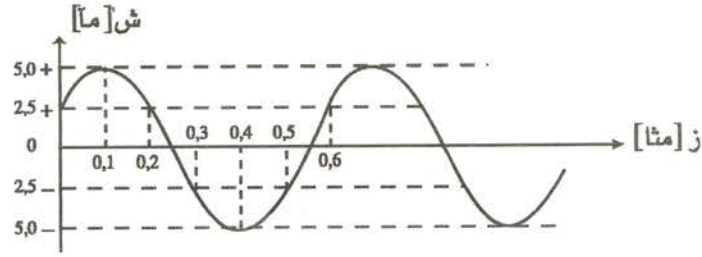
إذن : $\frac{\pi}{3} = ز \frac{\pi 20}{6}$

أو : $ز = \frac{1}{10} = \frac{\pi 6}{3(\pi 20)}$ ثانية.

وعليه في اللحظة $ز = 0,1$ ثانية تكون الشدة قصوى موجبة، أي

$\hat{ش} = 5 \text{ مآ}$.

القيم الجيبية



الشكل 5. التمرين المحلول

- بنفس الطريقة يستخرج الزمن عندما $\hat{ش} = 2.5$ مأ، أي :

$$\frac{1}{2} = \left(\frac{\pi}{6} + ز \frac{\pi 20}{6} \right) \text{ جب}$$

$$\text{حيث : جب } \frac{1}{2} = \left(\frac{\pi}{6} \right) \text{ أو جب } \frac{1}{2} = \left(\frac{\pi 5}{6} \right)$$

إذن $ز = 0$ أو $ز = 0.2$ ثانية.

بمعنى أن الشدة تكون نصف المطال مرتين خلال دورة كاملة، أي

عند الانطلاق ($ز = 0$) تكون الشدة $\hat{ش} = 2.5$ مأ، ثم تُسجّل مرة ثانية

عند اللحظة $ز = 0.2$ ثانية.

3. ومن خلال ما تقدّم من نتائج، يُستخرج المنحنى البياني لهذا

التيار، وذلك برسم النقاط المعروفة للشدة في اللحظات $ز = 0$ ، $ز = 0.1$ ثا،

$ز = 0.2$ ثا، $ز = 0.3$ ثا، $ز = 0.6$ ثا.

المسائل

1. ما الفرق بين المفاهيم التالية مع ذكر خاصياتها : المطال، القيمة

القصى، القيمة الذروة، والقيمة ذروة لذروة ؟

2. لم تُعدم القيمة المتوسطة خلال دورة كاملة للتيار المتناوب ؟ اشرح.
3. ما هو الشرط المُقيد في تطبيق العلاقة التربيعية التالية :
القيمة الناجعة = $0,707 \times$ القيمة القصوى ؟ اشرح.
4. ماذا تُقابل القيمة الناجعة عند التيار المستمر ؟ ما وجه التشابه بين القيمة الناجعة والقيمة المتوسطة ؟ اشرح.
5. ماذا تُمثل الاستطاعة المتوسطة بالنسبة للاستطاعة اللحظية ؟ اشرح.
6. أرسم دورتين كاملتين لإشارة جيبية حيث المطال 2 فولت وترددها 1000 هرتز. كم هو دورها ؟ أعد الكرة لإشارة مثلثة.
7. كم هي الزاوية، بالراديان والدرجات، المطابقة لكل من دورة، نصف دورة، ربع دورة، ثلاث أربع دورة ؟
8. القيمة العظمى لإشارة جيبية هي 1 فولت. فكم هي القيمة المتوسطة، القيمة الناجعة والقيمة ذروة لذروة ؟
9. كم هو مطال التيار العابر للمقاومة $R = 10 \Omega$ من الشكل 2.4، إذا كان المنبع جهده اللحظي $v = 12 \sin \theta$ فولت ؟
10. استخرج القيمة القصوى، القيمة ذروة لذروة، والقيمة الناجعة لكل من الإشارتين الموضحتين في الشكل 2 إذا فرضنا أن $v = 16 \sin \theta$ فولت.

11. ما هي معادلة تيار متناوب، طوره معدوم، ترددده 1000 هز وشدهه الناجعة 35,4 ميلي أمبير ؟ استخرج دوره.

12. الشدة المتوسطة لتيار متناوب جيبي هي 41,4 مآ.

1. أحسب الشدة الناجعة ش.

2. استنبط معادلته إن كان دوره يُعادل 8×10^{-4} ثا وصفحته الابتدائية معدومة.

13. تيار متناوب جيبي معادلته :

$$i = 15 \sin(15708 t) [A] \quad [i] \text{ جب } (15708 \text{ ز})$$

1. استخرج النبض ω ، الدور د والتردد ن.

2. أحسب الشدة القصوى ش. استنبط الشدة الناجعة ش. والشدة المتوسطة ش لنوبة موجبة.

14. يمنح موكلد إشارات جهدا متناوبا جييا، قيمته القصوى 60 فولط وتردد 1000 هرتز.

1. أرسم الإشارة الملاحظ عبر قطبي المولد.

2. استخرج دوره وجهده الناجع.

15. الشدة الناجعة لتيار متناوب جيبي هي 5 أمبير.

1. أحسب الشدة القصوى لهذا التيار.

2. تردد هذا التيار هو 50 هرتز، والشدة تنعدم في اللحظة $z = 0$ عندما يمر التيار من الاتجاه السالب نحو الاتجاه الموجب. أكتب معادلة الشدة بدلالة الزمن.

3. احسب الشدة اللحظية عند اللحظة $z = \frac{\pi}{6}$.

16. لتكن شدة التيار المتناوب المعرفة كالتالي حيث z [ثا] و i [أ]:

$$i = 200 \sin \left(628 t + \frac{\pi}{3} \right) \quad \left(\frac{\pi}{3} + z \right) \text{ جب } 628$$

1. استخراج التردد، الدور، الشدة المتوسطة، الشدة الناجعة، الصفحة الابتدائية.

2. استخراج الزمن الذي تُسجل فيه الشدة القصوى لأول مرة.

تمثيل فريزنال

فريزنال (Augustin Jean FRESNEL : 1788-1827) عالم فيزيائي فرنسي أهتم بدراسة ظواهر الانعطاف والانعكاس للموجات، إذ تمكن من وضع عام 1821 أول طريقة لتحديد طول الموجات λ . أما فيما يتعلق بتمثيل فريزنال فهي طريقة تقليدية لتمثيل كمية متناوبة جيئية بواسطة عدد مركب. كيف ذلك ؟

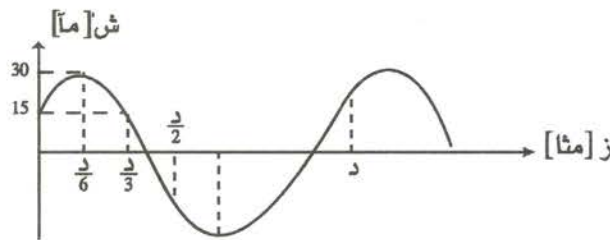
1. تمثيل ديكارت

عند دراستنا للتيار المتناوب، رأينا كيفية تمثيل كمية جيئية بواسطة مختلف وسائطها في شكل معادلة، منحني بيائها يُشبه منحني بيان الدالة الجيئية التي تُمثل على معلم متعامد... وذاك هو ما يُعرف بتمثيل ديكارت¹.

1. ديكارت (René Descartes : 1596-1650) فيلسوف وعالم رياضي من جنسية فرنسية.

تمثيل ديكارت هو رسم معلم مُتعامد حيث محور الفواصل هو محور الزمن z وأما المحور العمودي فهو محور الترتيب ويُمثل محور الكمية الجيبية i المتغيرة، وهي إما الجهد أو التيار.

يُرسَم المنحنى $i(z)$ لكل لحظة من الزمن وذلك باتباع مسار الدالة الجيبية، فنحصل على رسم المنحنى البياني الموضح في الشكل 1 بحيث لكل لحظة من الزمن ما يُقابله من القيمة الجيبية، وفي هذا المثال تُدرس شدة التيار الجيبي.



الشكل 1. تمثيل ديكارت لكمية جيبية.

تدرس الدالة الجيبية $i(z)$ حيث تُكتب معادلتها كالتالي :

$$i(t) = 30 \sin\left(\omega t + \frac{\pi}{6}\right) \quad \text{ش } (z) = 30 \text{ جب } \left(\omega z + \frac{\pi}{6}\right)$$

علما أن الشدة كُتبت بالميلي أمبير والزمن بالثانية. ونلاحظ أنها

تُمثل تماما تيارا جيبيًا معادلته العامة هي :

$$i(t) = \hat{I} \sin(\omega t + \varphi) \quad \text{ش } (z) = \hat{I} \text{ جب } (\omega z + \varphi)$$

ولرسمها نُغيّر الزمن z ونُسجّل شدة التيار المقابل له، فنحصل على الشكل 1 والذي يُبين تغيّرات التيار عبر الزمن. اعلم أنّه عادة ما تُؤخذ قيم خاصة عند تغيّير الزمن وتكون بدلالة الدور، لا لشيء إلا لربح الوقت وتفاذي الحسابات : مثلاً : $z = d, \frac{d}{2}, \frac{d}{3}, \frac{d}{4}, \frac{d}{3}$.

2. تمثيل فريزنال لكمية جيّية

يقتصر تمثيل ديكارت على رسم منحني التيار أو الجهد (أو أي كمية فيزيائية) بدلالة الزمن، فيظهر شكل الدالة الجيبيّة عبر الزمن بدلالة الدور. أما الآن فسوف نتطرّق إلى تمثيل أسهل، حيث تُرسم الكمية المدروسة للحظة زمنية مُعيّنة ومُحدّدة.

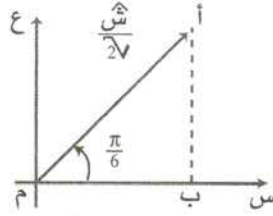
نفرض أنّ تياراً جيّياً معادلته كالتالي :

$$i(t) = \hat{I} \sin \left(\omega t + \frac{\pi}{6} \right) \quad \text{ش' (ز) = ش جب } \left(\omega z + \frac{\pi}{6} \right)$$

يُمكن رسم هذا التيار على شكل شعاع تكون طويلته متناسبة مع مَطال التيار. ولكي يتسنى لنا رسمه لأبد من اختيار لحظة زمنية مُحدّدة، ولتكن z ، يكون فيها الشعاع يدور حول محور ثابت (يُتخذ كمرجع) بنبض ω .

تكون طويلة هذا الشعاع متناسبة طرداً مع مَطال الكمية الجيبيّة ومائلاً بزاوية قدرها $\frac{\pi}{6}$ راديان بالنسبة لمحور الفواصل ويدور بالنبض ω .

كما قد يُرسم الشعاع لقيمة متناسبة مع القيمة الناجعة للكمية الجيبية $\left(\hat{S} = \frac{\hat{S}}{2V} \right)$ ، وهو الأمر المعمول به غالباً لتمثيل أشعة فريزنال (الشكل 2)... والسبب المباشر في ذلك تجده عند تفصيلنا للأعداد المركبة.



الشكل 2. تمثيل فريزنال لكمية جيبية.

3. تمثيل عدّة كميات جيبية

1.3. شروط التمثيل

لنفرض أنّه لدينا عدّة تيارات تُكتب معادلتها العامة كالتالي :

$$\hat{I} \sin(\omega t + \varphi) \quad \text{ش جب } (\omega z + \varphi)$$

بحيث تحتوي على نفس النبض ω ، أي نفس الدور د ونفس التردد ن، فهذه التيارات تختلف فقط من حيث المطال $\hat{S}$ والطور φ . نستطيع في هذه الحالة، رسم تمثيل فريزنال لكل تيار على حدة في نفس المعلم المتعامد ولنفس اللحظة الزمنية المحددة. ويكون هذا الرسم التمثيلي بواسطة الخاصّيتان هما الشدة الناجعة $\frac{\text{المطال}}{2V}$ والطور φ للحظة زمنية مُعيّنة ز.

ليكن مثلاً تياران ش¹ وش² بحيث مُعادلتها تكون على الشكل التالي، حيث وحدة الشدة ش [مأ] ووحدة الزمن ز [ثا] :

$$\text{ش}^1_1 (z) = 10 \sin \left(\omega t + \frac{\pi}{6} \right) \quad \left(\frac{\pi}{6} + z \right) \text{ جب}$$

$$\text{ش}^2_2 (z) = 5 \sin \left(\omega t - \frac{\pi}{3} \right) \quad \left(\frac{\pi}{3} - z \right) \text{ جب}$$

وهما معادلتان يُمكن صياغتهما على الشكل التالي :

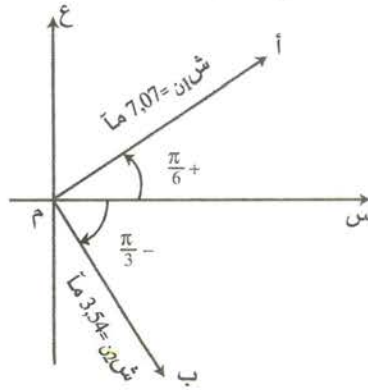
$$\text{ش}^1_1 (z) = 7,07 \sqrt{2} \sin \left(\omega t + \frac{\pi}{6} \right)$$

$$i_1(t) = 7,07 \sqrt{2} \sin \left(\omega t + \frac{\pi}{6} \right)$$

$$\text{ش}^2_2 (z) = 3,54 \sqrt{2} \sin \left(\omega t - \frac{\pi}{3} \right)$$

$$i_2(t) = 3,54 \sqrt{2} \sin \left(\omega t - \frac{\pi}{3} \right)$$

فإذا حملناهما على معلم لتمثيل فريزنال فسوف نحصل، وللحظة زمنية مُحددة ز، على الشكل 3. سؤال يطرح نفسه بإلحاح : لماذا تُمثل الكميات الجيبية بتمثيل فريزنال ؟



الشكل 3. تمثيل فريزنال لكميتين جيبيتين.

2.3. الشعاع المحصل

تخيل أنك لتطبيق مُعَيَّن يُطلب منك مجموع أو فرق كميات جيبية للحظة مُعَيَّنة... فإنك بواسطة تمثيل فريزنال تقوم بالعملية في الحين. سؤال ثان : فكيف تُحدّد قيمة شَ المتمثلة في مجموع التيارين ش₁' وش₂' حيث معادلتهم كالتالي :

$$\text{ش}_1' = (z) = \hat{\text{ش}}_1 \text{ جب } (\omega z + \varphi_1)$$

$$i_1(t) = \hat{I}_1 \sin (\omega t + \varphi_1)$$

$$\text{ش}_2' = (z) = \hat{\text{ش}}_2 \text{ جب } (\omega z + \varphi_2)$$

$$i_2(t) = \hat{I}_2 \sin (\omega t + \varphi_2)$$

واللتان يُمكن إعادة صياغتهما في الشكل التالي :

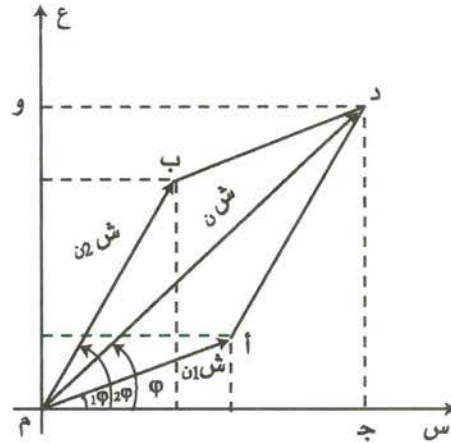
$$\text{ش}_1' = \hat{\text{ش}}_1 \sqrt{2} \text{ جب } (\omega z + \varphi_1)$$

$$i_1 = I_{1\text{rms}} \sqrt{2} \sin (\omega t + \varphi_1)$$

$$\text{ش}_2' = \hat{\text{ش}}_2 \sqrt{2} \text{ جب } (\omega z + \varphi_2)$$

$$i_2 = I_{2\text{rms}} \sqrt{2} \sin (\omega t + \varphi_2)$$

في الشكل 4 تمثيل فريزنال لهاتين الكميتين، حيث الشعاعان م ←
وم ب ← يرمزان للشدتين الناجعتين للتيارين ش₁' وش₂' على التوالي في اللحظة ز.



الشكل 4. مجموع كميتين جيبيتين.

مجموع كميتين جيبيتين بنفس التردد هو كمية جيبية كذلك
وبنفس التردد، معادلتها العامة :

$$i = \hat{I} \sin(\omega t + \varphi) \quad \text{ش} = \text{ش جب } (\omega + \varphi)$$

$$\text{أي : ش} = \text{ش} \cdot 2\sqrt{} \text{ جب } (\omega + \varphi)$$

$$i = I_{\text{rms}} \sqrt{2} \sin(\omega t + \varphi)$$

حيث $\text{ش} = \sqrt{\text{م}^2 + \text{و}^2} = \text{م د}$ ، مع العلم أن مطال التيار
المحصل $\text{ش} = \text{ش} \cdot 2\sqrt{}$ وأما لاستخراج الطور φ ، يُلجأ إلى ميل
الشكل 4، وعليه :

$$\frac{\text{ج د}}{\text{م ج}} = \varphi \leftarrow \frac{\text{ج د}}{\text{م ج}} = \varphi \text{ ظل}$$

وهي زاوية تمثل انحناء الشعاع م د بالنسبة لمحور الفواصل م س .

يُمثل الشعاع $\vec{M}$ كمية جيبية ش هي مُحصلة الجمع ش₁ + ش₂، ذات طول م د وزاوية انحناء φ بالنسبة لمحور الفواصل والتي تمثل الصفحة الابتدائية للكمية ش. يُدعى هذا الشعاع بشعاع فريزنال المحصل، وتُلاحظ أن طول شعاع المحصلة م د متناسب طرداً مع الشدة الناجمة ش. لمجموع التيارين.

4. الاختلال

1.4. تعريف

لنفرض أن لدينا كميتين جيبيتين (جهد أو تيار) :

$$\text{ش}_1(z) = \hat{\text{ش}}_1 \cos(\omega_1 t + \varphi_1)$$

$$i_1(t) = \hat{I}_1 \cos(\omega_1 t + \varphi_1)$$

$$\text{ش}_2(z) = \hat{\text{ش}}_2 \cos(\omega_2 t + \varphi_2)$$

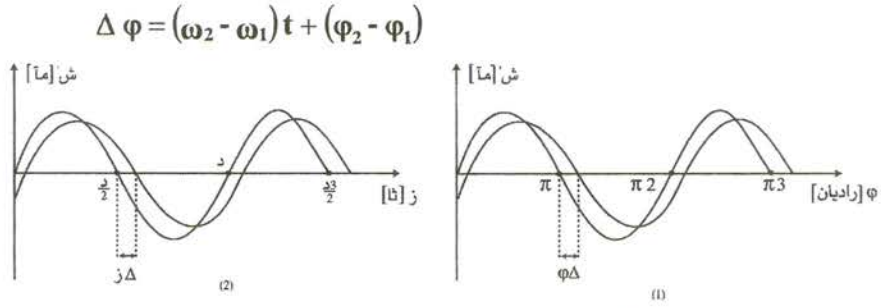
$$i_2(t) = \hat{I}_2 \cos(\omega_2 t + \varphi_2)$$

يُذكر أن هناك اختلال بين الكميتين الجيبيتين عندما تكون الصفحة للحظة ز غير متساوية لكلتا الكميتين الجيبيتين. الاختلال $\Delta\varphi$ للكمية الجيبية ش₂ بالنسبة للكمية الجيبية ش₁ هو ببساطة فرق الصفحتين للكميتين الجيبيتين ش₁ وش₂ (الشكل 5). إذن :

$$(\omega_1 t + \varphi_1) - (\omega_2 t + \varphi_2) = \Delta\varphi$$

$$\Delta\varphi = (\omega_2 t + \varphi_2) - (\omega_1 t + \varphi_1)$$

$$\text{وعليه : } (\omega_1 - \omega_2)t + (\varphi_1 - \varphi_2) = \Delta\varphi$$



الشكل 5. اختلاف وإنزياح بين كميتين جيبيتين.

وعندما تمتاز كلتا الكميتان الجيبيتان بنفس النبض ω (أي نفس التردد ω ونفس الدور d)، فإن الاختلاف $\Delta \varphi$ يكون مستقلاً تماماً عن تغيرات الزمن ويكون بذلك مساوياً لفرق الصفحتين الابتدائيتين فقط، أي :

$$\Delta \varphi = \varphi_2 - \varphi_1$$

$$\varphi_2 - \varphi_1 = \Delta \varphi$$

ويكتب الاختلاف $\Delta \varphi$ بأضعاف الزاوية $\pi/2$. وعموماً نقول إذا كان :

— $0 < \Delta \varphi < \pi$: فإن ش₂ يسبق ويتقدم ش₁ وبذلك يكون

$\Delta \varphi$ هو زاوية الطور المتقدم.

— $0 > \Delta \varphi > -\pi$: فإن ش₂ يتأخر عن ش₁ ويكون $\Delta \varphi$ هو

زاوية الطور المتأخر.

إذن لا يُسجل الاختلال إلا في حالة تيارين أو جهدين جيبيين بنفس التردد وهما لا ينعلمان في نفس اللحظة (الشكل 1.5). وإليك، أهم الاختلالات الشهيرة التي سيكثر عليها الكلام.

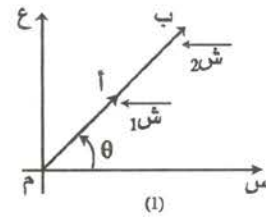
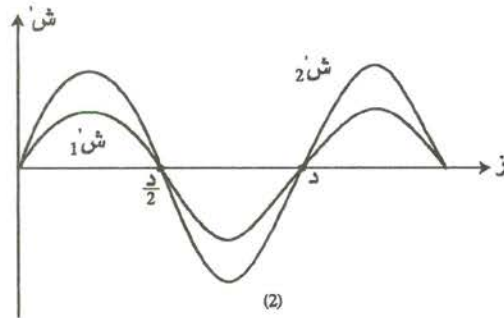
2.4. تطابق الطور

عندما تكون الكميتان الجيبيتان بنفس التردد وتحتويان على نفس الطور، بمعنى :

$$\left\{ \begin{array}{l} i_1 = \hat{I}_1 \sin(\omega t + \varphi) \quad \text{جب } \hat{\phi}_1 = \varphi + \omega z \\ i_2 = \hat{I}_2 \sin(\omega t + \varphi) \quad \text{جب } \hat{\phi}_2 = \varphi + \omega z \end{array} \right\} \quad (1)$$

تُلاحظ جيّداً أنّ فرق الطور بين الكميتين الجيبيتين معدوم، وفي هذه الحالة نقول أنّهما مُتطابقا الطور أي لا يوجد أيّ اختلال بينهما، بمعنى :

$$\left\{ \begin{array}{l} i_1 = \hat{I}_1 \sin(\omega t) \quad \text{جب } \hat{\phi}_1 = \omega z \\ i_2 = \hat{I}_2 \sin(\omega t) \quad \text{جب } \hat{\phi}_2 = \omega z \end{array} \right\} \quad (2)$$



الشكل 6. تطابق الطور لتيارين جيبيين

إن الاختلال بين التيار الثاني ش₂ والتيار الأول ش₁ لنظام المعادلتين (1) أو (2) يُساوي الصفر ($\Delta\varphi = 0$ للشكل 1.6)، أي أن الشعاعين مُتطابقان وفي نفس الاتجاه (الشكل 2.6). وعليه ففي حالة ما إذا كانت كميتان جيبيتان مُتطابقتي الطور فإنهما ينعدمان في نفس الوقت ودوما لهما نفس الإشارة.

3.4. تعاكس الطور

تكون كميتان جيبيتان في تعاكس الطور عندما يكون الاختلال المسجل بينهما يعادل π راديان، أي أن فرق الطور هو :

$$\Delta\varphi = \varphi_1 - \varphi_2 = \pi$$

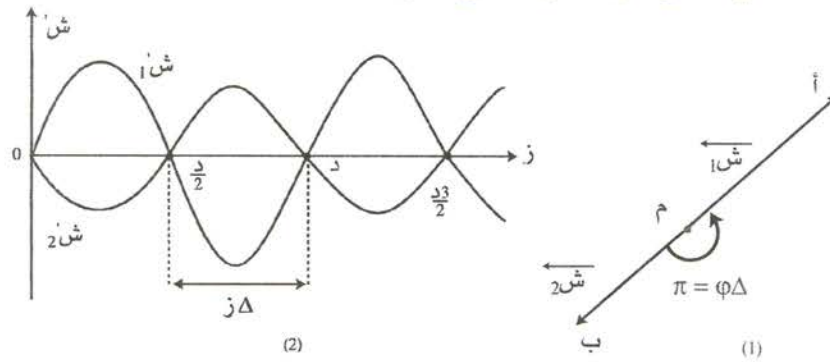
في هذه الحالة، يكون طور التيار الأول يختلف عن طور التيار الثاني بزاوية قدرها π راديان أو 180° ، أي :

$$\left. \begin{aligned} \text{ش}_1 = \hat{I}_1 \sin(\omega t + \varphi_1) & \quad \text{جب } (\omega t + \varphi_1) \\ \text{ش}_2 = \hat{I}_2 \sin(\omega t + \varphi_2) & \quad \text{جب } (\omega t + \varphi_2) \end{aligned} \right\} (1)$$

$$\left. \begin{aligned} \text{ش}_1 = \hat{I}_1 \sin(\omega t) & \quad \text{جب } (\omega t) \\ \text{ش}_2 = \hat{I}_2 \sin(\omega t - \pi) & \quad \text{جب } (\omega t - \pi) \end{aligned} \right\} (2) \quad \text{أو :}$$

فتلاحظ أن الاختلال المسجل بين التيار الأول والثاني يكون مُساويا لزاوية قدرها $\Delta\varphi = \pi$ راديان (الشكل 1.7)، أي أن شعاع التيار الأول يُكوّن مع شعاع التيار الثاني في تمثيل فريزنال مُستقيما

واحدًا إلا أنهما في اتجاهين متعاكسين، فهما بإشارتين متعاكستين لكن ينعدمان في نفس الوقت (الشكل 2.7).



الشكل 7. تعاكس الطور لتيارين جيبيين

في هذه الحالة نقول أن ش₁ يتقدم ش₂ بزاوية قدرها π راديان (180°)، وعندما يتعادل المطان ش₁ وش₂ فإن حاصل الجمع $\overline{ش} = \overline{ش_1} + \overline{ش_2} = 0$ ، فهو معدوم ولا وجود لمحصلة الشعاعين ش.

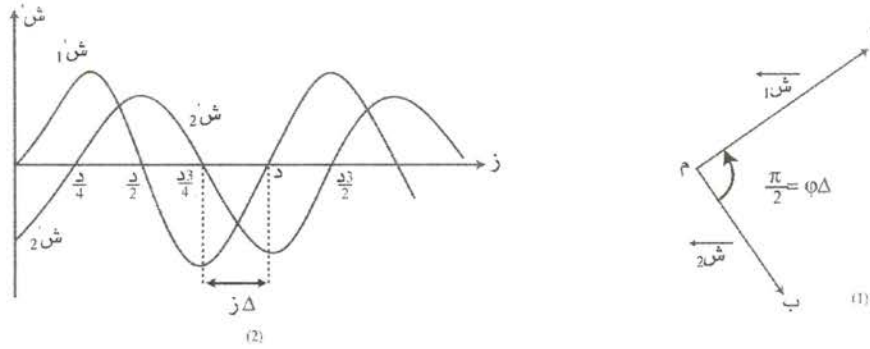
4.4. تعامد الطور

يكون تياران جيبيان بنفس التردد متعامدي الطور عندما يُعادل الاختلال الزاوية $\frac{\pi}{2} +$ راديان أو $\frac{\pi}{2} -$ راديان، فإن كانت مُعادلتها كالتالي :

$$\left. \begin{aligned} \text{ش}_1 = \hat{ش}_1 \sin(\omega t + \varphi_1) & \text{ جب } (\omega t + \varphi_1) \\ \text{ش}_2 = \hat{ش}_2 \sin(\omega t + \varphi_2) & \text{ جب } (\omega t + \varphi_2) \end{aligned} \right\} (1)$$

فالتياران الجيبيان هما مُتعامداً الطور عندما يكون الاختلال $\frac{\pi}{2} + = \varphi_1 - \varphi_2 = \varphi\Delta$ أو $\frac{\pi}{2} - = \varphi_1 - \varphi_2 = \varphi\Delta$ راديان. ويحصل هذا عندما يُعَدَم أحد التيارين ويكون الآخر في القيمة القصوى الموجبة أو السالبة، أي أنهما وفق الشكل التالي :

$$\left\{ \begin{array}{l} i_1 = \hat{I}_1 \sin(\omega t) \quad \text{ش. 1 جب } (\omega z) \\ i_2 = \hat{I}_2 \sin\left(\omega t - \frac{\pi}{2}\right) \quad \text{ش. 2 جب } \left(\frac{\pi}{2} - \omega z\right) \end{array} \right. \quad (2)$$



الشكل 8. تعامد الطور لتيارين جيبين

فالاختلال المسجل بين التيارين يكون $\frac{\pi}{2} = |\varphi\Delta|$ راديان أو $90^\circ = |\varphi\Delta|$ (الشكل 1.8)، أي أن الشعاعين يكونان مُتعامدين. ففي حالة $\frac{\pi}{2} + = |\varphi\Delta|$ فإن ش2 يسبق ش1 وبذلك يكون $\varphi\Delta$ هو زاوية الطور المتقدم. وأما في حالة $\frac{\pi}{2} - = \varphi\Delta$ فإن ش2 يتأخر عن ش1 ويكون $\varphi\Delta$ هو زاوية الطور المتأخر.

ملاحظة

أظنك قد تنبّهت إلى أنّ الاختلال لا يُحسب إلّا لإشارتين بنفس النبض ω ، أي نفس التردد ونفس الدور د، لأنّه لا معنى لحساب الاختلال لإشارتين مُختلفتي النبض لأنّ عامل الزمن يدخل في العبارة ليؤثّر بشكل مُباشر على الاختلال، ولاحظ ذلك على العبارة التالية :

$$\Delta\varphi = (\omega_2 - \omega_1)t + (\varphi_2 - \varphi_1) \quad (1\varphi - 2\varphi) + \omega(1\omega - 2\omega) = \varphi \Delta$$

5. الإنزياح

1.5. تعريف

الإنزياح، أو الزيّحان، هو مدى تأخّر أو تقدّم إشارة عن أخرى بالنسبة للزمن. إذن فلا فرق بين مفهوم الاختلال ومفهوم الإنزياح، إلّا أن الاختلال يُحسب بالنسبة للزاوية بوحدة الراديان أو الدرجات (فرق الطور $\varphi\Delta$) في حين يُحسب الإنزياح بالنسبة للزمن بوحدة الثانية، أي Δz [ثا] (الشكل 2.5).

وكما تُوجد إختلالات شهيرة، فهناك إنزياحات كذلك شهيرة تُكافئ وتُطابق هذه الإختلالات الشهيرة. وإليكُموها :

1. التزامن

وهو ما يُقابله في الاختلال بتطابق الطور عندما يكون الاختلال $\varphi\Delta = 0$ في تمثيل فريزنال (الشكل 1.6). وأما الإنزياح فهو كذلك

معدوم أي أن $\Delta z = 0$ ، وبعبارة أخرى نقول أن التيارين متزامنان في تمثيل ديكارت (الشكل 2.6).

في هذه الحالة، يسجل تزامن للكميتين الجيبيتين $ش_1$ و $ش_2$ ، وعندها تُسجلان معا لنفس اللحظة قيمتهما العظمى الموجبة، وللحظة أخرى تسجلان معا القيمة العظمى السالبة، بالإضافة إلى أنهما ينعدمان معا في نفس اللحظة.

2. إنزياح نصف دور

وهو ما يُقابل تعاكس الطور في الاختلال. في هذه الحالة، الاختلال هو $\pi = \phi \Delta$ فيُقابله من الزيجان $\Delta z = \frac{\pi}{2}$ في تمثيل ديكارت (الشكل 2.7).

في هذه الحالة، تسبق كمية جيبية أو تتأخر عن كمية ثانية بنصف الدور د، فتتعدم الكميتان لنفس اللحظة، وللحظة أخرى تُسجل إحداهما القيمة القصوى الموجبة بينما الإشارة الثانية تُسجل القيمة القصوى السالبة.

3. إنزياح ربع دور

وهو ما يُقابل تعامد الطور في الاختلال، فالاختلال $\frac{\pi}{2} = \phi \Delta$ أو $\frac{\pi}{2} - \phi \Delta$ في تمثيل فريزنال مما يجعل الإنزياح في تمثيل ديكارت يُعادل $\Delta z = \frac{\pi}{4}$.

في هذه الحالة، تسبق إحدى الكميتين الجيبيتين أو تتأخر عن الكمية الثانية برُبع الدور د (الشكل 2.8)، أي أن إحداها في لحظة زمنية معينة تُسجّل القيمة القصوى السالبة - أو الموجبة - بينما الإشارة الثانية تنعدم تماماً.

2.5. علاقة الإنزياح بالاختلال

لعلك تتساءل عن كيفية استخراج الزيحان بواسطة الاختلال، وهو أمر سهل يرجع إلى الصيغة التالية :

$$\Delta t = \frac{|t|}{\omega} = \frac{|\Delta \phi|}{\omega} \quad \Delta \phi = \frac{|\phi \Delta|}{\omega} = \frac{|\phi|}{\omega} \Delta \phi$$

حيث $\Delta \phi$ هو الاختلال، مع العلم أن وحدة قياسه أو حسابه هي ϕ [راديان] أو $\Delta \phi$ [راديان]، بالإضافة إلى أن ω هو نبض الإشارتين المدروستين، وعليه $\omega = \frac{\pi 2}{\Delta} = \pi 2$ [راديان/ثا].

يُمكنك حساب الإنزياح أو الاختلال على حد سواء بواسطة جهاز راسم الاهتزازات، فهو يسمح بالحصول على منحنى الدالة في شكل مسار ضوئي يظهر من خلال شاشة سُلمية شفافة، يُشير إلى هيئة الإشارة المدروسة.

عند قذف إشارتين بنفس النبض ω عبر مدخلي راسم الاهتزازات، يظهر على الشاشة شكلهما، وبحساب دور الإشارتين عبر خانات الشاشة بالإضافة إلى حساب عدد خانات الزيحان الموجودة

بينهما، يُمكن استخراج الاختلال $\phi\Delta$ أو الزيجان Δz . ولاستيعاب كيفية إشتغال مثل هذا الجهاز، طالع الفصل 11 من الجزء الرابع.

قد تتساءل عن الفرق الموجود بين الإنزياح والانحراف، والخلط بينهما أمر خطير. الانحراف يُسجّل لجسم مُتحرك، كالألكترون مثلاً أو السيارة، بحيث بفعل عامل مستحدث يُبعد هذا الجسم المتحرك عن مساره الأصلي. كيف ذلك؟

يتبع هذا الجسم مساراً مُحدداً إلى غاية أن يعترضه حاجز يمنعه من الإستمرارية على نفس المسار في نفس التوجّه... فينحرف، كوجود حقل مغناطيسي أو كهربائي عبر مسار الإلكترون، أو وجود أشغال تهيئة الطرقات والعمران في مسار السيارات.

أما الإنزياح فهو تحرك كل الجسم نحو إحداثيات جديدة من نفس المعلم، أي تغيير إحداثياته دون إتباع في ذلك مساراً مُحدداً ينحرف عنه، فهو يقفز إلى نُقطة جديدة من نفس المعلم.

ملاحظة

1. لا يُحسب الإنزياح إلاّ لإشارتين بنفس الدور، أي نفس التردد. والزيجان أساساً نوعان : إما متقدم أو متأخر.

2. يُحسب الزيجان بين إشارتين بالضرورة على محور الفواصل من تمثيل ديكارت لأنه محور الزمن، ولا يحسب إلا عندما تكون الإشارتان في نفس الاتجاه، ولاحظ ذلك على الشكلين 2.7 و 2.8.

أعمال تطبيقية

تمرين 1

باستعمال تمثيل فريزنال، أرسم تغيُّرات الدالة :

$$i = 7 \cos\left(10 \pi t + \frac{3 \pi}{4}\right) \quad \text{ش} = 7 \text{ تجب } \left(\frac{\pi 3}{4} + \pi 10\right) \text{ ز}$$

حيث ش [آ] وز [ثا].

الجواب

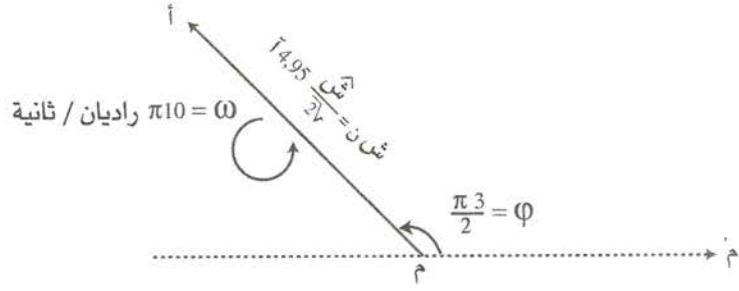
الشدة ش هي دالة جيبية معادلتها العامة هي :

$$i = \hat{I} \cos(\omega t + \varphi) \quad \text{ش} = \text{ش} \text{ تجب } (\varphi + \omega \text{ ز})$$

حيث المطال ش والزمن ز كميتان موجبتان، والطور $\varphi = \frac{\pi 3}{4}$ راديان

وهو دوما محصورا بين $-\pi \leq \varphi \leq \pi +$.

يقتصر تمثيل فريزنال على رسم المنحنى ش (ز) بواسطة وسيطين فقط وهما الشدة الناجعة ش. والطور φ ، إذ يكون الرسم عبارة عن تمثيل المنحنى ش (ز) بواسطة شعاع م أ يُحوم حول النقطة م بسرعة زاوية $\omega = 10 \pi$ راديان/ثانية (الشكل 9).



الشكل 9. التمرين 1

تكون طوليلة هذا الشعاع هي $\hat{ش} = \frac{4.95}{\sqrt{2}}$ أمبير. عند اللحظة $z = 0$ فإن الزاوية المسجلة بين الشعاع $\hat{م}$ والمحور الأفقي $\hat{م}$ ، والذي يُمثل محور الأطوار الابتدائية، هي $\varphi = \frac{\pi 3}{4}$ راديان كما يوضحه الشكل 9.

تمرين 2

شدتان جيبيتان معادلتها :

$$i_1 = 4 \cos(\omega t)$$

$$\hat{ش}_1 = 4 \text{ تجب } (\omega z)$$

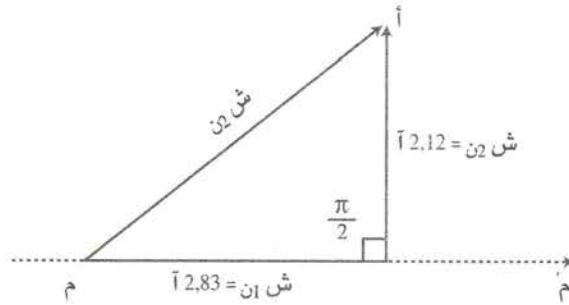
$$i_2 = 3 \cos\left(\omega t + \frac{\pi}{2}\right)$$

$$\hat{ش}_2 = 3 \text{ تجب } \left(\omega z + \frac{\pi}{2}\right)$$

حيث $\hat{ش}$ [آ] وز[ثا]. باستعمال تمثيل فريزنال، إبحث عن الشعاع المحصل $\hat{ش} = \hat{ش}_1 + \hat{ش}_2$. كم هو المطال $\hat{ش}$ ؟ كم هو الاختلال ؟ أيّ الإشارتين تتقدم الأخرى ؟ استنبط الإنزياح إن فرضنا أن $\omega = 200\pi$ راديان على الثانية.

الجواب

تمثيل فريزنال للكميتين الجيبيتين ش₁' و ش₂' بنفس السرعة الزاوية ω هو رسم الشكل 10، إذ للحظة ز = 0 الشعاع ش₁' متطابق الطور مع المحور الأفقي م م بينما الشعاع ش₂' متعامد الطور (90° = $\frac{\pi}{2}$ راديان) وبذلك فإن الاختلال $\varphi = \varphi \Delta$ هو زاوية الطور المتقدم من حيث ش₂' يتقدم ش₁'.



الشكل 10. التمرين 2

وأما الشعاع م أ = ش = ش₁' + ش₂' فهو يمثل حاصل الجمع ش₁' + ش₂' وهو يحوم حول المحور م م بنفس السرعة الزاوية ω، واستخراج طويلته (أي الشدة الناتجة) يكون عبر نظرية فيثاغرس، أي :

$$I_{rms} = \sqrt{I_{1rms}^2 + I_{2rms}^2} = 3,54 \text{ A} \quad \text{ش} = \sqrt{\text{ش}_1^2 + \text{ش}_2^2} = 3,54$$

ومن ذلك مطال المحصلة ش = ش₁' + ش₂' يُعادل ش = 5 أمبير.

الطور الابتدائي للشعاع ش يُمثل زاوية انحراف الشعاع المحصل م أ = ش بالنسبة للمحور الأفقي م م :

$$\text{ظل } \varphi = \frac{2,12}{2,83} \Rightarrow \varphi = t g^{-1}(0,75) \quad (0,75)^{-1} \text{ ظل} = \varphi \Leftarrow \frac{2,12}{2,83} = \varphi$$

وعليه $\varphi = 36,87^\circ = 0,644$ راديان. وأما الانزياح فهو مُوافق للعبارة :

$$\Delta t = \frac{\Delta \varphi}{\omega} = \frac{\varphi}{\omega} \quad \frac{\varphi}{\omega} = \frac{\Delta \varphi}{\omega} = z \Delta$$

ومن حيث أن $\omega = 200\pi$ راديان/ثانية، فالزِيحَان هو $\Delta z = 1,02$ مثا.

المسائل

1. ما الغرض من دراسة تمثيل فريزنال، وفيما يختلف عن تمثيل ديكرارت ؟
فصل ذلك.
2. ما يُشترط لقياس الاختلال والانزياح ؟ ما الهدف من معرفة حدوث
اختلال من عدمه بين إشارتين ؟ اشرح.
3. ما الفرق بين الاختلال والانزياح، وما الفرق بين الانحراف والانزياح ؟
4. هل التزامن هو وقوع الأحداث في نفس اللحظة ؟ اشرح ذلك وأستعن
بأمثلة حيّة.
5. إنَّ تعادل مطال الاشارتين يجعل حاصل جمعهما معدوما. لأيّ اختلال وما
هو الانزياح الذي تُسجّله هذه الظاهرة ؟ علّل.
6. تُكتب إشارتان جيبيتان كالتالي حيث ش [آ] وز [ثا] :

$$i_1 = 2 \cos(20 t)$$

$$\text{ش } i_2 = 2 \cos(20 t)$$

$$i_2 = 4 \cos \left(20 t - \frac{2\pi}{3} \right) \quad \text{ش}^2 = 4 \text{ تجب } \left(20 \text{ ز} - \frac{\pi 2}{3} \right)$$

1. أرسم تمثيل فريزنال. أيّ الإشارتين تتقدّم الأخرى ؟ كم هي طويلة الشعاع المحصل $\vec{ش} = \vec{ش}_1 + \vec{ش}_2$ ؟
2. كم هو الاختلال ؟ استنبط الانزياح.

7. نفس السؤال للإشارتين الجيبيتين بحيث $\vec{ش} = [\vec{آ}]$ و $[\vec{ثا}]$:

$$i_1 = 2 \cos (20 t) \quad \text{ش}^1 = 2 \text{ تجب } (20 \text{ ز})$$

$$i_2 = 4 \cos (20 t - 15,8) \quad \text{ش}^2 = 4 \text{ تجب } (20 \text{ ز} - 15,8)$$

(تلميح : البحث عن الكمية -15,8 راديان لتحصّر بين 0 و π).

8. جهدان جيبيان معادلتهما كالتالي حيث $\vec{ف} = [\vec{فو}]$ و $[\vec{ثا}]$:

$$v_1 = 3 \cos (100 \pi t) \quad \text{ف}^1 = 3 \text{ تجب } (100 \pi \text{ ز})$$

$$v_2 = 2 \cos \left(100 \pi t - \frac{\pi}{8} \right) \quad \text{ف}^2 = 2 \text{ تجب } \left(100 \pi \text{ ز} - \frac{\pi}{8} \right)$$

1. أرسم تمثيل فريزنال للإشارتين. أيّ الجهدين يتقدم الآخر ؟ استنبط طويلة الشعاع المحصل $\vec{ف} = \vec{ف}_1 + \vec{ف}_2$.
2. كم هو الاختلال ؟ استنبط الانزياح.

9. تياران جيبيان يُعرّفان كالتالي حيث $\vec{ش} = [\vec{مآ}]$ و $[\vec{ثا}]$:

$$i_1(t) = 10 \sin \left(2000 \pi t + \frac{\pi}{6} \right) \quad \text{ش}^1 = 10 \text{ جب } \left(2000 \pi \text{ ز} + \frac{\pi}{6} \right)$$

$$i_2(t) = 5 \sin \left(2000 \pi t - \frac{\pi}{3} \right) \quad \text{ش}^2 = 5 \text{ جب } \left(2000 \pi \text{ ز} - \frac{\pi}{3} \right)$$

1. أرسم تمثيل فريزنال للحظة $z = 0$. أيّ التيارين يتقدّم الآخر ؟
2. أحسب الاختلال. استخرج الإنزراح. ما تعليقك ؟
3. أحسب طويّلة ومطال الشعاع المحصّل للجمع $ش' = ش'_1 + ش'_2$.
استخرج صفحته الابتدائية.
4. أكتب المعادلة الزمنية للتيار $ش'$.

10. ليكن الجهد المعرّف كالتالي حيث $ف'$ [فو] :

$$ف' = 35,36 \text{ جب } \left(100\pi z + \frac{\pi}{6} \right) - 14,14 \text{ جب } (100\pi z) + 21,21 \text{ تجب } (100\pi z)$$

$$v = 35,36 \sin \left(100\pi t + \frac{\pi}{6} \right) - 14,14 \sin (100\pi t) + 21,21 \cos (100\pi t)$$

1. ما هي طبيعة الجهد $ف'$ ؟ استخرج القيمة الناجعة لكل مُكوّنة ثم التردد ن.

2. باستعمال تمثيل فريزنال، استخرج المطال والصفحة الابتدائية للجهد $ف'$.

3. استخرج المعادلة الزمنية للجهد $ف'$.

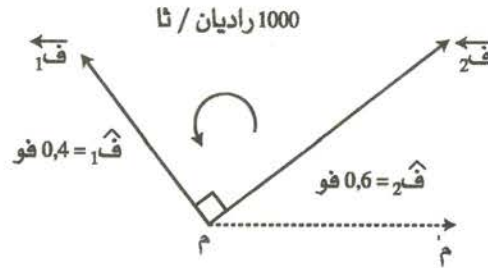
$$\text{تلميح : أعلم أن } \theta \text{ جب } = \text{تجب } \left(\frac{\pi}{2} - \theta \right)$$

11. لتكن الشدة المعرّفة كالتالي :

$$ش' = 0,5 \text{ تجب } \left(60 - z - \frac{\pi}{2} \right) + 0,8 \text{ تجب } (60 z)$$

$$i = 0,5 \cos \left(60 t - \frac{\pi}{2} \right) + 0,8 \cos (60 t)$$

1. ما هي طبيعة هذه الشدة ؟ استخراج النبض ω .
2. باستعمال تمثيل فريزنال، استخراج الصفحة الابتدائية ومطال هذه الشدة.
3. استنبط المعادلة العامة للشدة.

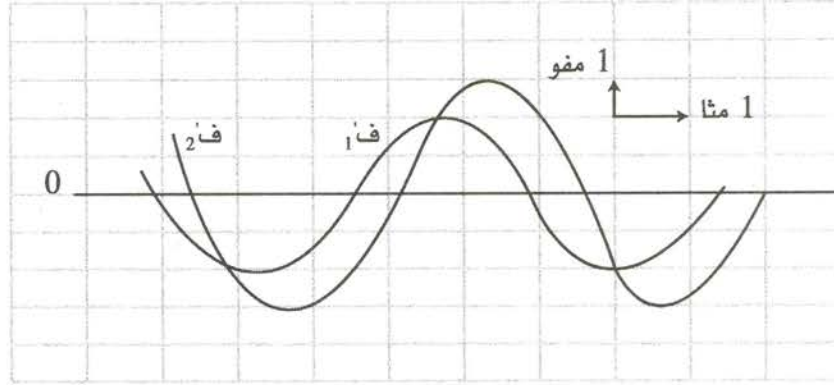


الشكل 11. المسألة 12

12. جهدان جيبيان F_1 و F_2 تمثيلهما بواسطة أشعة فريزنال لنفس اللحظة ز أوضح الشكل 11.

1. أي جهد يتقدّم الآخر ؟ استنبط الاختلال.
2. كم هو الإنزياح المسجل بين الجهدين ؟
3. في اللحظة $z = 0$ يكون الشعاع F_1 منحرفاً بزاوية $+\frac{\pi}{2}$ راديان بالنسبة للمحور الأفقي M . أكتب معادلة كل جهد بدلالة الزمن.
4. كم هو حاصل الجمع $F = F_1 + F_2$ ؟ استنبط الجهد الناتج F .
13. تمثيل ديكارت لإشارتين جيبيتين F_1 و F_2 أوضح النتائج المحمولة على الشكل 12.

1. أيّ جهد يتقدّم الآخر ؟ استخرج تردد الإشارتين.
2. كم هو الانزياح المسجل بينهما ؟ استنبط الاختلال المسجل للإشارة ف₁ بالنسبة للإشارة ف₂.
3. يُختار مبدأ الزمن، اللحظة التي يكون فيها الجهد ف₂ موجبا إلى حد أقصى. أكتب معادلتَي الجهدين ف₁ و ف₂.



الشكل 12. المسألة 13.

الأعداد المركبة

إنّ استعمال أشعة فريزنال للبحث عن مجموع و فرق الكميات الجيبية أوضح للعيان أهمية كبرى، نظرا لسهولة التعامل بها والسرعة الكبيرة للحصول على النتيجة. وقد بيّنت هذه الطريقة كذلك كيفية البحث عن الاختلال الموجود بين كميتين جيبيتين دون اللجوء - المعقّد في بعض الأحيان - إلى الحسابات الرياضية. ويأتي استعمال الأعداد المركبة في حالة دراسة مستعصية لكميات جيبية مُعقّدة حيث يُصبح تركيب الدارات معقّدا، إذ تُصبح هذه الطريقة، الطريقة الوحيدة لدراسة الدارات الإلكترونية.

1. عموميات

في هذا الفصل سوف ندرس بتوفيق المولى عزّ وجل الأعداد المركبة وكيفية استعمالها لإيجاد الحلول المستعصية للدارات الإلكترونية، دون تفصيل مُطوّل إذ سنقتصر على ما نحتاج إليه في دراسة الدارات الإلكترونية، وإن استقللت ما بين يديك ففي الكتب المختصة ما يروي ضمّاك ويزيد في معرفتك.

لم يُفكر في الأعداد المركبة عند إبتكارها كوسيلة رياضية لوضع حلول مستعصية، إلاّ لدراسة وجعل حلول لمعادلات الدرجة الثانية عندما يكون المميز Δ سالبا¹، أي وضع جذور الحلول لكل الحالات التي يُمكن أن تُقابلها والتي تبرز وتتمثل خاصّة في أخذ جذر تربيع لعدد سالب.

عندها افترض وجود عدد مُركّب ت سُمي بالعدد الخيالي، حيث مُربّعه يُساوي $t^2 = -1$. وعندها برزت للوجود حلول للجذور عندما يكون المميز Δ سالبا، كانت من قبل حلولاً مستعصية.

بعد اكتشاف الأعداد المركبة - بعدها بعشرات السنين - تم إدخال هذا المفهوم الجديد في علم الكهرباء، إذ بواسطته تم تبسيط وتمثيل التيارات المتناوبة.

2. مفهوم المركب

1.2. الخيالي ت

تعلم أنّ الأعداد الحقيقية هي رموز تُعطى للتعبير عن قيم أو كميات فيزيائية تُكتب على طول خط مستقيم أفقي. فالصفر مثلاً يرمز إلى المبدأ، أي أنّه مرجع بالنسبة لأيّ نقطة مُقاسة من المستقيم الأفقي. فإن كانت هذه النقاط عن يمين الصفر تكون بالضرورة

1. طالع مدخل الكتاب من الجزء الأول : معالم من الرياضيات.

موجبة، وأما إن كانت عن شمال الصفر فهي بالضرورة سالبة. فمثلا 4 تُمثل أربعة أضعاف الوحدة على يمين الصفر، وأما -3 فإنها تُمثل ثلاث أضعاف الوحدة على يسار الصفر.

كما تعلم كذلك أنه لا يُمكن استخراج جذر تربيع عدد سالب، لأنه ببساطة لا يوجد عدد حقيقي يُضرب في نفسه ليكون حاصل الجداء عددا سالبا. فما العمل في حالة كهذه يا ترى : $\sqrt{-1}$ ، $\sqrt{-9}$ ، $\sqrt{-25}$ ؟ من هذا المنطلق ظهرت الأعداد الخيالية، فكل عدد خيالي يُمثل نقطة وحيدة على خط مستقيم عمودي الذي يُمثل محور الأعداد الخيالية حيث كل الأعداد الخيالية هي مضاعفات العدد $\sqrt{-1}$ ، ولذلك فإن العدد $\sqrt{-1}$ يُستعمل كوحدة أساسية لكتابة أي عدد على المحور العمودي.

أُصطلح على تسمية العدد $\sqrt{-1}$ بالعدد الخيالي ت، إذن فإن الأعداد السابقة تُكتب على الشكل التالي :

$$\sqrt{-1} = \sqrt{j^2} = \pm j \quad \sqrt{-1} = \sqrt{1 \cdot (-1)} = \sqrt{1} \cdot \sqrt{-1} = 1 \cdot j = j$$

$$\sqrt{-9} = \sqrt{9 \cdot (-1)} = \sqrt{9} \cdot \sqrt{-1} = 3 \cdot j = 3j$$

$$\sqrt{-25} = \sqrt{25 \cdot (-1)} = \sqrt{25} \cdot \sqrt{-1} = 5 \cdot j = 5j$$

$$\sqrt{-1} = \sqrt{1 \cdot (-1)} = \sqrt{1} \cdot \sqrt{-1} = 1 \cdot j = j$$

$$\sqrt{-9} = \sqrt{9 \cdot (-1)} = \sqrt{9} \cdot \sqrt{-1} = 3 \cdot j = 3j$$

$$\sqrt{-25} = \sqrt{25 \cdot (-1)} = \sqrt{25} \cdot \sqrt{-1} = 5 \cdot j = 5j$$

2.2. معادلة العدد المركب

إنّ العدد المركب z هو زوج عددين، عدد حقيقي وآخر خيالي. ويكون تمثيله على معلم متعامد، حيث محور الفواصل هو محور الأعداد الحقيقية ومحور التراتيب هو محور الأعداد الخيالية.

كل عدد مركب يُمثلُ بنقطة واحدة ووحيدة من المعلم المتعامد. ويُرمز للعدد المركب بالرمز z ، وعندها تكون صيغته على الشكل التالي :

$$z = a + bj \quad \text{ص} = أ + ت ب$$

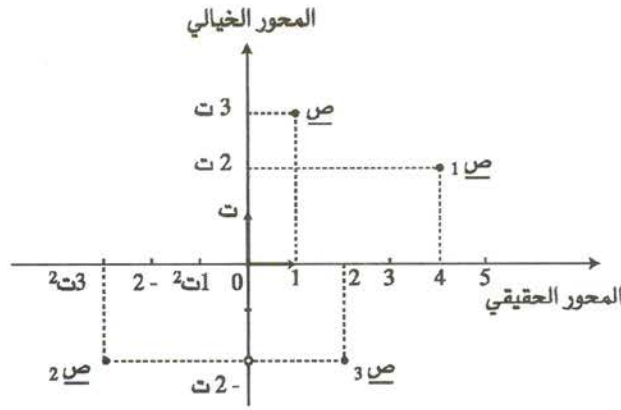
حيث :

- أ و ب عدداً حقيقيين.
- أ ويُسمى القسم الحقيقي للعدد المركب z .
- ت. ب ويُسمى القسم الخيالي للعدد المركب z .
- ت هو العدد الخيالي (قد يُدعى كذلك العدد التخيلي).

3. خصائص العدد المركب

1.3. خصائص الخيالي ت

عند كتابة عدد مركب $z = 1 + 3j$ ، نلاحظ أنّ العددين 1 و 3 حقيقيان فيما أنّ 3 ت عدد خيالي. فالمركب z هو عبارة عن إحداثيات الزوج (0 ، 1)، وهو مائل بزاوية قدرها 90° بالنسبة للمحور الأفقي للأعداد الحقيقية (الشكل 1).



الشكل 1. تمثيل الأعداد المركبة في معلم متعامد

بما أن العدد الخيالي i إحداثياته هي $(0, 1)$ ، فإن :

$$i^2 = i \times i = (1, 0) \times (0, 1) = (0, -1)$$

بما أن $(a, b) \times (c, d) = (ac - bd, ad + bc)$ ، فإن

$$i^2 = (0, -1) = -1 \text{ وعليه } i^2 = -1.$$

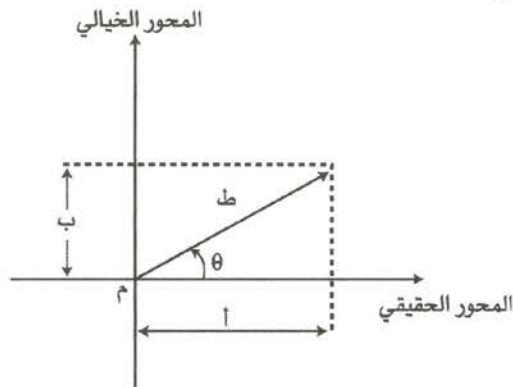
إذن كل الأعداد المركبة تُمثل على معلم متعامد، حيث المحور الأفقي هو المحور الحقيقي والمحور العمودي هو المحور الخيالي. وعليه فإن تمثيل العدد المركب z على المعلم المتعامد يُوضّح وحدة واحدة على المحور الحقيقي زيادة على 3 وحدات على المحور الخيالي، وما تقاطعهما إلا تمثيل للعدد المركب z ، أي $z = 1 + 3i$.

وعلى نفس المعلم المتعامد، مُثلت أعداد مركبة أخرى. فالعدد المركب z_1 يُكتب على الشكل $z_1 = 4 + 2i$ ، في حين المركب $z_2 = -3 - 2i$ وأما المركب $z_3 = -2 - 2i$.

لاحظ من خلال التمثيل على المعلم المتعامد أن $+T$ هو شعاع متجه نحو الأعلى، في الاتجاه الموجب للمحور الخيالي، أما $-T$ فهو شعاع متجه نحو الأسفل (الشكل 1).

2.3. الشكل الجبري والشكل المثلثي

عند كتابة عدد مركب في الشكل $V = A + jB$ ، فإن هذا التمثيل يُسمى العدد الجبري حيث A هو القسم الحقيقي للمركب V بينما B هو القسم الخيالي، وحمله على المعلم المتعامد يُعطينا النتيجة الممثلة في الشكل 2.



الشكل 2. تمثيل عدد مركب بالشكل المثلثي

لو حاولت وصل مركز المعلم بالنقطة الممثلة للعدد المركب V فسوف تحصل على قطعة مستقيم هي الوتر H للمثلث. وتلاحظ أنه بتطبيق نظرية فيثاغورس يكون طول الوتر H حسب العبارة التالية :

$$H = \sqrt{a^2 + b^2} \quad \text{أو} \quad H = \sqrt{A^2 + B^2}$$

ولاحظ جيّداً أنّ في هذه المعادلة، قد أُستعمل العدد الحقيقي ب دون العدد الخيالي ت ب.

وتعلم من خلال دراساتك السابقة لعلم المثلثات، أنّ ظل زاوية مُعيّنة هو حاصل قسمة الضلع المقابل على الضلع المجاور، إذن :

$$\text{ظل } \theta = \frac{b}{a}, \text{ أي } \theta = \text{ظل}^{-1} \frac{b}{a} \quad \text{ظل } \theta = \frac{b}{a} \Rightarrow \theta = \text{tg}^{-1} \frac{b}{a}$$

على المعلم المتعامد، تمثّل أيّ نقطة بواسطة عددها الحقيقي أ وعددها الخيالي ت ب، فتكون هذه النقطة وحيدة. فكذلك الحال عندما تُمثل هذه النقطة بواسطة وترها ط وزاوية انحنائها θ بالنسبة للمحور الحقيقي فهي كذلك وحيدة.

تكون الكتابة الرمزية لتمثيل هذه النقطة - وتُعرف اصطلاحاً بعبارة المطاور - في الشكل التالي :

$$\text{ط} \backslash \theta \quad \text{H} / \theta$$

وتُقرأ «ط على زاوية θ »، حيث ط هو المسافة الفاصلة بين المركز وهذه النقطة، و θ هي الزاوية المحصورة بين هذا الوتر والمحور الحقيقي. والعدد يمثل هذا التمثيل يُدعى العدد المثلثي، ومن خلال المعادلتين السابقتين يُمكن كتابة ص في عبارة المطاور كما يلي :

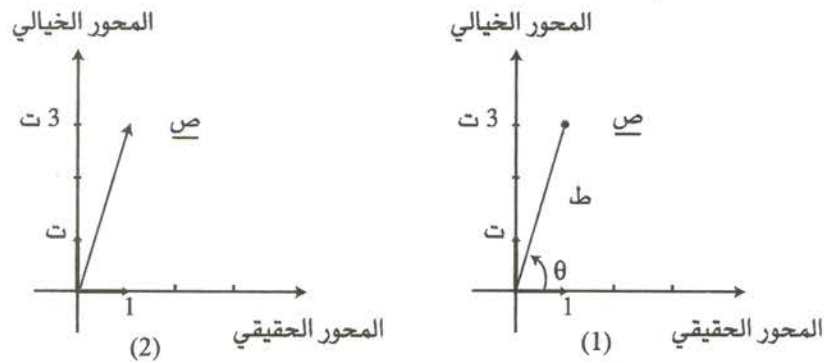
$$\text{ط} \backslash \theta = \sqrt{a^2 + b^2} \text{ظل}^{-1} (b/a) \quad \text{H} / \theta = \sqrt{a^2 + b^2} \text{tg}^{-1} (b/a)$$

ومن خلال المثال السابق، فإنّ العدد المركب $\underline{ص} = 3 + 1ت$ مكتوب على شكل العدد الجبري حيث 1 هو القسم الحقيقي و 3 ت هو القسم الخيالي للعدد المركب $\underline{ص}$ ، ويُحسب وتره كما يلي :

$$\overline{10}V = \sqrt{3^2 + 1^2}V = ط$$

أما زاوية انحنائه فوق المحور الحقيقي فهي (الشكل 1.3) :

$$\theta = \text{ظل}^{-1} \frac{3}{1} = \text{ظل}^{-1} 3، \text{ أي } \theta = 71,57^\circ$$



الشكل 3. تمثيل عدد مركب على المعلم المتعامد

ويُكتب العدد الجبري $\underline{ص} = 3 + 1ت$ في عبارة العدد المثلثي (أي المطاور) كما يلي :

$$\overline{10}V \angle 71,57^\circ$$

إذن من خلال هذه الدارسة، نستطيع القول أنّ التحوّل أو التنقل من العدد المثلثي إلى العدد الجبري مُمكن جداً. ومن خلال الشكل 2، نستطيع كتابة ما يلي :

$$\sin \theta = \frac{b}{H}$$

$$\cos \theta = \frac{a}{H}$$

$$\frac{b}{H} = \sin \theta$$

$$\frac{a}{H} = \cos \theta$$

باستخراج أ و ب تتحوّل المعادلتان كالتالي :

$$b = H \sin \theta$$

$$b = H \sin \theta$$

$$a = H \cos \theta$$

$$a = H \cos \theta$$

ومن هنا يكون التنقل من العدد الجبري إلى العدد المثلثي كالتالي :

$$a + bj = H \cos \theta + j H \sin \theta$$

$$a + bj = H \cos \theta + j H \sin \theta$$

3.3. طويلة وعمدة العدد المركب

آن الأوان لتعرف أنّ في الأعداد المركبة، الوتر ط يُدعى بالطويلة وزاوية الانحناء θ تُدعى بالعمدة. إذن طويلة العدد المركب $a + bj$ هي ط وعمدته هي θ .

تعلم أنّ الشعاع هو سهم ينطلق من المركز نحو نقطة مُعيّنة من المعلم المتعامد، وفي مثالنا الأول فإنّ الشعاع ينطلق نحو إحداثيات النقطة (1 ، 3) كما هو موضح على الشكل 2.3.

تُعرف الطويلة ط لشعاع على أنّها طول هذا الشعاع والعمدة θ هي الزاوية المحصورة بين هذا الشعاع والمحور الحقيقي. إذن فلا يُمكن تمثيل شعاع على معلم إلاّ بواسطة طويلة ط وحيدة وزاوية θ وحيدة كذلك.

كل شعاع يُرافقه عدد مركب واحد وواحد فقط، حيث تُكتب نقطة نهاية هذا الشعاع على شكل مطاور $\angle \theta$ ، لذلك يُلجأ إلى تمثيل الأعداد المركبة بواسطة أشعة. ويُرمز لطويلة شعاع أو طويلة عدد مركب، وليكن $\underline{v} = 3 + 1j$ مثلاً، بالرمز $|\underline{v}|$ وتُقرأ طويلة العدد المركب $\underline{v}$ وهي :

$$|\underline{v}| = H = \sqrt{10} \quad \underline{v} = 10 \angle \theta$$

وأما العمدة فيُرمز لها بالرمز $\underline{v}$ ، إذن :

$$\angle \underline{v} = \theta = 71,57^\circ \quad \underline{v} = 10 \angle 71,57^\circ$$

ومنه تكون كتابة العدد المركب $\underline{v}$ في شكل مُطاور (أي عدد مثلثي) على النحو التالي :

$$\underline{v} = 10 \angle 71,57^\circ = |\underline{v}| \angle \theta$$

$$\underline{v} = 10 \angle 71,57^\circ = \underline{v} \angle \theta$$

4. عمليات حسابية على الأعداد المركبة

سوف نقتصر على السرد فقط، وإن أحببت التوضيح ومعرفة البراهين على ما سنكتب بإذن الله تعالى، راجع الكتب المختصة في الأعداد المركبة.

1.4. عملية الجمع

يُمكن بسهولة جمع عددين مركبين وهما في شكل عدد جبري،
فما عليك إلا جمع الأقسام الحقيقية فيما بينها ونفس الشيء بالنسبة
للأقسام الخيالية. فمثلا :

$$\begin{aligned} \underline{Z}_1 &= a_1 + j b_1 & \underline{ص}_1 &= \underline{أ}_1 + \underline{ب}_1 \\ \underline{Z}_2 &= a_2 + j b_2 & \underline{ص}_2 &= \underline{أ}_2 + \underline{ب}_2 \end{aligned}$$

والجمع ($\underline{ص}_1 + \underline{ص}_2$) يكون على الوجه التالي :

$$(a_1 + a_2) + j(b_1 + b_2) \quad (\underline{أ}_1 + \underline{أ}_2) + (\underline{ب}_1 + \underline{ب}_2)$$

ويُستحسن استعمال الأعداد الجبرية عند الجمع، وهذا لامتيازها
بالسهولة والمرونة. وعند حساب العمدة الجديدة فإن العملية لا تتوقف
على العددين $\underline{ص}_1$ و $\underline{ص}_2$ ، بل يُؤخذ بعين الاعتبار العدد
المركب الكلي للجمع ($\underline{ص}_1 + \underline{ص}_2$) لاستخراج العمدة كما درسنا من
قبل.

وأما لاستخراج طويلة الجمع ($\underline{ص}_1 + \underline{ص}_2$) فتم لمجموع هذين
العددين المركبين، أي :

$$\begin{aligned} \text{ط} &= \sqrt{(\underline{أ}_1 + \underline{أ}_2)^2 + (\underline{ب}_1 + \underline{ب}_2)^2} \\ \text{H} &= \sqrt{(a_1 + a_2)^2 + (b_1 + b_2)^2} \end{aligned}$$

2.4. عملية الطرح

وأما عند الطرح، فإنّ العملية تتمّ دوماً مع الأعداد الجبرية وذلك بطرح الأقسام الحقيقية مع بعضها البعض وكذلك الحال بالنسبة للأقسام الخيالية، بمعنى :

$$\underline{Z}_1 = a_1 + j b_1 \quad \underline{V}_1 = \underline{A}_1 + \underline{B}_1$$

$$\underline{Z}_2 = a_2 + j b_2 \quad \underline{V}_2 = \underline{A}_2 + \underline{B}_2$$

وعملية طرح العددين المركبين أحدهما من الآخر هي :

$$\underline{V}_1 - \underline{V}_2 = (\underline{A}_1 - \underline{A}_2) + (\underline{B}_1 - \underline{B}_2)$$

$$\underline{Z}_1 - \underline{Z}_2 = (a_1 - a_2) + j (b_1 - b_2)$$

وما البحث عن العمدة الجديدة إلاّ عن طريق العدد المركب

الجديد $(\underline{V}_1 - \underline{V}_2)$ ، وأما الطويلة فهي كالتالي :

$$H = \sqrt{(a_1 - a_2)^2 + (b_1 - b_2)^2} \quad \underline{V} = \sqrt{(\underline{A}_1 - \underline{A}_2)^2 + (\underline{B}_1 - \underline{B}_2)^2}$$

3.4. عملية الضرب

عندما يتعلّق الأمر بعملية الضرب، يُستحسن استعمال الأعداد

المركبة في الشكل المثلثي وهذا لسهولة الحساب وسرعة أدائه.

ليكن $\underline{V}_1$ و $\underline{V}_2$ عدداً مركبان، كتابتهما على الشكل المثلثي

نُعطينا :

$$\underline{Z}_1 = \underline{H}_1 \angle \theta_1$$

$$\underline{Z}_2 = \underline{H}_2 \angle \theta_2$$

$$\underline{ص}_1 = \underline{ط}_1 \angle \theta_1$$

$$\underline{ص}_2 = \underline{ط}_2 \angle \theta_2$$

و عملية الضرب تكون على شكل : $\underline{ط}_1 \times \underline{ط}_2 \angle \theta_1 + \theta_2$ ، أي بواسطة جداء طويلتي العددين المركبين نحصل على طوليلة العدد المركب الجديد. وأما العمدة الجديدة فتُستخرج عن طريق جمع عمدي العددين المركبين $\underline{ص}_1$ و $\underline{ص}_2$.

4.4. عملية القسمة

وما قيل عن عملية الضرب ينطبق على عملية القسمة. إذ بفعل السهولة والسرعة يُستحسن استعمال الأعداد المركبة في الشكل المثلثي للقيام بهذه العملية الحسابية.

ليكن العددان المركبان $\underline{ص}_1$ و $\underline{ص}_2$ ، والمطلوب هو حاصل قسمة هذين العددين. يُكتب العددان المركبان $\underline{ص}_1$ و $\underline{ص}_2$ في الشكل المثلثي كالتالي :

$$\underline{Z}_1 = \underline{H}_1 \angle \theta_1$$

$$\underline{Z}_2 = \underline{H}_2 \angle \theta_2$$

$$\underline{ص}_1 = \underline{ط}_1 \angle \theta_1$$

$$\underline{ص}_2 = \underline{ط}_2 \angle \theta_2$$

وعملية القسمة تكون كالتالي :

$$\underline{ص}_1 / \underline{ص}_2 = \underline{ط}_1 \angle \theta_1 / \underline{ط}_2 \angle \theta_2 = \underline{ص}_1 \angle \theta_1 - \theta_2$$

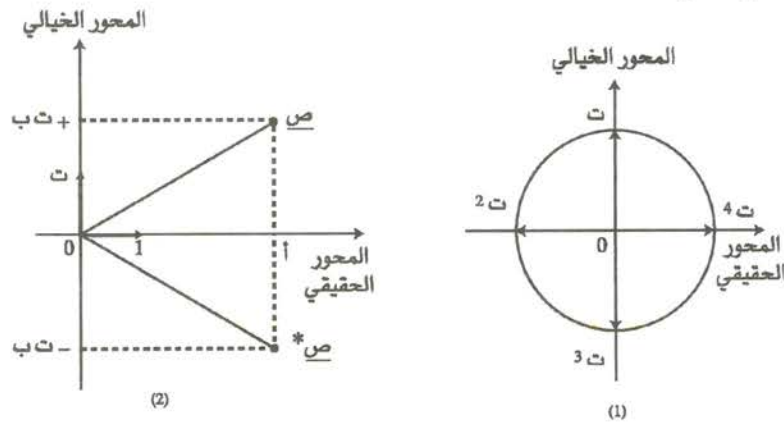
$$\underline{Z}_1 / \underline{Z}_2 = \underline{H}_1 \angle \theta_1 / \underline{H}_2 \angle \theta_2 = \underline{H}_1 \angle \theta_1 - \theta_2$$

أي أن حاصل قسمة العددين المركبين $\underline{ص}_1$ على $\underline{ص}_2$ هو عدد مركب جديد، حيث طويلته هي حاصل قسمة طويلتي العددين $\underline{ص}_1$ على $\underline{ص}_2$ ، في حين عمدته هي الفرق بين العمدين على الترتيب. أما عندما يُراد تحويل هذه النتيجة إلى الشكل الجبري فما عليك إلا باستعمال الطريقة المدروسة آنفا. ولاحظ أن هذا الكلام صالح كذلك لعملية الضرب.

5. العدد المرافق

1.5. خاصيات المركب ت

تعلم أن العدد المركب ت يُمكن كتابته على شكل زوج $(1,0)$. والآن سوف نرى خاصيات هذا المركب، دون تفصيل بطبيعة الحال (الشكل 1.4).



الشكل 4. تمثيل العدد المرافق

1. $t^2 = t \times t = \sqrt{1} \times \sqrt{1} = 1$: بمعنى تمثيل t^2 على المعلم المتعامد هو الزوج $(-1, 0)$ ، وهي زاوية انحناء تُعادل 180° (أو π راديان) بالنسبة للمحور الحقيقي.

2. $t^3 = t^2 \times t = (-1) \times t = -t$: وهو الزوج $(0, -1)$ ، وتمثيله على المعلم يكون بزاوية انحناء قدرها 90° (أو $\frac{\pi}{2}$ راديان) بالنسبة للمحور الأفقي (يتجه نحو الأسفل).

3. $t^4 = t^2 \times t^2 = (-1) \times (-1) = 1$: وهو الزوج $(1, 0)$ ، وتمثيله على المعلم يكون بزاوية انحناء قدرها الصفر، بمعنى أنه مُتطابق مع المحور الأفقي وفي نفس الاتجاه.

4. $\frac{1}{t} = -t = (-1) \times t = -t^3$: فهو نفس الزوج t^3 $(0, -1)$ ، ورسمه على المعلم يكون إذن بانحناء الزاوية قدرها 90° نحو الأسفل. تلك هي خاصّيات العدد المركب t .

2.5. مفهوم العدد المرافق

ليكن العدد المركب $\underline{ص} = \underline{أ} + \underline{ت} \cdot \underline{ب}$. يُعرّف العدد المرافق للعدد $\underline{ص}$ - ويُكتب $\underline{ص}^*$ - على أنه عدد مركب يحتوي على نفس القسم الحقيقي ولكن القسم الخيالي ذا إشارة معاكسة، بمعنى هناك عدد مركب $\underline{ص}^* = \underline{أ} - \underline{ت} \cdot \underline{ب}$ بحيث العددان المركبان $\underline{ص}$ و $\underline{ص}^*$ هما عددان مُرافقان.

لكل عدد مركب $\underline{v} = \underline{a} + \underline{b}t$ صورته المطابقة والتي تُمثل العدد المرافق $\underline{v}^* = \underline{a} - \underline{b}t$ ، ولا يُمكن أن نجد أكثر من صورة واحدة مطابقة للعدد المركب $\underline{v}$. فلكل عدد مركب $\underline{v}$ يوجد عدد مُرافق $\underline{v}^*$ واحد ووحيد. ومُرافق المرافق لعدد مركب إذن هو العدد المركب نفسه، فمرافق العدد $(\underline{a} + \underline{b}t)$ هو $(\underline{a} - \underline{b}t)$ ، في حين مرافق العدد $(\underline{a} - \underline{b}t)$ هو $(\underline{a} + \underline{b}t)$.

يُكتب العدد المركب المرافق عادة بوضع نجمة في أعلاه بدّل الفتحة، للتفريق بين الأعداد $\underline{v}$ ، $\underline{v}^*$ ، حيث $\underline{v}^*$ عدد مركب ثان أمام العدد المركب $\underline{v}$. فالعدد المركب $\underline{v}^*$ هو العدد المركب المرافق للعدد المركب $\underline{v}$. والعديدان المركبان المرافقان $\underline{v} = \underline{a} + \underline{b}t$ و $\underline{v}^* = \underline{a} - \underline{b}t$ مُتناظران بالنسبة للمحور الأفقي من المعلم المتعامد (الشكل 2.4).

6. علاقة الدالة الأسية بالدوال المثلثية

1.6. الدالة الأسية

في هذه الفقرة تعريف جد مُختصر للدالة الأسية e^x : سوف نكتفي بالقول أن مُشتقها يُساوي الدالة ذاتها أي e^x ، ويكون المشتق للنقطة الصفر ($x = 0$) يُساوي 1. كما أن العدد e هو عدد حقيقي موجب قيمته هي :

$$e^1 = e \approx 2,718$$

$$e^1 = e \approx 2,718$$

وأعلم أن العدد المركب يُمكن كتابته على شكل دالة أسية، e^{jx} ، ومنه فإن العددين e^{jx} و e^{-jx} هما عددان مركبان مرافقان، ومن خلال خصائص الدالة الأسية فهما عكس بعضهما تماماً، أي :

$$e^{jx} e^{-jx} = e^{(j-j)x} = e^0 = 1$$

$$e^{jx} e^{-jx} = e^{(j-j)x} = e^0 = 1$$

كما أن الدالة e^{jx} هي دورية ذات دور 2π ، أي أنه مهما كان الحقيقي x فإن :

$$e^{j(x+2\pi)} = e^{jx} e^{j2\pi} = e^{jx}$$

$$e^{j(x+2\pi)} = e^{jx} e^{j2\pi} = e^{jx}$$

إذن يُمكن كتابة :

$$e^{j(x+2\pi)} = e^{jx} e^{j2\pi} = e^{jx}$$

$$e^{j(x+2\pi)} = e^{jx} e^{j2\pi} = e^{jx}$$

فإن كان العدد المركب e^{jx} يُكتب في الشكل الجبري، أي $e^{jx} = \cos x + j \sin x$ ، إذن :

$$e^{jx} = \cos x + j \sin x$$

2.6. الدوال الجيبية

يُمكن للدالتين $\cos x$ و $\sin x$ جمعهما في شكل دالة أسية، ويكون ذلك على الصفة التالية :

$$e^{jx} = \cos x + j \sin x$$

$$e^{-jx} = \cos x - j \sin x \quad \text{هـ-ت} = \text{تجس} - \text{تجبس}$$

ومن هنا يُمكن كتابة المعادلتين التاليتين :

$$\text{تجس} = \frac{e^{jx} + e^{-jx}}{2} = \frac{1 + \frac{e^{2jx} - 1}{2j}}{2}$$

$$\cos x = \frac{e^{jx} + e^{-jx}}{2} = \frac{e^{2jx} + 1}{2e^{jx}}$$

$$\text{جبس} = \frac{e^{jx} - e^{-jx}}{2j} = \frac{1 - \frac{e^{2jx} - 1}{2j}}{2}$$

$$\sin x = \frac{e^{jx} - e^{-jx}}{2j} = \frac{e^{2jx} - 1}{2je^{jx}}$$

إذن يُمكن إعادة كتابتها للعدد المركب المتغير ص :

$$\text{تجص} = \frac{e^{jz} + e^{-jz}}{2} = \frac{1 + \frac{e^{2jz} - 1}{2j}}{2}$$

$$\cos z = \frac{e^{jz} + e^{-jz}}{2} = \frac{e^{2jz} + 1}{2e^{jz}}$$

$$\text{جص} = \frac{e^{jz} - e^{-jz}}{2j} = \frac{1 - \frac{e^{2jz} - 1}{2j}}{2}$$

$$\sin z = \frac{e^{jz} - e^{-jz}}{2j} = \frac{e^{2jz} - 1}{2je^{jz}}$$

وأما فيما يخص الاشتقاق، يُمكن كتابة ما يلي :

$$(\cos z)' = -\sin z \quad (\text{تجص})' = -\text{جص}$$

$$(\sin z)^* = \cos z$$

$$(\text{ج ب ص})^* = \text{تج ب ص}$$

لتعلم أن :

$$(\text{تج ب أ} + \text{ت ج ب أ}) = \text{تج ب أ} + \text{ت ج ب أ}$$

$$(\cos a + j \sin a)^n = \cos (na) + j \sin (na)$$

وهي خاصية هامة جدا في العمليات الحسابية.

3.6. تمثيل عدد مركب بكمية جيبيّة

لنفرض أن لدينا الكمية الجيبية التالية :

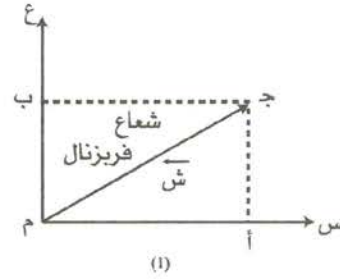
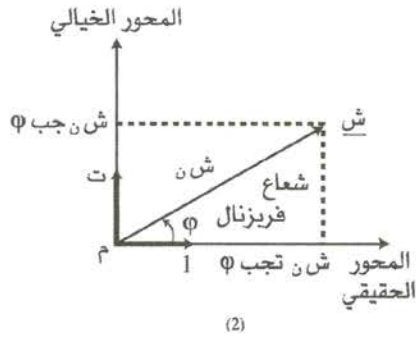
$$i = \hat{I} \cos (\omega t + \varphi)$$

$$\text{ش} = \text{ش} \text{ تج } (\omega + \varphi)$$

أي :

$$i = I_{\text{rms}} \sqrt{2} [\cos (\omega t + \varphi)] \quad | \text{تج } (\omega + \varphi) | \text{ ش} = \text{ش} \sqrt{2}$$

حيث ش هو الشدة الناجمة للتيار الجيبي ش.



الشكل 5. حمل شعاع فريزنال على معلّم الأعداد المركبة

تمثل هذه الكمية الجيبيية $\underline{ش}$ بواسطة شعاع فريزنال حيث طوله يكون متناسبا مع القيمة $\underline{ش}$ ومنحنيا بالنسبة للمحور الأفقي بزاوية قدرها φ (الشكل 5). وأعلم أنه من الممكن حمل هذا الشعاع على مستوى الأعداد المركبة، إذ صورته في هذا المعلم المتعامد هي عدد مركب $\underline{ش}$ حيث طويلته هي $|\underline{ش}| = \underline{ش} = \underline{ش}$ وعمدته $\varphi = \angle \underline{ش}$ ، وعليه :

$$\underline{ش} = \underline{ش} \angle \varphi \quad (\text{تجب } \varphi + \text{ت جب } \varphi) = \underline{ش} \angle -\varphi$$

$$\underline{I} = I_{rms} (\cos \varphi + j \sin \varphi) = I_{rms} e^{j\varphi}$$

علما أن $\underline{ش}^2 = -1$ ، وأن $\underline{ش}$ هو العدد المركب المدعو القيمة المركبة للكمية $\underline{ش}$ حيث :

$$\underline{ش} = \underline{ش} \angle \varphi \quad \underline{ش} = \underline{ش} \angle (\varphi + \omega t) \quad i = \hat{I} \cos(\omega t + \varphi)$$

وترى جيّداً أن $\underline{ش}$ هو عدد مركب يُمثل $\underline{ش}$ ، ولابد عليك من الآن أن تتعوّد على إقامة التطابق العكسي، أي :

$$\underline{ش} = \underline{ش} \angle \varphi \quad \Leftrightarrow \quad \underline{ش} = \underline{ش} \angle -\varphi$$

$$i = \hat{I} \cos(\omega t + \varphi) \Leftrightarrow \underline{I} = I_{rms} e^{j\varphi}$$

حيث $\underline{ش} = \sqrt{2} \underline{ش}$. ولزيت من الفهم إليك هذا المثال :

$$1. \quad \underline{ش} = \underline{ش} \angle 21,21 \quad \text{تجب } \left(\frac{\pi}{3} + \omega t \right) \Leftrightarrow \underline{ش} = \underline{ش} \angle 15 \quad \underline{ش} = \underline{ش} \angle \frac{\pi}{3}, \text{ من}$$

حيث أن $\underline{ش} = \sqrt{2} \underline{ش}$ أمبير $\underline{ش} = \sqrt{2} \underline{ش}$ أمبير

$$2. \quad \underline{\text{ش}} = 10 = \underline{\text{هـ}} - \frac{\pi}{6} [\Gamma] \Leftrightarrow \text{ش} = \sqrt{10} \cdot 2 \text{تجب} \left(\frac{\pi}{6} + \omega \right)$$

$$= 14, 14 \text{تجب} \left(\frac{\pi}{6} + \omega \right) [\Gamma]$$

ومن هنا تظهر خاصية هامة لإجراء العمليات السريعة : جمع أو طرح كميتين جيبيتين يُمكن القيام بهما، وذلك بجمع أو طرح قيمتيهما المركبة.

أعمال تطبيقية

تمرين 1

شدتان جيبيتان معادلتاهما :

$$i_1 = 5,66 \cos(200 \pi t) \quad \text{ش}_1 = 5,66 \text{ تجب } (200 \pi \text{ ز})$$

$$\text{ش}_2 = 4,24 \text{ تجب } \left(\frac{\pi}{2} + 200 \pi \text{ ز} \right)$$

$$i_2 = 4,24 \cos \left(200 \pi t + \frac{\pi}{2} \right)$$

حيث ش [آ] و ز [ثا]. باستعمال تقنية الأعداد المركبة :

1. أكتب الشدتين حسب الدالة الأسية.

2. أحسب حاصل جمع الشدتين ش. استنبط طويلة وعمدة

العدد المركب ش.

3. استخرج المعادلة العامة للشدّة ش = ش₁ + ش₂

الجواب

1. حمل الشدتين ش₁ و ش₂ على الأعداد المركبة هو :

$$\underline{I}_1 = 4 e^{j\omega t} = 4 e^{j200 \pi t} \quad \text{ش}_1 = 4 \text{ هـ} = 4 e^{j\omega t} \text{ هـ} = 4 e^{j200 \pi t}$$

$$\text{ش}_2 = 3 \text{ هـ} = 3 e^{j\left(\frac{\pi}{2} + \omega t\right)} = 3 e^{j\left(\frac{\pi}{2} + 200 \pi t\right)}$$

$$\underline{I}_2 = 3 e^{j\left(\omega t + \frac{\pi}{2}\right)} = 3 e^{j\left(200 \pi t + \frac{\pi}{2}\right)}$$

باعتبار أن مطال الشدة ش₁ يُعادل $\sqrt{4} = 2$ ، وأن مطال الشدة ش₂ يُعادل $\sqrt{3} = 1.732$.

2. ش = ش₁ + ش₂ يُقابلة في الأعداد المركبة :

$$\underline{I} = \underline{I}_1 + \underline{I}_2 \quad \text{ش} = \text{ش}_1 + \text{ش}_2$$

وعليه تُصبح المعادلة :

$$\underline{I} = 4e^{j\omega t} + 3e^{j(\omega t + \frac{\pi}{2})} \quad \text{ش} = 4\text{هـ} + 3\text{هـ} \angle \frac{\pi}{2}$$

وبإخراج عامل مشترك تصبح المعادلة كالتالي :

$$\underline{I} = e^{j\omega t} \left(4 + 3e^{j\frac{\pi}{2}} \right) \quad \text{ش} = \text{هـ} \angle \frac{\pi}{2} (3 + 4\text{هـ})$$

ومن حيث أن :

$$3 + 4\text{هـ} = \frac{\pi}{2} \angle (3 + 4\text{هـ}) = \frac{\pi}{2} \angle \left(3 + 4\text{هـ} \right)$$

تكون طويلة العدد المركب (3 + 4) هي $\sqrt{3^2 + 4^2} = 5$ ، وأما

العمدة فهي $\varphi = \tan^{-1} \frac{3}{4} = 0.643$ راديان. وعليه يُمكن إعادة كتابة

العدد المركب في شكل المعادلة التالية :

$$4 + 3j = 5e^{j0.643} \quad 3 + 4\text{هـ} = 5\text{هـ} \angle 0.643$$

3. ومن ثم فالمعادلة العامة هي :

$$\underline{I} = e^{j\omega t} \left(4 + 3je^{j\frac{\pi}{2}} \right) \quad \text{ش} = \text{هـ} \angle \frac{\pi}{2} (3 + 4\text{هـ})$$

$$\underline{I} = e^{j\omega t} (5 e^{j0,643}) \quad \text{ش} = \underline{I} = 5 \angle 0,643^\circ$$

و جمع المعاملين يؤدي إلى ما يلي :

$$\underline{I} = 5 e^{j(\omega t + 0,643)} \quad \text{ش} = \underline{I} = 5 \angle (\omega + 0,643)$$

و كتابتها في الشكل المثلثي، تصبح المعادلة كالتالي :

$$\text{ش} = 5 \sqrt{2} \cos(\omega t + 0,643)$$

$$i = 5 \sqrt{2} \cos(\omega t + 0,643)$$

وعليه فمطال ش = ش₁ + ش₂ هو ش ≈ 7,1 أمبير، نبضه

$\omega = 200\pi$ راديان/ثانية، أي :

$$\text{ش} = 7,1 \angle (\pi 200 + 0,643) [^\circ]$$

$$i = 7,1 \cos(200 \pi t + 0,643) [A]$$

تمرين 2

من دائرة مدروسة تم تسجيل التيارين ش₁ و ش₂ حيث ش

[1].

$$\text{ش}_1 = 14,14 \angle \left(\omega + \frac{\pi}{3} \right)$$

$$i_1 = 14,14 \cdot \cos\left(\omega t + \frac{\pi}{3}\right)$$

$$\text{ش}_2 = 28,28 \angle \left(\omega + \frac{\pi}{6} \right)$$

$$i_2 = 28,28 \cdot \cos\left(\omega t + \frac{\pi}{6}\right)$$

والمطلوب هو البحث عن ش₁ + ش₂.

الجواب

باعتبار أن المطال هو جداء العدد $\sqrt{2}$ في القيمة الناجعة، فإن كتابتهما في شكل الأعداد المركبة يؤدي إلى المعادلات التالية :

$$\underline{I}_1 = 10 e^{j\frac{\pi}{3}} \quad \text{ش}_1 = 10 \text{ هـ} \frac{\pi}{3}$$

$$\text{أي : ش}_1 = 10 \left(\cos \frac{\pi}{3} + j \sin \frac{\pi}{3} \right)$$

$$\underline{I}_1 = 10 \left(\cos \frac{\pi}{3} + j \sin \frac{\pi}{3} \right)$$

$$\underline{I}_2 = 20 e^{j\frac{\pi}{6}} \quad \text{وأما : ش}_2 = 20 \text{ هـ} \frac{\pi}{6}$$

$$\text{أي : ش}_2 = 20 \left(\cos \frac{\pi}{6} + j \sin \frac{\pi}{6} \right)$$

$$\underline{I}_2 = 20 \left(\cos \frac{\pi}{6} + j \sin \frac{\pi}{6} \right)$$

وعليه تكون الطويلة $|\underline{I}| = |\underline{I}_1 + \underline{I}_2|$ هي :

$$|\underline{I}| = \sqrt{\left(10 \cos \frac{\pi}{3} + 20 \cos \frac{\pi}{6}\right)^2 + \left(10 \sin \frac{\pi}{3} + 20 \sin \frac{\pi}{6}\right)^2}$$

$$|\underline{I}| = \text{ش} = \text{ش}_0 = \sqrt{498,2051 + 348,2051} = 29,0931 \text{ آ}$$

$$|\underline{I}| = I_{rms} = 29,0931 \text{ A}$$

$$\frac{10 \text{ جب } \frac{\pi}{3} + 20 \text{ جب } \frac{\pi}{6}}{10 \text{ جب } \frac{\pi}{3} + 20 \text{ جب } \frac{\pi}{6}} = \phi \text{ ظل التالي :}$$

أي : ظل $\phi = 0,464 \Rightarrow \phi = 27.66^\circ$ أو $\phi = 0,48$ راديان.

المسائل

1. ما هو العدد المركب ؟ ما الهدف من استعماله في دراسة الدارات الكهربائية ؟

2. بما يمتاز العدد المركب ؟

3. ما الفرق عند كتابة العدد المركب، بين الشكل الجبري والشكل المثلثي ؟

4. ما هي خصائص وميزات العدد المركب المرافق ؟

5. كيف تستعمل الدوال الجيبية لتمثيل الأعداد المركبة ؟ اشرح.

6. أكتب في الشكل الجبري (أ + ت ب) العدد المركب $\underline{\text{ص}} = (2 + \text{ت})(-1 + \text{ت}) + (1 + 2\text{ت})^2$.

7. نفس السؤال للعدد المركب $\underline{\text{ص}} = (1 + \sqrt[3]{3}\text{ت})$.

8. نفس السؤال للعدد المركب $\underline{\text{ص}} = \frac{3 - \text{ت}}{\text{ت} - 3}$.

9. أحسب طويلة وعمدة العدد المركب $\underline{ص} = 1 + ت$. أكتبه في الشكل المثلثي.

10. نفس السؤال للعدد المركب $\underline{ص} = \sqrt{3} + ت$

11. نفس السؤال للعدد المركب $\underline{ص} = 1 + (\sqrt{3} - 2)ت$.

12. نفس السؤال للعدد المركب $\underline{ص} = -\sqrt{6} + 2\sqrt{2}ت$

13. استخرج طويلة وعمدة العدد المركب :

$\underline{ص} = 2 \left(\text{تجب } \frac{\pi}{3} + ت \text{ جب } \frac{\pi}{3} \right)$. أكتبه في الشكل الجبري.

14. ابحث عن حل المعادلة التالية : $\underline{ص}^2 - 2(ت - 2) \underline{ص} + 3 - ت = 0$.

15. نفس السؤال للمعادلة : $\underline{ص}^2 - 2(ت + 2) \underline{ص} + 6 = 0$.

16. نفس السؤال للمعادلة : $\underline{ص}^2 - (3 + 4ت) \underline{ص} - 1 + 5ت = 0$.

17. نفس السؤال للمعادلة : $\underline{ص}^2 + \sqrt{5} \underline{ص} + 2 = 0$.

18. ابحث عن العدد المركب $\underline{ص}$ وفق الشكل الجبري حيث $\underline{ص}^2 = 8 - 6ت$

19. نفس السؤال حيث $\underline{ص}^2 = 1 + 4\sqrt{5}ت$.

20. نفس السؤال حيث $\underline{ص}^2 = 1 + 3\sqrt{3}ت$.

21. برهن على التعادل التالي : $\underline{ص} = ت = هـ = -\frac{\pi}{2}$.

22. برهن على التعادل التالي :

$$\underline{v} = 8 \cos \left(t + \frac{\pi}{6} \right) \quad \underline{i} = 8 \cos \left(t - \frac{\pi}{3} \right)$$

23. تيار متناوب جيبي معادلته كالتالي حيث $\underline{v}$ و $\underline{i}$:

$$\underline{v} = 7 \cos \left(10\pi t + \frac{3\pi}{4} \right) \quad \underline{i} = 7 \cos \left(10\pi t + \frac{\pi}{4} \right)$$

1. ما هو شكل التيار $\underline{i}$ ، جبري أم مثلثي ؟ علّل.

2. أكتب $\underline{v}$ مستعملا الدالة الأسية. أحسب طويلته

وعمدة التيار المركب $\underline{i}$.

24. يُكتب جهد متناوب جيبي لدائرة كهربائية مُعَيَّنة حيث $\underline{v}$ [كفو]

وفق المعادلة التالية :

$$\underline{v} = 550 \cos \left(377t + \frac{2\pi}{3} \right) \quad \underline{i} = 550 \cos \left(377t + \frac{\pi}{3} \right)$$

1. أحسب التردد المعمول به عبر الدائرة.

2. استخرج العدد المركب $\underline{Z}$ في الموافق للجهد $\underline{v}$. أحسب طويلته

وعمدته.

25. تياران متناوبان جيبيان $\underline{i}_1$ و $\underline{i}_2$ تكتب معادلتاهما كالتالي

حيث $\underline{v}$ و $\underline{i}$:

$$\underline{i}_1 = 2 \cos(20t) \quad \underline{i}_2 = 2 \cos(20t)$$

$$i_2 = 4 \cos \left(20 t - \frac{2\pi}{3} \right) \quad \text{ش}^2 = 4 \text{ تجب } \left(20 \text{ ز} - \frac{\pi 2}{3} \right)$$

1. أكتب التيارين ش¹ و ش² مُستعملًا الدالة الأسية .
2. أحسب حاصل الجمع ش¹ + ش² . استخرج مطال وعمدة ش¹ .
26. مُثل الجهدان ف¹ و ف² بتقنية الأعداد المركبة :

$$\underline{V_1} = 4 e^{j(100\pi t + 0,47)} \quad \text{ف}^1 = 4 \text{ هـ} \text{ ت } (0,47 + j \pi 100)$$

$$\underline{V_2} = 3 e^{j(100\pi t - 1,40)} \quad \text{ف}^2 = 3 \text{ هـ} \text{ ت } (1,40 - j \pi 100)$$

حيث ف¹ [فولط] و ز¹ [ثا] .

1. أكتب الجهدين ف¹ و ف² بدلالة الزمن.
2. أحسب حاصل جمعهما. استخرج المطال والعمدة.
27. جهدان متناوبان جيبيان معادلتاهما :

$$v_1 = 3 \cos (100 \pi t) \quad \text{ف}^1 = 3 \text{ تجب } (100 \pi \text{ ز})$$

$$v_2 = 2 \cos \left(100 \pi t - \frac{\pi}{8} \right) \quad \text{ف}^2 = 2 \text{ تجب } \left(100 \pi \text{ ز} - \frac{\pi}{8} \right)$$

حيث ف¹ [فولط] و ز¹ [ثا] .

1. أحسب تردد الإشارتين المتناوبتين.
2. أحسب مطال كل جهد. استخرج عمدهما الابتدائية.
3. أيّ الجهدين يتقدم الآخر ؟ استخرج الاختلال والإنزياح.
4. عبّر عن الجهدين باستعمال الدالة الأسية.

المعاوقة المركبة

عند دراستنا للتيار المستمر، كنا نأخذ بعين الاعتبار المقاومات والقوى الكهرومحرّكة والقوى الكهرومحرّكة العكسية فقط. لأنّ المكثفة مثلاً في حالة التيار المستمر، أي تردد معدوم، تتصرّف وكأنّها دائرة مفتوحة في حين تكون الوشيعة عبارة عن دائرة قصر... ولهذا السبب أهملناهما.

أما في حالة التيار المتناوب فيجب الأخذ بعين الاعتبار ظواهر الحث الذاتي، بالإضافة إلى أن المكثفة مثلاً إذا ما رُكبت في دائرة ذات تيار متناوب فسوف تُشحن وتُفْرغ باستمرار، ويكون ذلك بنفس تردد التيار المتناوب، وهي في نفس الوقت لن تُمانع من عبور التيار "المتناوب"، على عكس التيار المستمر.

إذن فالمقاومة ليست هي المعارضة الوحيدة الموجودة في الدارات ذات التيار المتناوب، إذ الوشيعة والمكثفة تُبديان معارضة كذلك تُدعى المفاعلة ووحدها الأوم. واتحاد المقاومة والمفاعلة يُظهر المعارضة الكلية لعبور التيار المتناوب : إنّها المعاوقة.

1. عموميات

عند دراستنا للدوائر الكهربائية المغذاة بالتيار المستمر، رأينا أن قانون أوم هو علاقة خطية بين الجهد والتيار حيث مُعامل النسبية ما هو إلا مقاومة المادة المدروسة.

عندما يطبق جهد مستمر F ، ينجم عنه تيار مستمر I وتكون العلاقة هي :

$$V = R \times I$$

$$F = M \times I$$

حيث M هي المقاومة وتكون ثابتة. في هذه الحالة تُدعى هذه الدارة دائرة مُقاومة، بمعنى أنها لا تحتوي إلا على مقاومات.

وأما إذا وُجدت وشيعة¹ داخل دائرة كهربائية ذات تيار مستمر، فإنها تتصرف وكأنها ناقل ذو مقاومة معدومة (تُقارب الصفر)، أي دائرة قَصْر.

أما إذا احتوت الدارة على مكثفة، فسوف يعبرها تيار لمدة زمنية وجيزة جدا (أثناء شحنها وتفريغها فقط)، وبعدها تُصبح المكثفة وكأنها قاطعة مفتوحة داخل الدارة ويكون التيار العابر لها معدوما تماما (صفرا).

عندما تحتوي الدارة الكهربائية على مكثفة أو شيعة أو كلاهما فلا يصح تسميتها بدارة مُقاومة بل أُصطلح على تسميتها بدارة مُفاعلة وهذا لاحتوائها على نوابط غير المقاوم.

1. مفهوم عُولج بإسهاب عبر الفصلين 9 و 10 من الجزء الثالث.

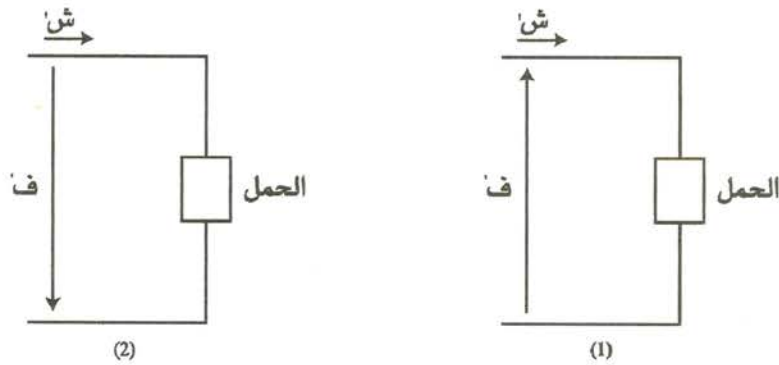
هذه الحالات الثلاث المدروسة كانت لعبور تيار مستمر عبر الدارة الكهربائية. وأما في حالة عبور تيار متناوب، فإن الأمر يختلف كلية وهذا لأنّ تصرّف الدارات المفاعلة يختلف من تردد لآخر : إنّه تأثير المعاوقة. فما مفهوم المعاوقة يا تُرى، وكيف يتم تأثيرها بتغيّر التردد ؟

2. مرجعية التشغيل

بما أن الأجهزة الموضوعة بين قطبي المخرج كحَمْل يمكن أن تعمل بمرجعية نظام المستقبل أو نظام المولّد، لذلك لا بد من اختيار إتجاه موجب ليسهل تحديد قطبيّة القطبين لأيّ لحظة زمنية.

1. نظام المستقبل

يكون الجهد موجبا ويتولد عنه تيار موجب كذلك فيعبّر الجهاز (يدخله)، أو الحمل إن شئت، كما هو موضح على الشكل 1.1.



الشكل 1. نظاما المستقبل والمولّد.

2. نظام المولد

وهو النظام الذي يمتاز بكون الجهد يُؤكّد تياراً موجباً يخرج من الجهاز (الحمل)، كما يوضحه الشكل 2.1.

ومن خلال هذين التعريفين يمكننا اتخاذ أحدهما كمرجع لدراسة الدارات الكهربائية، وذلك ليكون قاعدة يعمل بها لتسهيل الفهم. وتكون قد لاحظت من دون شك أننا نستطيع استعمال نظام المستقبل كقاعدة مرجعية لدراسة عمل نظام المولد، والعكس صحيح. فغالبا ما يُستعمل نظام المستقبل كمرجع وقاعدة لدراسة الدارات الكهربائية.

سوف تلاحظ أنّ الاستطاعة المحسوبة $P = F \cdot \sin \theta$ تمثل استطاعة مستهلكة بمعنى أنّ الاستطاعة تكون سالبة، ولكن ستكون موجبة بالنسبة لنظام المولد. لذلك قام اختيارنا على اتخاذ النظام المستقبل كمرجع، لأنّه عادة ما تكون الأجهزة تعمل بنظام المستقبل عند عبور التيار.

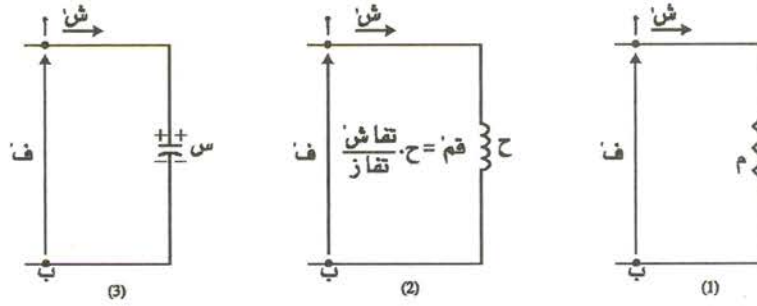
3. قانون أوم للتيار المتناوب

كل القوانين والنظريات التي تمت دراستها إلى حد الآن هي سارية المفعول عند دراسة التيار المتناوب، إلّا أنّه تُؤخذ القيم اللحظية للجهود والتيارات بعين الاعتبار على عكس التيار المستمر الذي يحتوي على قيمة وحيدة لا تتغيّر مع الزمن. والآن سوف نتطرّق لدراسة النوابط الثلاثة، كل على حدة.

1.3. المقاومة الصافية

المقاومة الصافية هي المقاومة الميَّنة التي لا تحتوي على أيّ مفعول حث أي أن المحاثّة مُهمَّلة كما يحدث عند السلك الناقل المستقيم، إذ لا يُمكن حث أيّ قوة كهرومُحرَّكة عندما يتغيَّر التيار.

لنفرض أن M هي مقاومة مُعيَّنة من دائرة كهربائية يعبرها تيار شدته i (الشكل 1.2) حيث :



الشكل 2. دراسة قانون أوم للتيار المتناوب

$$i = \hat{I} \sin(\omega t) \quad \text{ش} = \hat{I} \sin(\omega t)$$

وهو تيار جيبي مما يؤدي إلى جهد جيبي v . يُمكننا تطبيق قانون أوم للحظة محدَّدة، ولتكن t ، على المقاومة الصافية فنكتب المعادلة التالية :

$$v = R i \quad \text{ف} = M \text{ ش}$$

حيث v هو الجهد اللحظي المتأمل بين قطبي المقاومة M وهو (ف-ف)، و i هو شدة التيار اللحظية العابر للمقاومة M .

يكون $V_F - V_P > 0$ عندما يعبر التيار من النقطة أ نحو النقطة ب، حيث V_F و V_P هما الكمون اللحظي للنقطتين أ و ب. علماً أنّ الجهد والتيار كميتان جيبيتان، فبالإمكان كتابة المعادلة التالية :

$$v = R \hat{I} \sin(\omega t) \quad \text{ف} = \text{ش} \cdot \text{ج} (\omega \text{ ز})$$

فتُلاحظ أنّه لا وجود لاختلال بين فرق الكمون عبر قطبي المقاومة الصافية م وشدة التيار الذي يعبرها، فهما إذن مُتزامنان. ومن هنا نستنتج أنّ الدارات المقاومة لا اختلال فيها، أي $\phi = 0$.

ملاحظة هامة

من خلال العلاقة التي جمعت القيم اللحظية نستخرج العلاقات التي تجمع :

$$\hat{V} = R \cdot \hat{I} \quad \text{— القيم القصوى : ف} = \text{م} \cdot \text{ش}$$

$$V_{rms} = R \cdot I_{rms} \quad \text{— القيم الناجعة : ف} = \text{م} \cdot \text{ش}$$

$$\underline{V} = R \cdot \underline{I} \quad \text{— القيم المركبة : ف} = \text{م} \cdot \text{ش}$$

2.3. الوشيعية الصافية

هي الوشيعية التي تكون مقاومة سلك لفها معدومة (أي $M = 0$)، أي أن هبوط الجهد عبر مقاومة السلك مهملاً مقارنة بهبوط الجهد الملاحظ عبر الوشيعية ذاتها، وعليه تكون الوشيعية مثالية.

في حالة تيار متناوب، التيار يتغير باستمرار ومنه تكون ظاهرة الحث الذاتي ذات أهمية قصوى. عندما يعبر الوشيعه تيار معادلته هي :

$$i = \hat{I} \cos(\omega t) \quad \text{ش} = \hat{\text{ش}} \text{ تجب } (\omega z)$$

تُحث قُوَّة كهرومُحرَّكة قم تكون عبارتها كالتالي :

$$e = -L \frac{di}{dt} \quad \text{قم} = - \frac{\text{تفا ش}}{\text{تفا ز}} \text{ ح}$$

$$\text{وعليه : قم} = - \frac{\text{تفا}}{\text{تفا ز}} \text{ ح} = - \hat{\text{ش}} \text{ تجب } (\omega z)$$

$$e = -L \frac{d}{dt} (\hat{I} \cos \omega t)$$

$$\text{ومن ثم : قم} = + \omega \hat{\text{ش}} \text{ جب } (\omega z)$$

$$e = +L \omega \hat{I} \sin(\omega t)$$

حيث ح هي محاذة الوشيعه (الشكل 2.2). هذه القوة الكهروحركية تُعارض عبور التيار ويُمكن تشبيهها بقوة كهروحركية عكسية، عبارتها هي :

$$\text{قم} = - \text{قم} = - \omega \hat{\text{ش}} \text{ جب } (\omega z)$$

$$e' = -e = -L \omega \hat{I} \sin(\omega t)$$

$$\text{وعليه : قم} = - \omega \hat{\text{ش}} \text{ جب } \left(\omega z + \frac{\pi}{2}\right)$$

$$e' = L \omega \hat{I} \sin\left(\omega t + \frac{\pi}{2}\right)$$

بين قطبي الوشعة، يكون فرق الكمون هو نفسه القوة الكهرومحرّكة العكسية، باعتبار أن المقاومة معدومة، فنستخلص أن :

$$v = e' \quad \text{ف = قم}$$

$$i = \hat{I} \cos(\omega t) \quad \text{ش = ش تجب } (\omega z)$$

$$v = L \omega \hat{I} \cos\left(\omega t + \frac{\pi}{2}\right) \quad \text{ف = ح } \omega \text{ ش تجب } \left(\frac{\pi}{2} + z \omega\right)$$

إذن في حالة وشعة صافية، فإن التيار يتأخر عن الجهد بزاوية قدرها $\frac{\pi}{2}$ راديان، أو بعبارة أخرى الجهد يتقدّم عن التيار بزاوية قدرها $\frac{\pi}{2}$ راديان: تعامد الطور.

ملاحظة هامة

من العلاقات السابقة، نستنتج العلاقة الجامعة بين :

$$\hat{V} = L \cdot \omega \cdot \hat{I} \quad \text{– القيم القصوى : ف = ح } \cdot \omega \cdot \text{ش}$$

$$V_{rms} = L \cdot \omega \cdot I_{rms} \quad \text{– القيم الناجعة : ف = ح } \cdot \omega \cdot \text{ش}$$

$$\underline{V} = j \cdot L \cdot \omega \cdot \underline{I} \quad \text{– القيم المركبة : ف = ت } \cdot \omega \cdot \text{ش}$$

3.3. المكثفة الصافية

لنوصل لبوسَي مكثفة بين قطبي منبع لتيار متناوب (الشكل 3.2) يمنح جهداً عبارته :

$$v = \hat{V} \cos(\omega t) \quad \text{ف = ف تجب } (\omega z)$$

فتكون بذلك شحنة المكثفة مساوية للكمية :

$$q = C \cdot v \quad \text{ك = س.ف}$$

وأما تيار الشحن للمكثفة فهو :

$$i = \frac{dq}{dt} \quad \text{ش} = \frac{\text{تفا ك}}{\text{تفا ز}}$$

وعليه يمكن كتابة ما يلي :

$$\text{ش} = \frac{\text{تفا (س ف)}}{\text{تفا ز}} = \text{س} \frac{\text{تفا ف}}{\text{تفا ز}}$$

$$i = \frac{d(C v)}{d t} = C \frac{dv}{dt}$$

وبالتعويض تكتب المعادلة التالية :

$$\text{ش} = \text{س} \frac{\text{تفا}}{\text{تفا ز}} \quad (\text{ف} \text{ تجب } \omega \text{ ز}) \quad i = C \frac{d}{d t} (\hat{V} \cos \omega t)$$

وبعد الاشتقاق نحصل على ما يلي :

$$\text{ش} = -\text{س} \omega \text{ ف} \text{ جب } (\omega \text{ ز}) \quad i = -C \omega \hat{V} \sin(\omega t)$$

وعليه :

$$\text{ش} = +\text{س} \omega \text{ ف} \text{ تجب } \left(\omega \text{ ز} + \frac{\pi}{2} \right)$$

$$i = +C \omega \hat{V} \cos \left(\omega t + \frac{\pi}{2} \right)$$

فتلاحظ أنه بتركيب مكثفة داخل دائرة كهربائية، كل الأمور تجري وكأن الدائرة يعبرها تيار يتقدم الجهد المتأمل بين قطبي هذه المكثفة بزاوية قدرها $\frac{\pi}{2}$ راديان.

ملاحظة هامة

العلاقات السابقة تسمح بكتابة التعادلات التالية :

$$- \text{ بين القيم القصوى : } \hat{V} = \frac{\hat{I}}{C \omega} \quad \frac{\hat{V}}{\omega} = \hat{I} \text{ ش}$$

$$- \text{ بين القيم الناجعة : } V_{rms} = \frac{I_{rms}}{C \omega} \quad \frac{V_{rms}}{\omega} = I_{rms} \text{ ش}$$

$$- \text{ بين القيم المركبة : } \underline{V} = \frac{\underline{I}}{j \omega C} \quad \frac{\underline{V}}{j \omega} = \underline{I} \text{ ش}$$

$$\underline{I} = j \omega C \underline{V} \quad \text{أو ش} = \underline{I} \cdot \omega \cdot \underline{V} \cdot \underline{I}$$

4. معاوقة النوابط الثلاث

1.4. مفهوم المعاوقة

بفعل تغير قيم الكميات المتناوبة (الجهد والتيار) زيادة على تحلل الإشارة الجيبية إلى عدة ترددات، أي تحلل فورييه، فإن المعارضة التي تبدو في الدائرة غير مُقتصرة على المقاومة فقط، بل المكثفة والوشية تلعبان دورهما في إبداء معارضة تُضاف للمقاومة، سُميت بالمفاعلة.

فالمفاعلة الحثية هي معارضة وشية صافية لعبور تيار متناوب ويشار لها بالرمز X_L ووحدة قياسها هي الأوم. وأما المفاعلة السعوية

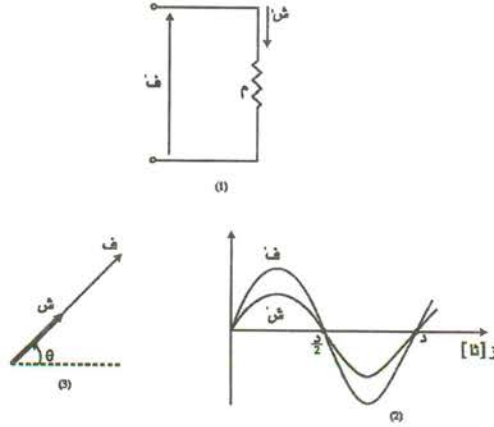
فهي معارضة مكثفة لعبور تيار متناوب، ورمزها هو سف ووحدة قياسها هي دوما الأوم.

أما المعاوقة فتُعرَّف على أنها مجموع المعارضتين، معارضة المقاومة ومعارضة المفاعلة بنوعيهما، وهي رياضيا حاصل القسمة للجهد ف المتأمل عبر الحمل على التيار ش العابر لهذا الحمل بمعنى :

$$\underline{Z} = \frac{\underline{V}}{\underline{I}} \quad \underline{Z} = \frac{\underline{F}}{\underline{S}}$$

وبما أن الكميتين ف و ش هما عددان مركبان، فبالضرورة أن تكون المعاوقة، وهي حاصل قسمتهما، عددا مركبا كذلك.

وقبل التطرُّق إلى دارات مُعقدة، سوف نقوم بتوفيق من المولى عزّ وجل بدراسة أولية للدارات البسيطة (طالع الجدول 1 من الفصل 12) ولعل أبسطها أن تحتوي فقط على نوع واحد من النوابط : مُقاوم، مكثفة أو وشيعة. فكيف تُستخرج مُقاوقة كل نبيط ؟



الشكل 3. حساب معاوقة المقاومة الصافية

2.4. معاوقة المقاومة الصافية

إن استخراج معاوقة المقاومة الصافية لدائرة الشكل 1.3 يُعد بسيطاً وسهلاً.

يكون الجهد والتيار في هذا النبط متزامنين (الشكل 2.3)، أي ألا اختلال بين الكميتين المتناوبتين (الشكل 3.3). فالزاوية θ تمثل زاوية إنحناء شعاع الجهد عن المحور الأفقي وباعتبارهما متزامنين، فإن شعاع التيار يكون منحنيًا كذلك بزاوية θ على المحور الأفقي.

من التعريف السابق، يمكننا كتابة عبارة المطاور التالية :

$$\underline{Z}_R = \frac{\underline{V}}{\underline{I}} = \frac{V \angle \theta}{I \angle \theta}$$

$$\underline{V} = \underline{V} \angle \theta, \quad \underline{I} = \underline{I} \angle \theta$$

$$\underline{Z}_R = \frac{\underline{V}}{\underline{I}} = R$$

$$\text{إذن : } \underline{V} = \underline{V} \angle \theta, \quad \underline{I} = \underline{I} \angle \theta$$

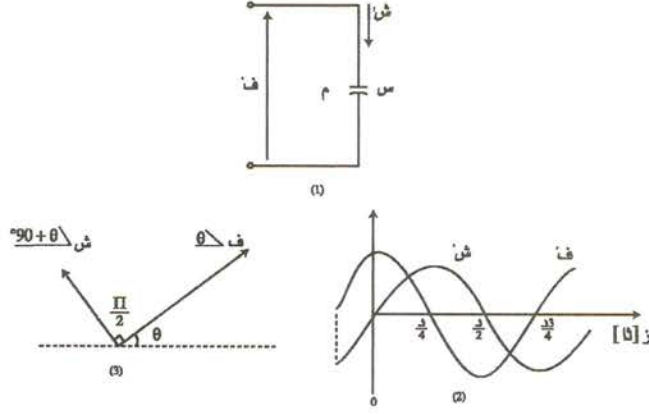
حيث الكمية V هي طولية الجهد المركب $\underline{V}$ ، و I طولية التيار المركب $\underline{I}$ ، وما حصل قسمتهما إلا بالضرورة مقاومة ووحدتها الأوم، أي $[\Omega]$ ، المقاومة الصافية. فنستنتج أن معاوقة المقاومة الصافية ما هي إلا المقاومة ذاتها أي :

$$\underline{Z}_R = R$$

$$\underline{V} = \underline{V} \angle \theta$$

3.4. معاوقة المكثفة الصافية

عند تركيب مكثفة وحدها في دائرة كهربائية (الشكل 1.4) فإنّ الجهد الجيبي المتأمل بين قطبيها ينتج تيارا جيبيًا، يكون مُتقدِّمًا عن الجهد بزاوية قدرها $\frac{\pi}{2}$ راديان (90°) كما هو موضح على الشكل 3.4.



الشكل 4. حساب معاوقة المكثفة

من تعريف المعاوقة، نكتب ما يلي :

$$\underline{Z}_c = \frac{\underline{V}}{\underline{I}} = \frac{V \angle \theta}{I \angle \theta + 90^\circ} \quad \underline{V} = \frac{V \angle \theta}{\underline{I} \angle \theta + 90^\circ} = \frac{\underline{V}}{\underline{I}} \angle -90^\circ$$

ومن خلال خاصيّات الأعداد المركبة نستطيع كتابة التالي :

$$\underline{Z}_c = \frac{\underline{V}}{\underline{I}} \angle -90^\circ \quad \underline{V} = \frac{\underline{V}}{\underline{I}} \angle -90^\circ$$

وهي معاوقة المكثفة، علما أنّ $\underline{V}$ و $\underline{I}$ هما طويلتا الكميتين

المركبتين $\underline{V}$ و $\underline{I}$ على التوالي. وبما أنّ :

$$v = \hat{V} \cos(\omega t) \quad \text{ف} = \hat{V} \cos(\omega t)$$

مع العلم أن التيار هو وفق المعادلة التالية :

$$i = C \frac{dV_c}{dt} \quad \text{ش} = \text{تفا} \frac{\text{ف}}{\text{تفا}}$$

$$\text{إذن : } \underline{\text{ش}} = \text{ش} (\text{ت} \omega \text{ ف}) = \text{ت} \omega \text{ ف}$$

$$\underline{I} = C (j \omega \underline{V}) = j C \omega \underline{V}$$

$$\underline{V} = \frac{\underline{I}}{j C \omega} \quad \text{وعليه : } \underline{\text{ف}} = \frac{\underline{\text{ش}}}{\omega \text{ ت}}$$

ومن خلال خاصيات الأعداد المركبة نكتب :

$$\underline{V} = -j \frac{\underline{I}}{C \omega} \quad \underline{\text{ف}} = - \text{ت} \frac{\underline{\text{ش}}}{\omega \text{ س}}$$

وما حاصل نسبة الجهد الناجع بين قطبي المكثفة على الشدة

الناجعة للتيار العابر للدائرة ما هو إلا معاوقة المكثفة، بمعنى آخر هي :

$$Z_c = \frac{V_{rms}}{I_{rms}} = \frac{1}{C \omega} \quad \text{ص} = \frac{\text{ف}}{\text{ش}} = \frac{1}{\omega \text{ س}}$$

وأعلم أنه في حالة تقدّم التيار عن الجهد بزاوية قدرها $\theta = 90^\circ$ ، فإن

المعاوقة تكون سَعَوِيّة صافية وهي كمية فيزيائية تُعرف بالمفاعلة السعوية :

$$X_c = \frac{1}{C \omega} = \frac{1}{2 \pi f C} \quad \text{سف} = \frac{1}{\omega \text{ ت}} = \frac{1}{\pi 2 \text{ ن س}}$$

$$\underline{X_c} = \frac{1}{j 2 \pi . f C} \quad \text{وعليه : } \underline{\text{سف}} = \frac{1}{\text{ت} \pi 2 \text{ ن س}}$$

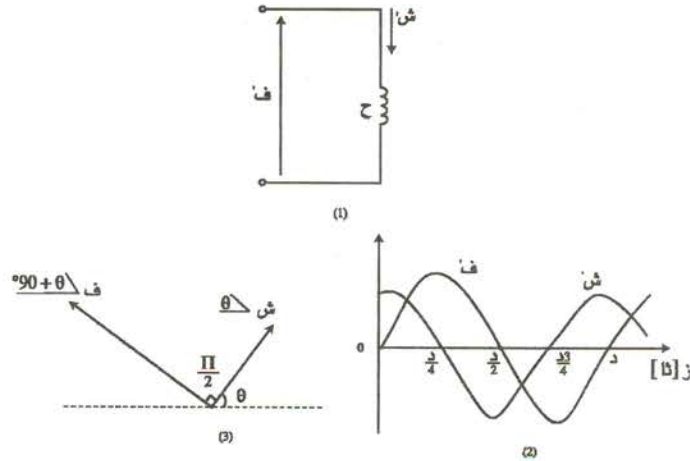
$$X_C = \frac{j}{2\pi f C}$$

$$\text{أي : } \frac{ت}{س} = \frac{س}{2\pi n}$$

فتلاحظ أن المفاعلة السَّعْوِيَّة سف تصغرُ بقدر ما تزيد سعة المكثفة ويكبر تردد التيار، وهي كمية تُقاس بوحدات الأوم. والمفاعلة السعوية تمتاز بأن الزاوية θ تنحصر في المجال $0 < \theta \leq 90^\circ$ ، بحيث تكون المفاعلة سعوية صافية أي مكثفة، عندما تكون $\theta = 90^\circ$ تماما

4.4. معاوقة الوشيعَة الصافية

عند تركيب وشيعة مثالية فإن التيار الجيبي ش يحث جهدا جيبيًا ف بين قطبي هذه الوشيعَة (الشكل 1.5) والذي يتقدّم التيار بزاوية قدرها $\theta = 90^\circ$ ، أي تسجيل اختلال قدره $\frac{\pi}{2}$ راديان (الشكل 3.5)، أو أنّه إنزياح قدره رُبع دَوْرَة (الشكل 2.5). فلو كان التيار عبارته هي :



الشكل 5. حساب معاوقة الوشيعَة الصافية

$$i = \hat{I} \cos(\omega . t)$$

$$ش = \hat{ش} \cos(\omega . t)$$

$$v = L \frac{di_L}{dt} \quad \text{وعلمنا أن : } \underline{v} = \underline{L} \frac{d\underline{i}_L}{dt}$$

فإن المعادلة الأولى تُصبح :

$$\underline{v} = \underline{L} \frac{d\underline{i}_L}{dt} = \underline{L} j \omega \underline{i}_L$$

$$\underline{V} = \underline{L} (j \omega \underline{I}) = j \omega \underline{L} \underline{I}$$

معاوقة الوشيعة هي حاصل النسبة $\underline{V} / \underline{I}$ للجهد الناجع على الشدة الناجعة، إذن فمعاوقة الوشيعة الصافية هي :

$$Z_L = \frac{V_{rms}}{I_{rms}} = \omega L \quad \text{ص} \quad \underline{Z}_L = \underline{L} j \omega$$

تكون المعاوقة عموماً مُفاعلة حثية صافية، وتُكتب حف، عندما تخلو من كل مقاومة تظهر عبر الوشيعة، كمقاومة اللفات مثلاً.

تُوصف الوشيعة بالصافية عندما يتقدّم الجهد عن التيار بزاوية قدرها $\theta = 90^\circ$ تماماً. وباعتبار العلاقة $\omega = 2\pi f$ ، ن، يُمكن إعادة كتابة المعادلة السابقة على الشكل التالي :

$$X_L = 2\pi f L \quad \text{حف} \quad \underline{X}_L = \underline{L} j \omega$$

وعليه نقول أنه بقدر ما يتزايد التردد وتكبر مُحاثّة الوشيعة، بقدر ما تتزايد المفاعلة الحثية حف، وهي دوماً تُقاس بوحدات الأوم.

ملاحظة

رأينا أنّ المعاوقة هي حاصل قسمة الجهد الناجع على الشدة الناجعة، فأعلم أنّه من الممكن كذلك أخذ القيم القصوى للكميتين الجيبيتين (الجهد والتيار) بدل القيم الناجعة.

مسائل

1. ما هو مفهوم المعاوقة ؟ أكتب عبارتها الرياضية وأذكر مدلول كل وسيط.
2. ما الفرق بين المفاعلة والمعاوقة ؟ اشرح.
3. متى تكون المفاعلة حثية ومتى تكون سعوية ؟ اشرح.
5. قارن معاوقات كل من المقاومة، الوشعية والمكثفة. استخرج نقاط التشابه والاختلاف بينها.
5. اشرح سبب تأثير المفاعلة بتغير التردد. أكتب العبارة الرياضية للمفاعلتين بدلالة التردد.
6. لم يسجل اختلال بين الجهد والتيار في النبيطين المحايدتين، الوشعية والمكثفة ؟ اشرح.
7. متى تكون الدارة الكهربائية خطية ؟ اشرح.
8. متى تكون الدارة الكهربائية مقاومة ومتى تكون مفاعلة ؟ أذكر الفرق بينهما.
9. تدرس دارة كهربائية مقاومة يعبرها تيار. ما الفرق في تصرفها بين عبور تيار مستمر وتيار متناوب ؟ اشرح.
10. تدرس دارة حثية صافية يعبرها تيار كهربائي. ما الفرق في تصرفها بين عبور تيار مستمر وتيار متناوب ؟ اشرح.
11. تدرس دارة سعوية صافية يعبرها تيار كهربائي. ما الفرق في تصرفها بين عبور تيار مستمر وتيار متناوب ؟ اشرح.

12. أحسب معاوقة وشيعة، محاثتها $H = 10$ مهن ومقاومة لفاقها مهملة، مركبة عبر منبع تردد 1500 هز. إلى ما ترمز عبارة مقاومة اللفات مهملة؟

13. يُطبّق بين قطبي دائرة الشكل 2.5 جهد متناوب نبضه 6 283 راديان/ثانية.

1. أحسب الاختلال المسجل بين الجهد المتأمل عبر قطبي الوشيعة والتيار الذي يعبرها. أيهما يتأخر عن الآخر؟ برهن.

2. أحسب المفاعلة الحثية إذا فرضنا أن المحاثية $H = 10$ مهن.

3. ابحث عن معاوقة الدارة. قارنها بالمفاعلة الحثية للوشيعة.

4. احسب الشدة الناجعة إذا فرضنا أن الجهد الناجع للمنبر ف هو 120 فولط.

14. تُدرس دائرة الشكل 1.4 حيث السعة $S = 10 \mu$ فد.

1. أحسب المعاوقة المركبة للمكثفة إذا رُكبت عبر مأخذ متناوب نبضه 314 راديان/ثانية.

2. ابحث عن الشدة الناجعة للتيار إذا كان الجهد الناجع للمأخذ يُعادل 120 فولط.

3. أدرس مدى تأثير التردد في تحديد معاوقة المكثفة، أي المفاعلة السعوية.

معاوقة الدارات الكهربائية

في الفصل السابق، تمت دراسة مفهوم المعاوقة وكيفية تصرف النوايط الثلاثة عندما يعبرها تيار متناوب. أما الآن، وبعد استخراج معاوقة النبيط الوحيد، سوف ندرس بتوفيق المولى عز وجل كيفية استخراج معاوقة تركيب نبيطين اثنين أو ثلاثة نوايط داخل شبكة كهربائية.

1. معاوقة الدارة المتسلسلة

1.1. الدارة الحثية

لنفرض أن لدينا وشيعة ح ومقاومة م في تسلسل، يعبرهما تيار شدته (الشكل 1.1) تكتب وفق الصيغة التالية :

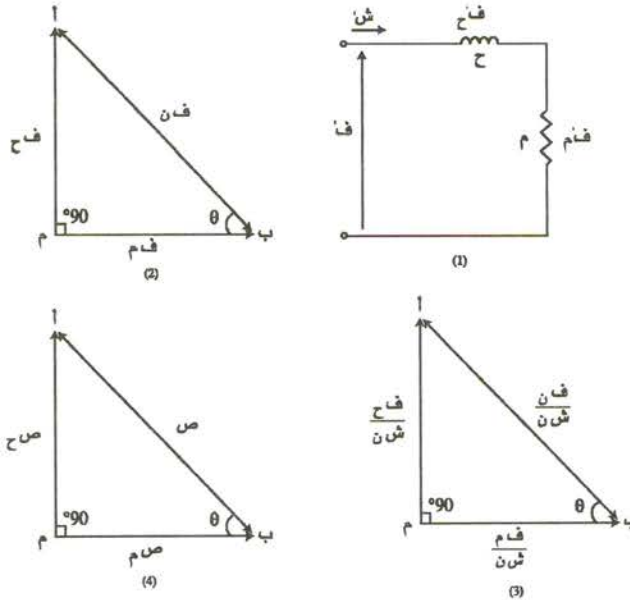
$$i = \hat{I} \cos(\omega \cdot t) \quad \text{ش} = \hat{I} \cos(\omega \cdot t)$$

فرق الكمون بين قطبي الدارة هو مجموع الجهود :

$$v = R i + L \frac{di}{dt} \quad \text{ف = م ش + ح} \quad \frac{\text{تفا ش}}{\text{تفا ز}}$$

$$\text{وعليه ف = م ش تجب } (\omega z) + \text{ح } \omega \text{ ش تجب } \left(\omega z + \frac{\pi}{2} \right)$$

$$v = R \hat{I} \cos(\omega t) + L \omega \hat{I} \cos\left(\omega t + \frac{\pi}{2}\right)$$



الشكل 1. دراسة دائرة حثية مُتسلسلة

1. الطريقة المنشئية

وإذا مُثل فرق الجهود هذا بأشعة فريزنال فسنحصل على الشكل 2.1، حيث على محور الفواصل جهد المقاومة (م. ش تجب ωz)، وعلى محور الترتيب جهد الوشعة الذي يتقدم جهد المقاومة بزاوية قدرها 90° كما توضحه المعادلة السابقة.

يمثل الشعاع $\overline{AB}$ ($\overline{AB} = \overline{AM} + \overline{MB}$) الجهد ف المتأمل بين قطبي

الدارة حيث قيمته الناجعة هي :

$$V_{rms} = I_{rms} \sqrt{R^2 + (L \omega)^2} \quad \text{ف. ش.} = \sqrt{V_M^2 + V_C^2}$$

باعتبارها دارة متسلسلة فإن نفس التيار يعبر كل النوابط، إذن نقسم كل الأحجام على التيار ش. (الشدة الناجعة) فنحصل على الشكل 4.1، ومعاوقة الدارة هي :

$$|Z| = Z = \sqrt{Z_R^2 + Z_L^2} \quad \sqrt{V_M^2 + V_C^2} = V = |V|$$

$$Z = \sqrt{R^2 + (L \cdot \omega)^2} \quad \text{وعليه : } V = \sqrt{V_M^2 + V_C^2}$$

ومن نفس الشكل نستخرج عمدة المعاوقة المركبة وهي :

$$\angle Z = \theta = \tan^{-1} \frac{Z_L}{Z_R} \quad \angle V = \theta = \tan^{-1} \frac{V_C}{V_M}$$

$$\theta = \tan^{-1} \frac{L \cdot \omega}{R} \quad \text{وعليه : } \theta = \tan^{-1} \frac{\omega \cdot C}{M}$$

2. الطريقة الجبرية

يمكن استخراج المعاوقة بواسطة الأعداد المركبة كالتالي :

$$v = Ri + L \frac{di}{dt} \quad \text{ف. ش.} = \frac{\text{تفاضل}}{\text{تفاضل}} \text{ ح. ش.}$$

وبالتطابق نكتب ما يلي :

$$\underline{V} = R \underline{I} + j L \omega \underline{I} \quad \text{ف. ش.} = \underline{V} = R \underline{I} + j L \omega \underline{I}$$

$$\underline{V} = (R + jL\omega) \underline{I} \quad \text{وعليه : } \underline{F} = (\underline{M} + \underline{C}\omega) \underline{S}$$

والمعاوقة المركبة هي :

$$\underline{Z} = \frac{\underline{V}}{\underline{I}} = R + jL\omega \quad \underline{S} = \frac{\underline{F}}{\underline{S}} = \underline{M} + \underline{C}\omega$$

كُتبت على الشكل التالي :

$$\underline{Z} = a + jb = R + jX_L \quad \underline{S} = \underline{A} + \underline{B} = \underline{M} + \underline{C}\omega$$

وبالنظر لخاصيات الأعداد المركبة يُمكنك استخراج طويلة وعمدة المعاوقة المركبة $\underline{S}$ ، ولاحظ جيداً أنها مجموع عدد خيالي بآخر حقيقي :

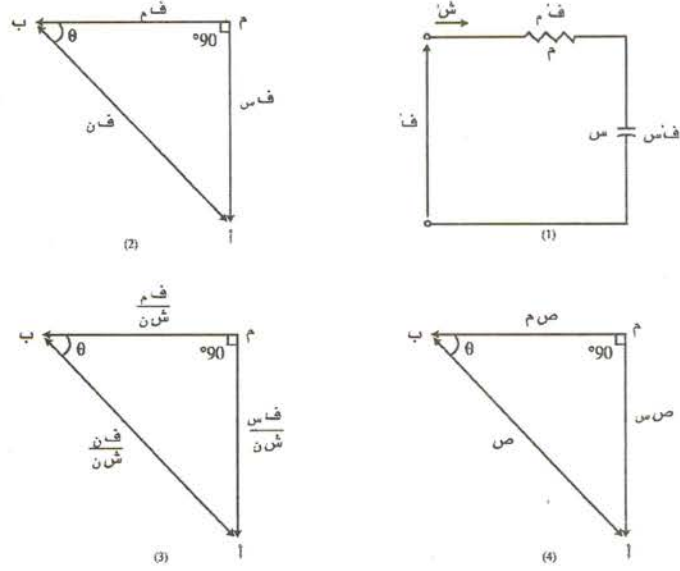
– العدد الحقيقي $\underline{M}$ هو مقاومة المعاوقة $\underline{S}$

– والعدد الخيالي $\underline{C}\omega$ هو مفاعلة المعاوقة $\underline{S}$

ومن ذلك تلاحظ أن المعاوقة هي عبارة عن اتحاد مقاومة ومفاعلة، ولذلك عند التعامل مع المعاوقات المركبة وجب عليك أن تجعل المعاوقة دوماً مُبسّطة في الشكل الجبري $\underline{S} = \underline{A} + \underline{B}$.

2.1. الدائرة السعوية

الدائرة السعوية، وتُدعى كذلك بدارة $\underline{S}$ ، وهي التي تحتوي على مفاعلة سعوية. لنفرض أن مكثفة $\underline{S}$ رُكبت في تسلسل مع مقاومة $\underline{M}$ يعبرهما تيار $\underline{S}$ ، فيظهر بين قطبي الدارة جهد متناوب (الشكل 1.2).



الشكل 2. دراسة دائرة سعوية متسلسلة

1. الطريقة الجبرية

من خلال قانون العيون، نكتب ما يلي :

$$V = V_R + V_C \quad \underline{V} = \underline{V}_R + \underline{V}_C$$

وأما الدارسة فهي مُماثلة لما قُمنّا به للدائرة الحثية، وعليه :

$$\underline{V} = \underline{Z}_R \underline{I} + \underline{Z}_C \underline{I} \quad \underline{V} = \underline{V}_R + \underline{V}_C$$

$$\underline{V} = R \underline{I} - \frac{j}{C \omega} \underline{I} \quad \text{إذن : } \underline{V} = \underline{V}_R - \underline{V}_C$$

$$\text{ومن ثم : } \underline{V} = \left(R - \frac{j}{C \omega} \right) \underline{I}$$

$$\underline{V} = \left(R - j \frac{1}{C \omega} \right) \underline{I}$$

$$\frac{V}{I} = R - j \frac{1}{C \omega} = Z \quad \text{وعليه : } \underline{\underline{V}} = \underline{\underline{I}} \underline{\underline{Z}} \quad \underline{\underline{I}} = \frac{\underline{\underline{V}}}{\underline{\underline{Z}}}$$

وطويلة هذه المعاوقة المركبة هي كالتالي :

$$|Z| = Z = \sqrt{R^2 + \left(\frac{1}{C \omega}\right)^2} \quad \sqrt{\left(\frac{1}{\omega C}\right)^2 + R^2} = |V| = \underline{\underline{V}}$$

وأما عُمدتها فهي :

$$\angle Z = \theta = \tan^{-1} \left(\frac{-\frac{1}{C \omega}}{R} \right) \quad \angle \underline{\underline{V}} = \theta = \tan^{-1} \left(\frac{\frac{1}{\omega C}}{R} \right)$$

$$\theta = -\tan^{-1} \frac{1}{R C \omega} \quad \text{وعليه : } \theta = -\tan^{-1} \frac{1}{\omega C R}$$

2. الطريقة المثلثية

إن البحث عن المعاوقة المكافئة للدائرة السعوية تمّ بواسطة الأعداد المركبة، وأعلم أنه من الممكن البحث عنها بواسطة أشعة فريزنال. في الشكل 2.2 تلاحظ أن جهد المقاومة يتقدّم جهد المكثفة بزاوية قدرها 90°، والجهد المحصّل هو الشعاع $\overrightarrow{AB}$ ، $\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{AM} + \overrightarrow{MB}$.

باعتبار أن الدائرة متسلسلة يعبرها تيار فريد، فبعد تقسيم الأحجام الثلاثة على نفس الشدة الناجعة ش. فسوف نحصل على الشكل 4.2. وتطبيقاً لنظرية فيتاغورس فإنّ طويلة المعاوقة $\underline{\underline{V}}$ هي :

$$|Z| = Z = \sqrt{R^2 + \left(\frac{1}{C \omega}\right)^2} \quad \sqrt{\left(\frac{1}{\omega C}\right)^2 + R^2} = |V| = \underline{\underline{V}}$$

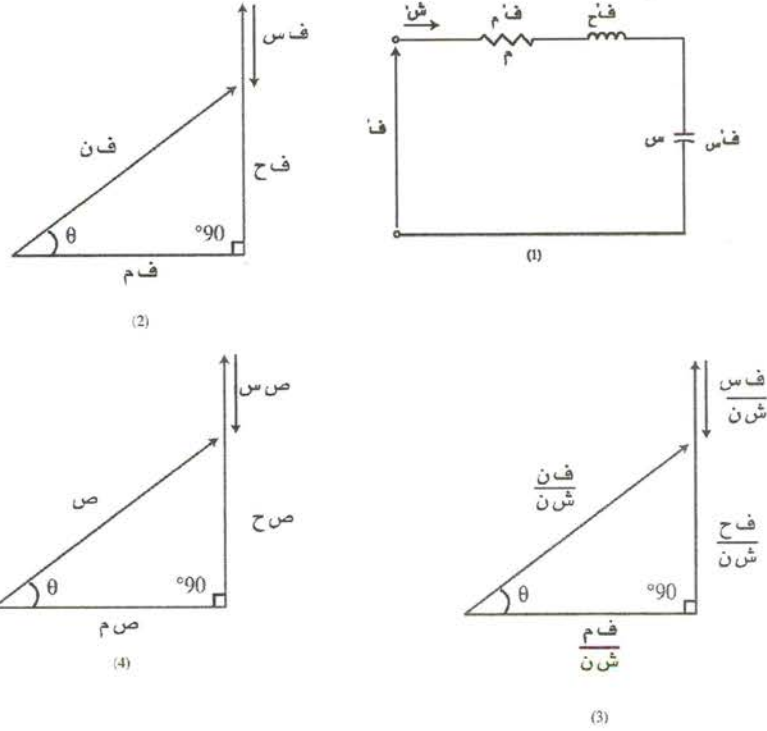
وأما العمدة فهي كالتالي :

$$\theta = -\text{tg}^{-1} \frac{1}{R C \omega} \quad \theta = -\text{ظل}^{-1} \frac{1}{\omega \text{ م س}}$$

وتلاحظ ألا فرق بين الطريقتين فكلاهما تؤديان إلى نفس النتيجة.

3.1. الدارة م ح س

لتكن الدارة المشار إليها في الشكل 1.3 حيث م هي المقاومة الكلية للدارة، ح هي المحاثية و س هي السعة. ولنفرض أن هذه الدارة المتسلسلة م ح س يعبرها تيار شدته :



الشكل 3. دراسة دارة م ح س متسلسلة

$$i = \hat{I} \cos(\omega t) \quad \text{ش} = \hat{\text{ش}} \cos(\omega t)$$

والمطلوب هو تحديد فرق الكمون بين قطبيها. في لحظة زمنية ز،
قانون أوم المطبق على الدارة يُعطينا :

$$v = v_R + v_C + v_L \quad \text{ف} = \text{ف}_R + \text{ف}_C + \text{ف}_L$$

وإذا ما حولنا المعادلة في شكل أعداد مُركبة فسنحصل على :

$$\underline{V} = \underline{V}_R + \underline{V}_C + \underline{V}_L \quad \underline{\text{ف}} = \underline{\text{ف}}_R + \underline{\text{ف}}_C + \underline{\text{ف}}_L$$

$$\text{وعليه : } \underline{\text{ف}} = \underline{\text{م}} + \underline{\text{ت}} + \underline{\text{ح}} \omega \text{ش} + \frac{\underline{\text{ش}}}{\omega \cdot \text{س}}$$

$$\underline{V} = \underline{R} \underline{I} + j L \omega \underline{I} + \frac{\underline{I}}{j C \omega}$$

ومنه تُصبح المعادلة كالتالي :

$$\underline{\text{ف}} = \underline{\text{م}} + \underline{\text{ت}} + \left(\frac{1}{\omega \text{س}} - \omega \text{ح} \right) \underline{\text{ش}}$$

$$\underline{V} = \left[\underline{R} + j \left(L \omega - \frac{1}{C \omega} \right) \right] \underline{I}$$

ومنه تكون المعاوقة المركبة كما يلي :

$$\underline{\text{ف}} = \underline{\text{ص}} = \underline{\text{م}} + \underline{\text{ت}} + \left(\frac{1}{\omega \text{س}} - \omega \text{ح} \right) \underline{\text{ش}}$$

$$\frac{\underline{V}}{\underline{I}} = \underline{Z} = \underline{R} + j \left(L \omega - \frac{1}{C \omega} \right)$$

حيث $\left(\frac{1}{\omega C} - \omega L \right)$ هي المفاعلة الكلية للدارة. وأما معاوقة الدارة فهي طويلة العدد المركب $\underline{V}$:

$$|\underline{V}| = V = \sqrt{\left(\frac{1}{\omega C} - \omega L \right)^2 + R^2}$$

$$|\underline{Z}| = Z = \sqrt{R^2 + \left(L\omega - \frac{1}{C\omega} \right)^2}$$

والاختلال المسجل بين $\underline{V}$ و $\underline{I}$ هو عمدة المعاوقة المركبة θ ، وهي :

$$\angle \underline{V} = \theta = \tan^{-1} \left(\frac{\frac{1}{\omega C} - \omega L}{R} \right)$$

$$\angle \underline{Z} = \theta = \tan^{-1} \left(\frac{L\omega - \frac{1}{C\omega}}{R} \right)$$

علما أن : $-\frac{\pi}{2} \leq \theta \leq \frac{\pi}{2}$. من خلال عبارة العمدة θ ، فإن تصرف

الدارة م ح س متوقف على الجملة $\frac{1}{\omega C} - \omega L$ ، ومن ذلك تدرس

ثلاث حالات هي :

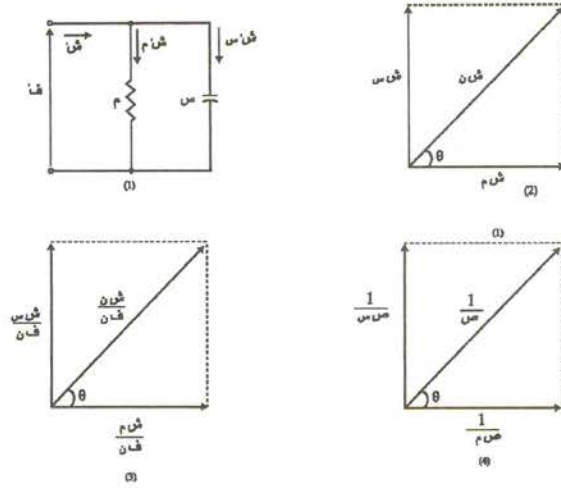
1. ح $\frac{1}{\omega C} < \omega L$: مفاعلة الدارة موجبة، أي $0 < \theta$ ، وعندها

يكون اختلال متقدم للجهد $\underline{V}$ بالنسبة للتيار $\underline{I}$. ومن ثم فالدارة حثية حيث المفعول الحثي يتغلب على المفعول السعوي.

2. ح $\omega > \frac{1}{\omega_s}$: مفاعلة الدارة سالبة، أي $\theta > 0$ ، وعندها يكون اختلال متأخر للجهد ف بالنسبة للتيار ش. وعليه تكون الدارة سعوية، أي أن المفعول السعوي هو السائد في الدارة م ح س.
3. ح $\omega = \frac{1}{\omega_s}$: وتُطابق $\theta = 0$ حيث ف وش مُتزمانان وتكون عندها الدارة مقاومة دون مفاعلة... هي حالة خاصة تحدث عندها ظاهرة تُعرف بالرنين، حيث يتساوى المفعولان السعوي والحثي. وحاول كتمرين لك التحقق من النتائج بواسطة أشعة فريزنال عبر الأشكال 2.3، 3.3، 4.3.

خلاصة

1. معاوقات في تسلسل تمثل بمعاوقة مكافئة واحدة هي مجموع هذه المعاوقات المتسلسلة.
2. تتغير المعاوقة بفعل تغير التردد بما أن $\omega = 2\pi n$ ، ففي دارة ذات تردد عال جدا تكون معاوقة المكثفة (أي المفاعلة السعوية سف) معدومة تقريبا بخلاف معاوقة الوشيعية (أي المفاعلة الحثية حف) التي تكون كبيرة جدا... والعكس صحيح.
3. تُكتب المعاوقة دوما في الشكل $\underline{Z} = \underline{R} + j\underline{X}$ ، حيث م هي المقاومة الكلية للدارة (وهو القسم الحقيقي) ومف هي المفاعلة الكلية للدارة (وهو القسم الخيالي) وهي إما سعوية (سف) أو حثية (حف).



الشكل 4. دراسة دارة سعوية متوازية.

2. معاوقة الدارة المتوازية

1.2. الدارة السعوية

إن دراسة الدارات المتوازية مُماثلة تماماً للدارات المتسلسلة غير أن الكمية المستعملة هي التيار بدل الجهد (الشكل 1.4)، أي

$$I = I_R + I_C$$

باعتبار أن الجهد مُشترك في مثل هذه الدارات، يمكن كتابة المعادلة التالية :

$$\frac{I}{V} = \frac{I_R}{V} = \frac{I_C}{V} \quad \frac{I}{V} = \frac{I_R}{V} = \frac{I_C}{V}$$

وبالتعويض نحصل على المعادلة التالية :

$$\frac{1}{Z} = \frac{1}{Z_R} + \frac{1}{Z_C} \quad \frac{1}{Z} + \frac{1}{Z_C} = \frac{1}{Z_R}$$

وعليه : $\frac{1}{\underline{Z}} = \frac{1}{\underline{R}} + j C \omega$ $\frac{1}{\underline{Z}} = \frac{1}{\underline{R}} + j \frac{1}{\underline{X}_C}$

وطويلة العدد المركب هي :

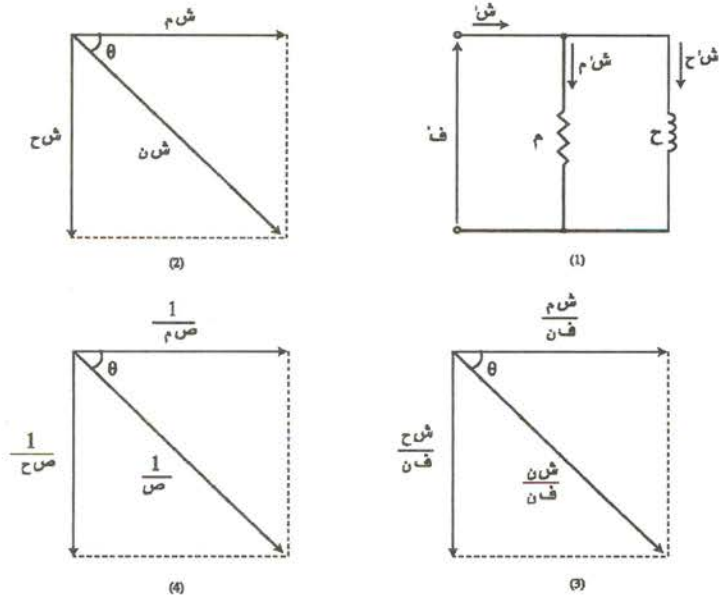
$$\left| \frac{1}{\underline{Z}} \right| = \frac{1}{|\underline{Z}|} = \frac{1}{\sqrt{R^2 + (C \omega)^2}} = \frac{1}{\sqrt{\frac{1}{\omega^2} + \frac{1}{\omega^2 C^2}}} = \frac{1}{\sqrt{\frac{1}{\omega^2} + \frac{1}{\omega^2 C^2}}} = \frac{1}{\sqrt{\frac{1}{\omega^2} + \frac{1}{\omega^2 C^2}}} = \frac{1}{\sqrt{\frac{1}{\omega^2} + \frac{1}{\omega^2 C^2}}}$$

وأما عُمدته فهي :

$$\theta = \text{tg}^{-1}(-R C \omega) \quad \theta = \text{ظل}^{-1}(-\omega C R)$$

ولاحظ ذلك على الجدول 1، وأعلم أن العمدة θ تُستخرج دوماً

من عبارة المعاوقة المركبة $\underline{Z}$ ، وليس $\frac{1}{\underline{Z}}$.



الشكل 5. دراسة دائرة حثية متوازية

2.2. الدارة الحثية

لتكن الدارة الحثية الموضحة في الشكل 1.5، حيث التيار الأساسي ش هو مجموع التيارات العابرة لكل نيط على حدة، أي ش = ش_م + ش_ح، حيث تيار الوشيعية يتأخر عن جهدها بزاوية قدرها 90°.

من خلال دارة الشكل 1.5 يمكن كتابة المعادلة التالية :

$$\frac{\underline{I}}{\underline{V}} = \frac{\underline{I}_R}{\underline{V}} + \frac{\underline{I}_L}{\underline{V}} \quad \frac{\underline{I}_R}{\underline{V}} + \frac{\underline{I}_L}{\underline{V}} = \frac{\underline{I}}{\underline{V}}$$

$$\frac{1}{\underline{Z}} = \frac{1}{\underline{R}} + \frac{1}{j \underline{L} \omega} \quad \frac{1}{\omega \underline{C}} + \frac{1}{\underline{M}} = \frac{1}{\underline{V}}$$

وهي معادلة يُمكن إعادة كتابتها على الوجه التالي :

$$\frac{1}{\underline{Z}} = \frac{1}{\underline{R}} - j \frac{1}{\underline{L} \omega} \quad \frac{1}{\omega \underline{C}} - \frac{1}{\underline{M}} = \frac{1}{\underline{V}}$$

فُتُستخرج طويلة هذا العدد المركب كالتالي :

$$\left| \frac{1}{\underline{Z}} \right| = \frac{1}{\underline{Z}} = \sqrt{\frac{1}{\underline{R}^2} + \left(\frac{1}{\underline{L} \omega} \right)^2} \quad \sqrt{\left(\frac{1}{\omega \underline{C}} \right)^2 + \frac{1}{\underline{M}^2}} = \frac{1}{\underline{V}} = \left| \frac{1}{\underline{V}} \right|$$

وأما العمدة فهي :

$$\left(\frac{\underline{M}}{\omega \underline{C}} \right)^{-1} \text{ ظل } = \left(\frac{\frac{1}{\omega \underline{C}}}{\frac{1}{\underline{M}}} \right)^{-1} \text{ ظل } = \theta$$

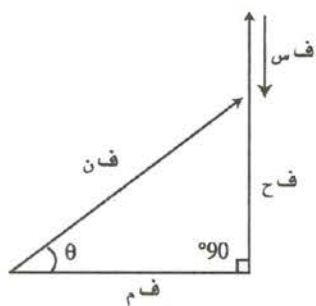
$$\theta = \text{tg}^{-1} \left(\frac{\frac{1}{\underline{L} \omega}}{\frac{1}{\underline{R}}} \right) = \text{tg}^{-1} \left(\frac{\underline{R}}{\underline{L} \omega} \right)$$

3.2. الدارة م ح س

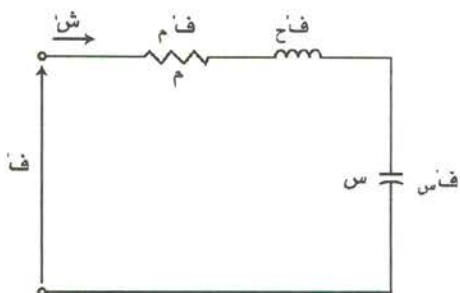
تتكون الدارة م ح س المشار إليها في الشكل 1.6، حيث تيار المقاومة مُتطابق الطور مع الجهد، تيار الوشيعة يتأخر عن الجهد بزاوية قدرها 90° ، وتيار المكثفة يتقدم عن الجهد بزاوية قدرها 90° . ومن ذلك كتابة المعادلة التالية :

$$\frac{1}{\underline{Z}} = \frac{1}{\underline{Z}_R} + \frac{1}{\underline{Z}_C} + \frac{1}{\underline{Z}_L}$$

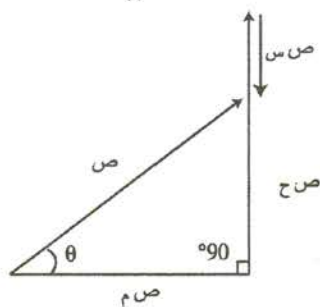
$$\frac{1}{\underline{Z}} + \frac{1}{\underline{Z}_C} + \frac{1}{\underline{Z}_L} = \frac{1}{\underline{Z}}$$



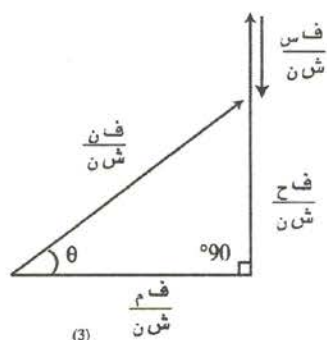
(2)



(1)



(4)



(3)

الشكل 6. دراسة دائرة م ح س مُتوازية.

$$\text{وعليه: } \frac{1}{\underline{Z}} = \frac{1}{\underline{R}} + j C \omega - \frac{j}{L \omega}$$

$$\frac{1}{\underline{Z}} = \frac{1}{\underline{R}} + j C \omega - \frac{j}{L \omega}$$

وبذلك نحصل على المعادلة التالية :

$$\frac{1}{\underline{Z}} = \frac{1}{\underline{R}} + j \left(C \omega - \frac{1}{L \omega} \right) \quad \left(\frac{1}{\omega C} - \omega L \right) + \frac{1}{\underline{Z}} = \frac{1}{\underline{R}}$$

وعليه، فطويلة هذه العبارة المركبة هي :

$$\sqrt{\left(\frac{1}{\omega C} - \omega L \right)^2 + \frac{1}{R^2}} = \frac{1}{Z} = \left| \frac{1}{\underline{Z}} \right|$$

$$\left| \frac{1}{\underline{Z}} \right| = \frac{1}{Z} = \sqrt{\frac{1}{R^2} + \left(C \omega - \frac{1}{L \omega} \right)^2}$$

وأما العمدة فهي :

$$\theta = \text{tg}^{-1} \frac{\left(C \omega - \frac{1}{L \omega} \right)}{\frac{1}{R}} \quad \theta = \text{ظل}^{-1} \frac{\left(\frac{1}{\omega C} - \omega L \right)}{\frac{1}{R}}$$

$$\text{وعليه: } \theta = \text{ظل}^{-1} \left(\left(\frac{1}{\omega C} - \omega L \right) R \right)$$

$$\theta = \text{tg}^{-1} \left(-R \left(C \omega - \frac{1}{L \omega} \right) \right)$$

$$\text{أي : } \theta = \text{ظل}^{-1} \left(\omega C - \frac{1}{\omega L} \right)$$

$$\theta = \text{tg}^{-1} R \left(\frac{1}{L \omega} - C \omega \right)$$

خلاصة : (طالع الجدول 1)

1. تُحسب المعاوقة المكافئة لدائرة متوازية تماما مثل حساب المقاومة.

2. تُكتب المعاوقة المكافئة على شكل عدد مركب في قسمين (الشكل الجبري)، قسم حقيقي وهو المقاومة الكلية للدائرة، وقسم خيالي وهو المفاعلة الكلية للدائرة وهي إما حثية أو سعوية.

3. المسامحة

1.3. مدلول المسامحة

من خلال كل ما تقدّم في دراسة الدارات المتوازية، بحثنا عن المعاوقة المكافئة للدائرة وكنا نعرّفها على أنّها $\frac{1}{\underline{V}}$ ، إلّا أنّك تلاحظ أنّها

عكس المعاوقات المعرّفة سابقا : $\underline{V} = \frac{1}{\underline{I}}$. فالكمية $\frac{1}{\underline{V}} = \underline{I}$ لا تمثل

مدى إعاقة ومُعَارضة الدائرة لتدفق التيار، وإنما مدى إنسيابه عبر هذه الدائرة. وعليه عُرِّفت هذه الكمية بإصطلاح المسامحة.

رقم	الدارة الكهربائية	المعاوقة المركبة ص	الطويلة ص	العمدة ϕ (الاحتلال المسجل عبر الدارة)	المساحة المركبة
1		R	R	0	$\frac{1}{R}$
2		$\frac{1}{j\omega C}$	$\frac{1}{j\omega C}$	$\frac{\pi}{2} + \text{راديان}$	$j\omega C$
3		$j\omega L$	$j\omega L$	$\frac{\pi}{2} - \text{راديان}$	$-\frac{1}{j\omega L}$
4		$\frac{1}{j\omega C_1 + \frac{1}{R_1}} + \frac{1}{j\omega C_2 + \frac{1}{R_2}}$	$\frac{1}{j\omega C_1 + \frac{1}{R_1}} + \frac{1}{j\omega C_2 + \frac{1}{R_2}}$	$\frac{\pi}{2} + \text{راديان}$	$-\frac{1}{j\omega C_1 + \frac{1}{R_1}} - \frac{1}{j\omega C_2 + \frac{1}{R_2}}$
5		$\frac{1}{j\omega C_1} + \frac{1}{j\omega C_2}$	$\frac{1}{j\omega C_1} + \frac{1}{j\omega C_2}$	$\frac{\pi}{2} - \text{راديان}$	$j\omega C_1 + j\omega C_2$
6		$\frac{1}{j\omega C_1 + \frac{1}{R_1}} + \frac{1}{\frac{1}{R_2} + j\omega L_2}$	$\frac{1}{j\omega C_1 + \frac{1}{R_1}} + \frac{1}{\frac{1}{R_2} + j\omega L_2}$	$\frac{\pi}{2} - \text{راديان}$	$-\frac{1}{j\omega C_1 + \frac{1}{R_1}} - \frac{1}{\frac{1}{R_2} + j\omega L_2}$
7		$\frac{1}{j\omega C_1 + \frac{1}{R_1}} + \frac{1}{\frac{1}{R_2} + j\omega L_2}$	$\frac{1}{j\omega C_1 + \frac{1}{R_1}} + \frac{1}{\frac{1}{R_2} + j\omega L_2}$	$\frac{\pi}{2} - \text{راديان}$	$-\frac{1}{j\omega C_1 + \frac{1}{R_1}} - \frac{1}{\frac{1}{R_2} + j\omega L_2}$
8		$\frac{1}{j\omega C_1 + \frac{1}{R_1}} + \frac{1}{\frac{1}{R_2} + j\omega L_2}$	$\frac{1}{j\omega C_1 + \frac{1}{R_1}} + \frac{1}{\frac{1}{R_2} + j\omega L_2}$	$\frac{\pi}{2} \pm \text{راديان}$	$-\frac{1}{j\omega C_1 + \frac{1}{R_1}} - \frac{1}{\frac{1}{R_2} + j\omega L_2}$
9		$\frac{1}{j\omega C_1 + \frac{1}{R_1}} + \frac{1}{\frac{1}{R_2} + j\omega L_2}$	$\frac{1}{j\omega C_1 + \frac{1}{R_1}} + \frac{1}{\frac{1}{R_2} + j\omega L_2}$	$\frac{\pi}{2} \pm \text{راديان}$	$-\frac{1}{j\omega C_1 + \frac{1}{R_1}} - \frac{1}{\frac{1}{R_2} + j\omega L_2}$
10		$\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2}$	$\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2}$	0	$\frac{1}{\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2}}$

الدائرة الكهربائية

11		$\frac{C_1 C_2}{C_1 + C_2}$	$\frac{1}{\frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2}}$	$\frac{1}{\frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2}}$	$\frac{1}{\frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2}}$
12		$\frac{1}{\frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2}}$	$\frac{C_1 C_2}{C_1 + C_2}$	$\frac{1}{\frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2}}$	$\frac{1}{\frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2}}$
13		$\frac{1}{\frac{1}{R} + \frac{1}{j\omega C}}$	$\frac{j\omega R C}{1 + j\omega R C}$	$\frac{1}{\frac{1}{R} + \frac{1}{j\omega C}}$	$\frac{j\omega R C}{1 + j\omega R C}$
14		$\frac{1}{\frac{1}{R} + \frac{1}{j\omega C}}$	$\frac{j\omega R C}{1 + j\omega R C}$	$\frac{1}{\frac{1}{R} + \frac{1}{j\omega C}}$	$\frac{j\omega R C}{1 + j\omega R C}$
15		$\frac{1}{\frac{1}{R} + \frac{1}{j\omega L}}$	$\frac{j\omega R L}{1 + j\omega R L}$	$\frac{1}{\frac{1}{R} + \frac{1}{j\omega L}}$	$\frac{j\omega R L}{1 + j\omega R L}$
16		$\frac{1}{\frac{1}{R} + \frac{1}{j\omega L}}$	$\frac{j\omega R L}{1 + j\omega R L}$	$\frac{1}{\frac{1}{R} + \frac{1}{j\omega L}}$	$\frac{j\omega R L}{1 + j\omega R L}$

الجدول 1. المعاوقات المركبة والمساحات المركبة لبعض الدارات الشهيرة.

تُعرف المساحة على أنها عكس المعاوقة، ويُرمز لها بالرمز $\frac{1}{Z}$ (طالع الجدول 1) ووحدتها مُو، أي عكس أوم (MHO).
وكمثال على ذلك، إليك مساحة النوايط الثلاث (نوايط صافية) :

1. مساحة مقاومة صافية هي :

$$\underline{Y}_R = \frac{1}{\underline{Z}_R} = \frac{1}{R}$$

$$\frac{1}{M} = \frac{1}{\underline{Z}_R} = \frac{1}{R}$$

2. مساحة وشيعة صافية :

$$\frac{\text{ت}}{\text{حف}} = \frac{1}{\text{ت حف}} = \frac{1}{\text{ص}} = \underline{\text{سح}}$$

$$\underline{Y_L} = \frac{1}{\underline{Z_L}} = \frac{1}{j X_L} = -\frac{j}{X_L}$$

$$\underline{Y_L} = -\frac{j}{L \omega} \quad \text{وعليه : } \frac{\text{ت}}{\omega \text{ ح}} = \underline{\text{سح}}$$

3. مساحة المكثفة :

$$\frac{\text{ت}}{\text{سف}} = \frac{1}{\frac{1}{\text{ت سف}}} = \frac{1}{\text{ص}} = \underline{\text{سح}}$$

$$\underline{Y_C} = \frac{1}{\underline{Z_C}} = \frac{1}{\frac{1}{j X_L}} = j X_C$$

$$\underline{Y_C} = j C \omega \quad \text{وعليه : } \text{ت س} = \underline{\text{سح}}$$

2.3. مساحة الدارات الكهربائية

أما عن كيفية البحث عن المساحة المكافئة للدارات المتسلسلة والمتوازية فهو مطابق تماما للطريقة التي جرت بها الأمور خلال التطرق للمعاوقة المكافئة، وفي الجدول 1 أُستخرجت المسامحة المكافئة سح لبعض الدارات الشهيرة البسيطة.

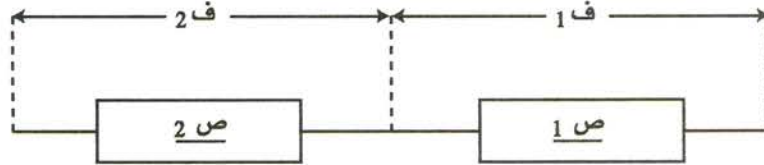
إنَّ حساب المعاوقة المكافئة للدارات المتسلسلة يظهر أنَّه أسهل منه للدارات المتوازية إذ يقتصر على جمع المعاوقات فقط، وأما في الدارات المتوازية فحساب المسامحة المكافئة يبدو أنه أسهل من غيره. لذلك يُرجى من الطالب أن يبحث عن المسامحة المكافئة عندما يتعلّق الأمر بالدارات المتوازية، وأما في حالة الدارات المتسلسلة والخليطة فمن الحكمة العمل بالمعاوقة المكافئة، وعند إحتياجك لغيرها فلتستحضر العلاقة $\frac{1}{\text{ص}} = \text{سح}$.

وأما عند حساب الطويلة أو العمدة، فمن المستحسن كتابة المسامحة أو المعاوقة في الشكل الجبري، أي (أ + ت ب)، قسم حقيقي وآخر خيالي.

أعمال تطبيقية

تمرين 1

لنفرض أن لدينا دائرة مُكوّنة من معاوقتين مركبتين $\underline{ص}_1$ و $\underline{ص}_2$ موصولتين في تسلسل، والمطلوب هو إيجاد المعاوقة المكافئة (الشكل 7).



الشكل 7. جمع المعاوقات المتسلسلة

الجواب

في لحظة زمنية مُعيّنة ز، نفس التيار يعبر المعاوقتين $\underline{ص}_1$ و $\underline{ص}_2$ شدته ش فيتوكّد بين قطبيّهما الجهد $\underline{ف}_1$ و $\underline{ف}_2$ على التوالي، فيكون جهد المجموعة هو : $\underline{ف} = \underline{ف}_1 + \underline{ف}_2$.

باستعمال الأعداد المركّبة، تُصبح المعادلة السابقة :

$$\underline{V} = \underline{V}_1 + \underline{V}_2 \quad \underline{ف} = \underline{ف}_1 + \underline{ف}_2$$

$$\underline{V}_1 = \underline{Z}_1 \underline{I} \quad \text{حيث : } \underline{ف}_1 = \underline{ص}_1 \underline{ش}$$

$$\underline{V}_2 = \underline{Z}_2 \underline{I} \quad \underline{ف}_2 = \underline{ص}_2 \underline{ش}$$

$$\underline{V} = (\underline{Z}_1 + \underline{Z}_2) \underline{I} \quad \text{إذن : } \underline{ف} = (\underline{ص}_1 + \underline{ص}_2) \underline{ش}$$

في حين، ومن خلال التعريف، فإن المعاوقة المركبة المكافئة هي مجموع المعاوقات المركبة للدائرة، وعبارتها هي :

$$\underline{Z} = R + j \cdot X \quad \text{ص} = م + ت \text{ مف}$$

حيث :

- م هو القسم الحقيقي ويُمثل المقاومة المكافئة للدائرة : م [Ω].

- مف هو القسم الخيالي ويُمثل مفاعلة الدائرة : مف [Ω].

تنبيه هام :

إليك العملية الحسابية التالية :

$$\underline{Z}_1 = R_1 + j \cdot X_1 \quad \text{ص}_1 = م_1 + ت_1 \cdot \text{مف}_1$$

$$\underline{Z}_2 = R_2 + j \cdot X_2 \quad \text{ص}_2 = م_2 + ت_2 \cdot \text{مف}_2$$

$$\text{وعليه : } \underline{ص} = (م_1 + م_2) + (ت_1 + ت_2) \cdot \text{مف}$$

$$\underline{Z} = (R_1 + R_2) + j(X_1 + X_2)$$

فطويلة المعاوقة ص هي :

$$|\underline{ص}| = \sqrt{(م_1 + م_2)^2 + (ت_1 + ت_2)^2}$$

$$|\underline{Z}| = Z = \sqrt{(R_1 + R_2)^2 + (X_1 + X_2)^2}$$

فنستنتج أنه من الممكن جمع معاوقتين مركبتين ولكن لا يمكن جمع

طويلتيهما، إذ :

$$|\underline{Z}_1| = Z_1 = \sqrt{R_1^2 + X_1^2} \quad \text{ص}_1 = \sqrt{م_1^2 + مف_1^2}$$

$$|Z_2| = Z_2 = \sqrt{R_2^2 + X_2^2} \quad \sqrt{\frac{V^2}{2} + \frac{V^2}{2}} = V_2 = |V_2|$$

ومنه نقول أن جمع معاوقتين مركبتين يكون بجمع المقاومات لتشكل القسم الحقيقي، ثم جمع المفاعلات لتشكل بدورها القسم الخيالي.

تمرين 2

معاوقتان مركبتان V_1 و V_2 موصولتان في تواز عبر الجهد V . يُطلب البحث عن المعاوقة المكافئة V ، حيث يعبرهما تياران I_1 و I_2 على التوالي.

الجواب

يُستحسن عند التعامل مع دارات متوازية التطرُّق إلى البحث عن وسائط الدارة بواسطة المسامحة، وذلك لأنها تُضاف لبعضها البعض تماماً مثل المعاوقة في الدارات المتسلسلة.

في اللحظة t ، شدة التيار الأساسي I هي مجموع شدة كل تيار عبر الجذعَيْن، أي :

$$I = I_1 + I_2 \quad I = I_1 + I_2$$

وما يُقابل هذه المعادلة في الأعداد المركبة هو ما يلي :

$$\underline{I} = \underline{I}_1 + \underline{I}_2 \quad \underline{I} = \underline{I}_1 + \underline{I}_2$$

وبما أن هناك جهد مُشترك عبر الدائرة المتوازية، يُمكن صياغة ما يلي :

$$\underline{I}_1 = \frac{\underline{V}}{\underline{Z}_1} = \underline{V} \underline{Y}_1 \quad \text{ش}_1 = \frac{\underline{ف}}{\underline{ص}_1} = \underline{ف} \underline{سح}_1$$

$$\underline{I}_2 = \frac{\underline{V}}{\underline{Z}_2} = \underline{V} \underline{Y}_2 \quad \text{ش}_2 = \frac{\underline{ف}}{\underline{ص}_2} = \underline{ف} \underline{سح}_2$$

$$\underline{Y} = \underline{Y}_1 + \underline{Y}_2 \quad \text{وعليه : } \underline{سح} = \underline{سح}_1 + \underline{سح}_2$$

فَنَحْصِلُ عَلَى تَكَافُؤِ كُلِّ جُذُوعِ الدَّائِرَةِ المتوازية لجذع واحد هو المساحة المكافئة سح، وهي مجموع مسامحة كل جذع. وما استخراج المعاوقة المكافئة إلا عن طريق المعادلة :

$$\underline{Z} = \frac{1}{\underline{Y}} \quad \underline{ص} = \frac{1}{\underline{سح}}$$

المسائل

1. ما هو مفهوم المسامحة ؟ في أي الدارات يفضل استخراجها ؟ لماذا ؟
2. كيف يطبق قانون أوم على الدائرة المتناوبة ؟ اشرح.
3. ما الفرق بين المفاهيم التالية : المعاوقة، المسامحة، المقاومة، الموصلية، المفاعلة الحثية والمفاعلة السعوية ؟ قارن وحداهما مع ذكر خاصية كل واحدة منها.
4. ما الفرق بين الدائرة الحثية، الدائرة السعوية والدائرة م ح س في التركيب المتوازي ؟ اشرح.

5. ما الفرق بين الدارة السعوية، الدارة الحثية والدارة م ح س في التركيب المتسلسل ؟ اشرح.

6. برهن على العلاقة المحصل عليها من التركيب 4 من الجدول 1 :

$\underline{V} = \underline{I}(\underline{Z}_1 + \underline{Z}_2 \pm 2 \text{ بد})$. استنبط الطويلة والعمدة (تلميح : بد هي المحاة التبادلية الناجمة عن جوار الوشيعتين ح₁ وح₂).

7. نفس السؤال للتركيب 11 ثم أستنبط الطويلة والعمدة.

8. نفس السؤال للتركيب 16 ثم أستنبط الطويلة والعمدة.

9. معاوقتان مركبتان $\underline{V}_1$ و $\underline{V}_2$ متسلسلتان كما يوضحه الشكل 12، وعند النبض ω تكتب :

$$\underline{Z}_1 = 150 - j.0,0025 \quad \underline{V}_1 = 150 - \text{ت} 0,0025$$

$$\underline{Z}_2 = 14,8 + j.200 \quad \underline{V}_2 = 14,8 + \text{ت} 200$$

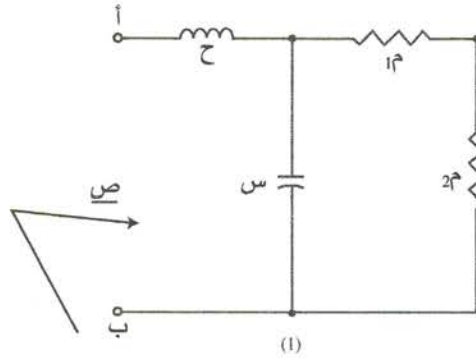
حيث وحدتهما هي الأوم.

1. أحسب طويلة وعمدة كل من $\underline{V}_1$ و $\underline{V}_2$.

2. استخرج المعاوقة المكافئة $\underline{V}$. أحسب المقاومة المكافئة والمفاعلة المكافئة للدارة.

3. أحسب طويلة وعمدة المعاوقة المكافئة $\underline{V}$. قارنها بنتائج $\underline{V}_1$ و $\underline{V}_2$. ما استنتاجك ؟

10. يُطبق بين قطبي الدارة 7 من الجدول 1 جهد متناوب قيمته الناجعة 120 فو وتردده 50 هرتز. أحسب سعة المكثفة إذا كانت الشدة الناجعة 0,24 أمبير والمقاومة $R = 300 \Omega$. استنبط الاختلال ومنه معادلة التيار المتناوب.



الشكل 8. المسألة 11

11. استخرج وفق الشكل الجبري، المعاوقة المكافئة لدارة الشكل 8 المنظور إليها بين النقطتين أ و ب. استخرج المقاومة المكافئة للدارة. استنبط المفاعلة المكافئة، وبيّن العامل المحدّد لتصرفها، حثية أو سعوية.

12. دارة سعوية بسيطة تحتوي على مقاومة $R = 3000 \Omega$ متسلسلة مع مكثفة، يُركّب بين قطبيها منبع متناوب جهده الناجع يُعادل 10 فولط.

1. أحسب الشدة الناجعة للتيار المشترك عندما تكون

المفاعلة السعوية لنقض ω يعادل 2000Ω .

2. أحسب الجهد الناجع عبر المقاومة م.

3. ابحث عن المعاوقة المركبة. استخرج طوليلتها وعمدتها.

13. دائرة سعوية متسلسلة مقاومتها $M = 1500 \Omega$ ، يُركَّب عبر قطبيَّها منبع متناوب جهده الناجع يُعادل 28 فولط. عند النبض ω للمُولِّد المتناوب تكون المفاعلة السعوية مُساوية للمقاومة M .

1. أحسب المقاومة عند النبض ω .
2. أحسب عمدة المعاوقة المركبة عند هذا النبض.
3. أحسب الشدة الناجعة.
4. ابحث عن الجهد الناجع عبر قطبي المقاومة.
5. ابحث عن تردد المولد المتناوب إذا فرضنا أن السعة $C = 0,05 \mu$ فـد.

رباعي القطب المحايد

إن الدارس للدارات الإلكترونية كثيرا ما يُصادف أجهزة ونوابط تُصنّف على أنّها ثنائي قطب أو أنّها رباعي قطب. فما أساس هذا التصنيف وما هي خاصيّاته الفنية ؟

1. ثنائي القطب

من خلال الفصول السابقة، تمّت دراسة نوابط وأجهزة تمتاز بأنّها تحتوي على قُطْبَيْن فقط، أحدهما يُقذف عبره التيار الكهربائي نحو النبيت أو الجهاز وأما القطب الثاني فمنه ينساب التيار نحو خارج النبيت أو الجهاز. مثل هذه النوابط والأجهزة تُعرف بثنائي القطب. ومنها :

- المقاوم : يُعتبر المقاوم - النبيت الإلكتروني المحايد - ثنائي قطب خطي، أي أنّ الجهد المتأمّل بين قطبيه متزامن مع التيار الذي يعبره، وهما في نفس الوقت متناسبان طردا حيث المقاومة هي ثابت التناسب بينهما (طالع الملحق 1 من الجزء الأول).

- المكثفة : وهي ثنائي قطب، لها قابلية تخزين الطاقة الكهربائية داخل العازل الكهربائي، حيث الشحنة متناسبة طردا مع الجهد المتأمل بين لبوسَي المكثفة والذي يتأخر عن التيار الذي يعبرها بزاوية قدرها 90° .

كما تمتاز المكثفة أنها نبيط إلكتروني محايد أي أن الجهد متناسب طردا مع التيار، وما ثابت التناسب إلا المعارضة التي تبديها المكثفة لعبور التيار والتي - وتحسب بالأوم - تُعرف بالمفاعلة السعوية.

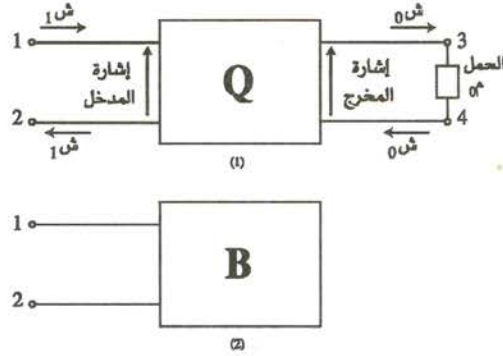
- الوشيعة : في مثل هذا النبيط المحايد يكون الجهد مُتقدِّما بالنسبة للتيار بزاوية قدرها 90° ، وهي ثنائي قطب محايد تمتاز بعلاقة تناسبية تجمع الجهد المتأمل عبر قطبيَّها بالتيار الذي يعبرها، والمفاعلة الحثية - وتُحسب بالأوم - هي ثابت التناسب.

- المنبع المستقل : منبع الطاقة الكهربائية أساسا نوعان : منبع تيار ومنبع جهد. والمنبع المستقل هو مولد ثنائي قطب يمنح مخرجا لا يتأثر بمكوناته أو بوسائط الدارة، الشيء الذي منحه صفة مستقل، ويكون مثاليا عندما تنعدم مقاومته الداخلية.

كل هذه النوايط والأجهزة هي ثنائي القطب أي أنها تحتوي على قطبين، وقطبين فقط. ومن هنا يستنتج أن هناك غيرها يمكن أن تحتوي على أكثر من ذلك كأن تكون ثلاثي القطب أو رباعي القطب مثلا.

2. مفهوم البوابتين

رباعي القطب هو مجموعة نوابط مُركّبة بين أربعة أقطاب، وأربعة فقط (الشكل 1.1). تكون هذه الأقطاب الأربعة موصولة بدارات خارجية بحيث أنّ التيارات الموصولة بها، يكون كل اثنين منها متساويين وباتجاه مُعاكس.



الشكل 1. رسم تخطيطي لدارتي رباعي القطب وثنائي القطب.

يُدعى القطبان 1 و 2 قطبي المدخل ومن خلالهما تُطبّق الإشارة المرغوب في مُعالجتها (تضخيم أو تحويل...) وتُسمّى إشارة المدخل أو جهد المدخل. في حين يُسمى القطبان 3 و 4 قطبي المخرج اللذان يُوصّل عبرهما حمل Z_L ، ويكون الجهد المتأمل بين قطبي المخرج هو جهد المخرج أو إشارة المخرج.

أما فيما يخص طبيعة الحمل، فاعلم أنّه من الممكن جداً أن يكون مقاومة عادية أو معاوقة بصفة عامة، كما يُمكن كذلك أن يكون

طابق مُضخَّم¹ أو أيّ جهاز تكون إشارة مدخله هي إشارة المخرج لرباعي القطب. إذن فرباعي القطب هو دائرة كهربائية ذات بوابتين، كل بوابة بقطبين. ومن هذا المنطلق، تفهم أنّ هناك دائرة ببوابة وحيدة والتي أُصطلح على تسميتها بالدائرة "ثنائي القطب" أو (الشكل 2.1).

3. تصنيف الدائرة

تختلف مهام رباعي القطب حسب التركيب والنوابط المستعملة، فمنه المضخّم، المرشّح، مُعدّل الطور، دائرة الرنين وغيرها كثير. وفي دراستنا هذه سوف نتناول بتوفيق من المولى عزّ وجل نوعاً خاصاً من رباعي القطب وهو رباعي القطب المحايد الخطي :

1. عندما لا يحتوي رباعي القطب إلّا على نوابط محايدة والمتمثلة في المقاومات، المكثفات والوشيّعات يُصبح عندها رباعي القطب محايداً. وإلّا فهو رباعي القطب فعّال، إذ يحتوي على ثنائية بلورية أو ترانزستور بشقّي أنواعه، وبصفة عامة فهو يحتوي على نوابط فعالة (طالع الملحق 1).

من البديهي - ولا أظنّك تُعارضني - أنّ رباعي القطب المحايد لا يحتوي على مولدات أو تغذيات، بل هي أجهزة تُوصل بين قطبي إحدى بوابتي رباعي القطب وعادة بوابة المدخل.

1. التضخيم هو عملية تُنسب إلى دارات إلكترونية خاصة، يتم بواسطتها تكبير وتضخيم إشارة المدخل المقدوفة عبر الطابق المضخّم... وفي الفصل 13 من الجزء الخامس معالجة لهذا المفهوم.

2. يكون رباعي القطب خطيا عندما لا يحتوي إلا على نوابط خطية، ويُفهم من هذا أنه لا يحتوي على مقاومات غير خطية أو على النوابط الفعالة بصفة عامة.

يُوصف رباعي القطب أنه خطي عندما يشمل تركيبه على نوابط، أخص ما يمتاز به هي أنها نوابط خطية تقبل بتطبيق قانون أوم عليها.

3. يكون رباعي القطب مقاوما عندما لا يحتوي إلا على مقاومات دون بقية النوابط، فهو مقاوم صافي.

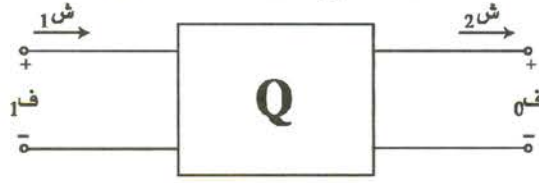
إذن كخلاصة لما تقدم، نقول أن رباعي القطب يكون محايدا خطيا عندما لا يحتوي إلا على نوابط محايدة خطية، ومنه يكون تركيب المنابع والحمولات بين قطبي المدخل أو المخرج للإبقاء على خاصياته.

4. الخاصيات الفنية

1.4. النظام الإصطلاحي

يمتاز رباعي القطب المحايد الخطي بأنه عند تطبيق إشارة جيبية بين قطبي المدخل، فإن الإشارة المتأصلة بين قطبي المخرج جيبية كذلك، حيث ترددها يكون نفس تردد إشارة المدخل... إلا أن المطال والطور يكونان بدلالة قيم المدخل (التيار والجهد) والتردد وطبيعة النوابط المكوّنة لرباعي القطب.

في الفقرات الموالية سوف ندرس بعض وسائط رباعي القطب التي سيكثر الكلام عنها خلال دراستنا للدارات الإلكترونية. لهذا الغرض سوف تقتصر الدراسة على الشكل 2، حيث تمّ الاصطلاح على إتجاهات الجهود والتيارات كما هو موضح على هذا الشكل بحيث أن :



الشكل 2. رباعي القطب

- بوابة المدخل : ف₁ هو جهد المدخل وش₁ هو تيار المدخل.
 - بوابة المخرج : ف₂ هو جهد المخرج وش₂ هو تيار المدخل.
- وسوف تُكتب هذه الوسائط في شكل مصفوفة رياضية. لماذا ؟

2.4. نظام المصفوفة

عند تحليل الدارات الإلكترونية، يغلب على الدراسة عادة التعامل مع أنظمة مُعقدة تحتوي على كثير من النوابط، إما ثابتة أو متغيرة، ولمعرفة مجهولها وجب إستعمال المعادلات التفاضلية أو المعادلات الخطية الجبرية.

فعندما يتعلّق الأمر بدارات كهربائية خطية، فإنّ هذه المعادلات عادة ما تكون ناتجة عن تطبيق قانوني كيرشوف على الشبكة جُملة. وسعياً وراء ربح الوقت والمكان، فإنّه من الضروري استعمال طُرُق مُختصرة تُسهّل عليك كتابة المعادلات على أكمل وجه وأحسن حال في شكل مصفوفات رياضية.

لا تظنن أن الهدف من وراء هذه الطرق المختصرة تبسيط العمليات الحسابية فقط، بل هي كذلك طرق تُسهّل معالجة معادلات الشبكات الكهربائية المعقدة، كما تسمح بتفهّم المعالجة في حد ذاتها. وكمثال على ذلك نفترض نظام المعادلات التالية :

$$\begin{aligned} a_{11} s_1 + a_{12} s_2 + \dots + a_{1m} s_m &= b_1 \\ a_{21} s_1 + a_{22} s_2 + \dots + a_{2m} s_m &= b_2 \\ &\vdots \\ a_{n1} s_1 + a_{n2} s_2 + \dots + a_{nm} s_m &= b_n \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} a_{11} X_1 + a_{12} X_2 + \dots + a_{1m} X_m &= b_1 \\ a_{21} X_1 + a_{22} X_2 + \dots + a_{2m} X_m &= b_2 \\ &\vdots \\ a_{n1} X_1 + a_{n2} X_2 + \dots + a_{nm} X_m &= b_n \end{aligned}$$

فبواسطة المصفوفة، يُمكن كتابة هذه المجموعة من المعادلات على

الشكل التالي :

$$\begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} s_1 \\ s_2 \\ \vdots \\ s_m \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1m} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2m} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nm} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1m} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2m} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nm} \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} X_1 \\ X_2 \\ \vdots \\ X_m \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix}$$

فبواسطة المصفوفة يُمكن تفهُم النظام واستخراج مختلف وسائطه "بسرعة كبيرة" مهما كان حجم النظام. وكمرحلة إبتدائية، سوف تقتصر دراستنا على نظام يحتوي على معادلتين فقط وهي الشبكة الموضحة في الشكل 2، والتي سيتم استخراج وسائطها... وهي موضوع الدراسة الموالية لمختلف المصفوفات الممكنة.

5. مصفوفة المعاوقة

المعاوقة المركبة ص هي حاصل قسمة الجهد المركب ف على التيار المركب ش، وتكون بذلك طويلتها ص هي حاصل قسمة طويلة الجهد ف على طويلة التيار ش. ومن خلال الشكل 2، يُمكن استخراج المعادلتين التاليتين بدلالة المعاوقات :

$$V_1 = Z_{11} I_1 + Z_{12} I_2 \quad \text{ف}_1 = \text{ص}_{11} \text{ش}_1 + \text{ص}_{21} \text{ش}_2$$

$$V_2 = Z_{21} I_1 + Z_{22} I_2 \quad \text{ف}_2 = \text{ص}_{12} \text{ش}_1 + \text{ص}_{22} \text{ش}_2$$

وُكتب في شكل مصفوفة رياضية كما يلي :

$$\begin{bmatrix} \text{ف}_1 \\ \text{ف}_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \text{ص}_{11} & \text{ص}_{12} \\ \text{ص}_{21} & \text{ص}_{22} \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} \text{ش}_1 \\ \text{ش}_2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} Z_{11} & Z_{12} \\ Z_{21} & Z_{22} \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \end{bmatrix}$$

بحيث تُعرّف مختلف المعاوقات كالتالي :

– معاوقة المدخل دون حمل (دائرة مفتوحة) :

$$Z_{11} = \frac{V_1}{I_1} \text{ When } I_2 = 0 \quad \text{ص}_{11} = \frac{ف_1}{ش_1} \text{ عندما } ش_2 = 0$$

– معاوقة المخرج دون حمل :

$$Z_{22} = \frac{V_2}{I_2} \text{ When } I_1 = 0 \quad \text{ص}_{22} = \frac{ف_2}{ش_2} \text{ عندما } ش_1 = 0$$

– معاوقة التحويل وهي نوعان :

$$Z_{12} = \frac{V_1}{I_2} \text{ When } I_1 = 0 \quad \text{ص}_{21} = \frac{ف_1}{ش_2} \text{ عندما } ش_1 = 0$$

$$Z_{21} = \frac{V_2}{I_1} \text{ When } I_2 = 0 \quad \text{أو : ص}_{12} = \frac{ف_2}{ش_1} \text{ عندما } ش_2 = 0$$

ملاحظة هامة

1. تكون الدارة مُتناظرة عندما تتحقق المعادلة $\text{ص}_{11} = \text{ص}_{22}$.

2. تكون الدارة ثنائية الاتجاه عندما تتحقق المعادلة $\text{ص}_{12} = \text{ص}_{21}$.

6. مصفوفة المساحة

المساحة المركبة هي عكس المعاوقة المركبة بمعنى أن المساحة هي حاصل قسمة التيار على الجهد، ومن ذلك تُستخرج المعادلتان التاليتان لنفس الشكل السابق كالتالي :

$$I_1 = Y_{11} V_1 + Y_{12} V_2 \quad \text{ش}_1 = \text{سح}_{11} \text{ ف}_1 + \text{سح}_{21} \text{ ف}_2$$

$$I_2 = Y_{21} V_1 + Y_{22} V_2 \quad \text{ش}_2 = \text{سح}_{12} \text{ ف}_1 + \text{سح}_{22} \text{ ف}_2$$

وعليه تكون مصفوفة المساحة كالتالي :

$$\begin{bmatrix} \text{ف}_1 \\ \text{ف}_2 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} \text{سح}_{11} & \text{سح}_{12} \\ \text{سح}_{21} & \text{سح}_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \text{ش}_1 \\ \text{ش}_2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} Y_{11} & Y_{12} \\ Y_{21} & Y_{22} \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \end{bmatrix}$$

وتُعرف المساحات كالتالي :

- مساحة المدخل لدارة قصر :

$$Y_{11} = \frac{I_1}{V_1} \text{ When } V_2 = 0 \quad \text{سح}_{11} = \frac{\text{ش}_1}{\text{ف}_1} \text{ عندما } \text{ف}_2 = 0$$

- مساحة المخرج لدارة قصر :

$$Y_{22} = \frac{I_2}{V_2} \text{ When } V_1 = 0 \quad \text{سح}_{22} = \frac{\text{ش}_2}{\text{ف}_2} \text{ عندما } \text{ف}_1 = 0$$

- مساحة التحويل فهي :

$$Y_{12} = \frac{I_1}{V_2} \text{ When } V_1 = 0 \quad \text{سح}_{21} = \frac{\text{ش}_1}{\text{ف}_2} \text{ عندما } \text{ف}_1 = 0$$

$$Y_{21} = \frac{I_2}{V_1} \text{ When } V_2 = 0 \quad \text{سح}_{12} = \frac{\text{ش}_2}{\text{ف}_1} \text{ عندما } \text{ف}_2 = 0 \quad \text{أو :}$$

ملاحظة : حين تكون سح₂₁ = سح₁₂ فإن الدارة ثنائية الاتجاه.

7. مصفوفة التحويل

يُمكن كتابة المعادلتين التاليتين للشكل 2، وذلك لاستخراج وسائط التحويل :

$$\begin{aligned} V_1 &= A V_2 - B I_2 & \text{ف}_1 &= \text{أ ف}_2 - \text{ب ش}_2 \\ I_1 &= C V_2 - D I_2 & \text{ش}_1 &= \text{ج ف}_2 - \text{د ش}_2 \end{aligned}$$

وُكُتَبان في شكل مصفوفة كما يلي :

$$\begin{bmatrix} V_1 \\ I_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} V_2 \\ -I_2 \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} \text{ف}_1 \\ \text{ش}_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \text{أ} & \text{ب} \\ \text{ج} & \text{د} \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} \text{ف}_2 \\ -\text{ش}_2 \end{bmatrix}$$

حيث أ، ب، ج، د هي وسائط التحويل وتُعرَّف كما يلي :

- المخرج بدارة مفتوحة :

$$A = \frac{V_1}{V_2} \text{ When } I_2 = 0 \quad \text{أ} = \frac{\text{ف}_1}{\text{ف}_2} \text{ عندما } \text{ش}_2 = 0$$

$$C = \frac{I_1}{V_2} \text{ When } I_2 = 0 \quad \text{ج} = \frac{\text{ش}_1}{\text{ف}_2} \text{ عندما } \text{ش}_2 = 0$$

- المخرج بدارة قصر :

$$B = \frac{V_1}{I_2} \text{ When } V_2 = 0 \quad \text{ب} = \frac{\text{ف}_1}{\text{ش}_2} \text{ عندما } \text{ف}_2 = 0$$

$$D = -\frac{I_1}{I_2} \text{ When } V_2 = 0 \quad \text{د} = -\frac{\text{ش}_1}{\text{ش}_2} \text{ عندما } \text{ف}_2 = 0$$

ملاحظة هامة

1. عندما يتعلّق الأمر برُباعي القطب المحايد، فإنّ وسائط التحويل

تُجمَعُها معادلة شهيرة هي :

$$AD - BC = 1 \quad \text{أ د} - \text{ب ج} = 1$$

2. تكون الشبكة مُتناظرة عندما يتحقق الشرط $أ = د$ ، وبذلك تتحقق المعادلتان التاليتان :

$$\begin{aligned} Y_{11} &= Y_{22} & \text{سح}_{11} &= \text{سح}_{22} \\ Z_{11} &= Z_{22} & \text{ص}_{11} &= \text{ص}_{22} \end{aligned}$$

8. مصفوفة هجينة

من خلال الشكل 2، تُستخرج معادلتا الوسائط الهجينة كما يلي :

$$\begin{aligned} V_1 &= h_{11} I_1 + h_{12} V_2 & \text{ف}_1 &= \text{هـ}_{11} \text{ش}_1 + \text{هـ}_{21} \text{ف}_2 \\ I_2 &= h_{21} I_1 + h_{22} V_2 & \text{ش}_2 &= \text{هـ}_{12} \text{ش}_1 + \text{هـ}_{22} \text{ف}_2 \end{aligned}$$

وتكتب في شكل مصفوفة على النحو التالي :

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} \text{ف}_1 \\ \text{ش}_2 \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} \text{هـ}_{11} & \text{هـ}_{12} \\ \text{هـ}_{21} & \text{هـ}_{22} \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} \text{ش}_1 \\ \text{ف}_2 \end{bmatrix} \\ \begin{bmatrix} V_1 \\ I_2 \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} h_{11} & h_{12} \\ h_{21} & h_{22} \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} I_1 \\ V_2 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

بحيث تُعرف الوسائط الهجينة كما يلي :

– مُعاوَنَة المدخل لدائرة قصر :

$$h_{11} = \frac{V_1}{I_1} \text{ When } V_2 = 0 \quad \text{هـ}_{11} = \frac{\text{ف}_1}{\text{ش}_1} \text{ عندما } \text{ف}_2 = 0$$

– مُسامَحَة المخرج دون حمل (دائرة مفتوحة) :

$$h_{22} = \frac{I_2}{V_2} \text{ When } I_1 = 0 \quad \text{هـ} \text{---} \frac{I_2}{V_2} = \frac{I_2}{V_2} \text{ عندما } I_1 = 0$$

- كَسْبُ التيار المباشر لدارة قصر :

$$h_{21} = \frac{I_2}{I_1} \text{ When } V_2 = 0 \quad \text{هـ} \text{---} \frac{I_2}{I_1} = \frac{I_2}{I_1} \text{ عندما } V_2 = 0$$

- كَسْبُ الجهد العكسي دون الحمل :

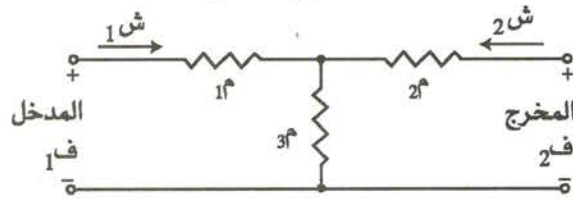
$$h_{12} = \frac{V_1}{V_2} \text{ When } I_1 = 0 \quad \text{هـ} \text{---} \frac{V_1}{V_2} = \frac{V_1}{V_2} \text{ عندما } I_1 = 0$$

أعمال تطبيقية

تمرين 1

تُمثّل دائرة الشكل 3 رباعي القطب خطي محايد في شكل الحرف اللاتيني T.

1. لماذا رباعي القطب هو خطي محايد ؟
2. ابحث عن وسائط مصفوفة المعاوقة بدلالة المقاومات R_1 ، R_2 ، R_3 .
3. ما الشرط الضروري ليُصبح رباعي القطب مُتناظرا ؟



الشكل 3. التمرين 1

الجواب

1. يُطلق على رباعي القطب للشكل 3 اصطلاح "خطي محايد" لاحتوائه على نوابط محايدة خطية تتمثل في المقاومات فقط.
2. تتمثل وسائط مصفوفة المعاوقة في مجموعة المعاوقات V_{11} ، V_{21} ، V_{12} ، V_{22} ، وتُعرّف من خلال الشكل 3 كما يلي :
معاوقة المدخل دون حمل (دائرة مفتوحة) :

$$Z_{11} = R_1 + R_2$$

$$V_{11} = R_1 + R_2$$

مُعاوقة المخرج دون حمل :

$$Z_{22} = R_2 + R_3$$

$$ص_{22} = 3م + 2م$$

مُعاوقة التحويل :

$$Z_{12} = R_3$$

$$ص_{21} = 3م$$

$$Z_{21} = R_3$$

$$ص_{12} = 3م$$

3. لتناظر رباعي القطب يستوجب تحقيق المعادلة التالية :

$$Z_{11} = Z_{22}$$

$$ص_{11} = ص_{22}$$

$$R_1 + R_3 = R_2 + R_3$$

$$وعليه : 3م + 2م = 3م + 1م$$

ومن ذلك لا يتم تحقيق التناظر إلا بتعادل $1م$ و $2م$ ، بمعنى :

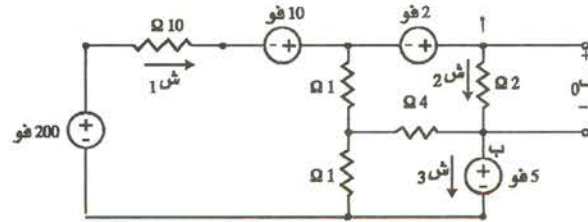
$$R_1 = R_2$$

$$2م = 1م$$

تمرين 2

لتكن دائرة الشكل 4.

1. استخراج المعادلات التي تجمع بين $ش_1$ ، $ش_2$ ، $ش_3$. أعد كتابة المعادلات في شكل مصفوفة.
2. أحسب قيمة الجهد $ف_0$.



الشكل 4. التمرين 2.

الجواب

1. لاستخراج المعادلات من الشكل 4 يُلجأ إلى قانوني كيرشوف للتيار والجهد، وعليه يُستخرج ما يلي :

$$0 = 10 - 200 \text{ ش}_1 + 10 - 10 + 1 \text{ (ش}_1 - \text{ش}_2) + 1 \text{ (ش}_2 - \text{ش}_3) = 0$$

وتكيفا للمعادلة، تُصبح كما يلي :

$$12 \text{ ش}_1 - \text{ش}_2 - \text{ش}_3 = 210 \quad (1)$$

وهي المعادلة الأولى. وأما لاستخراج المعادلة الثانية، فتؤخذ العين الثانية وبذلك :

$$0 = 2 - 2 \text{ ش}_2 + 4 \text{ (ش}_2 - \text{ش}_3) + 1 \text{ (ش}_1 - \text{ش}_2) = 0$$

وبعد تبسيطها، تُصبح المعادلة كالتالي :

$$2 = -\text{ش}_1 + 7 \text{ ش}_2 - 4 \text{ ش}_3 \quad (2)$$

وهي المعادلة الثانية وما يبقى سوى الثالثة، وهي كالتالي :

$$0 = 4 + 5 \text{ (ش}_2 - \text{ش}_3) + 1 \text{ (ش}_1 - \text{ش}_3) = 0$$

وبعد التحويل تُصبح في الشكل التالي :

$$5 = \text{ش}_1 + 4 \text{ ش}_2 - 5 \text{ ش}_3 \quad (3)$$

وبذلك فالمعادلات الثلاث يُمكن جمعها في نظام واحد :

$$12 \text{ ش}_1 - \text{ش}_2 - \text{ش}_3 = 210$$

$$-\text{ش}_1 + 7 \text{ ش}_2 - 4 \text{ ش}_3 = 2$$

$$\text{ش}_1 + 4 \text{ ش}_2 - 5 \text{ ش}_3 = 5$$

وكتابة نظام المعادلات في شكل مصفوفة يكون على الشكل التالي :

$$\begin{bmatrix} 210 \\ 2 \\ 5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \text{ش}_1 \\ \text{ش}_2 \\ \text{ش}_3 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 1- & 1- & 12 \\ 4- & 7+ & 1- \\ 5- & 4+ & 1+ \end{bmatrix}$$

3. ومن خلال الشكل 4، يتضح أن جهد المخرج V_0 ما هو إلا :

$$V_0 = 2I_2 \quad \text{ف} \quad 2\text{ش}_2 = 0$$

وُستخرج الشدة ش_2 بواسطة المصفوفة الرياضية السابقة، إذ حلّ

المعادلات بمنح ثلاث شدات مختلفة، منها $\text{ش}_2 = -\frac{16481}{2288}$ أمبير، أي

$\text{ش}_2 = -7,203$ أمبير، ومن ذلك $\text{ف}_2 = -14,406$ فولط، حيث الإشارة

(-) تُشير إلى الاتجاه المعاكس للاتجاه الموضح على الشكل 4. ومن ثم

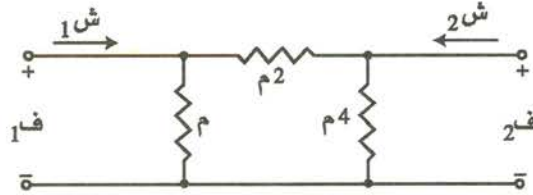
فأعلم أن السهام الموضوعة على الدارة تُوضح الاتجاه المختار للتيار، قد يكون مُخالفا لما هو عليه في الحقيقة.

مسائل

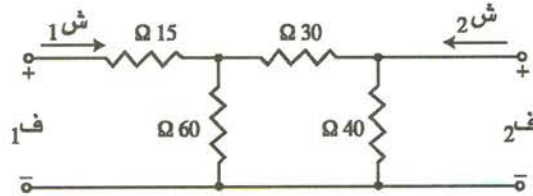
1. ما الفرق بين رباعي القطب وثنائي القطب؟
2. هل يُمكن تطبيق قانون أوم على مقاومة غير خطية؟ لماذا؟
3. ما الفرق بين رباعي القطب المقاوم ورباعي القطب الخطي، وما بين رباعي القطب المقاوم ورباعي القطب المحايد؟ اشرح؟
4. متى يكون رباعي القطب مُحايدا، وبماذا يختلف عن رباعي القطب الفعّال؟

5. متى تتحقق المعادلة أ د + ب ج = 1 ؟ استنبط اسم الدارة.
6. يُركَّب منبع مستمر جهده 10 فولت بين قطبي المدخل من دائرة الشكل 3 حيث $R_1 = 5,6 \text{ ك.Ω}$ ، $R_2 = 1 \text{ ك.Ω}$ ، $R_3 = 2,2 \text{ ك.Ω}$.

1. استخراج شدة التيارين I_1 و I_2 . استنبط معاوقة المدخل دون حمل R_{11} ومعاوقة التحويل R_{12} .
2. استخراج المعاوقتين R_{11} و R_{12} ، ثم قارنهما مع سابقتيهما. ما تعليقك ؟



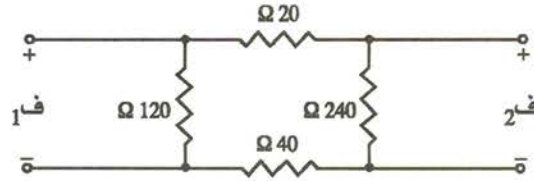
الشكل 5. المسألة 7



الشكل 6. المسألة 8

7. يُدرس رباعي القطب المحايد الخطي في شكل Π من الشكل 5.
1. ما يُقصد برباعي القطب المكافئ Π ؟
2. ابحث عن وسائل معاوقة المسامحة بدلالة M .

رباعي القطب المحايد.

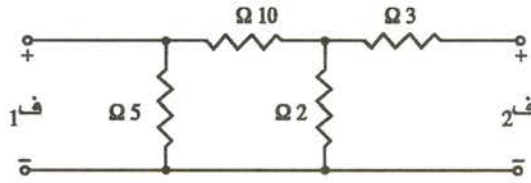


الشكل 7. المسألة 9.

8. ابحث عن المسامحات سح₁₁، سح₂₁، سح₁₂، سح₂₂ لدائرة الشكل 6 إذا فرضنا أن للنبيع المركب هو لجهد يُعادل 1 فولت.

9. ابحث عن وسائط المعاوقة لرباعي القطب للشكل 7.

10. ابحث عن وسائط المعاوقة لرباعي القطب للشكل 8.

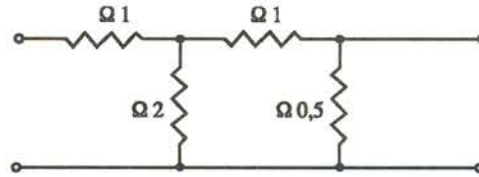


الشكل 8. المسألة 10

11. لتكن دائرة رباعي القطب المقاوم المثلثة في الشكل 9.

1. ابحث عن وسائط مصفوفة المعاوقة.

2. استخرج وسائط مصفوفة المسامحة.



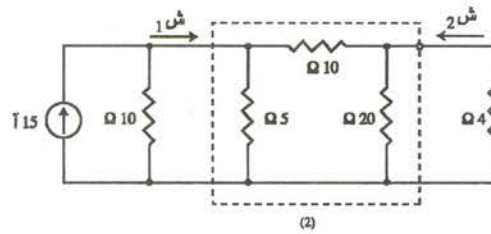
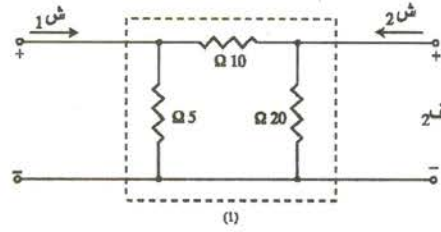
الشكل 9. المسألة 11

12. بعد دراسة رباعي قطب مُعَيَّن، استخرجت المعادلتان التاليتان :

$$6V_1 - 3I_1 + 2I_2 = 0 \quad \text{ف 6 ش 1 - 3 ش 2 + 2 ش 1 = 0}$$

$$5V_2 = 12I_1 + 2I_2 - 3V_1 \quad \text{ف 5 ش 2 = 12 ش 1 + 2 ش 2 - 3 ش 1}$$

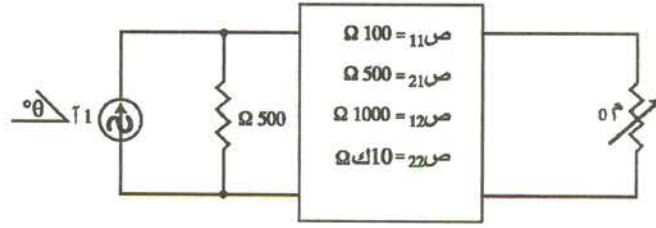
1. استخراج وسائط المساحة.
2. تُضاف مقاومة 5 أوم بتسلسل مع بوابة المخرج،
أحسب وسائط المساحة الجديدة.
13. لتكن دائرة الشكل 1.10 الممثلة لرباعي قطب مقاوم.



الشكل 1.10. المسألة 13.

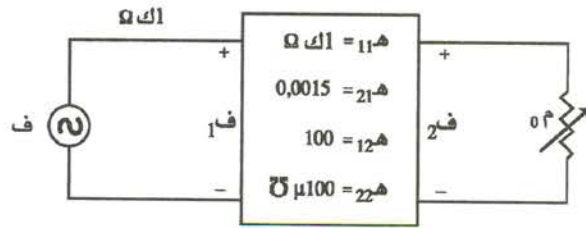
1. ابحث عن وسائط المساحة، ثم أكتب نظام المعادلتين.
2. تُركب شبكة خاصة عبر بوابتي رُباعي القطب (الشكل 2.10)، إذ يُوصل المدخل بمنبع تيار وأما المخرج فيُوصل بحمل مقاوم. أحسب ف 1 وف 2 مُستعينا بنتائج المعادلتين السابقتين. استخراج ش 1 وش 2.
14. يمتاز رُباعي قطب مُعَيَّن بوسائط المعاوقة الموضحة في الشكل 11.

1. أحسب الجهد الناجع الملاحظ عبر الحمل إن كانت مقاومته $R_0 = 5 \Omega$.



2. ابحث عن مقاومة الحمل R_0 التي تضمن تحويلًا أقصى للاستطاعة.
3. أحسب وسائط المساحة لهذه الشبكة.
15. يمتاز رباعي قطب مُعَيَّن بالوسائط الهجينة الموضَّحة في الشكل 12، علما أن المنبع مُتناوب وهو $f = 10 \text{ كـ} \text{مفو}$.
1. ابحث عن f_2 إذا كانت $R_0 = 10 \text{ كـ} \Omega$.

2. كم هي المقاومة R_0 لكي تُمنح أقصى استطاعة مُمكنة ؟
3. استخرج وسائط المعاوقة.



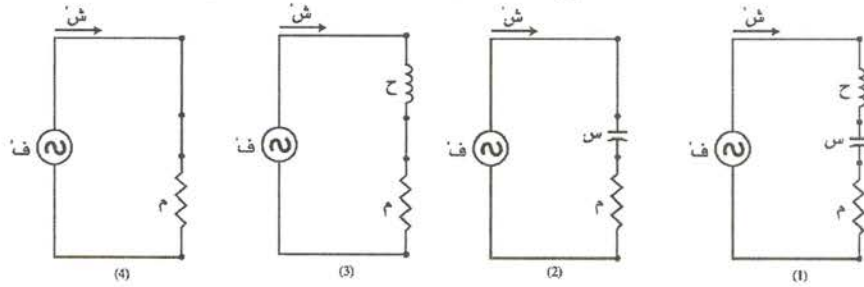
الرنين

إنّ المفاعلة الحثية تكبر بزيادة التردد، في حين المفاعلة السعوية تتناقص بزيادة التردد. فإحدهما تكبر والأخرى تصغر، مما يُجزم بأنّ هناك حتماً تردداً تتساوى المفاعلتان عنده، وهي الحالة التي تُعرف بالرنين.

1. دارة الرنين المتسلسل

1.1. تصرف الدارة م ح س

لتكن الدارة الممثّلة في الشكل 1.1 عند الترددات الضعيفة، تظهر الوشاعة كدارة قصر لأنّ المفاعلة حف $= 2\pi \cdot \text{ح} \cdot \text{ن} = 0$ عندما يتناهي التردد نحو الصفر، وتُصبح بذلك الدارة سعوية (الشكل 2.1).



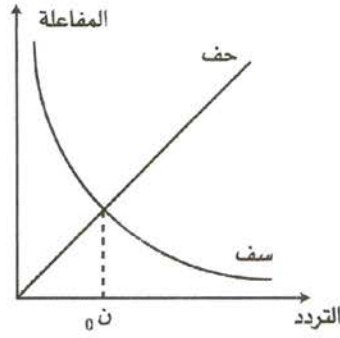
الشكل 1. دراسة الرنين المتسلسل

وأما عند الترددات العالية، تظهر المكثفة كدائرة قصر باعتبار أن المفاعلة $X_L = \omega L = 2\pi f L$ عندما $f \rightarrow \infty$ (الشكل 3.1). وعليه، فهناك حتما تردد وسيط بين الترددات العالية والضعيفة يجعل مفعول الوشيعية يعدم مفعول المكثفة، وهو المعروف بتردد الرنين حيث تُصبح عنده الدائرة عبارة عن دائرة مقاومة صافية (الشكل 4.1). يُعرّف الرنين على أنه تلك الحالة الخاصة التي تكون فيها المفاعلتان، الحثية والسعوية، متساويتان لكن بإشارتين متعاكستين، وعليه فدائرة الرنين هي تلك الدائرة التي يتحقق فيها شرط الرنين. وبما أن المفاعلتين متضادتين تماما في حقيقتهما، فلا يُمكن أن يعدم — يَحْتَرِلَا — بعضهما البعض إلا إذا كانت طويلتهما متساويتين. كيف ذلك؟

2.1. شرط حدوث الرنين

عند تردد الرنين f_0 تُصبح الدائرة مقاومة صافية بمعنى لا وجود للمفاعلة، فلو تمّ رسم منحنى سف وآخر حف بدلالة التردد على نفس المعلم المتعامد فسنحصل على الشكل 2.

تتزايد المفاعلة الحثية حف بزيادة التردد f ، باعتبار الصيغة $X_L = \omega L = 2\pi f L$. ح. في حين المفاعلة السعوية سف تتناقص بزيادة التردد نظرا للصيغة $X_C = \frac{1}{\omega C} = \frac{1}{2\pi f C}$. وعليه فهناك تردد وحيد f_0 يُسجّل حدوث الرنين عندما تتساوى المفاعلتان، السعوية والحثية.



الشكل 2. منحنى المفاعلة

قد تم استخراج المعاوقة المركبة لمثل هذه الدارة الممثلة في الشكل 1.1 وأوضحت معادلة العبارة التالية :

$$\underline{Z} = R + j \left(L\omega - \frac{1}{C\omega} \right) \quad \underline{V} = M + N \left(\frac{1}{\omega C} - \omega L \right)$$

وباعتبارها عددا مركبا فإن طوليتها هي :

$$|\underline{V}| = \sqrt{M^2 + \left(\frac{1}{\omega C} - \omega L \right)^2}$$

$$|\underline{Z}| = Z = \sqrt{R^2 + \left(L\omega - \frac{1}{C\omega} \right)^2}$$

كما يُمكن استخراج العُدة θ :

$$\underline{\underline{V}} = \theta = \tan^{-1} \frac{\frac{1}{\omega C} - \omega L}{M}$$

$$\angle \underline{Z} = \theta = \tan^{-1} \frac{L\omega - \frac{1}{C\omega}}{R}$$

2. تردد الرنين المتسلسل

إنَّ حدوث الرنين مُتوقَّف على شرط أن تكون الدائرة مقاومة صافية دون مفاعلة، بمعنى أنَّ القسم الخيالي للمعاوقة والذي يُمثِّل المفاعلة معدوم تماماً، أي :

$$L \omega - \frac{1}{C \omega} = 0 \quad \text{ح س} \quad 0 = \frac{1}{\omega} - \omega$$

فُيُستخرج تردد الرنين ω_0 على أنه :

$$f_0 = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}} \quad \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

وهو تردد يُطابق تردد الموَّكِّد المتناوب ف حيث س هي سعة المكثِّفة ووحدها الفاراد و ح محاثَّة الوشيعة ووحدها الهنري، وأمَّا حساب تردد الرنين فيتم بوحدة الهرتز.

تلاحظ جيِّداً أنَّ تحديد حدوث الرنين المتسلسل لا يتم إلاَّ بواسطة النبِيطَيْن ح و س، فالمقاومة م لا تدخل إطلاقاً في ضَبْط تردد الرنين وإتِّمَّ دورها يقتصر على تقييد سَيَّلان التيار المُشترَك ش عبر الدائرة المتسلسلة، لا غير.

من خاصِّيات الرنين المتسلسل كذلك أنَّ العُمدة θ تُعَدُّم تماماً، ممَّا يجعل التيار المُشترَك ش يُزَامِن الجهد المتناوب ف من حيث انعدام الاختلال $\theta = \phi$. كما أنَّ المعاوقة المركبة تُصَبِّح مقاومة صافية :

$$|Z| = R, \quad \theta = 0.$$

ملاحظة

إنَّ انتخاب القيم الكبيرة للسعة أو الحثّة، أو كلاهما، يؤدي إلى تردد رنين ضعيف على عكس اختيار قيم ضعيفة وذلك لتواجدها في المقام من المعادلة السابقة.

3. التيار الأقصى المشترك

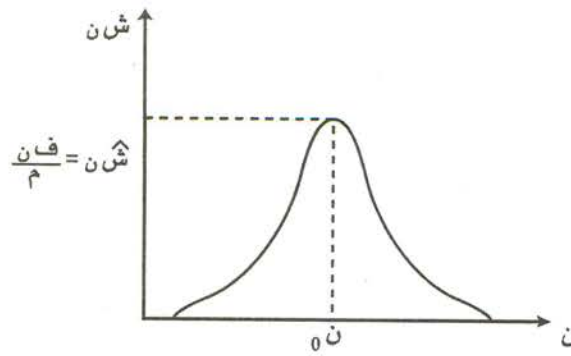
1.3. منحنى الإجابة

حدوث الرنين يجعل الدارة مقاومة صافية، الشيء الذي يدفع إلى تسجيل أعلى قيمة للشدة الناتجة للتيار المشترك ش :

$$\hat{I}_{rms} = \frac{V_{rms}}{R} \quad \text{ش} = \frac{F}{M}$$

حيث F هو الجهد الناجع للمنبع المتناوب F . وباعتبار أن الدارة مقاومة صافية، فإنَّ الجهد F مُتزامن مع التيار المشترك ش . إذ الطور معدوم. ترى بوضوح من خلال الشكل 3 كيف تتمَّ تغيُّرات التيار الناجع ش بدلالة التردد n ، حيث حَمَل المنحنى على معلم متعامد، أطلق عليه تسمية مُنحنى الإجابة.

وهنا نفتح قوساً لنعرف هذا المفهوم الجديد نظراً لكثرة تداوله في هذا الكتاب. يُقصد بلفظ "الإجابة" في ميدان الإلكترونيات كل نتيجة تصدر عن المخرج كإشارة المخرج مثلاً، أو منحنى بياني يوضح تغيُّرات كمية فيزيائية بدلالة مُتغيِّر ثانٍ مثل الذي نحن بصدد (منحنى الرنين).



الشكل 3. منحنى الرنين المتسلسل

2.3. دائرة الرنين المتسلسل

من خلال الشكل 3، تلاحظ أن التيار الناجع I عند الترددات الضعيفة يُقارب الصفر وذلك لأنّ المكثفة أصبحت دائرة مفتوحة تمنع عبور التيار، وكذلك الحال عند الترددات العالية لأنّ الوشيعة تُصبح هي الأخرى دائرة مفتوحة. وبين هذين الحدين، التيار الناجع I يتزايد إلى أن يبلغ شدته العظمى والتي تحدث عند تردد الرنين f_0 ، حيث المعاوقة المركبة تُصبح مقاومة صافية.

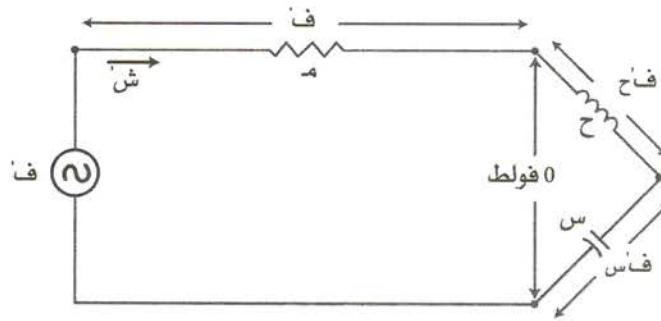
عند تردد الرنين، يُصبح جهد الموّلد المتناوب V كله مُطبّقاً بين قطبي المقاومة R (الشكل 4.1)، علماً أنّه مُتطابق الطور مع التيار الناجع الأقصى I . لعدم وجود الاختلال.

إنّ العبارة السابقة للشدة الناجعة I قد تزداد نسبتها لو أنّ المقاومة أُستبدلت بأخرى أصغر منها، إلّا أنّ أصغر مقاومة يُمكن تواجدها داخل الدائرة المتسلسلة هي مقاومة لفات الوشيعة X_L .

فلو أن النبيط المقاوم م يترع من الدارة، فسوف تلاحظ استمرارية حدوث الرنين وذلك بسبب وجود مقاومة اللفات م عبر الدارة ح س. في هذه الحالة، تزداد شدة التيار المشترك بسبب صغر هذه المقاومة م... وعندما فقط تسجل أكبر شدة ممكنة ش. للتيار المشترك عبر الدارة المتسلسلة ح س.

ملاحظة هامة

قد لاحظت دون شك أن المقاومة م لم تؤخذ بعين الاعتبار في بداية الدراسة وذلك لأنها مُهملة مقارنة بمقاومة النبيط م، أي أن $M \ll m$.



الشكل 4. دارة رنين ح س متسلسلة.

4. الجهد الأقصى

باعتبار أن المفاعلتين، الحثية والسعوية، تتعادلان عند تردد الرنين، فإن معاوقة الدارة تتمثل في مقاومة لفات الوشيعة م فقط مما يجعل الطور معدوما فيتزامن التيار المشترك ش مع جهد المنبع ف، وتكون

مقاومة اللفات القيمة — هي أصغر قيمة يُمكن توفيرها لحُدوث الرنين (الشكل 4).

تكتسي الشدة الناجعة القصوى ش. أهمية خاصة من حيث أنها تمنح جهداً أقصى بين قطبي المكثفة أو الوشيعة على حدّ سواء، مما يُظهر الدارة وكأنها مُضخّم للجهد. كيف ذلك ؟

باعتبار أنّ الدارة مُتسلسلة فكلّ النوايط يعبرها نفس التيار، وعند الرنين تكون شدته عظمى وذلك لاختزال المفاعلتين لبعضهما البعض، وهذا لا يعني عدم وجود جهد بين قطبي كل مُفاعلة لكن قطبيتها مُتعاكسة، بل أنّ :

$$\hat{V}_{Lrms} = X_L \hat{I}_{rms} \quad \text{جهد المفاعلة الحثية : } \hat{V}_L = \text{ح ف ش.}$$

$$\hat{V}_{C rms} = X_C \hat{I}_{rms} \quad \text{جهد المفاعلة السعوية : } \hat{V}_C = \text{س ف ش.}$$

ومن حيث أنّ التيار أقصى فسوف يُؤكّد جهداً أقصى كذلك، إلّا أنّ الجهدَيْن يلغيان بعضهما (الشكل 4) ويكون بذلك جهد المنبع ف مُعادلاً ومُزامناً لجهد المقاومة —.

فلو أنّ اختيار المخرج يكون بين قطبي المكثفة أو الوشيعة فسوف نحصل على جهد المخرج أكبر من جهد المدخل المتمثّل في جهد المنبع المتناوب ف، ولا يتم رفع الجهد ف إلى أقصى حدّ إلّا عند الرنين وهي عملية تُعرف بالتضخيم... ومن ذلك، تلعب الدارة ح س دور وظيفة

المضخم عند حدوث الرنين فقط بشرط أن يؤخذ مخرج المضخم عبر المكثفة أو الوشيعه، حيث معامل نسبة التضخيم بين المدخل والمخرج كبيراً جداً.

ملاحظة

1. عند الرنين يظهر كل جهد منبع ف عبر مقاومة اللفات مـ.
2. مجموع جهدي المفاعلتين معدوم : $F_r + F_c = 0$.
3. المفاعلة الحثية هي أكبر منها للترددات التي تكبر تردد الرنين، كما أن المفاعلة السعوية هي أكبر منها للترددات التي تصغر تردد الرنين. فقد تتساءل وتقول أن تسجيل الجهد الأقصى يحدث في غير تردد الرنين، لكن تذكر أن زيادة المفاعلة تؤدي إلى تضعيف شدة التيار وبذلك فالجهد أضعف، وعليه فإن الجهد الأقصى لا يُسجل لغير تردد الرنين.

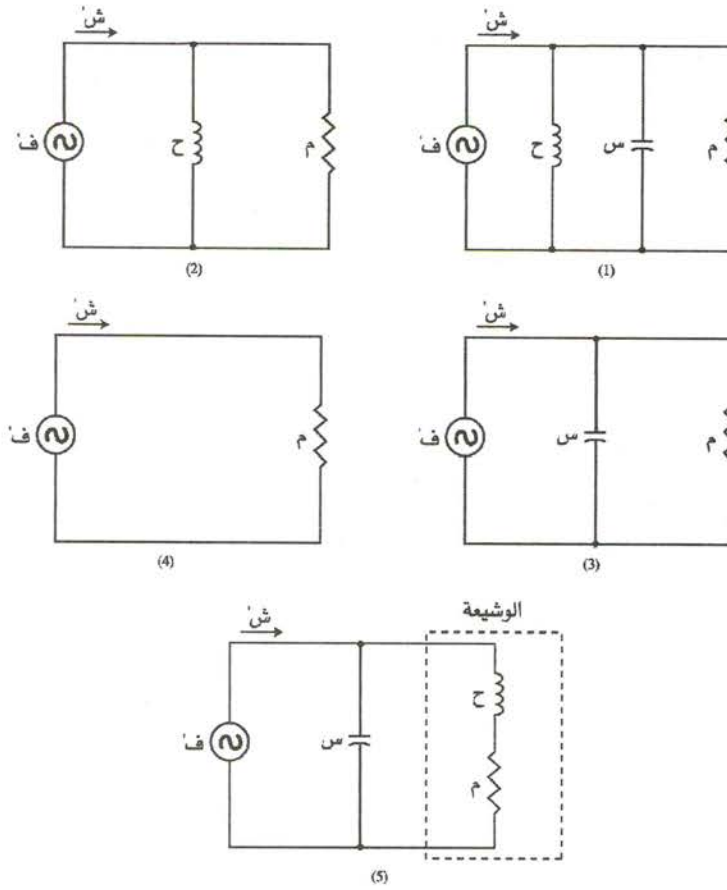
5. الرنين المتوازي

كل الدراسة السالفة كانت لظاهرة الرنين المتسلسل، وما سيتبع هي دراسة للدوائر المتوازية ومن ذلك دراسة -حدوث الرنين المتوازي وتسجيل مختلف وسائطه وكيفية تصرفها.

1.5. دائرة الرنين

إليك دراسة الدارة م ح س للشكل 1.5.

الدارة الكهربائية



الشكل 5. دراسة الرنين المتوازي

عند الترددات الضعيفة، فإنَّ المكثِّفة تظهر كدائرة مفتوحة باعتبار أنَّ المفاعلة السعوية هي $\text{سف} = \frac{1}{\pi 2 \text{س} \text{ن}} = \infty$ عندما يتناهي ن إلى الصفر، فتمنع عبور التيار وتُصبح الدارة دائرة حثية متوازية (الشكل 2.5).

وأما عند الترددات العالية، فإنَّ الوشيعَة تظهر كدائرة مفتوحة بحُكم أنَّ المفاعلة الحثية هي $\text{حف} = \pi 2 \cdot \text{ح} \cdot \text{ن} = \infty$ عندما يتناهي ن

إلى ∞ ، وعليه تمنع مرور التيار فتُصبح الدارة دارة سعوية متوازية (الشكل 3.5).

وبنفس الطريقة السالفة عند دراسة الرنين المتسلسل، تلاحظ أنه دوماً — ولأجل تضادّ المفاعلتين — هناك تردد وسيط يحدث عنده أن المفعول الحثي يَعدَم المفعول السعوي لتُصبح على إثره الدارة دارة مقاومة (الشكل 4.5).

2.5. تردد الرنين

من خلال دراستك للفصل 12، يمكن استخراج المساحة المركبة التالية لمثل دارة الشكل 1.5.

$$\underline{Y} = \frac{1}{R} + j \left(C \omega - \frac{1}{L \omega} \right) \left(\frac{1}{\omega C} - \omega S \right) + \frac{1}{M} = \underline{S_C}$$

وباعتبارها عدداً مركباً، فاستخراج الطويلة يكون كالتالي :

$$|\underline{S_C}| = \underline{S_C} = \sqrt{\left(\frac{1}{\omega C} - \omega S \right)^2 + \frac{1}{M^2}}$$

$$|\underline{Y}| = Y = \sqrt{\frac{1}{R^2} + \left(C \omega - \frac{1}{L \omega} \right)^2}$$

وأما العُمدة فهي :

$$\angle \underline{Y} = \theta = \text{سح} = \text{ظل}^{-1} \left(\frac{\frac{1}{\omega C} - \omega L}{R} \right)$$

$$\angle \underline{Y} = \theta = \text{tg}^{-1} \left(\frac{C \omega - \frac{1}{L \omega}}{R} \right)$$

إنَّ حدوث الرنين يستلزم أن تكون المفاعلة معدومة وهي القسم الخيالي من المسامحة المركبة سح، وعليه :

$$C \omega - \frac{1}{L \omega} = 0 \quad \text{س} = \frac{1}{\omega C} - \omega L = 0$$

وتحديد تردد الرنين ω_0 يكون كالتالي :

$$f_0 = \frac{1}{2\pi \sqrt{L C}} \quad \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{L C}}$$

وتلاحظ جيدا أنَّ الصيغة هي نفسها لتحديد تردد الرنين المتسلسل بالإضافة إلى نفس الشروط لوقوع الرنين، إذ لا بُدَّ أن تكون الدارة مقاومة صافية بحيث أنَّ المسامحة المركبة هي : $\left| \text{سح} \right| = \frac{1}{\omega_0}$ ، بينما تنعدم العمدة θ ليتزامن تيار الجذع الأساسي ش مع جهد المنبع المتناوب ف، مع التنبيه إلى أنَّ تردد الرنين ω_0 هو تردد المولد المتناوب.

عند حدوث الرنين، فإنّ المفاعلة حـف_٥ والمفاعلة السعوية سف_٥ متساويتان ومتعاكستا القطبية فيُلغيان – فيُختزلان – وهو السبب الذي يجعل التيار عبر الجذع الأساسي أصغر ما يكون بحُكم التركيب المتوازي، ممّا يدفع على الظنّ أنّ المعاوقة ضخمة جدا.

وهو كذلك، فإنّ المعاوقة تبلغ أعظم قيمة لها عند تردد الرنين ن_٥ وتضعف للترددات التي تكبر أو تصغر عن ن_٥، وعندها يتزايد تيار الجذع الأساسي. انطلاقا من هذا المبدأ، سُمّيت دائرة الرنين المتوازي بدارة الصمّام.

3.5. الجهد المشترك الأقصى

في الدارات المتوازية يكون الجهد مشتركا بين كلّ النوابط، وإذا طبّقنا قانون أوم فسوف نحصل على العبارة التالية :

$$\underline{V} = \underline{Z} \underline{I} = \frac{\underline{I}}{\underline{Y}} \quad \underline{F} = \underline{V} \underline{S} = \underline{S} \frac{\underline{S}}{\underline{S} \underline{C}}$$

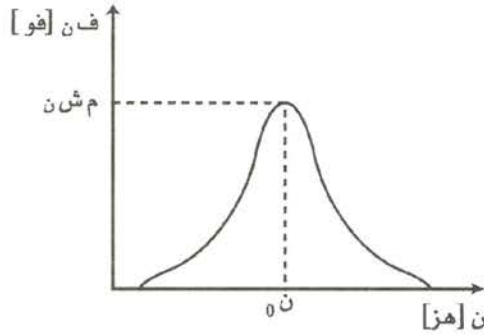
بمعنى :

$$\underline{F} = \underline{S} \frac{\underline{S}}{\underline{S} \underline{C}} = \frac{\underline{S} \underline{S}}{\left(\frac{1}{\omega C} - \omega L \right)^2 + \frac{1}{\omega^2 R^2}}$$

$$V_{rms} = \frac{I_{rms}}{Y} = \frac{I_{rms}}{\sqrt{\frac{1}{R^2} + \left(C \omega - \frac{1}{L \omega} \right)^2}}$$

حيث $\hat{V}_m$ هي الشدة الناجمة للتيار الأساسي، و $\hat{V}_m$ هو الجهد الناجع عبر الدارة م ح س، وعند حدوث الرنين تصبح المعادلة كالتالي :

$$\hat{V}_{rms} = \frac{I_{rms}}{\frac{1}{R}} \quad \hat{V}_m = \frac{\hat{I}_m}{\frac{1}{R}}$$



الشكل 6. منحنى الرنين المتوازي.

يوضح الشكل 6 منحنى الرنين المتوازي لدائرة م ح س متوازية، إذ يظهر تنامي الجهد الناجع $\hat{V}_m$ نحو الصفر عند الترددات الضعيفة والعالية معاً، وما بينهما فإن الجهد الناجع $\hat{V}_m$ يتزايد إلى أن يبلغ قيمة عظمى تحدث عند تردد الرنين $\hat{V}_m$ يُسجل عنده أضعف تيار وأضعف معاوقة.

وكما سبق أثناء دراسة الرنين المتسلسل، فإن التركيب المتوازي — تماماً كسابقه — يُمكن أن يحدث رنيناً ولا يحتاج في ذلك إلا لوشية ومكثفة، فالمقاومة م تُعوّض بمقاومة لفات لوشية — (الشكل 5.5).

في هذه الحالة، يكون التيار الأساسي $\hat{I}_m$ متطابق الطور مع جهد المنبع المتناوب $\hat{V}_m$... عند حدوث الرنين فلا وجود للاختلال بينهما.

أعمال تطبيقية

تمرين

تُركب دائرة رنين متسلسل ح س حيث للكثافة سعتها $S = 106$ يكو فاراد وللنبع للتأوب جهده $F = 300 \mu$ فولط، وبواسطة تجربة مخبرية تم تلوين الجدول 1 وذلك بتغيير التردد.

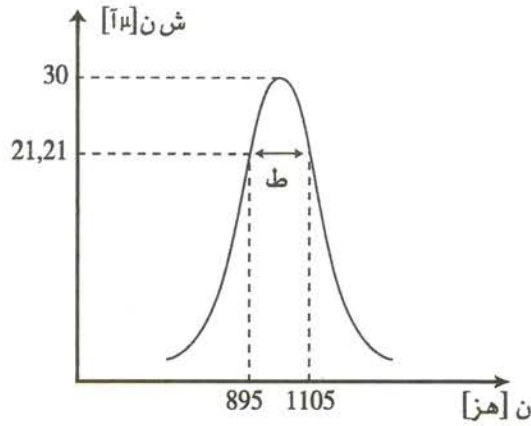
1. أرسم منحنى الإجابة لدائرة الرنين المتسلسل. استنبط تردد الرنين.
2. أحسب مُحاثّة الوشيعة ح لدائرة الرنين المتسلسل. كم هي مقاومة لفاثها م ؟
3. املأ الجدول، وما تعليقك عليه ؟ إذا أنتخبت الدارة على أن تكون مُضخّم، فبين أيّ نبيط يؤخذ المخرج ولأيّ تردد ؟
4. استخرج من المنحنى ترددي القطع N_1 و N_2 . استنبط نطاق الإمرار.

التردد [هز]	الشدة الناجعة $[A \mu]$	حف $[\Omega]$	ف ح $[F \mu]$	سف $[\Omega]$	ف س $[F \mu]$
600	0,19				
800	0,44				
1 000	30,00				
1 200	0,55				
1 400	0,29				

الجدول 1. نتائج تجربة مخبرية على دائرة رنين متسلسل.

الجواب

تركيب متسلسل يحتوي على مكثفة ووشية فقط هو دائرة رنين متسلسل، بحكم أن لفات الوشية تحتوي على مقاومة داخلية مـ (مقاومة اللفات).



الشكل 7. التمرين الخلول

1. رسم منحنى الإجابة لدائرة الرنين المتسلسل يقتضي رسم الدالة ش.ن (ن) وهي الموضحة في الشكل 7، وما حُدوث الرنين إلا لأقصى شدة مسجلة. وعليه فمن خلال المنحنى يُستنبط تردد الرنين وهو $f_0 = 1000$ هز، وأحذر أن تستخرجه من خلال الجدول لأنه عادة يخلو تماماً من الجدول.

2. تُستخرج الحاتة من خلال المعادلة :

$$f_0 = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}} \quad \text{ن} = \frac{1}{\sqrt{2\pi LC}} \text{ ح س}$$

وعليه فالمحاثة هي :

$$L = \frac{1}{4\pi^2 C f_0^2} = [H] \quad 239 \approx \frac{1}{\pi^2 \times 10^{-2} \times 10^2} = C$$

وأما لاستخراج مقاومة لفات الوشيعة، فالمعادلة هي :

$$\hat{V}_{rms} = r \hat{I}_{rms} \quad \hat{V} = \hat{I} \cdot r$$

بحكم أنه عند حدوث الرنين لا وجود للمفاعلتين، بل تيار الرنين

ش. يعبر المقاومة م لو حدها. وعليه :

$$r = \frac{\hat{V}_{rms}}{\hat{I}_{rms}} \quad \hat{V} = \hat{I} \cdot r = \frac{300 \mu}{30 \mu} = \frac{\hat{V}}{\hat{I}} = r$$

ومن ثم فهي $\Omega 10 =$.

3. الأمر سهل لملاً الجدول، فالمفاعلة الحثية ما هي إلا :

$$X_L = 2\pi f L \quad \text{حف} = 2\pi n \text{ ح}$$

وأما الجهد المتأمل عبر قطبي الوشيعة فهو :

$$V_L = X_L I_{rms} \quad \text{حف} = \text{حف} \cdot \text{ش.}$$

دون أن يؤخذ بعين الاعتبار مقاومة اللفات م.

فتلاحظ أن حف تتزايد دوماً لتُسجَّل عند حدوث الرنين،

حف = $\Omega 1500$ ، وهو الشيء الذي يجعل الجهد المتأمل عبر قطبي

الوشيعة يتزايد كذلك إلى أن يبلغ أقصى قيمة له $\hat{V} = 45000 \mu$ فو

عند حدوث الرنين، أي $\hat{V} = 0,45$ فو عند $n = 1000$ هز.

لكن بفعل تناقص التيار، فسوف يتناقص تدريجياً. وأما المفاعلة السعوية فتُستخرج من المعادلة التالية :

$$X_c = \frac{1}{2\pi f C} \quad \text{سف} = \frac{1}{\pi 2 \text{ ن س}}$$

وأما الجهد المتأمل عبرها يُستنبط من المعادلة :

$$V_c = X_c I_{rms} \quad \text{ف} = \text{سف ش}$$

فإذا ملأت الجدول، فسوف تلاحظ أن المفاعلة السعوية سف على عكس حف، إذ تتناقص تدريجياً إلى أن تُسجل عند الرنين سف = 1500 Ω، مما يُثبت تعادل المفاعلتين.

وأما الجهد المتأمل عبرها فهو يتزايد دوماً ليلغ أقصى قيمة له ف = 45 000 μفو عند حدوث الرنين وهي القيمة المطابقة لجهد الوشيعة لتردد الرنين ن، ثم يتناقص تدريجياً بفعل تناقص التيار ش.

إذا طُلب استعمال هذه الدائرة كمُضَخِّم فمن البديهي أن المخرج يُؤخذ بين قطبي الوشيعة أو المكثفة بشرط حدوث الرنين، إلا أنه عبر الوشيعة يكون أكبر منه عبر المكثفة وذلك لإضافة جهد مقاومة اللفات، إلا أن الاختلاف طفيف بحكم المقاومة المضعفة.

4. يُستخرج ترددا القطع ن₁ ون₂ من خلال المنحنى عند الشدة 70,7% من 30 μ آ والتي تُعادل 21,21 μ آ، فبالإسقاط على محور الفواصل من الشكل 7 نحصل على ن₁ = 895 هرتز ون₂ = 1105 هرتز. ومنه يُستنبط نطاق الإمرار وهو ط = 210 هرتز.

مسائل

1. ما هو تعريف الرنين ؟ متى يتحقق ؟ اشرح.
2. أذكر كيفية البحث عن التردد المتسلسل والتردد المتوازي.
3. ما مدلول التيار الأقصى المشترك ؟ اشرح تغيرات المنحنى واذكر في أي الدارات يتم تسجيله.
4. علق على منحنى تغيرات الجهد الأقصى المشترك. ما مدلوله وفي أي الدارات يحدث ؟
5. ما الفرق بين الرنين المتسلسل والرنين المتوازي ؟ استخرج وجه التشابه بينهما.
6. أحسب تردد الرنين ω_0 من تركيب مكثفة سعتها $\mu 3$ فـد، ووشية محاثتها $H = 30$ مهن.
7. تردد الرنين لدارة H س هو $\omega_0 = 1000$ كهز. لو أزدوجت المحاثة وأصبحت $2H$ وخُفضت السعة لتُصبح $\frac{S}{8}$ ، كم هو تردد الرنين الجديد ؟
8. ثُركب وشية محاثتها H مع مكثفة سعتها $\mu 36$ فـد، وعند الرنين كانت المفاعلة الحثية $X_L = 8,33 \Omega$. كم هو تردد الرنين وكم هي قيمة المحاثة H ؟

9. تُركب دائرة متسلسلة م ح س حيث ح = 4 هنري، س = $0,16 \mu$ فـد، م = 250Ω ، وجهد المنبع المتناوب هو 100 مـفو. أحسب جهدي الوشيعة والمكثفة عند حدوث الرنين.

10. تُركب وشيعة محاثتها ح = 10 مهن مع مكثفة سعتها س، وعند الرنين كانت المفاعلة السعوية سف = 8333Ω . كم هو تردد الرنين ن، وكم هي قيمة السعة س؟

11. كم هي الشدة الناجعة القصوى لتيار يعبر دائرة رنين متسلسل عند تردد يُعادل 1 ميغا هرتز حيث ح = 20μ هن، س = 500 بيكوفاراد، م = 10Ω ، وجهد المنبع المتناوب 10 مـفو؟ استنبط المعاوقة المكافئة عند التردد 1 ميغا هرتز.

دائرة التنعيم

حين تسعى إلى ضبط المكثفة أو الوشيعة من خلال الدائرة م ح س قصد مُعادلة المفاعلة الحثية بالمفاعلة السعوية، عندها تتحصل على ظاهرة الرنين والتي تحدث لتردد له علاقة مباشرة بهاتين المفاعلتين. مثل هذه الدائرة تعرف باصطلاح دائرة التنعيم.

1. معامل الجودة لدائرة الرنين المتسلسل

معامل الجودة، ويُرمز بالعلامة ج، لدائرة رنين يرمز إلى نُعومة الرنين إذ يُظهر مدى قابلية المنحنى في إحداث حافة حادة عند تردد الرنين ω_0 ، وهو عموماً يتزايد كلما كبرت نسبة المفاعلة عند حدوث الرنين على المقاومة المتسلسلة.

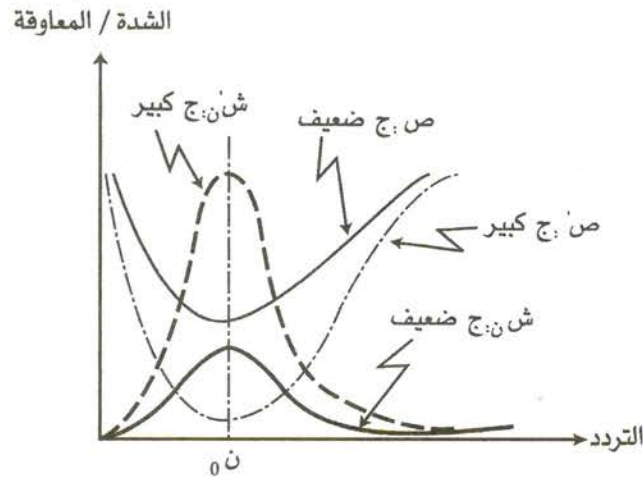
1.1. تضخيم الجهد

عند حلوث الرنين في دائرة متسلسلة، فإن معامل الجودة يُعرّف على أنه :

$$Q = \frac{X_{L0}}{r} = \frac{X_{C0}}{r} \quad \text{ج} = \frac{\text{حف}_0}{\text{م}} = \frac{\text{سف}_0}{\text{م}}$$

حيث :

- حـف₀ هي المفاعلة الحثية عند تردد الرنين ن₀ : حـف₀ [Ω].
 - سف₀ هي المفاعلة السعوية عند تردد الرنين ن₀ : سف₀ [Ω].
 - مـ هي المقاومة للمتسلسلة مع حـف₀ (مقاومة اللفات) : مـ [Ω].
- إنَّ مُعامل الجودة ج هو عديم الوحدة، ويرجع ذلك إلى أنَّ حاصل القسمة يتم بين كميتين متماثلتين في الوحدة. وتلاحظ أنَّه بقدر ما تصغر المقاومة مـ يعبر الدارة تيار أكبر، لينتج عن ذلك تضيق حاد في منحنى الإجابة عند تردد الرنين (الشكل 1)، وعليه تكبر قيمة مُعامل الجودة ج.



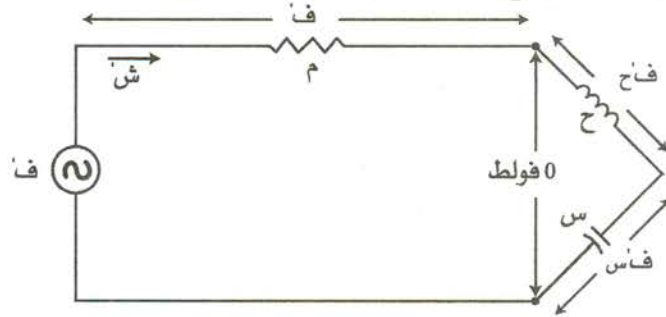
الشكل 1. تأثير المعامل ج في تحديد الشدة الناجمة والمعاوقة.

والعكس صحيح، إذ لو رُكِّب مقاوم م في تسلسل داخل الدارة فسوف يتسبب في إضعاف شدة التيار من جهة، ومن جهة أخرى يكبر مقام المعادلة السابقة، وبالتالي يصغر المعامل ج مقارنة بسابقه دون النيط م.

يُنظر للمعامل ج على أنه معامل التضخيم لدارة الرنين المتسلسل، إذ يُحدّد مدى تكبير الجهد عبر الوشّعة أو المكثفة بفعل عبور تيار شدته الناجعة قُصوى. فالمعامل ج يرمز إلى تلك الكمية التي زادت - عند حدوث الرنين - في جهد المخرج، ولا يُؤخذ المخرج إلاّ عبر المكثفة أو الوشّعة لتسجيل جهد أقصى عند تردد الرنين ω_0 ، في حين يقلّ في غيره من الترددات. وعليه، فالبعبارة هي :

$$V_L = V_C = Q V \quad \text{ف} = \text{ف} = \text{ف} = \text{ف}$$

وكتطبيق عملي لاستخراج المعامل ج من دارة رنين متسلسل كالموضّحة في الشكل 2، إليك هذه الطريقة : يتم قياس الجهد المتأمل عبر الوشّعة أو المكثفة عند حدوث الرنين، ثم قياس جهد المنبع المتناوب وما المعامل ج إلاّ حاصل قسمة القياسين.



الشكل 2. دارة الرنين المتسلسل

تعتبر هذه الطريقة لاستخراج معامل الجودة ج أفضل من استخراجه بواسطة العبارة $ج = \frac{مف}{م}$ ، لأنّ تحديد قيمة مقاومة لفات الوشّعة م صعب للغاية بالإضافة إلى أنّ الأومتر يحتوي هو الآخر

على مقاومة داخلية. بل إنَّ تحديد المعامل ج بواسطة القياس يسمح باستخراج المقاومة مـ ذاتها، وذلك عن طريق المعادلة $\frac{مف}{ج} = مـ$ ، حيث $مف = حف$ أو $مف = سف$.

2.1. مفعول تردد الرنين

دائرة تحتوي على وشيعة، مُحاثتها ح ومقاومتها مـ، في تسلسل مع مكثفة سعتها س. وتكون بذلك المعاوقة المركبة هي :

$$\underline{Z} = r + j \left(L \omega - \frac{1}{C \omega} \right) \left(\frac{1}{\omega س} - \omega ح \right)$$

وعليه فطويلة العدد المركب هي :

$$|\underline{Z}| = \sqrt{\left(\frac{1}{\omega س} - \omega ح \right)^2 + r^2}$$

$$|\underline{Z}| = Z = \sqrt{r^2 + \left(L \omega - \frac{1}{C \omega} \right)^2}$$

فبتغيُّر النبض ω تتغيُّر الطويلة ص، حيث تمسح مجالا تبلغ فيه أدنى قيمة لها عندما تكون المفاعلة $\left(\frac{1}{\omega س} - \omega ح \right)$ معدومة. بمعنى :

$$L \omega - \frac{1}{C \omega} = 0 \quad \text{ح} = \frac{1}{\omega س} - \omega$$

وهو ما يُعرف بشرط حدوث الرنين، ويكون بذلك التردد المطابق لهذه العلاقة هو تردد الرنين ω_0 المعروف كالتالي :

$$f_0 = \frac{\omega_0}{2\pi} = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}} \quad \frac{1}{\sqrt{LC}} = \omega_0 = 2\pi f_0$$

فعند الرنين تُسجّل المعاوقة ص أصغر قيمة لها وتُعادل ص₀ = م، فهي مقاومة صافية.

فإذا اعتبرنا أن ف₀ هو الجهد الناجع المطبق بين قطبي الدارة، فإن التيار المشترك للدارة يُسجّل أقصى شدة ناجعة عند تردد الرنين ن₀ تكون عبارتها هي :

$$\hat{I}_{rms} = \frac{V_{rms}}{r} \quad \frac{F}{M} = \frac{S}{T}$$

3.1. تأثير المعامل ج

تلاحظ أنه كلما صغرت المقاومة م كلما زادت قمة المنحنى في التضييق (الشكل 1). وبواسطة قانون أوم يُمكن البحث عن جهد المكثفة :

$$\frac{F}{M} = \frac{S}{T} = \frac{1}{\omega C} = \frac{1}{\omega C}$$

$$V_C = \frac{I}{j C \omega} = \frac{1}{j C \omega} \underline{V}$$

وعند الرنين فإن ص = م، وعليه :

$$V_{Crms} = \frac{1}{r C \omega_0} V_{rms} \quad \frac{F}{M} = \frac{1}{\omega_0 C}$$

وباعتبار المعادلة س ح₀ = 1، فيُمكن كتابة ما يلي :

$$V_{C_{rms}} = \frac{L \omega_0}{r} V_{rms} \quad \text{ف} \frac{\omega}{\text{م}} = \text{ف} \frac{\omega}{\text{م}}$$

أو كتابة :

$$V_{C_{rms}} = Q V_{rms} \quad \text{ف} \text{ج} = \text{ف}$$

عندما تكون الوشيعة ذات نواة حديدية، وبالتالي زيادة مُحَاثَة الوشيعة، فمن الممكن جدًا أن يكون المعامل ج < 100. وبما أن المكثفة قد يبلغ الجهد بين قطبيها عدة آلاف فولط، وهو ما يُعرضها للتَحْطِيم. وفي الدارات ذات التردد اللاسلكي، يُعتبر المعامل ج ضعيف عندما يصغر عن 10 وإن فاق 300 يكون ضخما جدا.

عادة ما يكون الجهد المتأمل بين قطبي الوشيعة ذا اختلاف طفيف عن الجهد المتأمل بين قطبي المكثفة عند حدوث الرنين، وذلك لأن :

$$\text{ف} = (\text{م} + \text{ت ح } \omega) \text{ش} = (\text{م} + \text{ت ج} + 1) \text{ش}$$

$$\underline{V}_L = (r + jL\omega) \underline{I} = (1 + jQ)r \underline{I}$$

وعليه فالعدد هو عدد مركب، إذن :

$$V_{L_{rms}} = V_{rms} \sqrt{1 + Q^2} \quad \text{ف} \text{ف} = \text{ف} \sqrt{1 + \text{ج}^2}$$

فإن كان ج ضخما جدا، فإن ج² >> 1، وعليه :

$$V_{L_{rms}} \approx Q V_{rms} \quad \text{ف} \text{ف} \approx \text{ج} \text{ف}$$

وهو الشيء الذي يُعرض الوشيعة للإتلاف كذلك.

2. معامل الجودة لدارة الرنين المتوازي

1.2. تضخيم المعاوقة

يُستخرج المعامل ج بواسطة نفس الصيغة السابقة، أي :

$$Q = \frac{X_{L0}}{r} \quad \text{ج} = \frac{\text{حف}_0}{\text{م}}$$

حيث م — هي مقاومة اللفات وهي مُهملة مقارنة بالمفاعلة الحثية حف₀، إلا أن في هذه الحالة — الرنين المتوازي — فإن المعامل ج يُشير إلى مدى ضخامة المعاوقة ص₀ المنظور إليها بين قطبي الدارة المتوازية ح س عندما يضعف التيار الأساسي ش تماما أو بعبارة أخرى عند حدوث الرنين.

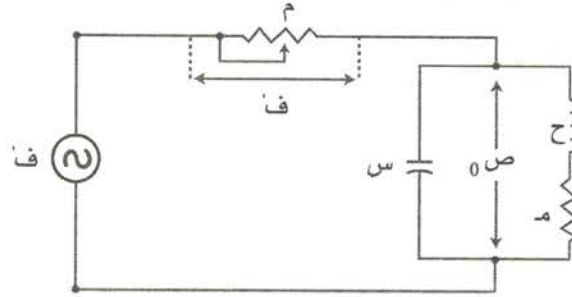
بصفة أدق، فإن المعامل يُشير إلى مدى تضخيم المعاوقة ص₀ لدارة الرنين المتوازي بالنسبة إلى المفاعلة الحثية حف₀ عند حدوث الرنين، وبذلك فهو :

$$Q = \frac{Z_0}{X_{L0}} \quad \text{ج} = \frac{\text{ص}_0}{\text{حف}_0}$$

وباعتبار أن التيار الأساسي هو ش = $\frac{f}{\text{ص}_0}$ وهو أدنى شدة يُمكن تسجيلها عند حدوث الرنين، فإنه يُعادل جداء المعامل $\frac{1}{\text{ج}}$ في شدة تيار أحد الجذعين، ومن ذلك يتضح جليا سبب تسميتها بالدارة صَمَام.

أما للحصول على المعامل ج عن طريق القياس ففي الشكل 3 كيفية إجرائه، إذ تُضبط المقاومة المتغيرة م لكي يتعادل الجهد المتناوب

المتأمل بين قطبيها يجهد الدارة المتوازية ح س. فإن تحقق لك ذلك فاحمل المعادلة ص₀ = م.



الشكل 3. كيفية قياس المعاوقة ص₀

إن محاولة الحصول على الرنين عملية إلكترونية تُدعى بالتَّغْنِيم، فأنت بالبحث عن محطة البث الإذاعي بواسطة مكثفة الهواء للمذياع تُحاول أن تُنعم جهازك على تردد مُعين تعمل به هذه المحطة التي تُفضِّل برامجهما. والمقصود بكلمة التَّغْنِيم لغة هو الانسجام، التآلف، التوافق، التطابق، الموائمة.

2.2. دارة الصمام

تحتوي دارة صَمَّام على وشيعة، محاثتها ح ومقاومة لفاقها مـ، ومكثفة سعتها س مُركبتان في تواز. تُستخرج المساحة المركبة لكل نبيط على أنها :

$$\underline{Y}_C = jC\omega$$

$$\underline{Y}_S = \frac{1}{j\omega S}$$

$$\underline{Y}_L = \frac{1}{r + jL\omega}$$

$$\underline{Y}_T = \frac{1}{\frac{1}{j\omega S} + r + jL\omega}$$

وعليه تكون المسامحة المكافئة هي :

$$\underline{Y} = jC\omega + \frac{1}{r + jL\omega} \quad \underline{Y} = \frac{1}{\omega C + \frac{1}{\omega L}} + \omega C$$

$$\underline{Y} = \frac{1 - LC\omega^2 + jrC\omega}{r + jL\omega} \quad \text{ومنه : } \underline{Y} = \frac{1 - LC\omega^2 + jrC\omega}{\omega C + \frac{1}{\omega L}}$$

$$\underline{Y} = \frac{1 - LC\omega^2 + jrC\omega}{r + jL\omega}$$

فعندما تكون $\omega \gg \omega_C$ ، فهذا يعني أن المعامل $\frac{\omega_C}{\omega}$ كبيراً

جداً، والمعادلة السابقة تُصبح :

$$\underline{Y} = \frac{1 - LC\omega^2 + jrC\omega}{\omega C} \quad \underline{Y} = \frac{1 - LC\omega^2 + jrC\omega}{\omega C}$$

$$\underline{Y} = \frac{1 - LC\omega^2 + jrC\omega}{jL\omega}$$

وجداء المرافق لهذه المعادلة يُوصلنا إلى ما يلي :

$$\underline{Y} = \frac{rC}{L} - j \frac{1 - LC\omega^2}{L\omega} \quad \underline{Y} = \frac{rC}{L} - j \frac{1 - LC\omega^2}{L\omega}$$

وهكذا عبّرنا عن المسامحة $\underline{Y}$ في شكل قسم حقيقي وآخر

خيالي، ولحدوث الرنين لأبد من أن تنعدم المفاعلة، أي القسم الخيالي

من المسامحة $\underline{Y}$. ومنه :

$$1 - LC\omega^2 = 0$$

$$1 - LC\omega^2 = 0$$

وهو شرط حدوث الرنين، تبلغ عنده المسامحة أدنى قيمة لها.
وباعتبار العلاقة $\frac{1}{\text{سح}} = \frac{1}{\text{ص}}$ ، فإنّ المعاوقة تبلغ أقصى قيمة لها وهي :

$$Y_0 = \frac{r C}{L} \quad \text{سح}_0 = \frac{\text{م س}}{\text{ح}}$$

$$\text{وعليه : ص}_0 = \frac{\text{ح}}{\text{م س}} = \frac{\text{ح}^2 \omega_0^2}{\text{م}}$$

$$Z_0 = \frac{L}{r C} = \frac{L^2 \omega_0^2}{r}$$

باعتبار الشرط السابق $\text{ح س} \omega_0^2 = 1$ ، ومن ذلك :

$$C = \frac{1}{L \omega_0^2} \quad \text{س} = \frac{1}{\omega_0^2 \text{ح}}$$

$$Q = \frac{L \omega_0}{r} \quad \text{علما أنّ : ج} = \frac{\omega_0 \text{ح}}{\text{م}}$$

فيمكن استخراج العلاقة التالية :

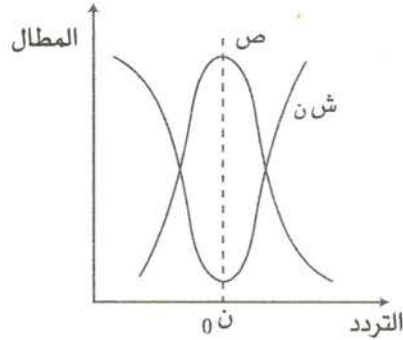
$$\text{ص}_0 = \text{م} = \left(\frac{\omega_0 \text{ح}}{\text{م}} \right)^2 \text{ج}^2$$

$$Z_0 = r \left(\frac{L \omega_0}{r} \right)^2 = r Q^2$$

عند تردد الرنين، فإنّ المعاوقة تبلغ قيمة قصوى تضيق بارتفاع ج،
إذن فإنّ الدارة صمّام تُبدي معاوقة كبيرة جدا عند تردد الرنين ω_0 .

3.2. تأثير ج على الدارة

تُعارض هذه الدارة عبور كل التيارات ذات الترددات المساوية أو القريبة من تردد الرنين ω_0 ، فلهذا السبب هي مُسمَّاة بدارة صمَّام (الشكل 4).



الشكل 4. تأثير المعاوقة في تحديد الشدة الناجعة.

فلو اعتبرنا أنَّ الدارة صمَّام تُغذَّى بواسطة جهد جيبي حيث قيمته الناجعة هي V وتردده هو تردد الرنين ω_0 ، بافتراض أنَّ $\omega < \omega_0$ ، يُمكن استخراج ω_0 :

$$f_0 = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}} \quad \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

وعليه يكون تيار الجذع الحثي :

$$\underline{I}_L = \frac{V}{r + jL\omega} \approx \frac{V}{jL\omega} \quad \underline{I}_C = \frac{V}{-jC\omega} \approx \frac{V}{-jC\omega}$$

وعليه تُصبح العبارة كالتالي :

$$\underline{I}_L = -j \frac{V}{L\omega} \quad \underline{I}_C = j \frac{V}{C\omega}$$

وكذلك يُستخرج تيار الجذع السعوي :

$$\underline{I}_C = + j C \omega \underline{V} \quad \text{ش}_C = + \text{ت}_S \omega \underline{F}$$

وأما تيار الجذع الأساسي فهو :

$$\underline{I} = \frac{\underline{V}}{Z_0} = \frac{\underline{V}}{r Q^2} \quad \text{ش}_C = \frac{\underline{F}}{\text{م}_C^2} = \frac{\underline{F}}{\text{ص}_0}$$

بالقيم الناجعة نحصل على :

$$I_{C rms} = C \omega V_{rms} \quad \text{ش}_C = \text{س}_S \omega \underline{F}$$

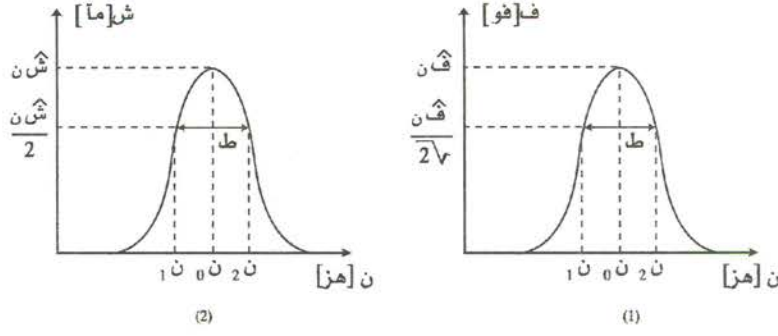
$$I_{L rms} = \frac{V_{rms}}{L \omega} \quad \text{ش}_C = \frac{\underline{F}}{\omega \text{ح}}$$

$$I_{rms} = \frac{V_{rms}}{r Q^2} \quad \text{ش}_C = \frac{\underline{F}}{\text{م}_C^2}$$

وعليه تُستخرج المعادلة التالية :

$$I_{C rms} \approx I_{L rms} \approx Q I_{rms} \quad \text{ش}_C \approx \text{ش}_C \approx \text{ج}_C \text{ش}_C$$

وانطلاقاً من هذه المعادلة يُمكن القول أنه عند حدوث الرنين، الشدة الناجعة لتيار كل جذع من دائرة صمّام هي ج مرة أكبر من الشدة الناجعة للتيار الأساسي، الشيء الذي يجعل تيار الوشّعة ذا شدة عالية بما فيه الكفاية لتحطيمها، وكذلك الحال بالنسبة للمكثفة على الرغم من أن التيار الأساسي شدته ضعيفة جداً.



الشكل 5. عرض النطاق لدارة رنين.

3. نطاق الإمرار لدارة الرنين

1.3. موقع الإجابة العظمى

تلاحظ من خلال منحنى الإجابة للشكل 5 أنه مُركّز حول تردد الرنين f_0 ، وأنّ الترددات المجاورة لتردد الرنين f_0 (أصغر وأكبر من f_0) تحتوي تقريباً على قيم تُقارب القيمة القصوى للمنحنى، وعليه فالرنين يكاد يحدث لمجموعة من الترددات على غرار تردد الرنين f_0 الذي يكون مَرَكز هذه المجموعة.

تُسمّى هذه المجموعة من الترددات نطاق الإمرار، ويكون هذا النطاق مُركّزاً حول التردد f_0 . كما يُدعى كذلك بعرض النطاق، ووحدته العالمية للقياس هي نفس وحدة التردد : الهرتز، ويجدر بك أن تعلم أنّ كلمة النطاق يُقصد بها لغة شريط، حزام، ومجال.

يحدث الرنين إذن لمجموعة من الترددات تدخل ضمن نطاق الإمرار، حيث يُعدّ مركزه هو تردد الرنين n_0 ، ولذلك فإنّ الحديث عن الرنين لا يستلزم القصد منه تردد واحد يتمثل في التردد n_0 ، وإنما يُقصد به نطاق مُحدّد يشمل مجموعة ترددات تكون الإجابة أكبر ما يُمكن الحصول عليه، إلّا أنّها بعض الشيء أصغر من إجابة تردد n_0 .
قد يتبادر لذهنك سؤال عن كيفية معرفة هذا المجال ولأيّ الترددات هو. ذلك ما سيُدرس بعون الله تعالى فيما سيتبع.

2.3. تحديد عرض النطاق

كل الترددات التي تُقابل على محور الترتيب القيم التي تكبر عن 70,7% من القيمة القصوى للمنحنى تُدرج ضمن ترددات نطاق الإمرار (الشكل 5).

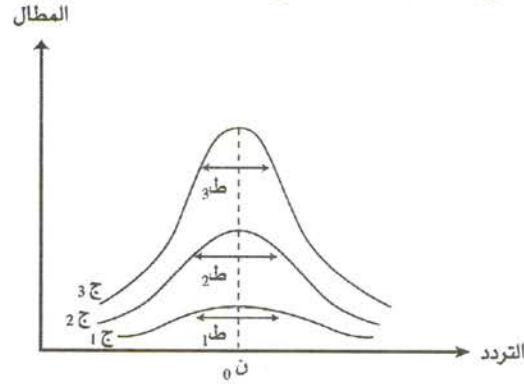
فعرض النطاق إذن يُحدّد ويُقاس بين ترددين n_1 و n_2 حيث $n_1 < n_2$ على محور الفواصل، ويتم ذلك لإجابة تكون 70,7% من القيمة العظمى للمنحنى فما فوق. بمعنى أنّ ط، وهو رمز نطاق الإمرار، يُعادل :

$$B = f_2 - f_1 \quad \text{ط} = n_2 - n_1$$

ولاحظ جيّدا أنّ قيمة 70,7% من القيمة العظمى للمنحنى تُمثّل

$$0,707 \times \hat{f} \text{ أو } 0,707 \times \hat{f}_0, \text{ أي أنها ليست سوى } \frac{\hat{f}}{2} \text{ أو } \frac{\hat{f}_0}{2}.$$

عرض النطاق مُتوقّف على معامل الجودة ج لدارة الرنين، فالمنحنى الحاد يرمز إلى أنّ ج قيمة كبيرة جداً مما ينتج عنه تقلص في عرض النطاق ط وضخامة في المطال (الشكل 6)، بحيث أنّه بقدر ما يصغر المعامل ج بقدر ما يعرضُ النطاق، وعليه نستنتج أنّ عرض النطاق ط متناسب عكساً مع معامل الجودة ج.



الشكل 6. تأثير المعامل ج على عرض النطاق ح $J_3 < J_2 < J_1$.

وأما في حالة ما إذا زيد في تردد الرنين f_0 فسوف يتحرك كل النطاق، ليبقى الرنين الجديد دوماً مركز النطاق ط. وعليه يُمكن كتابة المعادلة التالية :

$$B = \frac{f_0}{Q} = f_2 - f_1 \quad \text{ط} = \frac{f_0}{J} = f_2 - f_1$$

إنّ الزيادة أو النقصان في تردد الرنين f_0 يستلزم تحرك النطاق كله، وهو ما يُعرف بانزياح (أو زحان) النطاق، ليتمركز من جديد حول f_0 ... إنّها تقنية تُستعمل لانتخاب محطة بث — إذاعي أو تلفزيوني — دون أخرى، وبذلك تظهر إحدى تطبيقات الرنين من حيث انتخاب التردد المعمول به وتضخيم الجهد أو المعاوقة.

ملاحظة هامة

إنّ تطبيق صيغة المعادلة السابقة يُشترط في كَوْن المنحنى مُتناظراً، فلا يُمكن تطبيقها على دائرة الرنين المتوازي المتميّزة بمعامل ج ضعيف، كأن يكون ج > 10 . إلاّ أنّ دائرة الرنين المتسلسل لا تستوجب شرطاً من هذا القبيل لتطبيقها، بل المعادلة صالحة لأيّ قيمة ج.

3.3. تردد القطع

يُعرّف نطاق الإمرار على أنّه مجال محصور بين تردديّين، n_1 و n_2 ، يتوسّطهما تردد الرنين n_0 بحيث :

$$f_0 - f_1 = f_2 - f_0 = \frac{B}{2} \quad n_0 - n_1 = n_2 - n_0 = \frac{B}{2}$$

فكأنّ الأمر يتعلّق بمصفّاة تجعل ما داخل النطاق يمر عادياً لتشغيل الدائرة، وما دونه يُرفض تماماً. وكأنّ التردديّين عبارة عن حنفية تتحكّم في عبور الترددات، فما كان خارج المجال تطرحها بعيداً عن الدائرة. ومن ذلك، فكل تردد يعمل بهذا المبدأ سُمّي بتردد القطع.

إنّ تناظر المنحنى، وبالتالي توسّط تردد الرنين n_0 داخل النطاق ط، يجعل البحث عن تردد القطع أو عرض النطاق إذا ما تمّ الإنزياح أمر سهل للغاية بحكم المعادلة :

$$B = f_2 - f_1 = \frac{f_0}{Q} \quad \frac{B}{C} = n_1 - n_2 = n_0$$

ومن حيث أنّ تردد الرنين هو :

$$f_0 = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}} \quad n_0 = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}}$$

فإن انتخاب تردد الرنين ω_0 متناسب عكسا مع الجذر التربيعي للمُحاثَة ح أو السَّعة س، فعملية تَنعيم الدارة ح س على تردد مُعَيَّن يعني تَغْيِير ح أو س بنسبة مُعَيَّنَة تكون مُرَبَّع نسبة تَغْيِير تردد الرنين ω_0 .
تعلم أنَّ عَرَض النطاق هو كل ما قابل 70,7% من أقصى مطال المنحنى فما فوق (الشكل 5). بمعنى على الأقل $0,707 \times$ قيمة المطال، وما هذه القيمة إلا العدد $\frac{1}{\sqrt{2}}$.

علما أنَّ الاستطاعة هي $ع = ش \times م^2$ أو $\frac{ف^2}{م}$ ، وفي كلتا الحالتين فإنَّ مُرَبَّع 0,707 هو 0,5، وعليه فإنَّ القيمة 0,707 في مطال الشدة أو الجهد تُقابلها القيمة 0,5 في الاستطاعة العظمى.

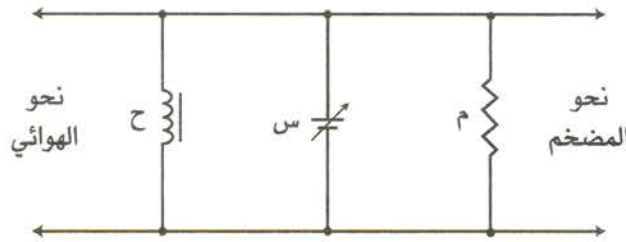
ومن ذلك يُمكن أخذ نطاق الإمرار لكل الترددات التي إجابتها أكبر من 50% من الاستطاعة العظمى. ومن هنا تفهم السبب المباشر الذي بعث على اختيار قيمة $\frac{1}{\sqrt{2}}$ دون غيرها، إذ لا يُعقل أن يتم استقبال استطاعة يُحوَّل أقل من نصفها.

4. تطبيقات الرنين

الدارة الكهربائية التي تُحقَّق الشرط $س ف = ح$ تُدعى دارة الرنين. والرنين يُقصد به عموما توليد إجابة عظمى لإهتزاز مُعَيَّن، أي توليد الاستطاعة القصوى عند تردد مُحدَّد هو تردد الرنين ω_0 .

إنَّ ضبط الوَشِيعَة أو المكثفة لدائرة كهربائية لتوفير الشرط
سف₀ = حف₀ وذلك للحصول على تردد مرغوب فيه، عملية تُدعى
التَّغْيِم. فعندما تُدير زِر التَّغْيِم لجهاز المذياع مثلا، تكون قد حرَّكت
لُبُوسِي المكثفة المتغيرة مما يتسبَّب في تعديل سعتها.

وبحُكم علاقتها بتردد الرنين ن₀، فإنَّ هذا الأخير يتغيَّر كذلك مما
يسمح بانتقاء محطة جديدة. إنَّ عملية التَّغْيِم دوما تُنجز بواسطة مكثفة
دون الوَشِيعَة.



الشكل 7. دائرة انتخاب.

تشتهر الدارات الرنَّانة بكثرة تطبيقاتها، خاصة في ميدان الكهرباء
اللاسلكية حيث البث الإذاعي والتلفزيوني. ومن ذلك الدارة المشار
إليها في الشكل 7، إذ تسمح بانتخاب تردد مُعيَّن ومُحدَّد وهو تردد
البث لمحطة، سمعية أو بصرية. كيف ذلك ؟

إنَّ ضبط المكثفة المتغيرة يجعل هَوَائِي المذياع أو التلفزة يتفاعل مع
تردد مُعيَّن من بين عدَّة ترددات واردة عليه. يُشكِّل تردد الرنين - الذي
يُحدَّد بواسطة الصَّيْغَة $\frac{1}{\sqrt{2\pi LC}}$ حيث س متغيرة، وبذلك يُمكنك

اختيار محطة بث لاسلكية من بين المئات - بتحريك بسيط لزر التَّغْيِم.

أعمال تطبيقية

تمرين

دائرة رنين متواز حيث :

ح = 0,48 ميلي هنري، س = 1,2 بيكوفاراد، م = 250 أوم.

تُوصل بمنبع متناوب جهده الناجع يعادل 500 مفو. فإن كان التردد المسجل لنصف الاستطاعة العظمى هو 6 590 014,8 هرتز، إبحث عن معامل الدارة ج، والتردد الثاني المسجل لنصف الاستطاعة العظمى، مع استنباط نطاق الإمرار.

الجواب

أول خطوة هي البحث عن تردد الرنين f_0 :

$$f_0 = \frac{1}{2\pi \sqrt{LC}} \quad f_0 = \frac{1}{2\pi \sqrt{1,2 \times 10^{-12} \times 250}} = 6 631 455,963 \text{ هرتز}$$

باعتبار أن المنحنى مُتناظر، فإن f_0 تتوسط نطاق الإمرار المحصور

بين ترددي القطع f_1 و f_2 ، بمعنى :

$$\frac{B}{2} = f_0 - f_1 = f_2 - f_0 \quad \frac{P}{2} = f_0 - f_1 = f_2 - f_0$$

علما أن $f_0 < 6 590 014,8$ ، فالمعادلة المختارة هي :

$$\frac{B}{2} = f_0 - f_1 \quad \frac{P}{2} = f_0 - f_1 = 41 441,162 \text{ هز}$$

وعليه يكون نطاق الإمرار هو :

$$\tau = 82\,882,325 \text{ هز}$$

ومنهُ يُستخرج تردد القطع الثاني :

$$f_2 = \frac{B}{2} + f_0 \quad \tau_2 = \frac{\tau}{2} + \tau_0 = 6\,672\,897,125 \text{ هز}$$

وأما معامل الجودة فيُستخرج من المعادلة :

$$Q = \frac{f_0}{B} \quad \text{ج} = \frac{\tau_0}{\tau}$$

وهو ما يُعادل ج = 80 .

مسائل

1. أذكر الفرق بين معامل الجودة للدوائر المتسلسلة والدوائر المتوازية.
2. ما مدلول تردد القطع ؟ اجتهد في ذكر إمكانية تطبيقه.
3. لم تعرّف دائرة الرنين المتوازي باصطلاح "دائرة الصمام" ؟ اشرح.
4. كيف يمكن استعمال دائرة الرنين كمضخم ؟ اشرح.
5. ما هو مفهوم مصطلح "نطاق الإمرار" ؟ حاول ربطه بمفهوم المرشح، وأذكر كيفية اشتغاله.
6. أذكر سبب تسمية دائرة الرنين باصطلاح "دائرة التنعيم" فيما تختلف عن الدائرة الرنانة ؟ اشرح.

7. تُركب وشيعة محاثتها ح = 25 مهن ومكثفة سعتها س = 62,5 μ فد بتسلسل مع منبع متناوب جهده 1 فو. عند حدوث الرنين، الجهد المتأمل عبر الوشيعة يُعادل 250 مرّة جهد المنبع، فكم هو معامل الدارة ج ومقاومة لفات الوشيعة عند حدوث الرنين ؟

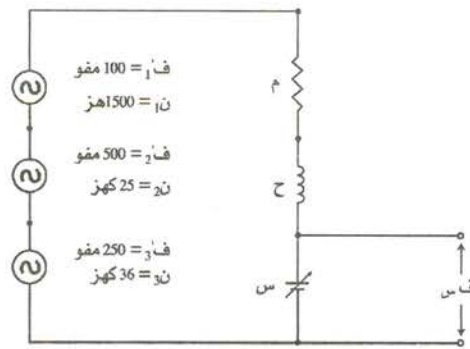
8. وشيعة محاثتها ح = 3,6 هنري ومكثفة سعتها س = 7,2 μ فد تُوصَلان بمنبع متناوب جهده 500 مفو. فإذا اعتبرنا أنّ معامل الجودة لهذه الدارة هو ج = 15 ، أحسب الجهد المتأمل عبر المكثفة في حالة حدوث الرنين. ابحث عن مقاومة لفات الوشيعة مـ، ثمّ علّل عن قيمتها.

9. تمتاز دارة رنين مُتواز بتردد الرنين ن = 796 هرتز باعتبار أنّ م = 0,8 Ω . فلو أنّ المعامل ج = 25 ، ابحث عن المحاثّة ح والسعة س. أحسب المعاوقة الكلية للدارة.

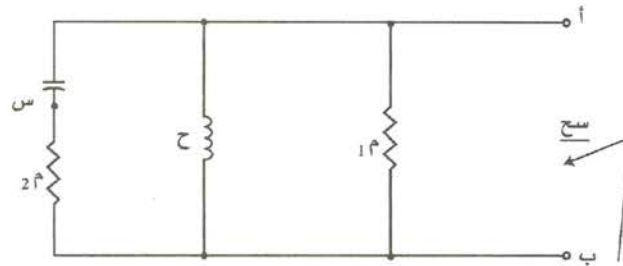
10. دارة رنين متواز حيث ح = 0,072 هن، س = 0,096 μ فد، م = 12 Ω ، تُوصَل بمنبع متناوب جهده 100 فو. فلو عند حدوث الرنين سجّل التيار العابر للوشيعة شدة تُعادل 72 مرّة شدة تيار المنبع، فكم هو المعامل ج ؟ ابحث عن تيار كل جذع من الدارة الموازية.

11. تمتاز دارة رنين متواز بمعامل ج = 550 وتردد الرنين ن = 750 كيلوهرتز. ابحث عن نطاق الإمرار ط، والترددَيْن ن₁ ون₂ المسجلَيْن لتحويل نصف الاستطاعة العُظمى.

الدارة الكهربائية



الشكل 8. المسألة 12



الشكل 9. المسألة 13

12. دائرة الشكل 8 تشتغل بثلاث منابع ذات ترددات مختلفة حيث الوشيعة محتاتها $0,96 = \text{مهن}$ والمقاومة $\text{م} = 300 \Omega$. الهدف من ذلك هو تنعيم أحد هذه الترددات على تردد الدارة المتسلسلة وذلك بواسطة المكثفة المتغيرة. لكل تردد ابحث عن سعة المكثفة، جهد المكثفة ومعامل الجودة.

13. صُممت دائرة الشكل 9 لتشتغل كدائرة رنين تردها $\text{ن} = 0$.

1. استخرج المساححة المركبة سح للدائرة المنظور إليها بين القطبين أ و ب.

2. استخرج صيغة تردد الرنين ω_0 . كم هي قيمته إن كانت $\mu = 500$ فـد، $M_2 = 10 \Omega$ ، $C = 0,2$ هن، $M_1 = 25 \Omega$ ؟ ما استنتاجك بالنسبة للمقاومة M_2 ؟

14. تتركب دارة الشكل 7. اجتهد في معرفة :

1. سبب تسمية هذه الدارة بدارة انتخاب. فصل ذلك.
2. ما هو دور الهوائي ؟ اشرح.
3. كيف يتم اختيار أحد الترددات الواردة على الهوائي ؟ اشرح.
4. في هذه الحالة، هل يمكن أن نتحدث عن ظاهرة "المواءمة" ؟ اشرح.
5. ما هو دور المقاومة M ؟ اشرح.
6. لم توصل هذه الدارة بمضخم ؟ ما هو دوره ؟ اشرح.

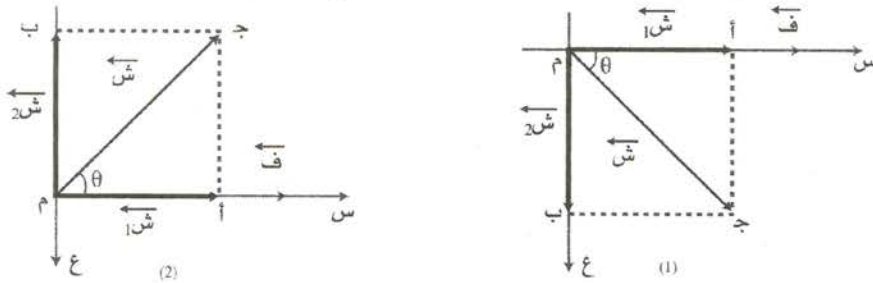
استطاعة ثنائي القطب

في الفصل 11 رأينا أن تركيب الحَمْل يُؤثّر على الدارة تأثيراً مباشراً وهذا يرجع لكيفية تصرّفه بين قطبي مخرج الدارة. كما أن ثنائي القطب يُؤثّر مباشرة على الاستطاعة اللحظية فلو أخذنا النظام المستقبل كمرجع فإن الاستطاعة اللحظية تكون موجبة عندما يعمل ثنائي القطب بالنظام المستقبل، فهو بذلك مستهلك للاستطاعة. وأما عندما يعمل ثنائي القطب بالنظام المولّد فإن الاستطاعة سالبة بمعنى أن ثنائي القطب يُولّد ويمنح الاستطاعة. غالباً، استهلاك الاستطاعة في ثنائي القطب المستقبل يكون أكبر من الاستطاعة الممنوحة، وبذلك فإن الاستطاعة المتوسطة $P = \frac{1}{T} \int_0^T p dt$ تكون موجبة أو تُعادل الصفر تبعاً للشرط: $0 \leq \theta \leq \frac{\pi}{2}$.

1. مكونات التيار

رأينا فيما سبق كيفية تمثيل أشعة الجهود والتيارات بواسطة تمثيل فريزنال، ومن خلال الدارات المدروسة فقد لاحظت أن التيار إما يتقدّم أو يتأخّر أو يُزامن الجهد، وذلك حسب النوابط المركّبة وكيفية تركيبها.

من خلال هذا التمثيل تستطيع أن ترى مُكوّنَي التيار في حالة إسقاطهما على المحورين المتعامدين، فنحصل على مُكوّنة أفقية تُدعى التيار الفاعل ومُكوّنة ثانية تكون عمودية هي التيار المتفاعل.



الشكل 1. ثنائي القطب الحثي والسعوي

في تحليلنا هذا، سوف نتطرق بتوفيق المولى عز وجل إلى دراسة الحَمْل ثنائي القطب الذي يعبره تيار. وتعلم أن الحمل يتصرف كأحد النوابط الثلاثة : مقاوم، وشيعة، أو مكثفة، ومن ذلك تسجيل الاختلال أولاً بين التيار والجهد.

2. التيار الفاعل

1.2. القياس الجبري الأفقي

ويُدعى كذلك تيار الفعل، وهو القياس الجبري لإسقاط شعاع الشدة ش على المحور الأفقي وهو محور شعاع الجهد ف. هذا القياس الجبري (الشكل 1) يكون دائماً موجبا وهو يُساوي.

$$I_a = I \cos \theta$$

$$\text{ش}_1 = \text{ش} \cos \theta$$

ونلاحظ أنَّ هذه المكوَّنة الأفقية دوماً موجبة بحُكم أنَّ $\theta \geq 0$ وهذا يعني أنَّ θ تتغيَّر في المجال : $-\frac{\pi}{2} \leq \theta \leq \frac{\pi}{2}$.

إذن تيار الفعل هو المكوَّنة الفاعلة الأفقية للتيار، أي أنَّ هذه المكوَّنة هي التي يتولَّد عنها استهلاك استطاعة الفاعلة عه، وهي الوحيدة القادرة على انتاج الطاقة.

2.2. تصرف ثنائي القطب

لدراسة مدى تأثير التيار الفاعل في توليد الاستطاعة، سوف ندرس الإمكانات الثلاثة لتصرف الحمل أو الجهاز.

1. ثنائي القطب المقاوم

وهو حَمْل أو جهاز ذو قطبين فقط يتصرف وكأنَّه مقاومة صافية، أي أنَّه يتميز بخصائص المقاومة الخطية.

تعلم ألا وجود للاختلال في المقاومة بين التيار ش والجهد ف، فلذلك لا وجود لمكوَّنتي التيار ش₁ وش₂ (الشكل 1). فالتيار هو الذي يُولَّد الاستطاعة المستهلكة عه داخل هذا الجهاز ثنائي القطب والتي تُحسب بوحدة الواط.

2. ثنائي القطب الحثي

وهو حمل أو جهاز يتصرف وكأنَّه وشيعة، دون أن يكون شرطاً وشيعة، إذ يمتاز بخصائصها فقط.

تعلم أنه في مثل هذا النيط، الجهد ف يتقدّم التيار ش بزاوية قدرها 90° ولكن في مثل هذه الأجهزة ليس بالضروري أن تكون الزاوية 90° تماما. إذا تم إسقاط التيار ش على المحورين المتعامدين فسنحصل على الشكل 1.1 ، فنستنتج أن التيار الفاعل ش₁ هو المكوّنة الأفقية المطابقة للجهد ف.

3. ثنائي القطب السعوي

وهو حمل أو جهاز ثنائي القطب يتصرّف وكأنّه مكثّفة، دون أن يكون شرطا مكثّفة، ولكنه يتميّز بخصائصها التي يكون فيها التيار ش مُتقدّما الجهد ف بزاوية قدرها 90° .

في مثل هذه الأجهزة، لا يستلزم أن تكون الزاوية 90° تماما، فإذا أسقط التيار ش على المحورين المتعامدين (الشكل 2.1) تكون المكوّنة الأفقية ش₁ للتيار الفاعل دوما مطابقة للجهد ف.

خلاصة

في كل الحالات، يكتب التيار ش₁ وفق العبارة التالية :

$$I_r = I \cos \theta \quad \text{ش} = \text{ش تحب } \theta$$

وباعتبار أن تحب θ دوما موجبا، نستنتج من هذه الدراسة أن التيار الفاعل ش₁، ومهما كان نوع الحمل أو الجهاز، فهو تيار دوما موجبا في المرجع الاصطلاحي للمستقبل.

3. التيار المتفاعل

ويُدعى كذلك تيار رد الفعل، وهو القياس الجبري لإسقاط شعاع الشدة S على المحور العمودي (الشكل 1)، وبذلك تكون علاقة الأصل بالفرع كما يلي :

$$I_r = I \sin \theta$$

$$S_2 = S \cos \theta$$

وعليه فإن إشارة التيار المتفاعل S_2 مُتَوَقَّعة على إشارة (جـ θ). بمعنى إشارة الزاوية θ . وعلى نفس المنوال السابق سوف ندرس التيار المتفاعل.

1. حمل مقاوم

الجهود F والتيار S مُتزامنان إذ لا وجود للاختلال بينهما ($0 = \theta = \phi \Delta$)، وعليه لا وجود لمكوّنَي التيار S_1 و S_2 ، بل التيار S يُطابق الجهد F على المحور الأفقي.

2. حمل حثي

من خلال الشكل 1.1، تلاحظ أن المكوّنة العمودية الممثلة للتيار المتفاعل S_2 هي دوما موجبة.

2. حمل سعوي

في ثنائي قطب كهذا، يكون التيار المتفاعل S_2 سالبا كما يوضّحه الشكل 2.1.

خلاصة

نستنتج وبخلاف التيار الفاعل ش₁، أن إشارة التيار المتفاعل ش₂ مرتبطة بالجهاز أو الحمل الذي يعبره، فإن كان ثنائي القطب حثيا فهو موجب وإن كان ثنائي القطب سعويا فهو سالب. وأعلم أن هذا التيار — التيار المتفاعل ش₂ — لا يُولد الاستطاعة الفاعلة عه كالتيار الفاعل.

إن علاقة الأصل بالفرع بواسطة تمثيل فريزنال هي :

$$\vec{I} = \vec{I}_a + \vec{I}_r \quad \text{ش} = \text{ش}_1 + \text{ش}_2$$

ومن ذلك فإن علاقة القيم الناجعة هي كالتالي :

$$I = I_a^2 + I_r^2 \quad \text{ش}^2 = \text{ش}_1^2 + \text{ش}_2^2$$

4. أنواع الاستطاعات

1.4. الاستطاعة اللحظية

من خلال ما تقدّم، أوضحت دراسة الاستطاعة داخل المقاومة أن الاستطاعة اللحظية عه¹ هي جداء الجهد في التيار للحظة الزمنية التي أُختيرت للقياس، فهي إذن :

$$p = i \times v \quad \text{ع} = \text{ش} \times \text{ف}$$

وأما في النبيت غير المقاوم (المقاومة م)، فإن الأمور تختلف وذلك لظهور الاختلال بين الجهد ف والتيار ش.

1. خلال كل الفصل، كل كمية مرفوعة بفتحة، تُعبّر عن القيمة اللحظية لهذه الكمية.

ففي حالة مكثفة فإن الاستطاعة اللحظية عه هي دوما جداء الجهد اللحظي ف في التيار اللحظي ش للحظة زمنية مختارة، بمعنى أنها دوما عه = ف' × ش' إلا أن الجهد يتأخر عن التيار بزاوية قدرها 90°، فإن اعتبرنا أن عبارة الجهد هي :

$$v = \hat{V} \sin \theta \quad \text{ف' = ف جب } \theta$$

نستنبط من ذلك عبارة التيار وهي :

$$i = \hat{I} \sin \left(\theta + \frac{\pi}{2} \right) \quad \text{ش' = ش جب } \left(\frac{\pi}{2} + \theta \right)$$

وبواسطة التحويلات المثلثية يُمكن إعادة كتابة التيار على الشكل التالي :

$$i = \hat{I} \cos \theta \quad \text{ش' = ش تجب } \theta$$

وبذلك فالاستطاعة اللحظية هي :

$$p = (\hat{V} \sin \theta) (\hat{I} \cos \theta) \quad \text{عه = (ف' جب } \theta) (\text{ش' تجب } \theta)$$

$$p = \hat{V} \hat{I} \sin \theta \cos \theta \quad \text{وعليه : عه = ف' ش جب } \theta \text{ تجب } \theta$$

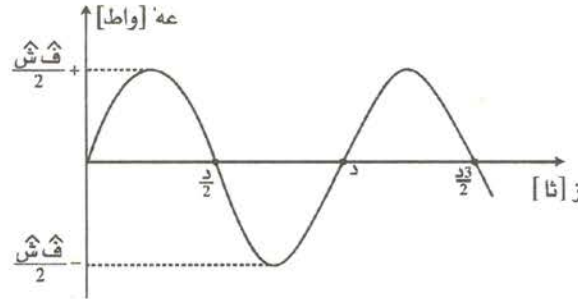
$$\frac{\text{جب } \theta^2}{2} = \theta \text{ تجب } \theta \quad \text{علما أن : جب } \theta \text{ تجب } \theta$$

$$\sin \theta \cdot \cos \theta = \frac{\sin 2 \theta}{2}$$

فإن الاستطاعة اللحظية تصبح كالتالي :

$$p = \frac{\hat{I} \hat{V}}{2} \sin 2 \theta \quad \text{عه = ش' ف' جب } \frac{\theta^2}{2}$$

ومن خلال هذه النتيجة، نقول أن الاستطاعة اللحظية تتبع دالة جيبية (الشكل 2) حيث تكون منحصرة بين قمة عظمية موجبة $\left(\frac{\hat{V} \hat{I}}{2} + \right)$ وأخرى سالبة $\left(\frac{\hat{V} \hat{I}}{2} - \right)$.



الشكل 2. الاستطاعة اللحظية

وأما في حالة وشيعة صافية (بافتراض مقاومة السلك معدومة) فإن الجهد يتقدم التيار بزاوية قدرها 90°. وهكذا تلاحظ أن الاستطاعة اللحظية للوشيعة المثالية تُستخرج بنفس الطريقة المتبعة في البرهنة السالفة.

2.4. الاستطاعة المتوسطة

في حالة مقاومة، توصلنا إلى استخراج الاستطاعة المتوسطة وهي :

$$\overline{P_R} = \frac{\hat{V} \hat{I}}{2} = V_{rms} I_{rms} \quad \text{ع} = \frac{\hat{V} \hat{I}}{2} = \text{ف} \cdot \text{ش}.$$

وللتأكد من ذلك راجع الفصل 8. أما الآن وقد تقدّمنا بحمد الله في دروسنا وعرفت ماهية المكثفة والوشيعة، فمن الأجدر بك أن تستخرج الاستطاعة المتوسطة لكل من هذين النبطين.

من خلال الشكل 2 تلاحظ أن الاستطاعة اللحظية e متناظرة بالنسبة للمحور الأفقي، وعليه فإن الاستطاعة المتوسطة معدومة لتساوي القيم السالبة والموجبة لكل من المكثفة والوشيعه، أي :

$$\overline{P_L} = \overline{P_C} = 0 \quad \overline{e} = \overline{e} = 0$$

ملاحظة هامة

1. عندما تُشحن المكثفة، تبدأ باستهلاك الطاقة (امتصاصها) وهذا لمدة الشحن، ثم بعدها تُحرر هذه الطاقة خلال مدة التفريغ.
2. عندما يتزايد المجال المغناطيسي، تستهلك الوشيعه الطاقة أي أنها تمتصها، وأما أثناء تناقص المجال المغناطيسي فإن الوشيعه تُعيد الطاقة إلى الدارة.

3.4. الاستطاعة الظاهرة

يُدرس حَمْلُ مُفاعِلٍ يعبره تيار شدته i ويُسجل بين قطبيّه جهد قيمته v ، تُعرّف الاستطاعة الظاهرة على أنها جداء القيمتين الناجعتين للجهد v في التيار i :

$$S = V_{rms} \times I_{rms} \quad \text{عظ} = \text{ف} \times \text{ش}$$

ومن ذلك كانت وحدة الاستطاعة الظاهرة هي الفولط في الأمبير، أي $\text{عظ} [\text{ف} \times \text{آ}]$.

إنَّ جداء وحدات الفولط في وحدات الأمبير يبعث على الاعتقاد أنَّ الحمل المدروس يستهلك استطاعة قدرها $F \times S$ ، أي عظم. لكن دراستنا الحالية تنصبُّ حول حمل مفاعل (حثي أو سعوي)، أهمُّ ما يمتاز به هو ظهور الاختلال، ومن ذلك كانت هذه الفرضية - استهلاك الحمل للاستطاعة $E = F \times S$ - خاطئة تماماً.

فالحمل يظهر للوهلة الأولى من خلال الصيغة الرياضية السابقة أنه يستهلك مثل هذه الاستطاعة عظم، باعتبارها جداء وحدة الفولط في وحدة الأمبير... وكأنَّها بالواط. لكن الحمل لا يستهلك هذه الاستطاعة في حقيقة الأمر، ومن ذلك كان الاصطلاح على تسميتها بالاستطاعة الظاهرة.

4.4. الاستطاعة الفاعلة

وتُسمى كذلك باستطاعة الفعل أو الاستطاعة الفعلية، وهي كمية فيزيائية تُقاس بجهاز الواطمتر ووحدة الواط (طالع الفصل 8 من الجزء الرابع). تُعرَّف الاستطاعة الفاعلة على أنها الاستطاعة المتوسطة حيث يُؤخذ في الاعتبار الاختلال المسجل عبر الحمل، ومن ذلك تُكتب المعادلة التالية :

$$P = I_{rms} V_{rms} \cos \theta \quad \text{عنه} = S \times F \times \cos \theta$$

وهي الاستطاعة الممنوحة إلى ثنائي القطب (الحمل) لتستهلك عبره ليُمكنه إنجاز عمل ما (سبب ما صُنِعَ لأجله)، حيث θ هي الشدة الناجعة وف. هو الجهد الناجع.

لاحظ جيّدا العبارة السابقة، فإنّ الجداء (θ . ش. . تجب θ) ما هو إلّا التيار الفاعل ش₁ (الشدة الناجعة)، وبذلك نقول أنّ الاستطاعة المتوسّطة الفاعلة هي :

$$P = V_{rms} \times I_a \quad \text{عه} = \text{ف.} \times \text{ش}_1$$

وهي دوما موجبة (الشكل 1). كما يُمكن حساب الاستطاعة الفاعلة عن طريق العبارة :

$$P = R I_{rms}^2 \quad \text{عه} = \text{م ش}^2$$

حيث م هي المقاومة المكافئة الكلية للدائرة الكهربائية أي هي القسم الحقيقي للمعاوقة المركبة ص للدائرة، وأما ش فهو الشدة الناجعة للتيار المتّوكلد عن منبع الطاقة ف حيث سيكون مُتقدّما أو مُتأخّرا عنه.

5.4. الاستطاعة المتفاعلة

وتُسمّى كذلك باستطاعة رد الفعل، وهي جداء الجهد الناجع ف. في الشدة الناجعة للتيار المتفاعل ش₂، أي :

$$Q = V_{rms} \times I_r \quad \text{عف} = \text{ف.} \times \text{ش}_2$$

$$Q = V_{rms} I_{rms} \sin \theta \quad \text{وعليه : عف} = \text{ف} \cdot \text{ش} \cdot \text{جب} \theta$$

ووجدتها هي فار¹. ومن خلال هذه العبارة، فإنك تلاحظ أن الاستطاعة المتفاعلة عف تأخذ إشارة (جب θ) بعبارة أخرى تأخذ إشارة θ .

بهذا المفهوم، فإن عف تنصرف تماما مثل التيار المتفاعل ش₂، فإن كان ثنائي القطب حثيا فإن $0 < \theta$ وعليه تكون عف < 0 ، وإلا فإن عف > 0 عندما يكون ثنائي القطب سعويا أي $0 > \theta$. ومن ثم فإن الاستطاعة المتفاعلة عف مرتبطة مباشرة بنوع المفاعلة مف، وعليه تُكتب المعادلة التالية :

$$Q = X I_{rms}^2 \quad \text{عف} = \text{مف} \cdot \text{ش}^2$$

حيث مف هي القسم الخيالي من المعاوقة المركبة ص، وهي إما مفاعلة حثية (حف) وإما مفاعلة سعوية (سف).

بعد كل هذه التعاريف، يتبادر إلى ذهنك سؤال هام، بعدما لاحظت أن هناك بعض التشابه بين الاستطاعات : ما الفرق وما العلاقة التي تجمع هذه الاستطاعات ؟

1. فار = فولط أمبير مُتفاعل، أي VAR = Volt Ampère Réactive

أعمال تطبيقية

تمرين

خط نقل كهربائي مقاومته $\Omega = 2$ م، يعبره تيار متناوب جيبي يُوصل بعدّاد كهربائي. يُعتبر الجهد الناجع عبر العدّاد ثابتاً ويُعادل $F = 220$ فولط. يُركب جهاز تسخين – والمكافئ لمقاوم – بعد العدّاد لمدة 5 ساعات متواصلة، فيُشير العدّاد إلى استهلاك عم = 6 كواط ساعة.

1. ما ترمز إليه القيمة عم ؟
2. كم هي الاستطاعة للتوسّطة $\overline{e}$ ؟ استخرج مُعامل الاستطاعة η .
3. أحسب الشدة الناجعة.
4. كم هي الخسائر الحرارية عم₁ عبر خط النقل ؟
5. أحسب مردودية النظام η إذا عرّفناها على أنّها

$$\eta = \frac{عم}{عم + عم_1}$$

الجواب

1. الكمية الفيزيائية عم يُعبّر عنها بالكيلوواط ساعة، فهي الاستطاعة 6 كيلوواط (1 واط ساعة = 3600 جول) المستهلكة خلال ساعة كاملة، فما هي إذن إلاّ مُعدّل الطاقة 6 كيلوواط ساعة... وهو التعبير المستعمل لدى شركات توزيع الطاقة، كشركة سونلغاز الجزائرية مثلاً.

2. الاستطاعة الكهربائية المتوسطة للجهاز هي :

$$\bar{P} = \frac{W}{t} \quad \text{ع} = \frac{\text{عم}}{ز}$$

وعليه $\text{ع} = 1,2$ كواط.

3. باعتبار أن جهاز التسخين مكافئاً لمقاوم، فلا وجود للاختلال وعليه فمعامل الاستطاعة هو $\cos \theta = 1$. ومن ثم تُستخرج الشدة الناجمة من المعادلة التالية :

$$\bar{P} = P = V_{\text{rms}} I_{\text{rms}} \cos \theta \quad \text{ع} = \text{ع} = \text{ف} \cdot \text{ش} \cdot \cos \theta$$

حيث $\text{ف} = 220$ فولط وهو الجهد الناجع، إذن :

$$I_{\text{rms}} = \frac{\bar{P}}{V_{\text{rms}}} \quad \text{ش} = \frac{\text{ع}}{\text{ف}}$$

وتُعادل $\text{ش} = 5,455$ أمبير.

4. الخسائر الحرارية ع_1 تنجم عن ظاهرة جول، فتضيع كمية من الاستطاعة الممنوحة من قبل شركة التوليد والتوزيع، سونلغاز مثلاً، عبر خط النقل الكهربائي (مقاومته $\Omega = 2$) فتكون الاستطاعة المستقبلية في المنشآت السكنية والصناعية مختلفة بعض الشيء عما تمنحه محطة التوليد. ومن ذلك فإن الخسائر الحرارية ع_1 هي وفق المعادلة التالية :

$$W_1 = R I_{\text{rms}}^2 t \quad \text{ع}_1 = \text{م} \cdot \text{ش}^2 \cdot ز$$

وعليه $P_{10} = 1,07 \times 10^6$ جول، وخلال 5 ساعات فإن
 $P_{10} = 0,297$ كواط ساعة.

5. المردودية هي مدى كفاءة وفعالية النظام لأداء مهمته، وتُعرف
 بالمعادلة التالية :

$$\eta = \frac{W}{W_1 + W} \quad \frac{P_{10}}{P_{10} + P_{10}} = \eta$$

أي $\eta = 0,953$ ، وعليه $\eta = 95,3\%$.

مسائل

1. ما علاقة مكونتي التيار في تحديد نوع الاستطاعة ؟ علل ذلك.
2. ما الفرق بين الاستطاعة الفاعلة والاستطاعة المتفاعلة ؟ اشرح.
3. لم تعدد الاستطاعة المتوسطة إذا قيست عبر إحدى النوابط الثلاثة :
 المقاومة، الوشيعة، المكثفة ؟
4. أي الاستطاعات تستهلك عبر الدارة الكهربائية ؟ اشرح.
5. صف تصرف كل من المقاومة، المكثفة والوشيعة خلال النوبة
 الموجبة من الإشارة المتناوبة، صف هذا التصرف خلال النوبة السالبة.
 ما هو استنتاجك ؟
6. أحسب الاستطاعة المتفاعلة لحمل يمتاز بالخاصية التالية :
 $\phi = 0,8$ متأخر. $P_{10} = 1000$ كواط، $\eta = 0,8$.

7. أحسب الاستطاعة المتفاعلة لحمل تميّز بما يلي :

ع = 1000 كواط، $\cos \phi = 0,9$ متقدم.

8. الجهد للملاحظ عبر الحمل، الذي يعبره تيار شدته 10 آ، يُعادل 200 فولط.

أحسب معامل الاستطاعة والاستطاعة الفاعلة إذا كان التيار يتأخّر عن الجهد بسُئس $\left(\frac{1}{6}\right)$ دور.

9. أحسب الاستطاعة الظاهرة، الاستطاعة الفاعلة والاستطاعة المتفاعلة للحمل المتميّز بالخاصية التالية : $\underline{f} = 100 \angle 0^\circ$ [فو] و $\underline{v} = 10 \angle 45^\circ$ [آ].

10. يُقرأ على السخّانة الكهربائية : 220 فولط / 2 كواط.

1. إلى ما تُشير القراءتان ؟

2. أحسب معامل الاستطاعة لهذا الجهاز.

3. أحسب شدة التيار الذي يعبر السخّانة عندما تُشغّل.

11. يمتاز مصباح فلّوري، كُتب عليه 40 واط/ 125 فولط/ 50 هرتز، بمعامل الاستطاعة 0,4.

1. إلى ما تُشير القراءات ؟

2. أحسب الاستطاعة الظاهرة.

3. أحسب شدة التيار العابر للمصباح.

12. يُسجَّل عبر حمل ما يلي حيث ف [فو]، ش [آ]، ز [ثا].

$$v = 127\sqrt{2} \sin(\omega t) \quad \text{ف} = 127\sqrt{2} \text{ جب } (\omega \text{ ز})$$

$$i = 10\sqrt{2} \cos(\omega t) \quad \text{ش} = 10\sqrt{2} \text{ تجب } (\omega \text{ ز})$$

1. أحسب الاستطاعة الفاعلة والاستطاعة المتفاعلة.

2. هل الحمل يلعب دور مؤكِّد أم دور مستقبِل؟

13. يُغذَّى جهاز كهرومترلي بجهد جيبي 220 فولط وتردده 50 هرتز، فيستهلك تياراً شدته 16 أمبير مع العلم أنَّ معامل الاستطاعة يُعادل 0,8 متأخراً.

1. أحسب التيار الفاعل والتيار المتفاعل.

2. أحسب الاستطاعات المتفاعلة، الفاعلة والظاهرة.

14. تستهلك ورشة، تُغذَّى بواسطة 380 فولط/50 هرتز، عند حمل تام 12 كواط بمعامل استطاعة يُعادل 0,7.

1. أحسب تيار الاستهلاك.

2. أحسب سعة المكثفة اللازمة لجعل معامل الاستطاعة يُعادل 0,85.

الاستطاعة المتناوبة

رأينا أن الاستطاعة المستهلكة داخل دائرة كهربائية ذات تيار مستمر هي بيّنة وبسيطة، فهي عبارة عن جداء ضرب التيار في الجهد مع غياب الاختلال. لكن عندما يتعلّق الأمر بدارات كهربائية ذات تيار متناوب فإنّ وسائط كثيرة تأخذ مكانها من الدراسة، كالاختلال والمعاوقة المركّبة مثلاً. ولتبسيط ذلك إليك الدراسة مُفصّلة.

1. الاستطاعة المستهلكة في الدائرة

دائرة كهربائية تحتوي على مقاومات، وشيعات ومكثفات يعبرها تيار جيبي ش معادلته هي :

$$i = \hat{I} \cos(\omega t) \quad \text{ش} = \text{ش تجب } (\omega z)$$

في حين أنّ الجهد ف المتأمّل بين قطبيّها هو :

$$v = \hat{V} \cos(\omega t + \theta) \quad \text{ف} = \text{ف تجب } (\omega z + \theta)$$

حيث الزاوية θ هي الاختلال المسجل بين الجهد V والتيار I .
فإذا اعتبرنا :

$$\underline{Z} = R + jX \quad \underline{V} = \underline{I} Z$$

$\underline{V}$ هي المعاوقة المركبة للدائرة.

R هو القسم الحقيقي ويُمثل مقاومة الدائرة.
 X هو القسم الخيالي ويُمثل مفاعلة الدائرة (وهي إما حثية أو سعوية).
فإن استعمال الأعداد المركبة يسمح بكتابة المعادلة التالية :

$$\underline{V} = \underline{Z} \underline{I} \quad \underline{V} = \underline{I} Z$$

وتكون الاستطاعة اللحظية p المستهلكة من طرف الدائرة في
اللحظة الزمنية t هي :

$$p = v \times i \quad \text{عنه } \underline{V} = \underline{I} Z$$

ومنه : $\underline{V} = \underline{I} Z$ $\hat{V} = \hat{I} Z$ $\cos(\omega t + \theta)$ $\cos(\omega t)$

$$p = \hat{V} \hat{I} \cos(\omega t + \theta) \cos(\omega t)$$

وعليه : $\underline{V} = \underline{I} Z$ $\hat{V} = \hat{I} Z$ $\cos(\omega t + \theta)$ $\cos(\omega t)$

$$p = \frac{\hat{V} \hat{I}}{2} [\cos(2\omega t + \theta) + \cos \theta]$$

أما الاستطاعة المتوسطة $\overline{p}$ المستهلكة من قبل الدائرة فهي مُعدّل
القيم اللحظية للاستطاعة اللحظية p . فلو اعتبرنا الدراسة قائمة على
مجال من الوقت مساو للدور T ، فهي إذن :

$$\bar{P} = \frac{1}{T} \cdot \int_0^T p \cdot dt \quad \text{عـ} = \frac{1}{T} \int_0^T \text{عـ} \cdot \text{تفاز}$$

وعليه تصبح المعادلة كالتالي :

$$\left[\frac{1}{T} \int_0^T \frac{1}{2} \hat{V} \hat{I} \cos(2\omega t + \theta) dt + \frac{1}{T} \int_0^T \frac{1}{2} \hat{V} \hat{I} \cos \theta dt \right] \text{عـ} = \frac{1}{T} \int_0^T \frac{1}{2} \hat{V} \hat{I} \cos \theta dt$$

$$\bar{P} = \frac{1}{T} \left[\int_0^T \frac{1}{2} \hat{V} \hat{I} \cos(2\omega t + \theta) dt + \int_0^T \frac{1}{2} \hat{V} \hat{I} \cos \theta dt \right]$$

حيث القيمة المتوسطة للدالة $\cos(2\omega t + \theta)$ هي معدومة، إذن :

$$\bar{P} = \frac{\hat{V} \cdot \hat{I}}{2} \cdot \cos \theta \quad \text{عـ} = \frac{\hat{V} \cdot \hat{I}}{2} \cdot \cos \theta$$

وعلمنا أن $\hat{V} = \sqrt{2} V$ و $\hat{I} = \sqrt{2} I$ ، تصبح المعادلة كالتالي :

$$\bar{P} = V_{rms} I_{rms} \cos \theta = P \quad \text{عـ} = \hat{V} \cdot \hat{I} \cdot \cos \theta$$

فنقول أنه في دائرة كهربائية، الاستطاعة الفاعلة عـ المبددة من قبل تيار متناوب هي جداء الشدة الناجعة $\hat{I}$ في الجهد الناجع $\hat{V}$ المتأمل بين قطبي الدارة وكذلك في المعامل $\cos \theta$ ، حيث θ هي الزاوية الممثلة للاختلال الملحوظ على الجهد $\hat{V}$ بالنسبة للتيار $\hat{I}$ ، والذي يعرف بمعامل الاستطاعة.

2. الاستطاعة المركبة

1.2. مدلول المعادلة

عندما يعبر دائرة كهربائية تيار شدته $\hat{I}$ = $\hat{I} \cos \theta$ ، يظهر بين قطبيها جهد $\hat{V}$ = $\hat{V} \cos \theta$ ، فإن الاستطاعة المركبة لهذه الدارة هي عدد مركب عبارته كالتالي :

$$\underline{S} = \underline{V} \cdot \underline{I}^* \quad \text{عظ} = \underline{F} \cdot \underline{ش}^*$$

حيث $\underline{ش}^*$ هو عدد مُركَّب مُرافق للعدد المركب $\underline{ش}$ ، ومنه :

$$\underline{V} = V_{rms} e^{j(\omega t + \theta)} \quad \underline{F} = \underline{F} e^{j(\omega t + \theta)}$$

$$\text{وأن : } \underline{ش} = \underline{ش} e^{j\omega t} \Leftarrow \underline{ش}^* = \underline{ش} e^{-j\omega t}$$

$$\underline{I} = I_{rms} e^{j\omega t} \Rightarrow \underline{I}^* = I_{rms} e^{-j\omega t}$$

$$\text{وعليه : } \underline{عظ} = \underline{F} \cdot \underline{ش} e^{j(\omega t + \theta)} e^{-j\omega t}$$

$$\underline{S} = V_{rms} I_{rms} e^{j(\omega t + \theta)} e^{-j\omega t}$$

$$\underline{S} = V_{rms} I_{rms} e^{j\theta} \quad \text{ومنه : } \underline{عظ} = \underline{F} \cdot \underline{ش} e^{j\theta}$$

$$\text{وأخيرا : } \underline{عظ} = \underline{F} \cdot \underline{ش} (\cos \theta + j \sin \theta)$$

$$\underline{S} = V_{rms} I_{rms} (\cos \theta + j \sin \theta)$$

حيث الطويلة $\underline{عظ}$ للعدد المركب $\underline{عظ}$ هي الجداء (ف.ش.) والمسماة بالاستطاعة الظاهرة للدائرة.

أما القسم الحقيقي للعدد المركب (ف.ش. . تجب θ) فهي الاستطاعة المتوسطة $\overline{عظ}$ المستهلكة من طرف الدائرة، وهي تدعى كذلك الاستطاعة الفاعلة $\overline{عظ}$ ، وتلاحظ أنها عبارة عن جداء الاستطاعة الظاهرة $\underline{عظ}$ في معامل الاستطاعة (تجب θ)، أي $\underline{عظ} = \overline{عظ} (\cos \theta + j \sin \theta)$.

أما القسم الخيالي للمركب $\underline{عظ}$ فهي تُدعى الاستطاعة المتفاعلة عف وهي عبارة عن جداء الاستطاعة الظاهرة $\underline{عظ}$ في (جب θ)، أي عف = $\underline{عظ} \sin \theta$.

إذن يمكن إعادة صياغة الاستطاعة المركبة عظ في المعادلة التالية :

$$\underline{S} = S (\cos \theta + j \sin \theta) \quad (\text{تجب } \theta + \text{ت جب } \theta)$$

$$\underline{S} = P + j.Q \quad \text{وعليه : } \underline{عظ} = عه + ت. عف$$

في النظام العالمي لوحدات القياس، الاستطاعة الفاعلة $عه = ش. ف.$ ، $تجب \theta$ ، والتي تُقابل تبادل الطاقة، يُعبّر عنها بالواط. أما الاستطاعة الظاهرة $عظ = ش. ف.$ ، فوحدتها العالمية هي الفولط أمبير (الرمز : $فو آ$). والاستطاعة المتفاعلة $عف = ش. ف.$ ، $تجب \theta$ ، يُعبّر عنها بوحدة $فآر$ ، ولاستخراج قياس أو حساب مختلف الاستطاعات، تجد في الفصل 8 من الجزء الرابع الطريقة العملية لذلك.

2.2. كيفية التبدد

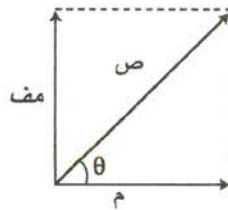
لو اعتبرنا أن المعاوقة المركبة هي $\underline{ص} = م + ت م ف$ (الشكل 1) نستنبط أن :

$$\cos \theta = \frac{R}{Z}$$

$$\frac{م}{ص} = \text{تجب } \theta$$

$$\sin \theta = \frac{X}{Z}$$

$$\text{وأن : } \text{تجب } \theta = \frac{\text{مف}}{\text{ص}}$$



الشكل 1. المعاوقة المركبة

حيث V هي طولية المعاوقة $\underline{Z}$. وبما أن $V = I_{rms} Z$ ،
فسنحصل على ما يلي :

$$\underline{S} = Z I_{rms}^2 \left(\frac{R}{Z} + j \frac{X}{Z} \right) \quad \left(\frac{P}{V} + j \frac{Q}{V} \right) \quad \underline{S} = \underline{P} + j \underline{Q}$$

$$\underline{S} = R I_{rms}^2 + j X I_{rms}^2 \quad \underline{S} = \underline{P} + j \underline{Q}$$

وتلاحظ أن الاستطاعة المركبة $\underline{S}$ مكتوبة على الشكل الجبري
 $\underline{S} = \underline{P} + j \underline{Q}$ أي :

$$\underline{S} = \underline{P} + j \underline{Q} \quad \underline{S} = \underline{P} + j \underline{Q}$$

حيث :

- الاستطاعة الفاعلة هي $\underline{P} = R I_{rms}^2$ [واط]
- الاستطاعة المتفاعلة هي $\underline{Q} = X I_{rms}^2$ [فار]
- الاستطاعة الظاهرة هي $\underline{S} = Z I_{rms}^2$ [فوا]

ومن خلال هذه العلاقات الثلاث، يمكننا استخراج مدلول هذه
الاستطاعات :

الاستطاعة الفاعلة $\underline{P}$ هي الاستطاعة المفقودة بواسطة
ظاهرة جول.

الاستطاعة المتفاعلة $\underline{Q}$ هي جداء المفاعلة X في مربع الشدة
الناجعة I_{rms} ($\underline{Q} = X I_{rms}^2$). والمفاعلة X إما أن تكون حثية
حرف وإما أن تكون سعوية سف، ومنه نقول :

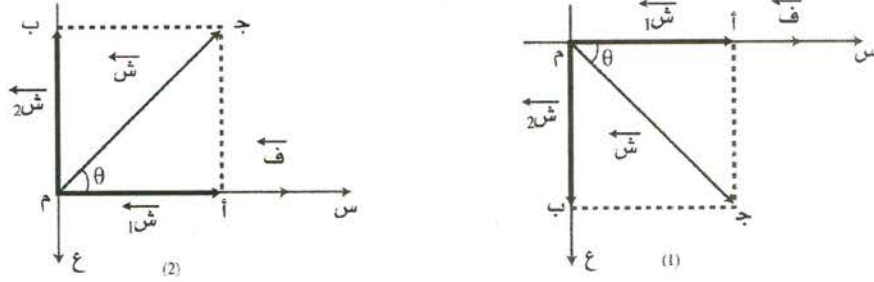
تستهلك الوشيعَة استطاعة متفاعلة تُعادل العبارة التالية :

$$\text{عف} = \text{حف} = \omega \cdot \text{ش}^2.$$

تمنح المكثفة استطاعة مُتفاعلة هي القيمة المطلقة للعبارة التالية :

$$\text{عف} = \text{سف} = \frac{\text{ش}^2}{\omega \text{س}}$$

مع العلم أنّ النبض $\omega = 2\pi$ ن حيث ن هو تردد إشارة الدارة.



الشكل 2. مكونات التيار للمفاعلة الحثية والسعوية.

3. علاقة الاستطاعات

1.3. تأثير مكونات التيار

نلاحظ على الشكل 1.2 أنّ هناك زاوية قدرها θ بين شعاع الجهد $\vec{ف}$ وشعاع التيار $\vec{ش}$ ، بحيث أنّ $\vec{ش}$ متأخر بالنسبة للجهد $\vec{ف}$. الشعاع $\vec{م}$ الذي يُطابق التيار $\vec{ش}$ يمكن تحليله إلى شعاعين $\vec{م}^{\leftarrow}$ و $\vec{م}^{\rightarrow}$ ، هما مكونتا هذا التيار، أي $\vec{ش}$ هو مجموع هذين التيارين :

الأول شدته الناجعة هي $i_1 = I_1 \sin(\omega t + \theta)$ ، وهو متطابق الطور مع الجهد v .

وأما الثاني فشده الناجعة هي $i_2 = I_2 \sin(\omega t + \theta)$ ، وهو متعامد الطور مع الجهد v (90°).

كل تيار تكون شدته وفق المعادلة التالية :

$$i_a = I_a \sqrt{2} \cos(\omega t + \theta) \quad (i_1 = I_1 \sqrt{2} \cos(\omega t + \theta))$$

يُدعى التيار الفاعل وهو عبارة عن حامل الاستطاعة الفاعلة للدائرة، لأن $e = v$ ، i_1 . وأما التيار ذو الشدة وفق المعادلة التالية :

$$i_r = I_r \sqrt{2} \sin(\omega t + \theta) \quad (i_2 = I_2 \sqrt{2} \sin(\omega t + \theta))$$

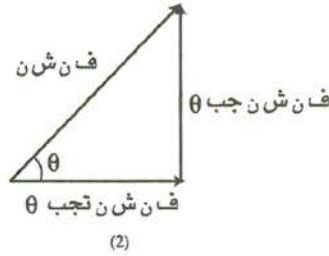
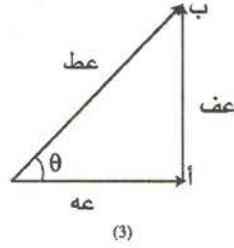
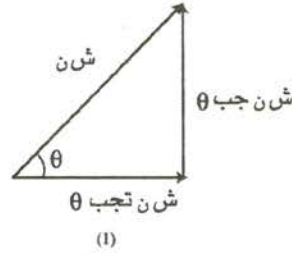
$$i_r = I_r \sqrt{2} \sin(\omega t + \theta)$$

فهو التيار المتفاعل إذ الاستطاعة المتوسطة التي ينقلها معدومة، فهو يعمل على توليد المجالات الكهرومغناطيسية¹ أين تتركز استطاعة مُعَيَّنة، والتي تتحوّل دَوْرِيًّا من حالة كهربائية إلى حالة كهرومغناطيسية... والعكس صحيح.

2.3. مثلث الاستطاعات

أظن أنه بهذا القدر من الشرح قد بدأت المفاهيم تتضح، وتظهر مختلف العلاقات التي تجمع الاستطاعات ومُكوّنَي التيار. والمزيد من الشرح الإضافي يُؤدّي بنا إلى مثلث الاستطاعات.

1. مفهوم خُصَّص له الجزء الثالث من السلسلة.



الشكل 3. استخراج مثلث الاستطاعات.

وانطلاقاً من الشكل 1.2 يُمكن رسم الشكل 1.3 ، وإذا ما ضُربت الأحجام الثلاثة بالجهود الناجع فـ (الشكل 2.3)، فإننا نحصل على الشكل 3.3 والذي يُمثّل علاقة الاستطاعات المعروفة باسم مثلث الاستطاعات. عندها يُمكن استخراج عدّة علاقات وفي نفس الوقت التأكد من صحة ما تقدّم ذكره، وهي كالتالي :

$$\sin \theta = \frac{Q}{S}$$

$$\frac{\text{عظ}}{\text{عظ}} = \theta \text{ جب}$$

$$\cos \theta = \frac{P}{S}$$

$$\frac{\text{عه}}{\text{عظ}} = \theta \text{ تجب}$$

$$\text{tg } \theta = \frac{Q}{P}$$

$$\frac{\text{عظ}}{\text{عه}} = \theta \text{ ظل}$$

$$S^2 = P^2 + Q^2$$

$$\text{عظ}^2 = \text{عه}^2 + \text{عظ}^2$$

لاحظ جيداً أن المثلث أُشتق للقيم الموجبة للاستطاعة الظاهرة عظمى، وإذا أردت إنشاء نفس المثلث من جديد لكن للاستطاعة الظاهرة السالبة فما عليك إلا أن ترسم المستقيم أ ب تحت النقطة أ وهذا دوماً على نفس المحور الأفقي من الشكل 3.3.

ملاحظة : لاستخراج هذه الاستطاعات عملياً، طالع الفصل 8 من الجزء الرابع الذي يتناول دراسة مفصلة لجهاز الواطمتر، حيث تجد عدة طرق للقياس قصد استخراج هذه الاستطاعات الثلاث بواسطة أجهزة قياس، الواطمتر يعد أحدها.

4. نظرية بوشرو

ترتكز نظرية بوشرو أساساً على استبدال أشعة فريزنال بحسابات محضة تتمحور حول الاستطاعات، وذلك باستعمال العلاقات التي درسناها لحد الآن. لعدم جدوى دراسة ثنائي القطب المقاوم (حمل مقاوم) لمثل هذه النظرية باعتبار أن الاختلال معدوم في مثل هذه الحمولات والأجهزة، فسوف تقتصر دراستنا على ثنائي القطب المفاعل (حثي أو سعوي) الذي يُسجل اختلالاً بين الجهد والتيار.

1.4. الاستطاعة الفاعلة

4. الدائرة المتوازية

نفرض أنه لدينا دائرة كهربائية تحتوي على مجموعة من ثنائيات القطب المستقبلية، ولنفرض أنها ثلاثة مثلاً. يتوكد في هذه الدارات ثلاثة تيارات I_1 ، I_2 ، I_3 كل تيار يعبر ثنائي قطب واحد فقط. علماً

أنّ التيارات الفاعلة هي تيارات دوما موجبة، فلذلك فإن مجموعها موجب كذلك، أي :

$$ش \cdot تجب \theta = ش \cdot تجب \theta_1 + ش \cdot تجب \theta_2 + ش \cdot تجب \theta_3$$

$$I_{rms} \cos \theta = I_1 \cos \theta_1 + I_2 \cos \theta_2 + I_3 \cos \theta_3$$

وإذا ضربنا هذه المعادلة في الجهد المشترك $ف$ للدارة المتوازية، فسنحصل على ما يلي :

$$ف \cdot ش \cdot تجب \theta = ف \cdot ش \cdot تجب \theta_1 + ف \cdot ش \cdot تجب \theta_2 + ف \cdot ش \cdot تجب \theta_3$$

$$V_{rms} I_{rms} \cos \theta = V_{rms} I_1 \cos \theta_1 + V_{rms} I_2 \cos \theta_2 + V_{rms} I_3 \cos \theta_3$$

ومنه ينتج أن :

$$P = P_1 + P_2 + P_3 \quad عه = عه_1 + عه_2 + عه_3$$

ونقول أن الاستطاعة الفاعلة الكلية هي مجموع الاستطاعات الفاعلة المستهلكة في كل ثنائي قطب على حدة.

2. الدارة المتسلسلة

مجموعة ثنائيات القطب وليكن عددها ثلاثة، متسلسلة يعبرها نفس التيار $ش$ ، فيتوكد عبر كل ثنائي قطب جهد، يكون جهد الموكد $ف$ هو مجموع هذه الجهود، أي :

$$V_{rms} = V_1 + V_2 + V_3 \quad ف = ف_1 + ف_2 + ف_3$$

والتيار I يحتوي على مُكوّنَيْن إحداهما هي التيار الفاعل $I \cos \theta$ ، فإذا ضربنا المعادلة السابقة في التيار الفاعل لكل ثنائي القطب، فسنحصل على ما يلي :

$$I \cos \theta = I_1 \cos \theta_1 + I_2 \cos \theta_2 + I_3 \cos \theta_3$$

$$V_{rms} I_{rms} \cos \theta = V_1 I_{rms} \cos \theta_1 + V_2 I_{rms} \cos \theta_2 + V_3 I_{rms} \cos \theta_3$$

فنتج عن ذلك المعادلة التالية :

$$P = P_1 + P_2 + P_3 \quad \text{ع} = \text{ع}_1 + \text{ع}_2 + \text{ع}_3$$

وهي نفس النتيجة السابقة للدوائر المتوازية.

2.4. الاستطاعة المتفاعلة

1. الدارة المتوازية

في دائرة متوازية تكون التيارات المتفاعلة مُتعامدة الطور، إما موجبة أو سالبة، أي :

$$I \sin \theta = I_1 \sin \theta_1 + I_2 \sin \theta_2 + I_3 \sin \theta_3$$

$$I_{rms} \sin \theta = I_1 \sin \theta_1 + I_2 \sin \theta_2 + I_3 \sin \theta_3$$

فإذا ضربنا هذه المعادلة في الجهد المشترك V (الجهد الناجع) للدائرة، نحصل على ما يلي :

$$V I \sin \theta = V I_1 \sin \theta_1 + V I_2 \sin \theta_2 + V I_3 \sin \theta_3$$

$$V_{rms} I_{rms} \sin \theta = V_{rms} I_1 \sin \theta_1 + V_{rms} I_2 \sin \theta_2 + V_{rms} I_3 \sin \theta_3$$

فنجصل على ما يلي :

$$Q = Q_1 + Q_2 + Q_3 \quad \text{عف} = \text{عف}_1 + \text{عف}_2 + \text{عف}_3$$

2. الدارة المتسلسلة

بواسطة قانون العيون تكون الجهود وفق المعادلة التالية :

$$V_{rms} = V_1 + V_2 + V_3 \quad \text{ف} = \text{ف}_1 + \text{ف}_2 + \text{ف}_3$$

وباعتبارها شبكة متسلسلة فالتيار مُشترك عبر الدارة كلها، أي :

$$\text{ف}_1 \text{ ش } \theta = \text{ف}_2 \text{ ش } \theta = \text{ف}_3 \text{ ش } \theta \quad \text{ف}_1 \text{ ش } \theta = \text{ف}_2 \text{ ش } \theta = \text{ف}_3 \text{ ش } \theta$$

$$V_{rms} I_{rms} \sin \theta = V_1 I_{rms} \sin \theta_1 + V_2 I_{rms} \sin \theta_2 + V_3 I_{rms} \sin \theta_3$$

وختاماً، نستخلص أن :

$$Q = Q_1 + Q_2 + Q_3 \quad \text{عف} = \text{عف}_1 + \text{عف}_2 + \text{عف}_3$$

خلاصة

نستنتج أنه مهما كان تركيب الدارة، موازياً أو متسلسلاً، فإن الاستطاعة المتفاعلة هي دوماً مجموع الاستطاعات المتفاعلة لكل ثنائي قطب على حدة (نبيط كان أو حمل).

3.4. الاستطاعة المركبة

الاستطاعة الفاعلة المستهلكة من طرف شبكة، تغذيتها جهد جيبي تردده ثابت، هي مجموع الاستطاعات الفاعلة المستهلكة في كل جهاز، والاستطاعة المتفاعلة الكلية هي المجموع الجبري للاستطاعات المتفاعلة، وعليه :

$$P = P_1 + P_2 + P_3 + \dots \quad \dots + P_3 + P_2 + P_1 = P$$

$$Q = Q_1 + Q_2 + Q_3 + \dots \quad \dots + Q_3 + Q_2 + Q_1 = Q$$

والاستطاعة المركبة هي إذن :

$$S = S_1 + S_2 + S_3 + \dots \quad \dots + S_3 + S_2 + S_1 = S$$

أي :

$$P + jQ = (P_1 + jQ_1) + (P_2 + jQ_2) + (P_3 + jQ_3) + \dots$$

5. أهمية معامل الاستطاعة

كانطلاقة في توضيح أهمية معامل الاستطاعة، سوف نحاول بتوفيق المولى عز وجل إظهار ذلك بواسطة العلاقات الرياضية التي درُست لحد الآن، وبعدها سوف نُعطي مثالا حيا، وبه ستستدير العقول بإذن الله.

1.5. تأثير التركيب

في تعريفنا للاستطاعة الفاعلة P ، قلنا أن الاستطاعة المتوسطة هي :

$$P = V_{rms} I_{rms} \cos \theta \quad \text{ع} = \text{ف} \cdot \text{ش} \cdot \text{تج} \theta$$

حيث $\text{ف} \cdot \text{ش} \cdot \text{تج}$ هما القيمتان الناجعتان للجهد ف والتيار ش على التوالي، و θ هي زاوية الانحناء الموجودة بين الجهد ف والتيار ش الجيبين (أي الاختلال)، وأما $\text{تج} \theta$ فهو مُعامل الاستطاعة الذي يُمثل تحوّل الاستطاعة الظاهرة $\text{ف} \cdot \text{ش}$ إلى استطاعة فاعلة $\text{ف} \cdot \text{ش} \cdot \text{تج} \theta$.

في حالة حمل مقاوم صافي (ثنائي القطب عبارة عن مقاومة صافية) لا وجود للاختلال بين الجهد والتيار، إذ أن $\theta = 0$ ومنه $\cos \theta = 1$ للمقاومة فقط.

أما أن يكون الحمل مفاعلة صافية (وشيعية أو مكثفة) فإن زاوية الانحناء تكون $\theta = \pm 90^\circ$ ومنه $\cos \theta = 0$. وإن كان الحمل مفاعلة، حثية أو سعوية، حيث $-\frac{\pi}{2} < \theta < \frac{\pi}{2}$ ، فإن الأمر يتعلق بكيفية التركيب :

1. الدارة المتسلسلة : المعاوقة المركبة للدارة عبارتھا هي :

$$\underline{Z} = R + jX \quad \underline{V} = \underline{M} + \underline{N}$$

حيث M هي المقاومة الكلية للدارة أو بعبارة أخرى هي القسم الحقيقي من المعاوقة المركبة $\underline{V}$ والتي طوليتها هي V ، أي $|\underline{V}| = V$. يُعرّف مُعامل الاستطاعة على أنه :

$$\cos \theta = \frac{R}{Z} \quad \cos \theta = \frac{M}{V}$$

ومن هذه المعادلة، نستخرج الحالات التالية :

- إذا كان التركيب لا يحتوي إلا على مقاومات ($\theta = 0$) فإن $\underline{V} = M$ ، ومنه $|\underline{V}| = M$ أي أن $\cos \theta = 1$. وعليه فكل دارة تحتوي على مُعامل الاستطاعة مساويا للوحدة فهي دارة مقاومة.

- أما إذا احتوت الدارة على مفاعلات دون مقاومات، فسيكون معامل الاستطاعة معدوما (صفرا) مشيرا إلى أن الدارة مفاعلة صافية، وشيعية أو مكثفة.

- ما عدا هاتين الحالتين، فإن $\cos \theta$ يأخذ قيما تنحصر بين الصفر والواحد ($0 < \cos \theta < 1$) أي عندما تكون الدائرة مفاعلة، سعوية كانت أم حثية.

2. الدائرة المتوازية : في تركيب متواز، التيار الأساسي I هو مجموع تيارات كل جذع. يُعرّف معامل الاستطاعة على أنه :

$$\cos \theta = \frac{I_R}{I} \quad \text{تجيب } \theta = \frac{I_{ش}}{I}$$

حيث $I_{ش}$ هو شدة التيار الذي يعبر المقاومة المكافئة للدائرة الموازية. ومن خلال هذه المعادلة، يتضح جليا أن معامل الاستطاعة $\cos \theta$ يرتبط بمهية التيار $I_{ش}$ ومنه تحديد تصرف الدائرة المتوازية. وعليه ثلاث حالات توافق هذا التصرف وهي :

- فإن كانت الدائرة مقاومة فهذا يعني أن التيار $I_{ش}$ الذي يعبر المقاومة المكافئة يُعادل التيار الأساسي I ، وعليه يُصبح حاصل القسمة مساويا للوحدة، وهو الشيء الذي يدل على أنها دائرة مقاومة.

- وأما إن كانت الدائرة مفاعلة صافية (مكثفة أو وشيعة) فإن معامل الاستطاعة معدوم، وهذا لانعدام تيار المقاومة المكافئة.

- وما عدا هاتين الدائرتين فإن معامل الاستطاعة ينحصر، تماما مثلما هو الحال لدى الدارات المتسلسلة، بين الصفر والواحد، أي $0 < \cos \theta < 1$.

2.5. الأهمية العملية

لنفرض أنه لدينا تركيباً كهربائياً ذا معامل الاستطاعة $\cos \theta$ ، حيث يستهلك استطاعة فاعلة P_e بواسطة تغذية جهدها الناجع هو P_f ، وقد تم توصيله بواسطة خط كهربائي مقاومته R . وعليه فإن شدة التيار داخل التركيب هي :

$$I_{rms} = \frac{R}{V_{rms} \cos \theta} \quad \text{ش.ه} = \frac{P_e}{P_f \cos \theta}$$

وتكون الاستطاعة المستهلكة عبر الخط الكهربائي P_e بواسطة ظاهرة جول وفق المعادلة التالية :

$$P_e = P_f \cos^2 \theta = \frac{P_e^2}{P_f^2 \cos^2 \theta}$$

$$P_L = R I_{rms}^2 = \frac{R}{V_{rms}^2 \cos^2 \theta} P^2$$

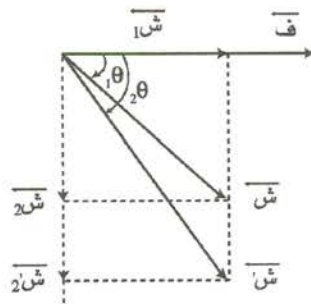
وبذلك تكون الخسارة النسبية للاستطاعة تُعادل :

$$\frac{P_L}{P} = \frac{R}{V_{rms}^2 \cos^2 \theta} P \quad \text{ش.ه} = \frac{P_e}{P_f \cos^2 \theta}$$

تركيب كهربائي يستهلك استطاعة كهربائية مُعيّنة حيث الخسارة النسبية للاستطاعة بواسطة ظاهرة جول في الخط الكهربائي مُتناسبة عكساً مع مُربّع مُعامل الاستطاعة. ولهذا السبب، لا بُدّ على مُعامل

الاستطاعة أن يقترب من قيمته القصوى (تجب $\theta = 1$) بقدر الإمكان قصد تقليل الخسائر.

أغلب التجهيزات الكهربائية تحتوي على اختلال موجب، أي أن التيار يتأخر عن الجهد¹، وذلك لأنها تضم غالباً أجهزة حثية كالمحولات مثلاً أو المحركات الكهربائية.



الشكل 4. توضيح أهمية معامل الاستطاعة.

تستهلك هذه التجهيزات إذن الاستطاعة المتفاعلة، ولنفس التيار الفاعل (أي استطاعة فاعلة محددة) فإن الشدة الناجمة للتيار تكبر بقدر ما يتزايد الاختلال θ (الشكل 4) تماماً مثل الاستطاعة المفقودة في الخط الكهربائي. ولتفادي هذه المساوئ، تُركب أجهزة كالمكثفات مثلاً لتدارك هذه الخسائر لأنها تمنح الاستطاعة المتفاعلة، فتكون موصولة على تواز في التركيب المرغوب في تدارك خسائره.

1. يُستعمل اصطلاح "معامل الاستطاعة المتقدم" أو "معامل الاستطاعة المتأخر" للتعبير عن ذلك، لأن الدالة $\cos \theta$ هي دالة زوجية، أي $\cos \theta = \cos(-\theta)$.

أعمال تطبيقية

تمرين

يحتوي تركيب كهربائي على مُحَرِّكَيْن، تغذيتهما موصولة بالمنبع 220 فولط/50 هرتز، وخاصّياتهما هي كالتالي :

المحرك الأول : يتميز بالوسائط التالية :

الاستطاعة العملية 3 كواط، المردودية 0,85، $\cos \varphi_1 = 0,87$.

المحرك الثاني : يتميز بالوسائط التالية :

الاستطاعة العملية 1 كواط، المردودية 0,80، $\cos \varphi_2 = 0,75$.

1. أحسب لهذا التركيب الكهربائي، التيار، مُعامل الاستطاعة، الاستطاعة الفاعلة والاستطاعة المتفاعلة.

2. يُراد حَمْل مُعامل الاستطاعة لتركيب المحرّكَيْن على القيمة 0,9، وذلك بإلحاق مكثفة موازية لهما. أحسب سعة هذه المكثفة.

الجواب

تُعتبر الاستطاعة الممنوحة لمدخل تركيب كهربائي (مُحرّك مثلاً) أكبر تماماً من الاستطاعة المتوسطة المسجّلة في مخرجه. ويرجع ذلك إلى أنّ نسبة من طاقة المدخل تُحوّل إلى حرارة، تُدرج كخسائر ناجمة عن تصميم التركيب ذاته. ومن ذلك تُصاغ المعادلة التالية :

استطاعة المدخل = استطاعة المخرج + الخسائر

$$\text{Input power} = \text{Output power} + \text{losses}$$

وللحكم على فعالية ونجاعة التركيب، أي مدى تسببه في حدوث الخسائر، يُستعان بمعامل يُعرف بالمردودية η التي تنحصر داخل المجال $[0,1]$ ، وهي بقدر ما تقترب من الوحدة ($1=\eta$) بقدر ما تكون الخسائر مُهملة وتُحوّل كل استطاعة المدخل نحو مخرج التركيب.

1. تُعرّف المردودية η وفق العبارة التالية :

$$\eta = \frac{\text{استطاعة المخرج}}{\text{استطاعة المدخل}} = \frac{\text{Output power}}{\text{Input power}}$$

وتحديد الاستطاعة الممنوحة للمُحركين يكون كالتالي :

$$\text{ع}_1 = \frac{3000}{0,85}, \text{ أي } \text{ع}_1 = 3530 \text{ واط.}$$

$$\text{ع}_2 = \frac{1000}{0,80}, \text{ أي } \text{ع}_2 = 1250 \text{ واط.}$$

فإن كان : $\cos \phi_1 = 0,87$ ، فإن $\phi_1 = 29,5^\circ$ ، أي $\cos \phi_1 = 0,57$

تجب $\cos \phi_2 = 0,75$ ، فإن $\phi_2 = 41,4^\circ$ ، أي $\cos \phi_2 = 0,88$

المحرك 1 : $\text{ع}_1 = 3530 \text{ واط.}$

ع₁ = ع₁ (ظل ϕ_1) $\times 3530 \times 0,57$ ، أي ع₁ = 2000 فآر

المحرك 2 : $\text{ع}_2 = 1250 \text{ واط.}$

$$\text{عف}_2 = \text{عه}_2 (\phi_2) = 0,88 \times 1250 = 1100 \text{ فآر}$$

ومن ذلك استطاعة تركيب المحرّكين هي كالتالي :

$$\text{الاستطاعة الفاعلة : عه} = 1250 + 3530 = 4780 \text{ واط}$$

$$\text{الاستطاعة المتفاعلة : عف} = 1100 + 2000 = 3100 \text{ فآر}$$

وعليه تكون الاستطاعة الظاهرة كالتالي :

$$\text{عظ} = \sqrt{\text{عه}^2 + \text{عف}^2} = 5700 \text{ فو. آ}$$

ومن ثم فإنّ تيار التركيب يُستخرج كالتالي :

$$\text{ش} = \frac{\text{عظ}}{\text{ف}} = \frac{5700}{220} = 26 \text{ أمبير. أي ش}$$

$$\text{فإن كان : } \phi = \frac{\text{عف}}{\text{عه}} = 0,65$$

$$\text{أي } \phi = 0,84 \text{ وأن } \phi = 0,54$$

واستخراج مُكوّنَي تيار التركيب يكون كالتالي :

$$\text{المكوّنة الفاعلة : ش}_1 = \phi \times 26 = 0,84 \times 26 = 21,8 \text{ آ. أي ش}_1$$

$$\text{المكوّنة المتفاعلة : ش}_2 = \phi \times 26 = 0,54 \times 26 = 14,1 \text{ آ. أي ش}_2$$

حيث مُعامل الاستطاعة لتركيب المحرّكين هو $\phi = 0,84$.

2. عندما يُرغب في معامل استطاعة $\phi = 0,9$ ، فإن :

$$\text{جب } \phi = 0,436 \text{، أي ظل } \phi = 0,484$$

فقبل التعويض : $E = 4780$ واط

عف = 3100 فآر

وأما بعد التعويض : $E = E = 4780$ واط

عف = $E = (\phi)$ $4780 \times 0,484$ ، أي عف = 2315 فآر.

ومن ذلك فإن الفرق في الاستطاعة هو $785 = 2315 - 3100$ فآر، وعليه

وجب على المكثفة أن تمنح هذا الفرق في الاستطاعة المتفاعلة لإرغام هذا

التركيب على أن يصبح معامل استطاعته $\phi = 0,9$. وعليه :

$$Q_c = V^2 C \omega = 785$$

$$E_r = \omega^2 S = 785$$

$$C = \frac{Q_c}{V^2 \omega}$$

$$S = \frac{E_r}{\omega^2} = \text{أي : س}$$

$$S = \frac{785}{314^2 (220)} = \text{أي س} = 51,63 \mu\text{فد}$$

مسائل

1. ما الفرق بين الاستطاعة المركبة والاستطاعة الظاهرة ؟ اشرح مع ذكر العلاقة التي تجمعهما.

2. كيف تبدد الاستطاعة الفاعلة في كل من المقاومة، المكثفة والوشيعة ؟ اشرح.

3. ما الدافع من استعمال مثلث الاستطاعات ؟ اشرح مع مراعاة حالتها الاستطاعة الظاهرة، عندما تكون موجبة وعندما تكون سالبة.

4. لم يلعب معامل الاستطاعة دورا هاما في تحديد التصميم والإنجازات الكهربائية ؟ اشرح.

5. ما المغزى من نظرية بوشرو ؟ اشرح.

6. يُطبق بين قطبي مقاومة $M = 2 \Omega$ جهد متناوب دوره 20 مٲا،
بحيث :

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{ف} = +100 \text{ فولط عندما } z \in [0, 10 \text{ مٲا}] \\ \text{ف} = -100 \text{ فولط عندما } z \in [10, 20 \text{ مٲا}] \end{array} \right.$$

1. أرسم ف(ز) وش(ز).

2. أحسب الاستطاعة المتوسطة عه.

3. ابحث عن الجهد الناجع ف. والشدة الناجعة ش.

4. كم هو معامل الاستطاعة ؟ تحقق من النتيجة حسابيا.

7. تُطبق بين قطبي حمل إشارة مُربعة $[+100 \text{ فو} , -100 \text{ فو}]$ دورها يُعادل 0,02 ثانية. باستظهار إشارة التيار، تبين أن هناك إنزياح قدره 2,5 مٲا.

1. أرسم المنحنى ش(ز)، ثم استخرج المنحنى عه(ز).

2. أحسب الاستطاعة المتوسطة. استخرج مُعامل الاستطاعة.

3. كم هي الاستطاعة المتوسطة إذا سُجل إنزياح التيار ش(ز) قدره 5 مٲا ؟ استخرج معامل الاستطاعة.

8. تُدَوَّن في الجدول 1 الاستطاعة المستهلكة من قبل مُحَرِّك كهربائي بعدة أحمال، ومعامل استطاعته لجهد جيبي 220 فولط/50 هرتز.

1040	845	700	628	400	ع [واط]
0,88	0,85	0,82	0,80	0,67	تجيب φ

الجدول 1. تجربة مخبرية.

1. أحسب الاستطاعة المتفاعلة لكل حَمْل.
2. أرسم منحنى الاستطاعة المتفاعلة بدلالة الاستطاعة المستهلكة.
9. يُطَبَّق عبر حَمْل، يعبره تيار شدته 5 أمبير ويستهلك استطاعة تُعادل 570 واط، جهد يُعادل 127 فولط.
1. أحسب الاستطاعة الظاهرة ومعامل الاستطاعة.
2. أحسب معاوِقة الحمل. استخراج مقاومته ومفاعلته.
10. خط نقل كهربائي مقاومته $\Omega 2 = m$ ، يعبره تيار متناوب جيبي تردده $N = 50$ هرتز، يُوصَل بعدد كهربائي يُسَجَّل بين قطبيه جهدا ناجعا ثابتا يُعادل $F = 220$ فولط.

1. تُرَكَّب مكثفة بعد العداد سعتها $S = 0,1$ مفد.
- أ. أحسب الشدة الناجعة ش. استنبط الخسائر الحرارية عم₁ عبر خط النقل لمدة 5 ساعات.

- ب. أحسب مُعامل الاستطاعة. استنبط الاستطاعة المتوسطة عه المسجلة على العداد.

- ج. أحسب المردودية η . كيف تُفسّر ذلك ؟
2. تُعوّض المكثفة س. مُحرك كهربائي يشتغل بمعامل الاستطاعة $\cos \theta = 0,7$ ، ولمدة 5 ساعات يُشير العدّاد إلى استهلاك عم = 6 كواط ساعة.
- أ. أحسب الاستطاعة المتوسطة. استنبط الشدة الناجعة ش.
- ب. أحسب الخسائر الحرارية عم₁ خلال مُدة 5 ساعات.
- ج. أحسب المردودية η .
11. يحتوي تركيب كهربائي، يُغذى بجهد جيبي 220 فولط/50هرتز، على مجموعة مصابيح ومُحرك كهربائي. بواسطة أمبير متر يُقاس :
- التيار المستهلك من قبل المصابيح فقط، فُوجد أنّه 12 أمبير.
 - التيار المستهلك من قبل المحرك وحده، لوحظ أنّه 20 أمبير.
 - التيار المستهلك من قبل التركيب جُملة، شدّته 30 أمبير.
1. أحسب معامل استطاعة المحرك ومُعامل استطاعة المصابيح.
2. أحسب الاستطاعة الفاعلة والاستطاعة المتفاعلة المستهلكتان من قبل المحرك.
3. أحسب معامل الاستطاعة لكل التركيب.

النظام ثلاثي الطور

كل المستقبلات التي دُرست لحد الآن تم توصيلها بالمنبع الذي يُغذيها بواسطة سلكين ناقلين. فعندما يكون فرق الكمون بين قطبي المنبع جيبيا، يطلق عليه تسمية الجهد وحيد الطور، وهذا لتفريقه عن المنابع التي تمنح جهودا لأنظمة مُتعددة الطور... كأن يكون نظاما ثلاثي الطور.

1. النظام أحادي الطور

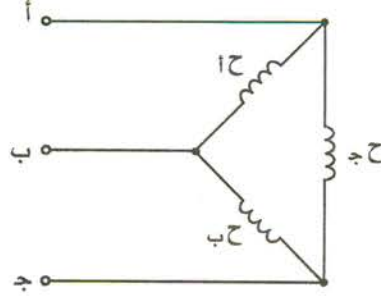
في الدارات المقاومة، لا وجود للاختلال ($0 = \phi$) فالتيار المتناوب يتصرف وكأنه تيار مستمر إذ بزيادة الجهد تزداد شدة التيار المتناوب بنفس النسبة. وأما في الدارات المفاعلة - حثية كانت أم سعوية - فإن الاختلال موجود، وفي هذا الفصل سينصب اهتمامنا على المفاعلة الحثية بصفة خاصة. إن وجود وشيعة في دائرة كهربائية ذات تيار متناوب يُقلص من شدة التيار ويُعيقه عن السريان، فيتأخر بذلك عن "ركب" الجهد بزاوية قدرها $\frac{\pi}{2}$ راديان... وهو مفهوم نظام وحيد الطور.

عبارة "وحيد الطور" تُطلق عادة على الدارة الكهربائية والنوابط التي توصل غيرها، كما تُطلق كذلك على الكميات الجيبية من جهود والتيارات : جهد وحيد الطور والتيار وحيد الطور... مفهوم التيار المتناوب وحيد الطور تمت دراسته بالتفصيل من خلال الفصلين 6 و7. من خلال دراستنا السابقة، قمنا بتحليل الدارات الكهربائية ذات تيار متناوب وحيد الطور والتي تمتاز بفرق طور وحيد بين التيارات والجهود، وهو المعروف باسم نظام وحيد الطور. وهناك غيره، فالأنظمة متعددة الطور أنواع كثيرة أهمها : نظام ثنائي الطور - نظام ثلاثي الطور - نظام رباعي الطور - نظام سداسي الطور.

2. النظام ثلاثي الطور

وفي هذا الفصل سوف نقتصر، بتوفيق من المولى عزّ وجل، على دراسة النظام الأكثر استعمالاً في العلوم الصناعية وهو نظام ثلاثي الطور، بمعنى $N = 3$. والنظام ثلاثي الطور هو التركيبات، التجهيزات والدارات الكهربائية ذات التيار المتناوب ثلاثي الطور. فما مدلول هذه العبارة ؟
لتعلم أنّ عبارتي جهد ثلاثي الطور والتيار ثلاثي الطور تُستعملان عادة للدلالة على جهد جيبي أو تيار جيبي¹ لنظام ثلاثي الطور، لا غير.

1. عموماً، تحتوي الإشارات الصناعية وحيدة الطور وثلاثية الطور على مُكوّنات توافقية، وهو الشيء الذي يؤدي إلى أنّ هذه الإشارات متناوبة، وليست شرطاً جيبيّة. ولتبسيط التحليل والدراسة، نُعتبر هذه الإشارات جيبيّة صافية.



الشكل 1. التركيب المثلي لنظام ثلاثي الطور

النظام أحادي الطور هو دائرة كهربائية لا تحتوي إلا على فرق طور وحيد بين جهودها وتياراتها، وأما النظام ثلاثي الطور فهو عبارة عن ثلاثة دارات كهربائية مترابطة فيما بينها كما يوضحه الشكل 1. وهذا الترابط أو التوصيل نوعان : توصيل نجمي وآخر مثلي، وهو الشيء الذي يدفع بظهور ثلاثة أطوار. وللتفصيل سوف ندرس كل توصيل على حدة بعد ما ندرس الخاصيات المشتركة بين التركيبين النجمي والمثلي.

3. خاصيات التركيب ثلاثي الطور

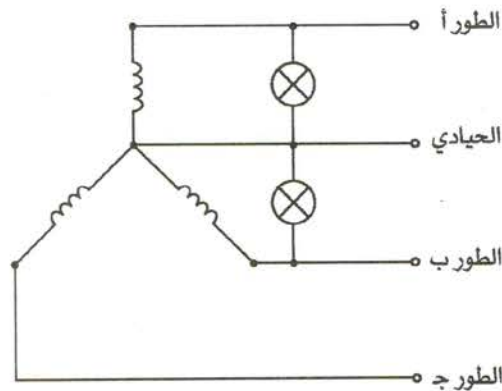
تعلم أن الجهد المطبق بين قطبي الوشعة الصافية يتقدم التيار الذي يعبرها بزاوية قدرها 90° ، إذن هناك اختلال في الوشعة الواحدة بين جهودها وتيارها. فما هو الاختلال بين الجهود والتيارات إذا ما رُكبت ثلاث وشعات في شكل نجمة ؟

للإجابة عن هذا السؤال، سوف نعرض بالضرورة على دراسة الخاصيات الفنية التي يتميز بها هذا النظام ثلاثي الطور. ومن هذه الخاصيات، سوف نتطرق للمصطلحات التالية :

1. النظام ثلاثي الطور المتوازن : وهو نظام يحتوي على ثلاث تيارات جيبية بنفس التردد ونفس الشدة الناجمة (أو نفس المطال)، حيث الاختلال المسجل بين كل تيارين مُتتابعين هو 120° (أي $\frac{\pi 2}{3}$ راديان).

في حالة ما إذا اختلَّت إحدى هذه الشروط الأربعة، يفقد هذا النظام صفة التوازن. وأهم ما يُميز النظام ثلاثي الطور المتوازن أنَّ مجموع أشعة التيارات العابرة للأطوار الثلاثة ومجموع أشعة الجهود، تُساوي الصفر مع الإشارة إلى أنَّ الاستطاعة اللحظية لمثل هذا النظام ثابتة لا تتغير.

2. السلك الحيادي : أو اختصارا الحيادي، وهو سلك ناقل كُمونه صفر وتياره معدوم (حالة النظام ثلاثي الطور المتوازن)، ومن ذلك تسميته كذلك بالسلك الصفري، يعني أنه لا يحتوي على كمون ذي قيمة مُعيَّنة وهو بذلك يُستعمل كمرجع.



الشكل 2. تركيب ثلاثي الطور نجمي متوازن.

وفي حالة النظام ثلاثي الطور، إذا اختلّ توازن الحملات، كمصابيح الشكل 2 مثلاً فإنّ الزيادة الحاصلة في التيار تمر عبر السلك الحيادي. فإذا قُطع هذا السلك الحيادي يختلّ التوازن ويظهر فرق في الكمون على مستوى خطوط المخرج أ، ب، جـ. فإذا كان اختلال التوازن كبيراً، ظهر اختلاف بين إضاءة المصابيح.

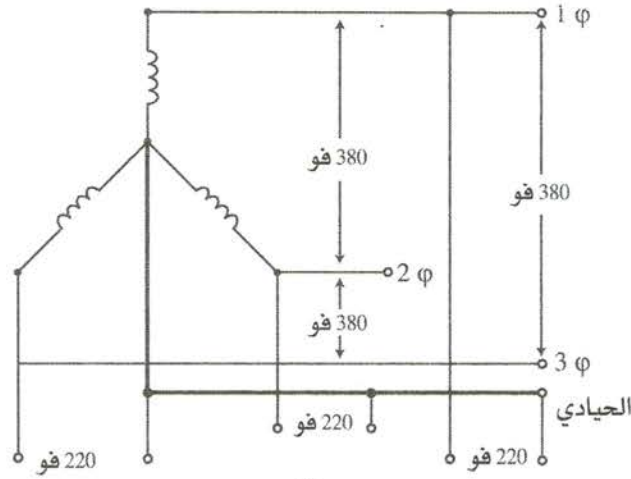
3. خط الطور : كما يُدعى بساطة الطور، وهو عبارة عن دائرة كهربائية ذات طرفين إثنين بحيث أنّ أحدهما يتصل بدارة التركيب المثلي أو النجمي.

إنّ كمون هذا الخط موجب بالنسبة للخط الحيادي في التركيب المثلي، والجهد بين خطين للطور (أو بين طورين) يكون أكبر من الجهد المأخوذ بين الطور والخط الحيادي.

فعلى الشكل 3. تُلاحظ أنّ الجهد المأخوذ بين طورين (380 فو ثلاثي الطور) هو أكبر من الجهد المتأمل بين الطور والخط الحيادي (220 فو أحادي الطور). ولتعلم من باب التطبيق العملي أنّ المأخذ أحادي الطور يُستعمل عموماً في المنشآت المنزلية والتجارية كالإضاءة مثلاً، وأما المأخذ ثلاثي الطور فهو يُستعمل في المنشآت الصناعية كالمحركات الحثية ثلاثية الطور مثلاً.

أعلم أنّ التركيبات ثلاثية الطور، نجمية كانت أم مثلية، يُمكن أن تحتوي على غير هذه القيم للجهود، والتي أُعطيت كانت كمثال فقط وكذلك لكثرة استعمالها.

كما أنّ هذه التركيبات يُمكن أن تحتوي على ترددات غير تردد 50 هرتز (وهو التردد المعمول به في المنشآت السكنية والصناعية) مثل تردد 60 هرتز المعمول به في أمريكا، وتردد 400 هرتز المعمول به في الطائرات والبواخر.



الشكل 2. جهود النظام ثلاثي الطور النجمي.⁽²⁾

أعمال تطبيقية

تمرين

يُصمَّم تركيب نجمي مُتوازن يتم تغذيته بجهد ثلاثي الطور يُعادل 20 كفو. كم هو جهد اللفات لكل حمل ؟

الجواب

يمثل الجهد 20 كفو ثلاثي الطور جهد الخط (أي الجهد المركب)، أي :

$$V_L = 20\,000\text{ V} \quad \text{ف} = 20\,000 \text{ فو}$$

ومن ذلك فجهد اللفات (وهو الجهد البسيط) للتركيب النجمي المتوازن يُستخرج وفق المعادلة التالية :

$$V_L = \sqrt{3} V_\phi \quad \text{ف} = \sqrt{3} \cdot \text{ف}_\phi$$

$$V_\phi = \frac{V_L}{\sqrt{3}} \quad \text{أي : ف}_\phi = \frac{\text{ف}}{\sqrt{3}} = \frac{20\,000}{\sqrt{3}} = 11\,547 \text{ فو}$$

ملاحظة

عندما لا يُشار لأيّ القيم يُؤخذ القياس، فأعلم أن الأمر يتعلق عادة بالقيم الناجعة إلا ما بُنَّه لغير ذلك.

مسائل

1. ما هو النظام ثلاثي الطور ؟ ما هي تركيباته الخاصة ؟
2. ما الهدف من استعمال النظام ثلاثي الطور ؟ اذكر محاسنه.

3. ما الفرق بين التركيب النجمي والتركيب المثلثي ؟ فصل في ذلك.
4. ما الفرق بين القيم المركبة وقيم الخط ؟
5. ما الفرق بين القيم البسيطة وقيم الطور ؟
6. ما الهدف من توصيل الخط الحيادي في التركيب النجمي ؟ علّل.
7. ما الفرق بين قيم الخط وقيم الطور، أيهما يكبر الآخر ؟ اشرح.
8. ما الفرق بين القيم البسيطة والقيم المركبة ؟ اشرح.
9. ما المقصود بالنظام ثلاثي الطور متوازن ؟ أذكر خاصياته.
10. أذكر سبب انعدام مجموع تيارات الطور.

التيار المتناوب ثلاثي الطور

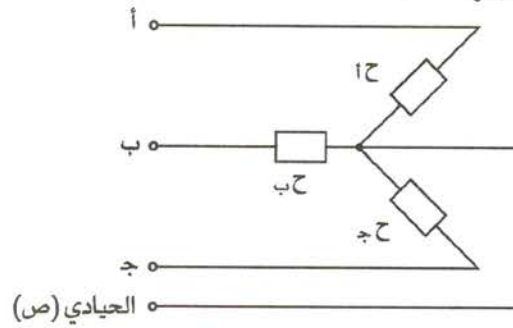
تُستعمل الأنظمة مُتعدّدة الطور (من جهود وتيارات) عندما تُصبح الاستطاعة المطلوبة كبيرة وهامة جدا. فالنظام متعدد الطور هو نظام يحتوي على n كمية جيئية ذات نفس التردد، حيث كميتان مُتتابعتان من هذا النظام تُسجّلان اختلالا بينهما قدره $\frac{\pi}{n}$ راديان علما أن n في هذه الدراسة الموالية بالذات يعادل $n = 3$.

1. النظام ثلاثي الطور

1.1. التركيب النجمي

يحتوي هذا التركيب على ثلاثة مستقبلات (أي حمولات)، غالبا مفاعلات حثية، مركبة على شكل نجمة (الشكل 1)، أي أن الحمولات الثلاثة تحتوي على فرع مشترك ص (وهو الخط الحيادي) في حين أن الفرع الثاني لكل حمولة موصول بأقطاب المخرج أ، ب وج، أي أن كل جهاز يُوضع بين خط الطور والخط الحيادي.

شدة التيار لكل جهاز هي مساوية لشدة التيار الذي يعبر السلك الناقل المطابق للجهاز. في حين أن التيار الذي يعبر الخط الحيادي $I_{ش\text{ـ}م}$ شدة هي مجموع هذه الشدات الثلاث ($I_{ش\text{ـ}ا} + I_{ش\text{ـ}ب} + I_{ش\text{ـ}ج}$)، ولتحديد هذه الشدة وجب البحث عن مجموع هذه الأشعة الثلاثة. وفي حالة نظام ثلاثي متوازن، تكون هذه الشدة $I_{ش\text{ـ}م}$ معدومة.

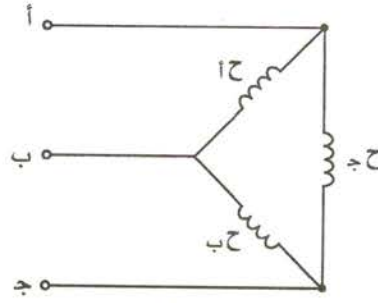


الشكل 1. تركيب نجمي لنظام ثلاثي الطور

في حالة نظام ثلاثي الطور متوازن، فإن مُعاوَنات الأجهزة الثلاثة مُتَمَاثِلَة، ومنه فإن الشدات الناجمة للتيارات $I_{ش\text{ـ}ا}$ ، $I_{ش\text{ـ}ب}$ ، $I_{ش\text{ـ}ج}$ متساوية في المقدار ومختلفة بزاوية 120° وكذلك الحال بالنسبة للاختلافات ϕ_1 ، ϕ_2 ، ϕ_3 بين الجهود البسيطة والتيارات فإنها متساوية. فما المقصود باصطلاح "جهد بسيط" ؟

2.1. التركيب المثلي

في هذا التركيب، الأجهزة الثلاثة، وقلنا عادة مفاعلات حثية، موصولة في تتابع فيظهر مثلث هندسي الشكل كما يُبينه الشكل 2، بحيث بين كل خطين للمخرج (أي خطين للطور) تُركب وشيعة.



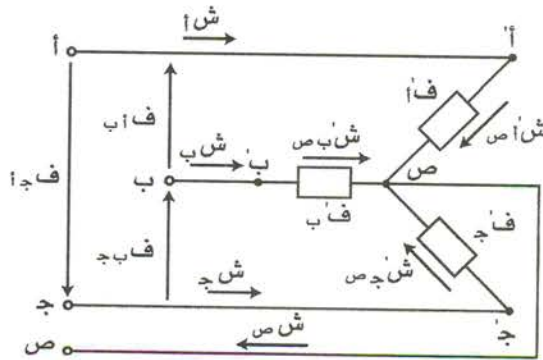
الشكل 2. التركيب المثلثي لنظام ثلاثي الطور.

في حالة توازن أو عدم توازن، فإن هذا التركيب لا يحتاج إلا لثلاثة أسلاك ناقلة للتغذية، وعندما يتحقق التوازن فإن الشدات الناجمة لتيارات الأجهزة الثلاثة تتساوى لكن باختلاف قدره 120° بين كل تيارين مُتتابعين، حيث يُؤخذ الاتجاه الموجب للتيارات وفق نظام يُعتمد كإصطلاح لإتجاه الكميات ثلاثية الطور.

2. التركيب النجمي

1.2. علاقة التيارات

تُلاحظ من خلال الشكل 3، أنه عبر كل خط للمخرج يعبر تيار يُدعى التيار المركب أو تيار الخط :



الشكل 3. القيم البسيطة والمركبة لنظام نجمي ثلاثي الطور.

I_a خط المخرج أ ← تيار الخط ش_أ

I_b خط المخرج ب ← تيار الخط ش_ب

I_c خط المخرج ج ← تيار الخط ش_ج

كما أنه عبر كل وشيعة يمر تيار هو التيار البسيط أو تيار الطور :

I'_{aN} الوشيعة ح_أ ← ش_أ

I'_{bN} الوشيعة ح_ب ← ش_ب

I'_{cN} الوشيعة ح_ج ← ش_ج

ومن البديهي، وأظنك قد تنبّهت لذلك من خلال الشكل 3، أن علاقة التيارات البسيطة بالتيارات المركبة هي :

$$I_a = I'_{aN} \quad \text{ش}_أ = \text{ش}_أ$$

$$I_b = I'_{bN} \quad \text{ش}_ب = \text{ش}_ب$$

$$I_c = I'_{cN} \quad \text{ش}_ج = \text{ش}_ج$$

وهي علاقات لا تصلح إلا للتركيب النجمي دون التركيب المثلثي.

ولتعلم أن هذه التيارات مُتزامنة بفعل توازن النظام، إذ كل تيار بسيط مُتطابق الطور مع التيار المركب. كما أن التيارات العابرة لخطوط الطور تُشكّل نظاماً متوازناً، وبالتالي فمجموع هذه الشدات معدوم، أي أن التيار ش_ص العابر للخط الحيادي معدوم كذلك، وعليه فيمكن خلعه من التركيب كلية.

وعندما نقوم بذلك، فإن شدة التيار في كل ناقل تكون عكس مجموع التيارين الباقيين في السلكين الناقلين، وعليه تسير الأمور في نظام ثلاثي الطور متوازن وكأن كل ناقل هو سلك الرجوع للتيارين الآخرين.

أما عندما يكون التركيب غير متوازن، فإن الخط الحيادي لا يكون وجوده ضروريا ولكن يُستحسن الإبقاء عليه في النظام ثلاثي الطور، لأنه يسمح بتدراك التوازن وذلك بتطبيق بين قطبي التركيب نظاما للجهود ثلاثي الطور متوازنا. فعندما لا تُكوّن التيارات I_a ، I_b ، I_c نظاما ثلاثي الطور متوازنا يظهر سريان التيار I_n في الخط الحيادي.

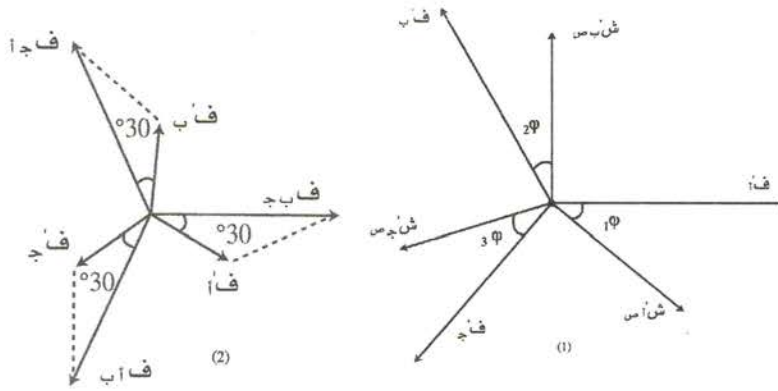
2.2. علاقة الجهود

استخراج العلاقة التي تربط الجهود البسيطة بالجهود المركبة مُتوقّف على معرفة ماهية هذه الكميات الجيئية. فالجهد البسيط هو الجهد المطبّق بين قطبي الوشّعة. بمعنى الجهد المتأمل بين خط للطور والخط الحيادي، كما أنّه يُسمّى كذلك بجهد اللفات : F_a ، F_b ، F_c ، أما الجهد المركّب فهو الجهد المطبّق بين خطين للمخرج (أي خطين للطور) : F_{ab} ، F_{bc} ، F_{ca} .

التركيب النجمي يستلزم وضع الجهاز (أي الحمولة) بين خط الطور والخط الحيادي، وعليه فإنّ تغذيته تتم بواسطة الجهد البسيط لكل وشّعة من

1. ولأكثر مصداقية، فإنّ هذه الجهود تُساوي في الحقيقة F_a ، F_b ، F_c ، وما كُتبت بالطريقة الأولى (F_a ، F_b ، F_c) إلا للتبسيط.

الشبكة الكلية كما هو موضح على الشكل 3. عندما يتعلق الأمر بتركيب نجمي متوازن، فإن الحمل حتى يظهر بين قطبيه جهد بسيط، ويعبره تيار يكون متأخراً عن هذا الجهد البسيط بزاوية قدرها φ (الشكل 1.4).



الشكل 4. تركيب نجمي متوازن

من خلال الشكل 3، يُمكن كتابة الجهد المركب $\vec{V}_{ca}$ في عبارة فرق في الكمون بين النقطتين أ و ج، وباعتبار أنهما تحتويان على التوالي على نفس الكمون للنقطتين أ و ج تُكتب المعادلة التالية :

$$\vec{V}_{ca} = \vec{V}_c - \vec{V}_a = \vec{V}_{c'} - \vec{V}_{a'} \quad \vec{V}_{ca} = \vec{V}_{c'} - \vec{V}_{a'} = \vec{V}_{c'} - \vec{V}_{a'} - \vec{V}_{a'} + \vec{V}_{a'} = \vec{V}_{c'} - \vec{V}_{a'} + \vec{V}_{a'} - \vec{V}_{a'}$$

$$\text{ومن ذلك : } \vec{V}_{ca} = (\vec{V}_{c'} - \vec{V}_{a'}) + (\vec{V}_{a'} - \vec{V}_{a'})$$

$$\vec{V}_{ca} = (\vec{V}_{c'} - \vec{V}_N) + (\vec{V}_N - \vec{V}_{a'})$$

$$\text{وعليه : } \vec{V}_{ca} = (\vec{V}_{c'} - \vec{V}_N) - (\vec{V}_{a'} - \vec{V}_N)$$

$$\vec{V}_{ca} = (\vec{V}_{c'} - \vec{V}_N) - (\vec{V}_{a'} - \vec{V}_N)$$

ومن خلال الشكل 3، يُمكن صياغة هذه العبارة الشعاعية في الشكل التالي :

$$\bar{V}_{ca} = \bar{V}'_c - \bar{V}'_a$$

$$\bar{V}_{ja} = \bar{V}'_j - \bar{V}'_a$$

ومنه نستخلص العلاقتين المتبقيتين :

$$\bar{V}_{ab} = \bar{V}'_a - \bar{V}'_b$$

$$\bar{V}_{ia} = \bar{V}'_i - \bar{V}'_a$$

$$\bar{V}_{bc} = \bar{V}'_b - \bar{V}'_c$$

$$\bar{V}_{ib} = \bar{V}'_i - \bar{V}'_b$$

هذه العلاقة المكتوبة في عبارة شعاعية، لو مُثلت على رسم بياني سوف نتحصل على الشكل 2.4. ولاحظ جيداً على الرسم أن الشعاعين $\bar{V}_{ja}$ و $\bar{V}_{ib}$ مثلاً، يُكوّنان زاوية بينهما قدرها 30° ($\frac{\pi}{6}$ راديان). ومنه نحصل على ما يلي :

$$\bar{V}_{ja} = 2 \bar{V}'_j \cos\left(\frac{\pi}{6}\right) = \sqrt{3} \bar{V}'_j$$

$$V_{ca} = 2 V'_b \cos\left(\frac{\pi}{6}\right) = 2 V'_b \frac{\sqrt{3}}{2}$$

$$\text{أي : } \bar{V}_{ja} = \sqrt{3} \bar{V}'_j = 1,73 \bar{V}'_j$$

$$V_{ca} = \sqrt{3} V'_b = 1,73 V'_b$$

وعليه تستخلص العلاقتان المتبقيتان :

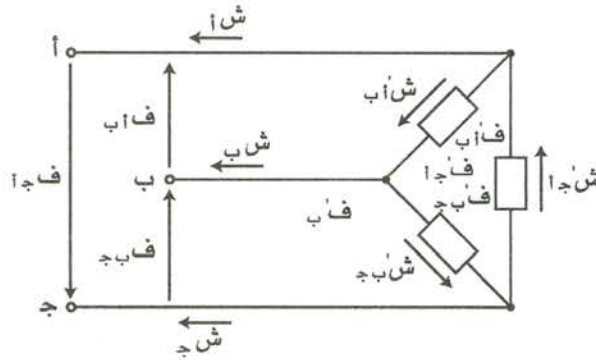
$$\bar{V}_{ab} = \sqrt{3} \bar{V}'_c = 1,73 \bar{V}'_c \quad \bar{V}_{ib} = \sqrt{3} \bar{V}'_i = 1,73 \bar{V}'_i$$

$$\bar{V}_{bc} = \sqrt{3} \bar{V}'_a = 1,73 \bar{V}'_a \quad \bar{V}_{ia} = \sqrt{3} \bar{V}'_i = 1,73 \bar{V}'_i$$

وعليه فإن الجهد المركب يساوي جداء ضرب العدد $\sqrt{3}$ في الجهد البسيط، مع تسجيل اختلال بينهما قدره $\frac{\pi}{6}$ راديان.

ملاحظة

تكتب الجهود والتيارات البسيطة بزيادة الفتحة أمام رمز الكمية (ش أو ف) بغرض تمييزها عن الجهود والتيارات المركبة التي تكتب دون الفتحة (ف أو ش).



الشكل 5. القيم البسيطة والمركبة لنظام مثلي ثلاثي الطور.

3. التركيب المثلي

1.3. علاقة الجهود

من خلال الشكل 5 يسهل عليك استنتاج أن الجهود المركبة مُوازية للجهود البسيطة، وعليه :

$$V_{ab} = V'_{ab}$$

$$\text{الوشية حـ} \leftarrow \text{ف} = \text{ف}'$$

$$V_{bc} = V'_{bc}$$

$$\text{الوشية حـ} \leftarrow \text{ف} = \text{ف}'$$

$$V_{ca} = V'_{ca}$$

$$\text{الوشية حـ} \leftarrow \text{ف} = \text{ف}'$$

والجهد البسيط هو الجهد المتأمل بين قطبي كل مستقبل، وهو مساو للجهد المركب، وفي نفس الوقت هما متطابقا الطور أي مُتزامنان.

لنفرض أن ϕ_1, ϕ_2, ϕ_3 هي الاختلافات المتوالية للتيار $\vec{I}_a, \vec{I}_b, \vec{I}_c$ بالنسبة للجهد $\vec{V}_a, \vec{V}_b, \vec{V}_c$ بالنسبة للجهد $\vec{V}_a, \vec{V}_b, \vec{V}_c$ بالنسبة للجهد $\vec{V}_a, \vec{V}_b, \vec{V}_c$.
معاوقة المستقبلات الثلاثة هي نفسها (أي هي متساوية). بمعنى أن الاختلافات متساوية، ومن ذلك فإن التيارات، مثلها مثل الجهود، تكون نظاما ثلاثي الطور متوازنا.

2.3. علاقة التيارات

على نفس المنوال الذي تم بواسطته البرهنة على علاقة الجهود للتركيب النجمي، يتم به استخراج علاقة التيارات للتركيب المثلي.

باعتبار أنه نظام ثلاثي متوازن، فإن التيارات البسيطة متساوية في المقدار (ϕ) ومختلفة فيما بينها بزاوية 120° ، فإن اخترنا التيار البسيط $\vec{I}_a$ كمرجع للنظام كله أمكن كتابة المعادلات التالية :

$$\begin{aligned} \vec{I}'_{ab} &= I_\phi \angle 0^\circ & \vec{I}_a &= \vec{I}'_{ab} \angle 0^\circ \\ \vec{I}'_{bc} &= I_\phi \angle +120^\circ & \vec{I}_b &= \vec{I}'_{bc} \angle +120^\circ \\ \vec{I}'_{ca} &= I_\phi \angle -120^\circ & \vec{I}_c &= \vec{I}'_{ca} \angle -120^\circ \end{aligned}$$

وتطبيق قانون العقد على الشكل 5 يمنح المعادلات التالية :

$$\begin{aligned} \vec{I}_a &= \vec{I}'_{ab} - \vec{I}'_{ca} & \vec{I}_a &= \vec{I}'_{ab} - \vec{I}'_{ca} \\ \vec{I}_b &= \vec{I}'_{bc} - \vec{I}'_{ab} & \vec{I}_b &= \vec{I}'_{bc} - \vec{I}'_{ab} \\ \vec{I}_c &= \vec{I}'_{ca} - \vec{I}'_{bc} & \vec{I}_c &= \vec{I}'_{ca} - \vec{I}'_{bc} \end{aligned}$$

فالتيار المركب $\vec{I}_a$ مثلا، يُستخرج كالتالي :

$$\vec{I}_a = I_\phi \angle 0^\circ - I_\phi \angle -120^\circ \quad \vec{I}_a = I_\phi \angle 0^\circ - I_\phi \angle -120^\circ$$

باستعمال الأعداد المركبة، تكتب هذه المعادلة كالتالي :

$$ش_1 = ش_2 (تج 0 + ت جب 0) - ش_3 (تج 120^\circ + ت جب 120^\circ)$$

$$\text{وعليه : } ش_1 = ش_2 - ش_3 \left(-\frac{1}{2} - \frac{j\sqrt{3}}{2} \right)$$

$$\text{ومن ثم : } ش_1 = ش_2 \left(1 + \frac{1}{2} + \frac{j\sqrt{3}}{2} \right) = ش_2 \left(\frac{3}{2} + \frac{j\sqrt{3}}{2} \right)$$

باستخراج العدد $\sqrt{3}$ كمعامل مشترك، تصبح المعادلة كالتالي :

$$ش_1 = ش_2 \left(\frac{1}{2} + \frac{j\sqrt{3}}{2} \right) \sqrt{3}$$

$$\text{ومن ذلك : } ش_1 = ش_2 \sqrt{3} \angle 30^\circ \quad I_a = \sqrt{3} I_\phi \angle 30^\circ$$

ونفس النتيجة تستخرج للتيارين المتبقين :

$$ش_2 = ش_1 \sqrt{3} \angle 30^\circ \quad I_b = \sqrt{3} I_\phi \angle 30^\circ$$

$$ش_3 = ش_1 \sqrt{3} \angle 30^\circ \quad I_c = \sqrt{3} I_\phi \angle 30^\circ$$

وهي نتائج تشير إلى أن التيار المركب هو جداء العدد $\sqrt{3}$ في التيار

البسيط، بالإضافة إلى تسجيل اختلال بينهما قدره 30° (أي $\frac{\pi}{6}$ راديان).

4. الاستطاعة في النظام ثلاثي الطور

النظام ثلاثي الطور متكون من ثلاث دارات متناوبة، والاستطاعات الممنوحة في نظام ثلاثي الطور هي مجموع الاستطاعات الممنوحة لكل دائرة على حدة. إذن بعبارة أبسط، لكل جهاز مستقبل (وهي حمولة) يمكن تعريف ما يلي :

- الاستطاعة الفاعلة وهي استطاعة مستهلكة P :

- الاستطاعة المتفاعلة عف Q :

- الاستطاعة الظاهرة عظ S :

1.4. التركيب النجمي

في التركيب النجمي (الشكل 3)، يكون الجهاز المستقبل H تحت تأثير الجهد البسيط F_1 ويعبره تيار شدته I_1 ، الذي يُسجّل بينه وبين الجهد المستقبل F_1 اختلالاً قدره ϕ_1 ، ونفس الشيء للمستقبلين المتبقين، ومنه :

$$P_a = V'_{arms} I'_{aNrms} \cos \phi_1 \quad \text{ع} = F_1 \text{ ش} \text{ ش} \text{ تجب } \phi_1$$

$$Q_a = V'_{arms} I'_{aNrms} \sin \phi_1 \quad \text{عف} = F_1 \text{ ش} \text{ ش} \text{ جب } \phi_1$$

$$\text{عظ} = F_1 \text{ ش} \text{ ش} = \sqrt{P_a^2 + Q_a^2}$$

$$S_a = V'_{arms} \cdot I'_{aNrms} = \sqrt{P_a^2 + Q_a^2}$$

في حالة ما إذا كان النظام ثلاثي الطور متوازناً، فإنّ معادلات النظام

النجمي هي :

$$V'_{arms} = V'_{brms} = V'_{crms} = V_{\phi rms} \quad F_1 = F_2 = F_3 = F_{\phi}$$

$$F_1 = F_2 = F_3 = F_{\phi} \quad F_1 = F_2 = F_3 = F_{\phi}$$

$$V_{ab rms} = V_{bc rms} = V_{ca rms} = V_{L rms}$$

$$I_1 = I_2 = I_3 = I_{\phi}$$

$$I'_{aNrms} = I'_{bN rms} = I'_{cN rms} = I_{\phi rms}$$

$$I_{a\text{rms}} = I_{b\text{rms}} = I_{c\text{rms}} = I_{L\text{rms}} \quad \text{ش}_\text{ا} = \text{ش}_\text{ب} = \text{ش}_\text{ج} = \text{ش}_\text{ع}$$

$$\varphi_1 = \varphi_2 = \varphi_3 = \varphi \quad \varphi = \varphi_3 = \varphi_2 = \varphi_1$$

ومن ثم تصبح الاستطاعات كالتالي :

1. الاستطاعة الفاعلة

$$P = 3 P_a = 3 P_b = 3 P_c \quad \text{ع}_\text{ا} = \text{ع}_\text{ب} = \text{ع}_\text{ج} = \text{ع}_\text{ع}$$

$$P = 3 V_{\varphi\text{rms}} I_{\varphi\text{rms}} \cos \varphi \quad \text{وعليه : } \text{ع}_\text{ع} = 3 \text{ف}_\text{ع} \text{ش}_\text{ع} \cos \varphi$$

وبما أن التركيب نجمي، فالجهود المركب يساوي جداء ضرب $\sqrt{3}$ في الجهد البسيط، وتيار الخط يساوي التيار البسيط، فتُصبح الاستطاعة الفاعلة كالتالي :

$$P = \sqrt{3} V_{L\text{rms}} I_{L\text{rms}} \cos \varphi \quad \text{ع}_\text{ع} = \sqrt{3} \text{ف}_\text{ع} \text{ش}_\text{ع} \cos \varphi$$

حيث $\text{ف}_\text{ع}$ هو جهد الخط (أي الجهد المركب) و $\text{ش}_\text{ع}$ هو تيار الخط.

2. الاستطاعة المتفاعلة

$$Q = 3 Q_a = 3 Q_b = 3 Q_c \quad \text{ع}_\text{ا} = \text{ع}_\text{ب} = \text{ع}_\text{ج} = \text{ع}_\text{ع}$$

$$Q = 3 V_{\varphi\text{rms}} I_{\varphi\text{rms}} \sin \varphi \quad \text{ع}_\text{ع} = 3 \text{ف}_\text{ع} \text{ش}_\text{ع} \sin \varphi$$

$$Q = \sqrt{3} V_{L\text{rms}} I_{L\text{rms}} \sin \varphi \quad \text{ع}_\text{ع} = \sqrt{3} \text{ف}_\text{ع} \text{ش}_\text{ع} \sin \varphi$$

ومن ثم نستخلص أن الاستطاعتين، الفاعلة والمتفاعلة، تُضاف شعاعيا لبعضهما لاستخراج الاستطاعة الظاهرة للتركيب، وتُستخرج هذه الأخيرة بواسطة العبارة التالية :

$$S = \sqrt{P^2 + Q^2} \quad \text{عظ} = \sqrt{\text{ع}_\text{ع}^2 + \text{ع}_\text{ع}^2}$$

وبالتعويض نحصل على ما يلي :

$$عظ = \sqrt{(3V_{\phi} \cos \phi)^2 + (3V_{\phi} \sin \phi)^2}$$

$$S = \sqrt{(\sqrt{3} V_{Lrms} I_{Lrms} \cos \phi)^2 + (\sqrt{3} V_{Lrms} I_{Lrms} \sin \phi)^2}$$

وبما أن $\cos^2 \phi + \sin^2 \phi = 1$ ، فإن الاستطاعة الظاهرة عظ تصبح في الشكل التالي :

$$S = \sqrt{3} V_{Lrms} I_{Lrms}$$

$$عظ = 3V_{\phi} \cos \phi$$

$$أو : عظ = 3V_{\phi} \cos \phi$$

حيث :

- V_{ϕ} هو جهد الطور (الجهد البسيط) : $V_{\phi} = \frac{3V}{\sqrt{3}}$

- I_{ϕ} هو تيار الطور : $I_{\phi} = \frac{I_{Lrms}}{\sqrt{3}}$

2.4. التركيب المثلثي

يدرس الجهاز ح₁ (الشكل 5)، إذ يعبر التيار I_{ϕ} هذا الحمل فيتوَّكَّد بين قطبيَّه الجهد V_{ϕ} ، ويُسجل بينهما اختلال قدره الزاوية ϕ_1 . تعرَّف الاستطاعات كالتالي :

$$P_a = V'_{abrms} I'_{abrms} \cos \phi_1$$

$$Q_a = V'_{abrms} I'_{abrms} \sin \phi_1$$

$$عظ_a = \sqrt{P_a^2 + Q_a^2}$$

$$S_a = V'_{abrms} I'_{abrms} = \sqrt{P_a^2 + Q_a^2}$$

وأعلم أنّ الأمر مُماثل للحملين المتبقين. فإن كان النظام متوازياً،
استخرجت العلاقات التالية :

$$V_{ab} = V_{bc} = V_{ca} = V_{\phi}$$

$$V_{ab\text{rms}} = V_{bc\text{rms}} = V_{ca\text{rms}} = V_{L\text{rms}}$$

$$V_{ab} = V_{bc} = V_{ca} = V_{\phi}$$

$$V'_{ab\text{rms}} = V'_{bc\text{rms}} = V'_{ca\text{rms}} = V_{\phi\text{rms}}$$

$$I_a = I_b = I_c = I_{L\text{rms}} \quad I_a = I_b = I_c = I_{\phi}$$

$$I_{ab} = I_{bc} = I_{ca} = I_{\phi}$$

$$I'_{ab\text{rms}} = I'_{bc\text{rms}} = I'_{ca\text{rms}} = I_{\phi\text{rms}}$$

$$\phi_1 = \phi_2 = \phi_3 = \phi$$

$$\phi = \phi_3 = \phi_2 = \phi_1$$

مع العلم أنّ التركيب المثلثي المتوازن يمتاز بخاصيتين هما :

$$V_{L\text{rms}} = V_{\phi\text{rms}}$$

$$V_{\phi} = V_{\phi}$$

$$I_{L\text{rms}} = \sqrt{3} I_{\phi\text{rms}}$$

$$I_{\phi} = \sqrt{3} I_{\phi}$$

ومن ذلك تُصبح علاقات الاستطاعات كالتالي :

$$P_a = P_b = P_c = V_{\phi\text{rms}} I_{\phi\text{rms}} \cos \phi$$

$$P_a = P_b = P_c = V_{\phi\text{rms}} I_{\phi\text{rms}} \cos \phi$$

$$P_a = P_b = P_c = V_{\phi\text{rms}} I_{\phi\text{rms}} \cos \phi$$

$$Q_a = Q_b = Q_c = V_{\phi\text{rms}} I_{\phi\text{rms}} \sin \phi$$

$$S_a = S_b = S_c = V_{\phi\text{rms}} I_{\phi\text{rms}} = \sqrt{P_a^2 + Q_a^2}$$

$$S_a = S_b = S_c = V_{\phi\text{rms}} I_{\phi\text{rms}} = \sqrt{P_a^2 + Q_a^2}$$

وإنَّ عُوِّضت العلاقات السابقة، كتبت هذه الاستطاعات في الشكل

التالي :

$$e_i = e_b = e_c = \frac{\sqrt{3} V}{3} \cos \phi$$

$$P_a = P_b = P_c = V_{Lrms} \frac{I_{Lrms}}{\sqrt{3}} \cos \phi$$

$$e_i = e_b = e_c = \frac{\sqrt{3} V}{3} \sin \phi$$

$$Q_a = Q_b = Q_c = V_{Lrms} \frac{I_{Lrms}}{\sqrt{3}} \sin \phi$$

$$e_i^2 = e_b^2 = e_c^2 = \frac{\sqrt{3} V}{3} \cos^2 \phi + \frac{\sqrt{3} V}{3} \sin^2 \phi$$

$$S_a = S_b = S_c = V_{Lrms} \frac{I_{Lrms}}{\sqrt{3}} = \sqrt{P_a^2 + Q_a^2}$$

ولاستخراج مختلف الاستطاعات للتركيب المثلي المتوازن، تضرب هذه

العلاقات في المعامل 3، أي :

$$e_i = e_b = e_c = \frac{\sqrt{3} V}{3} \cos \phi$$

$$P = 3 P_a = 3 V_{\phi rms} I_{\phi rms} \cos \phi = \sqrt{3} V_{Lrms} I_{Lrms} \cos \phi$$

$$e_i = e_b = e_c = \frac{\sqrt{3} V}{3} \sin \phi$$

$$Q = 3 Q_a = 3 V_{\phi rms} I_{\phi rms} \sin \phi = \sqrt{3} V_{Lrms} I_{Lrms} \sin \phi$$

الدائرة الكهربائية

$$عظ = 3 عظ_1 = \sqrt{ع_ه^2 + ع_ف^2} = 3 ع_ف = 3 ع_ه = \sqrt{3} ع_ه$$

$$S = 3 S_a = \sqrt{P^2 + Q^2} = 3 V_{\phi rms} I_{\phi rms} = \sqrt{3} V_{L rms} I_{L rms}$$

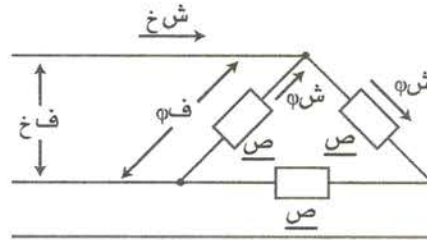
وقد لاحظت أنها علاقات يُمكن صياغتها لأيّ نظام ثلاثي متوازن (التركيب النجمي أو التركيب المثلثي).

أعمال تطبيقية

تمرين

ثلاث معاوقات متساوية $V = 3 + 4$ ت [Ω] موصولة في تركيب مثلثي، تتم تغذيتها بجهد خط ثلاثي الطور يُعادل 220 فولت.

1. أرسم الدارة مع توضيح الجهود والتيارات المركبة والبسيطة.
2. استخراج معامل الاستطاعة، ثم استنبط المعامل المفاعل.
3. ابحث عن تيار الطور. استنبط تيار الخط.
4. أحسب الاستطاعة الظاهرة. استنبط الاستطاعة المركبة.



الشكل 6. التمرين المحلول

الجواب

1. الدارة هي كما يوضحها الشكل 6، حيث :

$$V_L = V_\phi$$

$$I_\phi = \frac{V_\phi}{R}$$

$$I_L = \sqrt{3} \cdot I_\phi$$

$$I_\phi = \frac{I_L}{\sqrt{3}}$$

2. تكتب المعاوقة المركبة على الشكل التالي :

$$\underline{Z} = 3 + 4j = R + jX \quad \text{ص} = 4 + 3 = \text{م} + \text{ت م ف}$$

وُستخرج العمدة كالتالي :

$$\text{ظل} \varphi = \frac{\text{م ف}}{\text{م}} \quad \text{tg } \varphi = \frac{X}{R}$$

$$\text{أي : } \varphi = \text{ظل}^{-1} \frac{4}{3} = 53,13^\circ$$

ومن ذلك فإن معامل الاستطاعة هو :

$$\text{تجب } \varphi = \text{تجب} (53,13^\circ) = 0,6$$

وأما المعامل المفاعل - وما هو سوى تسمية اصطلاحية للمعامل

تجب φ - فهو كالتالي :

$$\text{تجب } \varphi = \text{تجب} (53,13^\circ) = 0,8$$

3. للبحث عن تيار الطور ش_φ ، لأُبد من معرفة طويلة المعاوقة،

ومن ذلك :

$$|\underline{Z}| = Z = \sqrt{R^2 + X^2} \quad \Omega 5 = \sqrt{4^2 + 3^2} = \text{ص} = |\underline{Z}|$$

وعليه يُستخرج تيار الطور وفق المعادلة التالية :

$$\text{ش}_\varphi = \frac{V_\varphi}{Z} \quad \text{ش}_\varphi = \frac{V_\varphi}{\text{ص}} = \bar{A} 44$$

وأما تيار الخط فهو وفق المعادلة التالية :

$$I_L = \sqrt{3} I_\phi \quad \text{ش.ع} = 3 \text{ش.}\phi = 76,21 \text{ آ}$$

4. وبذلك تكون الاستطاعة الظاهرة عبر النظام المتوازن كالتالي :

$$\text{عظ} = 3 \cdot \text{ف.}\phi \cdot \text{ش.}\phi = 29\,040 \text{ فو. آ} \quad S = 3 V_\phi \cdot I_\phi \text{ [V.A]}$$

وأما الاستطاعة المركبة فهي وفق المعادلة التالية :

$$\underline{S} = S (\cos \phi + j \sin \phi) \quad (\text{تجب } \phi + \text{تجب } \phi)$$

ومن ذلك تُستخرج كالتالي :

$$\underline{S} = 29\,040 (0,6 + j 0,8) \quad \underline{\text{عظ}} = 29\,040 (0,6 + j 0,8)$$

$$\text{أي : } \underline{\text{عظ}} = 17\,424 + j 23\,232 \text{ [فو آ]}$$

مسائل

1. أكتب العلاقة الرياضية الجامعة بين جهد الخط وجهد الطور في التركيب النجمي. أذكر الاختلال المسجل بينهما.
2. أكتب العلاقة الرياضية الجامعة بين تيار الخط وتيار الطور في التركيب المثلثي. أذكر الاختلال المسجل بينهما.
3. أكتب العلاقات الجامعة بين الاستطاعات لكلا التركيبين.
4. اجتهد في ذكر سبب اعتماد النظام المتوازن للنظام ثلاثي الطور.
5. ما مدلول معامل الاستطاعة في عبارة الاستطاعات ؟ إلى ما يرمز ؟ اشرح.

6. يُصمَّم تركيب مثلي متوازن، فيُغذَّى بجهد ثلاثي الطور يُعادل 11 547 فو. كم هو الجهد الملاحظ عبر المخرج ؟

7. تحتوي ثلاثة مُحوِّلات على نفس الخاصِّيات، وتُوصَل أساسية كل مُحوِّل في تركيب نجمي عبر جهد خط ثلاثي يُعادل 138 كفو.

1. أرسم الدائرة مع توضيح الجهود.

2. كم هو جهد أساسية كل مُحوِّل ؟

تنبيه : عُولج موضوع المحوِّل في الفصل 33 من الجزء الثالث.

8. جهد الخط ثلاثي الطور يُعادل 208 فو يُغذَّى مُحَرِّكا ثلاثي الطور موصولا في تركيب مثلي، حيث تيار الطور عبر كل لف هو 5 أمبير. مُعامل الاستطاعة 0,8 متأخَّر (أي $\varphi = 36,9^\circ$).

1. أرسم الدائرة مع توضيح الجهود والتيارات المركبة والبسيطة.

2. أحسب تيار الخط ثمَّ جهد الطور.

3. يُختار الجهد الف' كمراجع لرسم الأشعة. أكتب مع رسم كل الجهود والتيارات في شكل مُطاوَر.

9. ثلاث معاوقات متساوية $\underline{ص} = 3-4$ ت $[\Omega]$ موصولة في تركيب نجمي عبر جهد الخط ثلاثي الطور الذي يعادل 208 فولط.

1. أرسم الدارة مع توضيح الجهود والتيارات المركبة والبسيطة.

2. ابحث عن جهد الطور والتيار الطور.

3. أحسب معامل الاستطاعة.

4. أحسب مختلف الاستطاعات، ثم استخرج عبارة الاستطاعة المركبة.

10. توصل ثلاثة معاوقات متساوية $\underline{ص} = 3+4$ ت $[\Omega]$ في تركيب مثلثي عبر جهد ثلاثي الطور يُعادل 173,2 فو.

1. كم هو مقدار جهد الخط ؟ استنبط مقدار جهد الطور.

2. أحسب تيار الطور. استنبط تيار الخط.

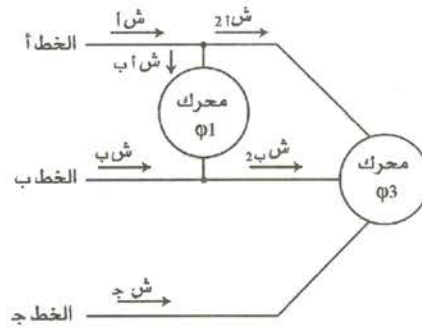
3. أحسب استطاعة كل خط طور، ثم الاستطاعة الكلية عبر النظام الثلاثي.

11. نفس المسألة إلا أن المعاوقات تُوصل في تركيب نجمي.

12. تُركب ثلاث معاوقات متساوية $\underline{ص} = 3+4$ ت $[\Omega]$ في توصيل مثلثي عبر نظام ثلاثي متوازن يمتاز بجهد الخط يُعادل 240 فولط.

1. أحسب تيار الطور، ثم استنبط تيار الخط.
2. استخرج معامل الاستطاعة.
3. ابحث عن الاستطاعة الكلية للنظام الثلاثي.
13. نفس المسألة إلا أن المعاوقات تُوصل في تركيب نجمي.
14. يُمنح جهد قدره 2300 فو لحمل ثلاثي الطور متوازن، حيث تيار الخط يعادل 60 أمبير ومعامل الاستطاعة يعادل 0,9. أحسب لمعامل الاستطاعة المتأخر، الاستطاعة الظاهرة المدخل النظام بالإضافة إلى الاستطاعة المتفاعلة.
15. ثلاثة أحمال مختلفة في نظام متوازن، يتم تغذيتها بجهد خط ثلاثي الطور يعادل 208 فو. تُركَّب هذه الأحمال على توازن عبر النظام الثلاثي المتوازن حسب المعطيات التالية :
الحمل 1 : ثلاثة مقاومات متساوية $M = 20,8 \Omega$ موصولة في تركيب مثلثي.
الحمل 2 : ثلاثة معاوقات متساوية $Z = 12 \angle -53,1^\circ [\Omega]$ موصولة في تركيب نجمي.
الحمل 3 : مُحرك حثي ثلاثي الطور موصول في تركيب مثلثي يتم تغذيته بتيار شدته 5 أمبير بمعامل الاستطاعة 0,8 متأخر (أي $\phi = 36,9^\circ$).
1. ما المقصود من نظام ثلاثي متوازن ؟

2. ابحث عن تيار الطور عبر الحمل 1، ثم استنبط تيار الخط.
 3. أحسب جهد الطور عبر قطبي الحمل 2. استخرج تيار الطور لهذا الحمل.
 4. كم هو جهد الطور عبر الحمل 3 ؟ أحسب تيار الخط.
 5. أحسب مجموع التيار الذي يمنحه النظام الثلاثي المتوازن للأحمال الثلاثة.
- تلميح : اتخذ الجهد V_{ab} الملاحظ عبر المقاومة 1 من الحمل 1 كمرجع، وأحسب التيار I_{a1} .
16. يوصل محرك حثي وحيد الطور، يعمل بشدة 6 أمبير بمعامل الاستطاعة 0,707 متأخر، بين الخطين أ و ب من نظام ثلاثي موصول بمحرك حثي ثلاثي الطور، يعمل بشدة 10 أمبير بمعامل الاستطاعة 0,8 متأخر (الشكل 7).



الشكل 7. المسألة 16

1. أكتب التيار I_{a1} في الشكل الجبري.

2. أحسب تيارات الخط للمُحرك الحثي ثلاثي الطور في عبارة المطاوع.

3. أحسب تيارات الخط للنظام الثلاثي.

تلميح : إنَّ تعاقب الأطوار يُؤثّر بشكل مباشر في تحديد التيارين $I_{ش\beta}$ و $I_{ش\gamma}$ ، لذلك يُفضل استعمال التعاقب المألوف وهو $A \rightarrow B \rightarrow C$ عوض $A \rightarrow B \rightarrow C$.

حل المسائل

الفصل 2 : خصائص الدارة الكهربائية

6. ش₂ = 7 أمبير.
7. ش₁ = -5,5 أمبير، في الاتجاه المعاكس.
8. ش₄ ≈ -2,498 أمبير، في الاتجاه المعاكس وأن ش₄ ≈ ش₁.
9. ف₃ = 13 فولط.
10. ف₂ = 11,905 فولط، ش = 23,81 ميلي أمبير.
11. ف_ب = 5 فولط، ف_ا = 8 فولط، ف_ب = 12 فولط.
12. ف = 7,83 فو، ش₁ = 5,22 مآ، ش₂ = 326 مآ، ش₃ = 1,96 مآ.
- 1.13. 4 عقد، 5 جذوع، 6 عُيُون. 2. ش₁ = -5 أمبير، ش₂ = 6 آ، ش₃ = 2 أمبير. 3. ف = 24 فولط.
14. 4 عُقد، 6 عُيُون، 5 جذوع، ش = 1 أمبير، ش₁ = 1 أمبير، ش₂ = 0، ش₃ = $\frac{2}{3}$ أمبير، ش₄ = $\frac{1}{3}$ أمبير.
- 1.15. 3 عقد، 5 عيون، 4 جذوع. 2. ش = 5 آ، ش₁ = 3 أمبير، ش₂ = 2,2 أمبير، ش₃ = 2,8 أمبير. 3. م = 6,8 Ω، ف_ب = 34 فولط.
16. ش₁ = 5,11 أمبير، ش₂ = 5,33 أمبير، ش₃ = -16 أمبير.

الفصل 3 : استغلال الدارة الكهربائية

6. ش = 1 أمبير، م = 10 أوم.
7. ف₁ = ف₂ = 45 فو، ش₁ = 3 آ، ش₂ = 1 آ، ش = 4 آ، م = 11,25 Ω.
8. م = 120 أوم.
9. 5 أوم، 10 أوم، 5 أوم.
10. 1. ش₁ = 3,125 ميلي أمبير، ش₂ = 46,875 ميلي أمبير، نسبتيان
متساويتان ثا = 15، 2. ف = 0,9375 فولط.
11. س = 8,33 فاراد.
12. 1. س = 0,67 ميكروفاراد، ك₁ = ك₂ = 0,67 ميلي كولومب.
2. ف₂ = ف₃ = 111 فولط، ك₂ = 0,22 ميلي كولومب،
ك₃ = 0,44 مكو.
13. م = 37,5 أوم، ش₂ = 10 أمبير.
14. 1. ك₁ = 6 μ، كو، ك₂ = 4 μ، كو، ك₃ = 50 μ كو.
2. ف = 3330 فو، ك₁ = 10 مكو، ك₂ = 33,3 μ، كو، ك₃ = 16,7
مكو. 3. عم₁ = 100 جول، عم₂ = 265,8 جول، 4. عم = 156,8
جول، تُبدد عبر أسلاك التوصيل.

الفصل 4 : ضوابط الدارة

6. $F_1 = F_2 = F_3 = 20$ فولط، $ش_2 = 2$ أمبير، $ش_3 = 4$ أمبير.

7. $ش = 0$ ، وُصل المصابيح بالتوازي.

8. 46,94 واط.

9. 1. 30 واط. 2. لا، يجب تبديد 30 واط وليس 20 واط.

10. 50 Ω ، المواءمة.

11. 3. $م_0 = 250 \Omega$ ، المواءمة عندما $م_0 = م$ — حيث من خلال المنحني

عه ($م_0$) يظهر تحوُّل أعظم استطاعة نحو $م_0$.

الفصل 5 : دراسة النظريات

6. $م_0 = 7$ أوم، $ف_0 = -12$ فولط.

7. $ف_3 = 75$ فولط.

8. $ش_1 = 1$ آ، $ش_2 = 193,5$ مآ، $ش_3 = 483,5$ مآ، $ش_3 = 322,6$ مآ.

9. $ف_0 = 9$ فولط، $م_0 = 2,25$ أوم.

10. $ش_0 = 13,3$ ميلي أمبير، $م_0 = 225$ أوم.

11. $ف_0 = 3$ فولط، $م_0 = 225$ أوم.

12. $ش_1 = 2,43$ مآ، $ش_2 = 0,759$ مآ، $ش = ش_1 + ش_2 = 3,189$ مآ.

13. $م_0 = 2,5$ أوم، $ش_0 = 2,8$ أمبير.
14. $م_1 = 2,4$ أوم، $ف_1 = 4,8$ فولط.
15. $ف_0 = 2$ فولط.
17. 1. $م_0 = 2$ أوم، $ش_0 = 15$ آ. 2. $م_1 = 2$ أوم، $ف_1 = 30$ فولط.
3. $ف_1 = م_0 \times ش_0$ ، $م_0 = م_1$.
18. $ش_1 = 2,25$ أمبير، $ش_2 = 1,375$ أمبير، $ش_3 = -0,875$ أمبير.

الفصل 6 : الإشارة الدورية

6. $ن = 95,5$ هرتز، $د = 10,5$ ميلي ثانية.
7. 10^{-6} ثانية، $0,5$ ميكروثانية.
8. 1 كيلوهرتز، 1 ميلي ثانية.
9. 1 سم.
10. 50 ميغاهرتز.
11. $3,44$ م.

الفصل 7 : التيار المتناوب

6. 50 فولط، $70,7$ فولط، 100 فولط، -100 فولط.
17. 1. $ش = 8$ ميلي أمبير، 2. $\phi = -38,682^\circ = -0,675$ راديان.
3. $\omega = 562,61$ راديان/ثانية، $ن = 89,54$ هرتز، $د = 11,2$ مثا.
4. $ش = (ز) = 8$ جب $(562,61 ز - 0,675)$ [مآ].

8. $\hat{ش} = 10$ ميلي أمبير، $د = 1$ ميلي ثانية، $ن = 1$ كيلوهرتز، $ف = 0$ ،
 $\omega = 6280$ راديان/ثانية.

9. 1. $\hat{ش}$ إشارة جيبية، $\omega = 60$ راديان/ثانية، $د = 0,105$ ثا،
 $ن = 9,55$ هرتز، 2. $\hat{ش} = \hat{ش} \cos(\omega t + \phi)$ ، $\phi = -0,559$ راديان.
 3. $\hat{ش} = 0,943$ تجب $(0,559 - ز)$ [آ].
 10. $\omega = 50\pi$ راديان/ثانية.

1.11. إشارة سن المنشار، 2. 200 هرتز.

الفصل 8 : القيم الجيبية

7. أنظر الشكل 2

8. $\overline{ف} = 0$ ، $ف = 0,707$ فولط، $ف_{ss} = 2 = \hat{ف} = 2$ فولط.

9. $\hat{ش} = 1,2$ أمبير.

10. $\hat{ف} = 16$ فولط، $ف_{ss} = 32$ فولط، $ف = 11,31$ فولط، $\hat{ش} = 0,5$

أمبير، $ش_{ss} = 1$ أمبير، $ش = 0,354$ أمبير.

11. $\hat{ش} = 50$ جب $(6280 ز)$ ، $د = 1$ ميلي ثانية.

12. 1. 46 ميلي أمبير، 2. $\hat{ش} = 65$ جب $(7854 ز)$ [مآ].

13. 1. $\omega = 15708$ راديان/ثا، $ن = 2500$ هز، $د = 0,4$ مثا. 2.

$\hat{ش} = 15$ أمبير، $ش = 10,61$ أمبير، $\overline{ش} = 9,55$ أمبير.

14. $د = 1$ ميلي ثانية، $ف = 42,43$ فولط.

15. 1. 7,07 أمبير، 2. ش $5\sqrt{2}$ جب (100π ز) [آ]. 3. ش $= 6,12$ أمبير.

16. 1. ن $= 100$ هرتز، د $= 10$ مټا، ش $= 0$ ، ش $= 141$ مآ، $\varphi = \frac{\pi}{3}$

راديان، 2. ز $= \frac{2}{12}$ ثانية.

الفصل 9 : تمثيل فريزنال

6. 1. ش $_2$ يتأخر عن ش $_1$ ، ش $= 3,50$ أمبير، 2. $\Delta \varphi = \frac{\pi 2}{3}$

راديان، $\Delta = 0,105$ ثانية.

7. 1. ش $_2$ يتقدم ش $_1$ ، ش $= 2,02$ آ، 2. $\Delta \varphi = 3,05$ راديان،

$\Delta = 0,152$ ثانية.

8. 1. ف $_1$ يتقدم ف $_2$ ، ف $= 3,61$ فو، 2. $\Delta \varphi = \frac{\pi}{8}$ راديان،

$\Delta = 1,25$ ميلي ثانية.

9. 1. الشكل 3، ش $_1$ يتقدم ش $_2$ ، 2. $\Delta \varphi = \frac{\pi}{2}$ راديان، $\Delta = 0,25$

ميلي ثانية، تعامد الطور، 3. ش $= 8$ ميلي أمبير، ش $= 11,31$ ميلي

أمبير، $\varphi = 3,03^\circ$. 4. ش $= 8\sqrt{2}$ جب (2000π ز $+ 0,0531$) [مآ].

10. 1. ف جيبي، 25 فولط، 10 فولط، 15 فولط، ن $= 50$ هرتز،

2. ف $= 42,43$ فولط، $\theta = -23^\circ$. 3. ف $= 30\sqrt{2}$ تجب

(100π ز - 0,4) [فو].

11. 1. ش إشارة جيبية، $\omega = 60$ راديان/ثانية. 2. $\hat{m} = 0,943$ أمبير، $\varphi = -0,559$ راديان، 3. $\hat{m} = 0,943$ تجب (60 ز - 0,559) [آ].

12. 1. ف₁ يتقدم ف₂، $\varphi = \frac{\pi}{2}$ راديان، 2. $\Delta z = 1,57$ مثا، 3. ف₁ = 0,4 تجب $\left(\frac{\pi}{2} + z 1000\right)$ ، ف₂ = 0,6 تجب (1000 ز)، 4. ف₁ = 0,721 تجب (1000 ز + 0,558)، ف₂ = 0,51 فولط.

13. 1. ف₂ يتأخر عن ف₁، $n = 208,3$ هرتز، 2. $\Delta z = 0,5$ مثا، $\Delta \varphi = 0,655$ راديان، 3. ف₂ = 3 تجب 309 ز [مفو]، ف₁ = 2 تجب (1309 ز + 0,655) [مفو].

الفصل 10 : الأعداد المركبة

6. -5 + 6 ت.

7. -8 + 0 ت.

8. $\frac{4}{5} - \frac{3}{5} ت.$

9. ص $2\sqrt{2}$ ، $\theta = \frac{\pi}{4}$ راديان، $\left(\frac{\pi}{4} + ت جب \frac{\pi}{4}\right) 2\sqrt{2}$.

10. ص = 2، $\theta = \frac{\pi}{6}$ راديان، $\left(\frac{\pi}{6} + ت جب \frac{\pi}{6}\right) 2$.

11. ص $2\sqrt{6} - \sqrt{2}$ ، $\theta = \frac{\pi}{12}$ راديان، $\left(\frac{\pi}{12} + ت جب \frac{\pi}{12}\right) (2\sqrt{6} - \sqrt{2})$.

12. $\sqrt{2} = 2$ ، $\theta = \frac{\pi 5}{6}$ راديان،

$\sqrt{2} = 2$ ($\sqrt{2} \cos \theta + \sqrt{2} \sin \theta = \frac{\pi 5}{6}$)

13. $\sqrt{2} = 2$ ، $\theta = \frac{\pi 3}{3}$ راديان، $\sqrt{2} = 1 + \sqrt{3}$.

14. $\sqrt{2} = 1 + \sqrt{2}$ ، $\sqrt{2} = 2 - 1$.

15. $\sqrt{2} = 3 + (1 + \sqrt{2})$ ، $\sqrt{2} = 1 - \sqrt{2}$.

16. $\sqrt{2} = 3 + 2$ ، $\sqrt{2} = 1 + \sqrt{2}$.

17. $\sqrt{2} = \frac{\sqrt{3}}{2} - \frac{\sqrt{3}}{2}$ ، $\sqrt{2} = \frac{\sqrt{3}}{2} + \frac{\sqrt{3}}{2}$.

18. $\sqrt{2} = -3 + \sqrt{2}$ ، $\sqrt{2} = -3 + \sqrt{2}$.

19. $\sqrt{2} = 2 + \sqrt{5}$ ، $\sqrt{2} = -2 - \sqrt{5}$.

20. $\sqrt{2} = \frac{2}{2} + (\sqrt{3} + \sqrt{2})$ ، $\sqrt{2} = -\sqrt{2} - \sqrt{3}$.

1.23. كُتب ش في الشكل المثلثي لأنه يظهر من خلال مُعادلتها، طويلة

وعمدة العدد المركب المكافئ ش. 2. ش = 4,95 هـ $\frac{\pi 3}{4}$ [أ]،

ش = 4,95 أمبير، $\theta = \frac{\pi 3}{4}$ راديان.

1.24. ن = 60 هرتز، 2. ف = 389 هـ $\frac{\pi 2}{3}$ [كفو]، ف = 389 كفو،

$\frac{\pi 2}{3} = \theta$ راديان.

الفصل 12 : معاوقة الدارات الكهربائية

1.9. $ص_1 = 150$ أوم، $ص_2 = 200,55$ أوم، $ص_1 \approx 0$ ،

3. $ص_2 = 85,77^\circ$ ، 2. $ص = 200 + 164,8 = 200 + 164,8$ ت م + ت مف [Ω].

3. $ص = 50,5^\circ$ ، $ص = 259,15$ أوم.

10. $س = 8 \mu$ فـد، $\Delta \varphi = -53^\circ$ ، $ش = 0,34$ جب $(100\pi - 0,92)$.

11. $ص = \frac{س \cdot \omega \cdot (م_1 + م_2)}{1 + \omega^2 س^2 (م_1 + م_2)} - ح \omega$ ت + $\frac{م_1 + م_2}{1 + \omega^2 س^2 (م_1 + م_2)}$

= م + ت مف، التردد ن = $\frac{\omega}{\pi 2}$.

1.12. 2,77 مآ، 2. 8,31 فولط، 3. $ص = 3000 - 2000$ ت،

ص = 3,61 كيلو أوم، $\theta = -33,69^\circ$.

1.13. 2 120 أوم، 2. 45° ، 3. 13,2 ميلي أمبير، 4. 19,8 فولط،

5. 2 122 هرتز.

الفصل 13 : رباعي القطب

1.6. $ش_1 = 1,282$ ميلي أمبير، $ش_2 = 0$ ، $ص_{11} = 7800$ أوم،

$ص_{12} = 2200$ أوم، 2. $ص_{11} = 7800,31 \Omega$ ، $ص_{12} = 2200,088$ أوم.

1.7. يمكن تعويضه برباعي القطب المكافئ T. 2. $سح_{11} = \frac{3}{م_2}$ ،

$سح_{22} = \frac{3}{م_4}$ ، $سح_{21} = سح_{12} = \frac{1}{م_2}$.

8. 19,05 ميلي Ω ، - 19,05 ميلي Ω ، - 28,6 ميلي Ω ، - 48,8 ميلي Ω .

9. 68,6 أوم، 68,6 أوم، 85,7 أوم، 102,9 أوم.

10. ص₁₁ = $\Omega^{-1} 3,53$ ، ص₂₁ = $\Omega^{-1} 0,588$ ، ص₁₂ = $\Omega^{-1} 0,588$ ،

ص₂₂ = $\Omega^{-1} 4,76$.

$$11. \text{ ص} = \begin{bmatrix} \frac{2}{7} & \frac{13}{7} \\ \frac{3}{7} & \frac{2}{7} \end{bmatrix} ، \text{ سح} = \begin{bmatrix} \frac{2}{5} - \frac{3}{5} & \frac{13}{5} \\ \frac{2}{5} & \frac{2}{5} \end{bmatrix}$$

12. 1. سح₁₁ = $\Omega^{-1} 0,6$ ، سح₂₁ = $\Omega^{-1} 0,333$ ، سح₁₂ = $\Omega^{-1} 2,10$ ،

سح₂₂ = $\Omega^{-1} 0,5$ 2. سح₁₁ = $\Omega^{-1} 1,60$ ، سح₂₁ = $\Omega^{-1} 0,0952$ ،

سح₁₂ = $\Omega^{-1} 0,600$ ، سح₂₂ = $\Omega^{-1} 0,1429$.

1.13. سح₁₁ = $\Omega^{-1} 0,3$ ، سح₂₁ = $\Omega^{-1} 0,1$ ، سح₁₂ = $\Omega^{-1} 0,1$ ،

سح₂₂ = $\Omega^{-1} 0,15$ ، ش₁ = $\Omega^{-1} 0,3$ ، ش₂ = $\Omega^{-1} 0,1$ ،

ش₂ = $\Omega^{-1} 0,1 + \Omega^{-1} 0,15$ 2. ف₁ = 40 فولط، ف₂ = 10 فولط،

ش₁ = 11 أمبير، ش₂ = 2,5 آ.

1.14. 1. 186,1 فولط جهد ناجع، 2. 10,83 كيلو أوم، 3. سح₁₁ = 6,67

ميلى Ω^{-1} ، سح₂₁ = $\Omega^{-1} 0,333$ ميلى Ω^{-1} ، سح₁₂ = $\Omega^{-1} 0,667$ ميلى Ω^{-1} ،

سح₂₂ = $\Omega^{-1} 0,0667$ ميلى Ω^{-1} .

1.15. 1. 4 فولط، 2. 40 كيلو أوم، 3. ص₁₁ = 500 أوم، ص₂₁ = 15

أوم، ص₁₂ = 1 ميغا أوم، ص₂₂ = 10 كيلو أوم.

الفصل 14 : الرنين

6. 530,52 هرتز.

7. 2 ميغا هرتز.

8. $\omega = 530,729$ هرتز، $C = 2,498$ ميلي هنري.

9. $F_c = F_r = 2$ فولط.

10. $\omega = 132\,623,814$ هرتز، $S = 144$ بيكوفاراد.

11. $\hat{S} = 52$ ميلي أمبير، $V = 192$ أوم.

الفصل 15 : دائرة التخميم

7. $C = 250$ ، $M = 0,08$ أوم.

8. $F_r = 7,5$ فولط، $M = 66,67$ أوم.

9. $S = 10$ ميكروفاراد، $V = 500$ أوم، $C = 4$ ميلي هنري.

10. $C = 72$ ، $S = 1,76$ مآ، $S_r = 127$ مآ، $S_c = 127$ مآ.

11. $P = 1,364$ كيلوهرتز، $\omega_1 = 748,636$ كيلوهرتز، $\omega_2 = 750,682$ كيلوهرتز.

كيلوهرتز.

12. للمكثفة $S = 11,7 \mu$ ف، $\omega_1 = 3,0$ مفو، $F(\omega_1) = 0,1$ مفو،

$F(\omega_3) = 0,2$ مفو، والمكثفة $S = 0,0029 \mu$ ف، $F(\omega_1) = 99,9$ مفو،

$F(\omega_2) = 955$ مفو، $F(\omega_3) = 285$ مفو، وأما المكثفة $S = 0,0198 \mu$

ف، $F(\omega_1) = 100$ مفو، $F(\omega_2) = 73,8$ مفو، $F(\omega_3) = 183,5$ مفو.

$$1.13. \text{ سح} = \left(\frac{1}{\omega \cdot \text{ح}} - \frac{\omega \cdot \text{س}}{2\omega \cdot \text{س}^2 + 1} \right) \text{ت} + \left(\frac{\text{س}^2 \cdot \omega \cdot \text{م}^2}{2\omega \cdot \text{س}^2 + 1} + \frac{1}{\text{م}^2} \right)$$

ن₀ = $\frac{1}{\pi 2 \sqrt{\text{ح} \cdot \omega \cdot \text{س}^2 - \frac{\text{م}^2}{2}}}$ ، ن₀ = 18,382 هرتز.

الفصل 16 : استطاعة ثنائي القطب

6. + 750 كيلو فار.
7. - 484 كيلو فار.
8. تجب $\phi = 0,5$ ، عه = 500 واط.
9. تجب $\phi = 0,707$ ، عظ = 1000 فولط أمبير، عه = 707 واط، عف = 707 فار.
- 1.10. تغذية التشغيل، الاستطاعة المستهلكة، 2. تجب $\phi = 1$ ، لأنّ السخّانة عبارة عن حمل مقاوم، 3. ش = 9,1 أمبير.
11. الاستطاعة الفاعلة، الجهد الناجع للتغذية، تردد التغذية.
2. عظ = 100 فولط أمبير، 3. ش = 0,8 أمبير.
- 1.12. عه = 0، عف = 1 270 فار، 2. مستقبل.
- 1.13. ش₁ = 12,8 أمبير، ش₂ = 9,6 أمبير، 2. عه = 2816 واط، عف = 2 112 فار، عظ = 3 520 فولط أمبير.
- 1.14. 45,11 أمبير، 2. س = 106 ميكروفراد.

الفصل 17 : الاستطاعة المتناوبة

- 2.6. عه = 5 كيلو واط، 3. ف = 100 فولط، ش = 50 أمبير،

$$4. \text{تجرب} \varphi = 1 = \frac{5000}{100 \times 50}, 2.7. \text{عه} = 2500 \text{ واط، تجرب} \varphi = 0,5,$$

$$3. \text{عه} = 0, \text{تجرب} \varphi = 0$$

1.8. عف [فآر] هي على التوالي : 443، 471، 489، 524، 561. 2.
المنحنى المحصل عليه عبارة عن خط مستقيم.

$$1.9. \text{عظ} = 635 \text{ فولط أمبير، تجرب} \varphi = 0,895. 2. \text{ص} = 25,4 \text{ أوم، م} = 22,7 \text{ أوم، مف} = \pm 11,3 \text{ أوم.}$$

$$1.1.10. \text{ش} = 6,91 \text{ أمبير، عم} = 1,72 \text{ ميغاجول}$$

$$= 0,478 \text{ كواط ساعة.}$$

$$2.1. \text{تجرب} \varphi = 0, \text{عه} = 0. 3.1. \text{فقدان الطاقة غير مسموح،} \eta = 0,$$

$$\text{به لأنها غير معوضة بثمن. 1.2. عه} = 1,2 \text{ كواط، ش} = 7,79 \text{ آ.}$$

$$2.2. \text{عم} = 0,607 \text{ كيلواط ساعة 3.2.} \eta = 0,908.$$

$$1.11. \text{تجرب} \varphi = 0,742, \text{تجرب} \varphi = 1, 2. \text{عه} = 3 \text{ 260 واط، عف} =$$

$$2 \text{ 950 فآر، 3. تجرب} \varphi = 0,895.$$

الفصل 19 : التيار المتناوب ثلاثي الطور

$$6. 11 \text{ 547 فولط.}$$

$$2.7. 239 \text{ كيلوفولط.}$$

$$2.8. \text{ش} = 3,66 \text{ آ، ف} = 120 \text{ فو، 3. ف} = 120 \text{ فو، } \angle 0^\circ$$

$$\text{ف} = 120 \text{ فولط، ف} = 120 \text{ فولط، } \angle 120^\circ \text{ فولط، } \angle 120^\circ \text{ فولط، } \angle 120^\circ \text{ فولط، } \angle 120^\circ \text{ فولط،}$$

$$\begin{aligned} \text{ف}_\beta = 208 - \frac{30^\circ}{\text{ف}_\alpha} &= 208 - \frac{90^\circ}{\text{ف}_\alpha} \\ \text{ف}_\beta = 208 - \frac{150^\circ}{\text{ف}_\alpha} &= 208 - \frac{66,9^\circ}{\text{ف}_\alpha} \\ \text{ش}_\beta = 5 - \frac{173,1^\circ}{\text{ش}_\alpha} &= 5 - \frac{8,66}{\text{ش}_\alpha} \\ \text{ش}_\beta = 8,66 - \frac{156,9^\circ}{\text{ش}_\alpha} &= 8,66 - \frac{83,1^\circ}{\text{ش}_\alpha} \end{aligned}$$

2.9. ف = 120 فولط، ش = ش = 24 أمبير، 3. تجب
(-36,9°) = 0,8 متقدم، 4. عه = 6,92 كيلواط، عف = 5,19 كفآر،
عظ = 8,65 كفو. آ، عظ = 6,92 - ت 5,19 [كفو. آ].

1.10. ف = ف = 173,2 فولط، 2. ش = 60، ش = 34,64. آ.
3. للطور الواحد : عه = 3,6 كيلواط، عف = 4,8 كيلوفآر،
عظ = 6 كيلوفولط أمبير. ولكل النظام : عه = 10,8 كيلواط،
عف = 14,4 كيلوفآر، عظ = 18 كفو. آ، عظ = 10,8 + ت 14,4 [كفو. آ].

1.11. ف = 173,2 فولط، ف = 100 فولط، 2. ش = 20، آ،
ش = 34,46 أمبير، 3. للطور الواحد : عه = 1,2 كيلواط،
عف = 1,6 كفآر، عظ = 2 كفو. آ، ولكل النظام : عه = 3,6 كواط،
عف = 4,8 كيلوفآر، عظ = 6 كفو. آ، عظ = 3,6 + ت 4,8 [كفو. آ].

1.12. ش = 48 أمبير، ش = 83,14 أمبير، 2. تجب (-36,9°) = 0,8
متأخر، 3. عه = 27,648 كيلواط، عف = 20,736 كيلوفآر، عظ =
11,520 كيلوفولط أمبير، عظ = 27,648 + ت 20,736 [كفو. آ].

- 1.13. ف = 138,56 فولط، ش_ف = 27,72 آ، ش_ع = 48 آ، 2. تجب
 (= 36,9°) 0,8 متأخر، 3. عه = 9,218 كيلوواط، عف = 6,913
 كفآر، عظ = 11,523 كفو آ. عظ = 9,218 + 6,913 ت [كفو آ].
 14. عظ = 414 كيلو فولط أمبير، عف = 180,5 كيلو فآر.

- 1.15. كل مجموعة حمولات هي متوازنة، فينتج أن التيارات المركبة
 للنظام كله عبر كل خط متساوية في المقدار، ولذلك فإنك تحتاج إلى
 معرفة شدة واحدة منها فقط (ش₁ مثلاً)، 2. 0 = φ، ش_ف = 10 أمبير،
 ش_ع = 17,32 أمبير، 3. ف = 120 فولط، ش_ع = ش_ف = 10 أمبير،
 4. φ = ± 53,1°، ف = ف = 208 فولط، ش_ع = 8,66 أمبير،
 φ = ± 36,9° 5. ش₁ = 30,38 / 5,29° أمبير.

- 1.16. ش₁ = 6 / 15° - 5,80 = 1,55 [آ]،
 2. ش_ب = 10 = 156,9° آ، ش₂ = 10 = 36,9° آ، ش_ج = 10 = 83,1°
 آ، 3. ش_ج = 10 = 83,1° أمبير، ش_ب = 15,73 = 28,7° أمبير،
 ش₁ = 15,19 = 171,0° أمبير.

- 1.17. نجمي، 220 فولط، 2. لا، لأن الحمولات غير متساوية. 3. لا،
 لتواجد الحيادي وعند نزعه تتفاوت إضاءة المصابيح، 4. ش₁ = 0,91
 أمبير، ش_ب = 1,36 أمبير، ش_ج = 0,455 أمبير، ش_د = 0,75 أمبير.

English	Français	عربي
Phase shift	Déphasage	الاختلال
Ground	Terre	الأرض
Fundamental	Fondamentale	الأساسي
Apparent power	Puissance apparente	الاستطاعة الظاهرة
Active power	Puissance active	الاستطاعة الفاعلة
Reactive power	Puissance réactive	الاستطاعة المتفاعلة
Deviation	Déviation	الانحراف
Time shift	Décalage	الإنزياح (الزيمان)
Refraction	Réfraction	الانعطاف (الانكسار)
Reflection (Reflexion)	Reflexion	الانعكاس
Interference	Interférence	التداخل (التشويش)
Cut off frequency	Fréquence de coupure	تردد القطع
Synchronisation	Synchronisation	التزامن (المزامنة)
Distortion	Distorsion	التشوه
In phase	En phase	تطابق الطور
Phase opposition	Opposition de phase	تعاكس الطور
Phase opposition	Quadrature de phase	تعامد الطور
Vector representation	Représentation de Fresnel	تمثيل فريزنال
Tuning	Accord	التنغيم
Harmonic	Harmonique	التوافقي

الدارة الكهربائية

Active current	Courant actif	التيار الفاعل
Reactive current	Courant réactif	التيار المتفاعل
Y (why)/ Δ (Delta) Connection	Brachement étoile/triangle	توصيل نجمي/مثلثي
One-port network	Bipôle	ثنائي القطب
Branch	Branche	الجذع
Load	Charge	الحمولة (الحمل)
Neutral	Neutre	الحيادي
Losses	Pertes	الخسائر
Imaginary	Imaginaire	الخيالي (التخيلي)
Tuning circuit	Circuit de raccordement	دارة التنعيم
Resonant circuit	Circuit resonant	الدارة الرنانة
Tank circuit	Circuit bouchon	دارة الصمام
Equivalent circuit	Circuit équivalent	الدارة المكافئة
Open circuit	Circuit ouvert	الدارة المفتوحة
Short circuit	Court circuit	الدارة المقصورة
Exponential function	Fonction exponentielle	الدالة الأسية
Period	Période	الدور
Two-port Network	Quadripôle	رباعي القطب
Oscilloscope	Oscilloscope	راسم الاهتزازات
Resonance	Resonance	الرنين
Slide	Curseur	الزلاقة
Filament	Filament	السليك
Phase/Argument	Phase/Argument	الصفحة/العمدة

Wave length	Longueur d'onde	طول الموجة
Modulus/Magnitude	Module/Magnitude	الطويلة/المقدار
Node/Mesh	Nœud/Maille	العقدة/العين
Fuse	Fusible	الفاصمة (الصهور)
Simple/Complex value	Diviseur de tension/courant	قاسم الجهد/التيار
Switch	Interrupteur	القاطعة
Voltage/Current divider	Valeur simple/Composée	القيمة البسيطة/المركبة
Peak to peak value	Valeur crête à crête	القيمة ذروة لذروة
Instantaneous value	Valeur instantanée	القيمة اللحظية
R.m:s value	Valeur efficace	القيمة الناجعة
Inductance	Inductance (self)	المحاثة (الذاتية)
Spectrum analyser	Analyseur de spectre	محلل التوافقيات الترددية
Output/Input	Sortie/Entrée	المخرج/المدخل
Trace	Trace	المخطط
Conjuguate	Conjugué	المرافق
Filter	Filtre	المرشح
Admittance	Admittance	المسامحة
Amplitude	Amplitude	المطال
Phasor	Phaseur (Phasor)	المطاور
Impedance	Impédance	المعاوقة
Power factor	Facteur de puissance	معامل الاستطاعة
Quality factor	Facteur de qualité	معامل الجودة
Rheostat	Rhéostat	المعدلة (الرؤسطات)
Inductive/Capacitive reactance	Réactance inductive/capacitive	المفاعلة الحثية/السعوية

الدائرة الكهربائية

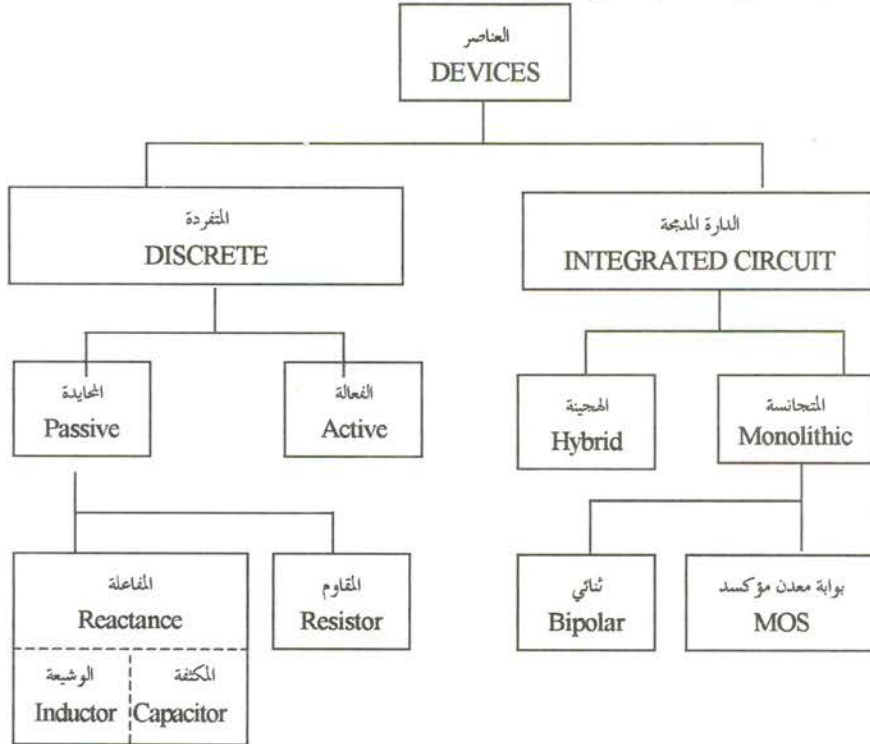
Socket	Prise	المقبس
Potentiometer	Potentiomètre	مقياس الكمون
Determinant	Déterminant	المميز
Response curve	Courbe de réponse	منحنى الإجابة (الاستجابة)
Matching	Adaptation	المواءمة
Frequency/Generator	Générateur de Fonctions	مولد الإشارات
Voltage/Current generator	Générateur de tension/courant	مولد الجهد/التيار
Voltage/Current source	Source de tension/courant	منبع الجهد/التيار
Pulsation	Pulsation	النبض
Active/Passive device	Composant actif/passif	النبيطُ الفعّال/المحايد
Duty cycle	Rapport cyclique	نسبة الدورة
Pass band	Bande passante	نطاق الإمرار
Three phase system	Système triphasé	النظام ثلاثي الطور
Superposition theorem	Théorème de superposition	نظرية التراكب
Melting point	Point de Fusion	نقطة الإنصهار
Electronic components	Composants électroniques	النوابط الإلكترونية
Antenna (Aerial)	Antenne	الهوائي
Chassis	Châssis	الهيكل المعدني
Hybrid parameters	Paramètres hybrides	الوسائط الهجينة
Hypotenuse	Hypoténuse	الوتر
Coil (inductor)	Bobine	الوشيجة (المحاث)

Bibliographie

1. Introduction to circuit : L. W CHURCHMAN HOLT,
Rinehart and Winston, New York.
2. Resistive and Reactive circuits : P.A. MALVINO,
Mc Graw- Hill Book company.
3. Engineering circuit analysis : W.H. HAYT, JR – J.E. KEMMERLY,
Mc Graw- Hill Book company.
4. L'Electronique : B. GROB,
Mc Graw- Hill Book company.
5. Fundamentals of Physics : D. HALLIDAY-R. RESNICK,
John Wiley & Sons.
6. An introduction to electrical machines and transformers : G. Mc
PHERSON.
John Wiley & Sons.
7. Cours d'électronique (tome 1) : F. MILSANT,
Eyrolles.
8. Electrotechnique à l'usage des ingénieurs (tome 1) : A. FOUILLE
Dunod.
9. Electricité industrielle (tome 2) : M. BELLIER – A. GALICHON. F.
LUCAS,
Delagrave.
10. A comprehensive Dictionnary of Electrical Engineering : A.A. AL
AWSI,
Arab Scientific Pyblishers.
11. Dictionnaire de Physique : J.P. SARMANT ,
Hachette.
12. Al MAWRID : M. BAALBAKI,
Dar EL ILM lil Malayen.

الملحق 1

تصنيف النوابط الإلكترونية



تصنف النوابط الإلكترونية حسب وظيفتها وطريقة تصنيعها، بحيث تقسم هذه النوابط الإلكترونية إلى قسمين أساسيين هما : النوابط المتفردة والدارات المدمجة.

1. النوابط المتفردة

تتكون من عناصر منفصلة على نحو واضح، بحيث يصنع كل نبط لوحده لينجز وظيفة محددة. عموماً، يضم هذا القسم عائلتين أساسيتين هما النوابط الفعالة والنوابط المحايدة.

فأما النوابط المحايدة فهي عموماً النوابط المستهلكة للطاقة، وأهم خاصية تمتاز بها هي أنها نوابط خطية تسمح بتطبيق قانون أوم عليها. من هذه النوابط وأشهرها على الإطلاق في علم الإلكترونيات هو المقاوم، بالإضافة إلى النوابط المفاعلة والتي تعتبر مخزناً للطاقة الكهربائية وتمثل في المكثفة والوشيعة.

أما النوابط الفعالة، فهي عموماً كل النوابط التي تصنع من الوصلة م س كالثنائية مثلاً وترانزستور الثنائي، وأهم خاصيتها أنها تؤثر بشكل مباشر على الطاقة الواردة عليها فتحول أحد وسائطها لتنجز وظيفة حددت من قبل، ومن هذه الوظائف مثلاً التضخيم، التقويم، تغيير التردد، تغيير الطور، ...

2. الدائرة المدمجة

بواسطة عمليتي الترسيب والتطعيم، يتم دمج النوابط الفعالة والمحايدة قصد ضمان وظيفة أو مجموعة وظائف لدائرة إلكترونية.

تقوم هذه الدارات المدمجة عادة بإنجاز هذه الوظائف عن طريق تنفيذ مهام وتحقيق دوال رياضية... إلى أن طورت هذه التكنولوجيا في السنوات الأخيرة فصممت المعالجة الدقيقة، أو ما يعرف بإصطلاح الميكروبروسسور.

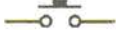
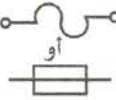
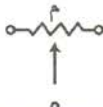
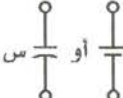
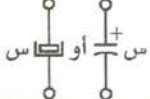
يتم تصنيف الدارات المدمجة حسب تكنولوجيا الصنع، فمنها الدارات المتجانسة وهي دارات مدمجة مصنوعة داخل وحدة بلورية فريدة (Unique Block) مصغرة وموحدة الشكل متجانسة.

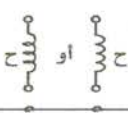
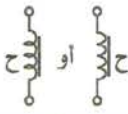
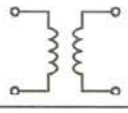
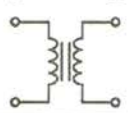
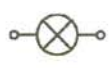
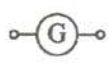
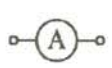
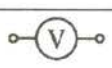
وأما الدارات المدمجة الهجينة فهي تحتوي على نوعين أو أكثر من النوابط المختلفة كالثنائية وترانزستور بأنواعه، وتقوم بمهام متشابهة.

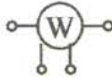
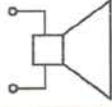
الملحق 2

رمز الكميات الفيزيائية

الرقم	الرمز	معناه
1		التيار المستمر Direct current Courant continu
2		التيار المتناوب Alternating current Courant alternatif
3		مَرَبُط/وَصَل Connection Borne/Connexion
4		تقاطع ناقلين دون وصل Two-conductor cross without connection Croisement de 2 conducteurs sans connexion
5		تقاطع ناقلين بوصل Two-conductor cross with connection Croisement de 2 conducteurs avec connexion
6		الأرض Ground (Earth) Terre
7		المهيكل المعدني Chassis (Frame connection) Châssis (Masse)
8		قاطعة Switch Interrupteur

زر إنضغاطي Pushbutton Switch Bouton poussoir		9
فاصمة Fuse Fusible		10
مقاومة داخلية Internal resistance Résistance interne		11
مقاومة Resistance Résistance		12
مقاومة متغيرة Variable resistance Résistance variable		13
مقياس الكمون Potentiometer Potentiomètre		14
حمل مقاوم مجهول Unknown resistive load Charge resistive quelconque		15
معاوقة Impedance Impédance		16
مكثفة Capacitor Condensateur		17
مكثفة كهروتحليلية Electrolytic capacitor Condensateur électrolytique		18
مكثفة متغيرة Variable capacitor Condensateur variable		19

وشبعة ذات نواة فارغة Air cored inductor Bobine sans noyau		20
وشبعة ذات نواة حديدية Inductor with magnetic core Bobine avec noyau magnétique		21
وشبعة متغيرة Variable inductor Bobine variable		22
محول ذو نواة فارغة Air cored transformer Transformateur sans noyau		23
محول ذو نواة حديدية Transformer with magnetic core Transformateur avec noyau magnétique		24
منارة ضوئية Signal lamp Voyant lumineux		25
جهاز غلفاني Galvanometer Galvanomètre		26
أمبير متر Ammeter Amperemètre		27
فولطمتر Voltmeter Voltmètre		28
أومتر Ohmmeter Ohmmètre		29

واطمتر Wattmeter Wattmètre		30
بطارية كيميائية Chemical battery Batterie chimique		31
تغذية مستقرة (مولد جهد مستمر) Regulated power supply Alimentation stabilisée		32
مولد تيار مستمر Constant-Current source Générateur de courant constant		33
مولد جهد متناوب AC-oscillator source Générateur de tension alternative		34
مولد تيار متناوب AC-current Source Générateur de courant alternatif		35
مكبر الصوت Loudspeaker Haut-parleur		36
لاقط Microphone Microphone		37
هوائي Antenna (Aerial) Antenne		38

مقدمة

الفصل 1 : نموذج الدارة الكهربائية

1. عموميات 15
2. أنواع الدارة الكهربائية 17
3. مسار التيار الكهربائي 21
4. محتويات الدارة الكهربائية 24

الفصل 2 : خصائص الدارة الكهربائية

1. مميزات الدارة 27
2. الهيكل المعدني والأرض 31
3. قانون كيرشوف 32

الفصل 3 : استغلال الدارة

1. مدخل ومخرج الدارة 43
2. خصائص الدارة المتسلسلة 45
3. تركيب النوابط المتسلسلة 47
4. خصائص الدارة المتوازية 52
5. تركيب النوابط المتوازية 55

الفصل 4 : ضوابط الدارة

1. مقياس الكمون 65
2. المعدلة 68
3. الفاصمة 70

72	4. مواءمة المقاومة
----	--------------------

الفصل 5 : دراسة النظريات

79	1. نظرية قاسم الجهد
81	2. نظرية قاسم التيار
83	3. نظرية تيفنن
85	4. نظرية نورطن
87	5. نظرية تحويل المنبع
89	6. نظرية التراكب

الفصل 6 : الإشارة الدورية

101	1. المنابع المستمرة
102	2. الإشارة الكهربائية
105	3. خاصيات الإشارة الدورية

الفصل 7 : التيار المتناوب

113	1. عبارة التيار المتناوب
117	2. الاختلال
119	3. الكمية الدورية والكمية المتناوبة
125	4. أنواع الإشارات

الفصل 8 : القيم الجيبية

133	1. عموميات
134	2. القيمة اللحظية
135	3. القيمة القصوى
136	4. القيمة ذروة لذروة
137	5. القيمة المتوسطة
139	6. القيمة الناجعة

7. الإسطاعة داخل المقاومة 140
8. علاقة القيم الناجعة بالذروات 144
9. قياس الإشارة المتناوبة الدورية 147

الفصل 9 : تمثيل فريزنال

1. تمثيل ديكرات 155
2. تمثيل فريزنال لكمية جسية 157
3. تمثيل عدة كميات جسية 158
4. الاختلال 162
5. الإنزياح 168

الفصل 10 : الأعداد المركبة

1. عموميات 181
2. مفهوم المركب 182
3. خصائص العدد المركب 184
4. عمليات حسابية على الأعداد المركبة 190
5. العدد المرافق 194
6. علاقة الدالة الأسية بالدوال المثلثية 196

الفصل 11 : المعاوقة المركبة

1. عموميات 212
2. مرجعية التشغيل 213
3. قانون أوم للتيار المتناوب 214
4. معاوقة النوايط الثلاث 220

الفصل 12 : معاوقة الدارات الكهربية

1. معاوقة الدارة المتسلسلة 229
2. معاوقة الدارات المتوازية 239

244	3. المساحة
-----	------------

الفصل 13 : رباعي القطب المحايد

257	1. ثنائي القطب
259	2. مفهوم البوابتين
260	3. تصنيف الدارة
261	4. الخاصيات الفنية
264	5. مصفوفة المعاوقة
265	6. مصفوفة المساحة
266	7. مصفوفة التحويل
268	8. مصفوفة هجينة

الفصل 14 : الرنين

279	1. دائرة الرنين المتسلسل
282	2. تردد الرنين
283	3. التيار الأقصى المشترك
285	4. الجهد الأقصى
287	5. الرنين المتوازي

الفصل 15 : دائرة التنعيم

299	1. معامل الجودة لدائرة الرنين المتسلسل
305	2. معامل الجودة لدائرة الرنين المتوازي
311	3. نطاق الإمرار لدائرة الرنين
315	4. تطبيقات الرنين

الفصل 16 : إستطاعة ثنائي القطب

323	1. مكونتا التيار
324	2. التيار الفاعل

3. التيار المتفاعل..... 327
4. أنواع الاستطاعات..... 328

الفصل 17 : الاستطاعة المتناوبة

1. الاستطاعة المستهلكة في الدارة..... 341
2. الاستطاعة المركبة..... 343
3. علاقة الاستطاعات..... 347
4. نظرية بوشرو..... 350
5. أهمية معامل الاستطاعة..... 354

الفصل 18 : النظام ثلاثي الطور

1. النظام أحادي الطور..... 367
2. النظام ثلاثي الطور..... 368
3. خاصيات التركيب ثلاثي الطور..... 369

الفصل 19 : التيار المتناوب ثلاثي الطور

1. النظام ثلاثي الطور..... 375
2. التركيب النجمي..... 377
3. التركيب المثلثي..... 382
4. الاستطاعة في النظام ثلاثي الطور..... 384
حل المسائل..... 399
المصطلحات..... 415
المراجع..... 419
الملحق 1 : تصنيف التوابط الإلكترونية..... 421
الملحق 2 : رمز الكميات الفيزيائية..... 423

إنجاز و تصميم : منشورات ثالة
3, شارع عمر بونغاز، الأبيار، الجزائر
الهاتف : 021 92 36 58 / 021 79 17 72
فاكس: 021 79 17 72

Electrical Engineering series

This book has been divided into five volumes :

volume 1 : Electrostatics and Electrokinetics

volume 2 : Electric circuits

volume 3 : Electromagnetism

volume 4 : Electric measurement "Design principles of meters"

volume 5 : Electronics "Active electronic devices"

Each volume consists of several chapters, dealing with specific concepts.

Through the first volume, the reader is introduced to the study of stationary charges and their effect on the surrounding environment. In second part of this volume, we investigate the kinetics of these charges within a given environment, namely in conducting wires.

The reader may move on the second volume, which introduces the electric circuits.

In order to deal with them, the reader is invited to study their laws and how they behave.

The third volume deals with electromagnetism. Firstly, it presents some introductory concepts on magnetism, and secondly it studies the magnetic effects on the current flow through conducting wires.

Electromagnetism is a basic concept to the design of measurement equipment, which is the fourth volume. It investigates the design of the most encountered measurement systems, and studies the measurement techniques.

While in volume five, we present some electronic components as a pre-requisite to the study active of electronic circuit. This volume studies the behaviour of such active devices and its basic applications.

R.M. OUHAIBIA